

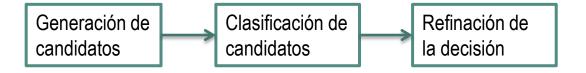
CLASIFICACIÓN DE OBJETOS Introducción

Antonio M. López

DEPARTAMENTO DE CIENCIAS DE LA COMPUTACIÓN

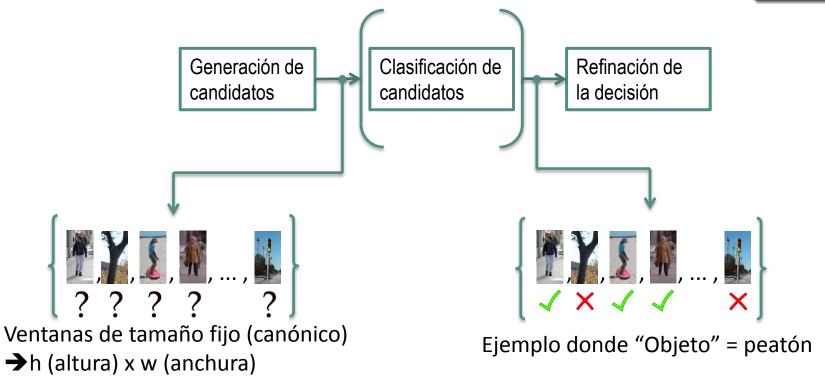
SECUENCIA DE PROCESAMIENTO:



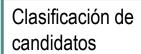


UAB Universitat Autònoma de Barcelona

SECUENCIA DE PROCESAMIENTO:









VS



Peatones

Fondo



- Similar para las distintas instancias de la clase de interés
- Distinto entre la clase de interés y el resto

Frontera en el espacio del descriptor



Descriptor
$$(x)$$
: $x^P = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}$



$$\mathbf{x}^F = \begin{pmatrix} x_1 \\ x'_2 \\ \dots \\ x'_n \end{pmatrix}$$



- Metolodogía predominante: diseño a mano del descriptor





Frontera: formas simples o complejas o complejas
$$\boldsymbol{w} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ \dots \\ w_n \end{pmatrix}$$

Distancia (con signo) : D (x, w) > T

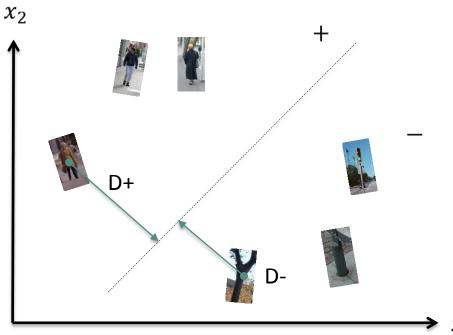
CLASIFICAR

Clasificación de Objetos - Introducción

Ejemplo:

- 1) Descriptor de 2 dimensiones (x_1, x_2)
- 2) Frontera: línea
- 3) Distancia: (Euclídea) $\sqrt{(x_1w_1)^2 + (x_2w_2)^2}$



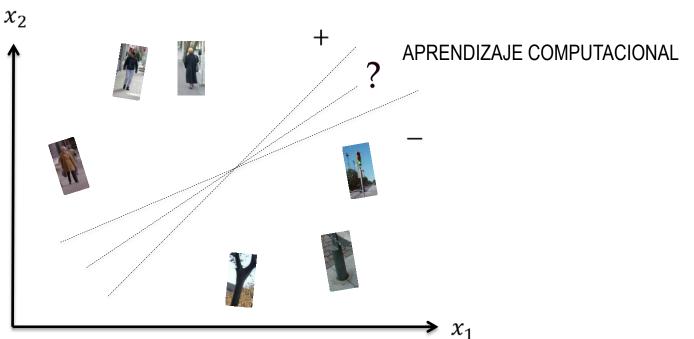


Clasificación de Objetos - Introducción

Ejemplo:

- 1) Descriptor de 2 dimensiones (x_1, x_2)
- 2) Frontera: línea
- 3) Distancia: (Euclídea) $\sqrt{(x_1w_1)^2 + (x_2w_2)^2}$





UAB Universitat Autònoma de Barcelona

- En esta semana veremos:
 - Descriptor: Local Binary Pattern (LBP), Histogramas LBP.
 - Frontera: lineal, basada en regresión logística (logistic regression).
 - Conceptos generales de aprendizaje y evaluación de un clasificador.