SETUP RASPBERRY

- 1) Descargar Bonjour y Putty (permiten el SSH por USB)
- 2) Instalar SO con RaspberryPi Imager: Legacy 64bit no desktop
- 3) Agregar el archivo SSH sin formato a la carpeta boot (inicializar SSH)
- 4) Descargar driver RNDIS/Ethernet https://supportcommunity.zebra.com/s/article/Install-RNDIS-Driver-to-connect-RFID-reader-via-USB?language=es

SETUP RED LOCAL (comunicación entre pc y Raspberry Pi Zero 2WH)

5) Dentro de la carpeta /boot:

En /boot/cmdline.txt agregar después de "rootwait" sobre la misma línea con espacios incluidos:

modules-load=dwc2,g_ether

En /boot/config.txt, al final del código en una nueva linea:

dtoverlay=dwc2

- 6) Retirar la microSD de la pc.
- 7) Insertar la microSD en la Raspberry pi Zero 2WH
- 8) Abrir el administrador de dispositivos, nuestro dispositivo debería aparecer como un puerto COM#, allí mismo instalar el driver RNDIS
- 9) Escribir "ver conexiones de red" en Windows, click derecho en ethernet (la que es usb/RNDIS) propiedades y en donde esta "habilitar protocolo de internet version 4 (TCP/IPv4)" propiedades y cambiar la IP a 192.168.7.1 y la máscara a 255.255.255.0
- 10) Con Putty iniciar sesión y actualizar controladores

Sudo apt update

Sudo apt upgrade

11) En /etc/dhcpcd.conf agregar: (utilizar sudo nano)

```
interface usb0
static ip_address=192.168.7.2/24
static routers=192.168.7.1
static domain_name_servers=192.168.7.1
```

interface wlan0

metric 100

interface usb0 metric 200

12) Reiniciar (sudo reboot)

SETUP CAMARA

13) En la Raspberry: sudo apt install python3-picamera2 ffmpeg pip install opency-python

```
14) En la pc:
conda install -c conda-forge ffmpeg (en cmd)
pip install opencv-python
```

SETUP ALTAVOCES

15) sudo nano /boot/config.txt, pegamos esto debajo de todo:

```
# Habilita PWM en GPIO12 (canal 0) y GPIO13 (canal 1) dtoverlay=pwm-2chan,pin=13,func=4
```

16) pip install pydub (instalar librería de Python en la RB)

SETUP MICROFONO (https://wizworks.net/mic-mccloud-a-cloud-microphone/)

Seguir cada uno de los pasos del link proporcionado

17) sudo nano /boot/config.txt, pegamos esto debajo de todo:

```
dtparam=i2s=on
dtoverlay=audremap
# dtparam=audio=on (se debe comentar esta linea)
```

18) Luego se debe importar y descargar a partir del github haciendo:

```
wget https://github.com/opencardev/snd-i2s_rpi/releases/download/v0.0.2/snd-i2s-rpi-dkms_0.0.2_all.deb sudo dpkg -i snd-i2s-rpi-dkms_0.0.2_all.deb sudo modprobe snd-i2s_rpi
```

19) En > sudo nano /etc/modules agregar:

```
snd-bcm2835
snd-i2s_rpi
```

sudo reboot

20) En > sudo nano /etc/asound.conf reemplazar todo por:

```
# Dispositivo de SALIDA (PWM1 en GPIO13)
pcm.speaker {
  type hw
  card 0  # Tarjeta PWM (bcm2835)
  device 0  # Canal PWM1
}
```

```
# Forzar audio mono (canal derecho)
      pcm.mono {
        type route
        slave.pcm "speaker"
        ttable.0.1 1 # Canal derecho
        ttable.1.10 # Silencia canal izquierdo
      }
      # Dispositivo de ENTRADA (Micrófono I2S)
      pcm.microphone {
        type hw
        card 1
                  # Tarjeta I2S
        device 0
      }
      # Configuración por defecto
      pcm.!default {
        type asym
        playback.pcm "mono"
        capture.pcm "microphone"
      }
SETUP PANTALLA (https://www.youtube.com/watch?app=desktop&v=n0dHQSTSilM&t=374s)
   21) sudo raspi-config, interface options, I2C, Enable
   22) a partir de (https://github.com/rm-hull/luma.examples/tree/main) en la raspberry
      sudo -H pip install –upgrade luma.oled
      git clone https://github.com/rm-hull/luma.examples.git
```

cd luma.examples sudo -H pip install -e .