

# REPORTE DE PRUEBA DE ESTABILIDAD

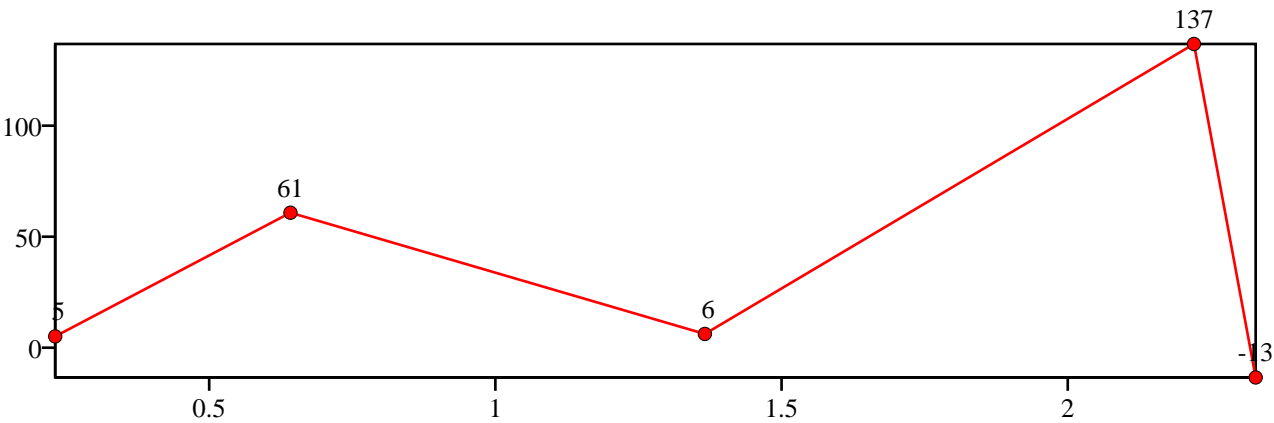
Equipo de pruebas	Código de prueba:	00001
	Encargado de la prueba:	Juan Carlos Noguera Ramírez
	Conductor:	Luis Garcia
	Observador:	Esteban Velez
Fecha y hora de elaboración de la prueba:		27 de noviembre de 2022 14:30
Fecha y hora de elaboración del reporte:		27 de noviembre de 2022 14:45
Fecha de calibración sensores:		20 septiembre de 2022 13:00
Identificación del vehículo	Fabricante:	KIA
	Modelo:	SOUL LX 1.591 cc, 2011
	Tipo:	Auto de pasajeros
Espacio de pruebas	Ubicación:	
	Radio de curvatura (mm):	
Condiciones ambiente (Superficie)	Tipo calzada:	
	Temperatura calzada (°C):	
	Coeficiente de fricción pico Calzada-Llanta:	
Condiciones ambiente (Clima)	Temperatura del aire (°C):	
	Humedad relativa (%):	
	Velocidad del viento (m/s):	
	Dirección del viento:	
Condiciones de conducción	Transmisión manual (El # de marcha más alto posible engranado):	
	Transmisión automática (Posición D, Drive):	
	Modo eléctrico/híbrido:	
	Estado de carga al inicio de la prueba (Si aplica):	
	Sistemas de seguridad activos (si aplica):	
Propulsión	Tipo (Combustión/Eléctrico/Híbrido):	
	Eje propulsor (Delantero/Trasero):	
	Características especiales (Ej. Frenado regenerativo):	
Motor de combustión interna	Tipo (Encendido por chispa/Diesel):	
	Control de mezcla aire-combustible (Carburador/Inyección):	
	Sistema turbo cargador (Ninguno/Turbo-cargado/Super-cargado):	
	Cilindrada (cm3):	
	Número de cilindros:	
	Potencia máxima (Hp) / rpm del motor:	
	Torque máximo (Hp) / rpm del motor:	
Transmisión	Tipo (Manual / Automática):	
	Número de velocidades o marchas:	

# REPORTE DE PRUEBA DE ESTABILIDAD

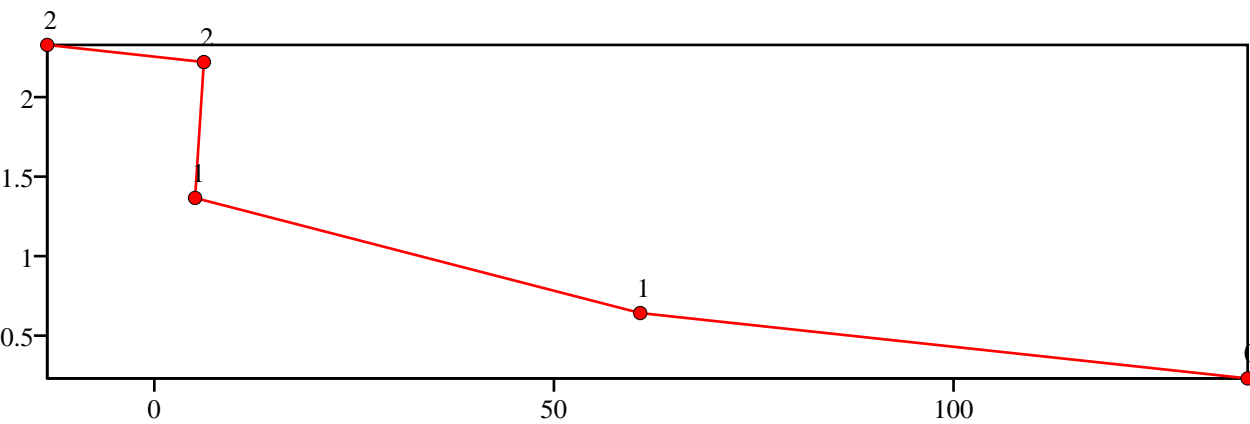
Eje trasero	Tipo de eje trasero:	
	Suspensión / Amortiguador:	
	Barra estabilizadora o barra de torsión (Si / No):	
	Sistemas activos (Dirección activa / Control de estabilidad electrónica / Suspensión activa):	
Eje delantero	Tipo de eje delantero:	
	Suspensión / Amortiguador:	
	Barra estabilizadora o barra de torsión (Si / No):	
	Sistemas activos (Dirección activa / Control de estabilidad electrónica / Suspensión activa):	
Dirección	Eje dirigido (Delantero / Trasero):	
	Dirección delantera activa (Si / No):	
	Dirección trasera activa (Si / No):	
	Dirección asistida (Si / No):	
	Tipo de asistencia (Hidráulica / Eléctrica / Electro-hidráulica):	
	Overall steering ratio Delantero (i_S):	
	Diámetro del volante (mm):	
Sistema de frenos	Frenado asistido (Si / No):	
	Sistema de control de estabilidad electrónico (Si / No):	
	Tipo de control de estabilidad (Ej. ABS):	
	Frenos en eje delantero (Tambor / Disco):	
	Frenos en eje trasero (Tambor / Disco):	
Ruedas	Tamaño de rin (in):	Delanteras: / Traseras:
Llantas	Fecha de manufactura (AAAA/MM/DD):	
	Tamaño de llantas (in):	Delanteras: / Traseras:
	Profundidad del labrado de llantas (mm):	Delanteras: / Traseras:
	Presión de llantas en Vacío (kPa):	Delanteras: / Traseras: (*De acuerdo a ficha técnica):
	Presión de llantas en Peso Bruto (kPa):	Delanteras: / Traseras: (*De acuerdo a ficha técnica):
Factor de estabilidad SSF (g):		0.94
Prueba hacia la dirección de las manecillas del reloj		
Resultados de la prueba ISO 4138	Gradiente de subviraje/sobreviraje (Understeer/oversteer gradient, U):	
	Factor de estabilidad (Stability factor, K):	
	Steering ratio (is):	

# REPORTE DE PRUEBA DE ESTABILIDAD

Gráfica de aceleración lateral  $a_y$  (m/s<sup>2</sup>) vs ángulo de volante  $\delta$  (°)



Gráfica de aceleración lateral ángulo de volcamiento  $\phi$  (°) vs  $a_y$  (m/s<sup>2</sup>)



## Prueba hacia la dirección de las contra las manecillas del reloj

Resultados

Gradiente de subviraje/sobreviraje  
(Understeer/oversteer gradient, U):

de la prueba

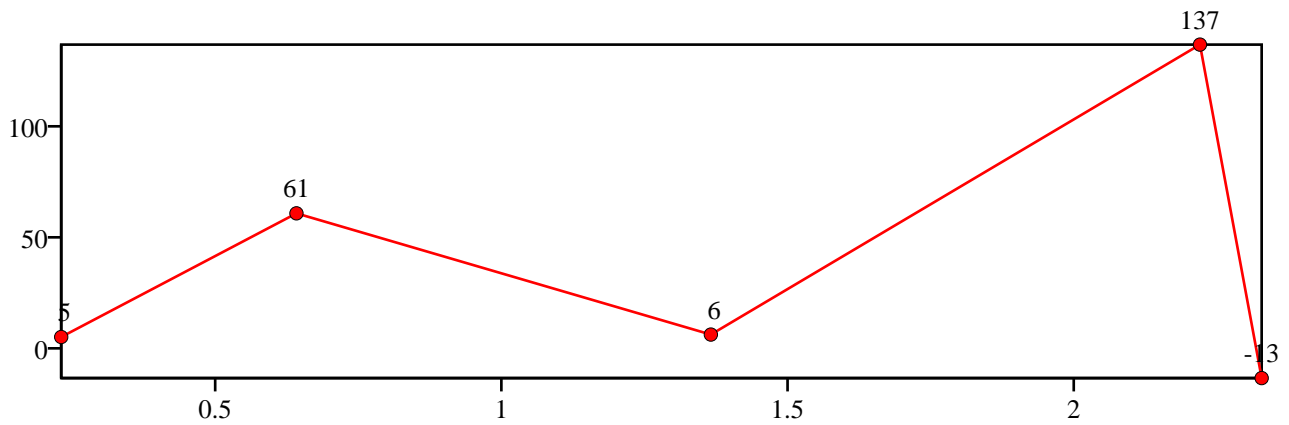
Factor de estabilidad  
(Stability factor, K):

ISO 4138

Steering ratio (is):

Gráfica de aceleración lateral  $a_y$  (m/s<sup>2</sup>) vs ángulo de volante  $\delta$  (°)

# REPORTE DE PRUEBA DE ESTABILIDAD



Gráfica de aceleración lateral ángulo de volcamiento  $\phi$  (°) vs  $a_y$  ( $\text{m/s}^2$ )

