

## Tecnológico Nacional de México Instituto Tecnológico de Morelia Ing. Mecatrónica - Control



## Trabajo Examen Parcial 4

Considerando el siguiente sistema:

$$\frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{10s + 8}{10s^2 + 13s + 4}$$

- 1. Obtenga su representación en Espacio de Estados (A,B,C,D) en las siguientes formas:
  - a. Forma canónica controlable
  - b. Forma canónica observable
  - c. Forma canónica diagonal o de Jordan, según corresponda

Puede utilizar formulas directas para encontrarlas

- 2. Verifique si el sistema es de estado completamente controlable para cada una de las formas encontradas.
- 3. Verifique si el sistema es completamente observable para cada una de las formas encontradas.
- 4. Obtenga los polos del sistema a partir de cada una de las formas encontradas.
- 5. Compare similitudes y diferencias de controlabilidad, observabilidaad y polos entre cada una de las formas . Recordando que son representaciones de un mismo sistema ¿Qué explica las similitudes o las diferencias?
- 6. Utilizando la forma canónica controlable del sistema, suponga que es retroalimentado con u=-**kx**. Obtenga el rango de los elementos de **k** para que el sistema sea estable.
  - a.  $\mathbf{k} = [k_1 \ 0]$
  - b.  $k=[0 k_2]$

La nomenclatura utilizada es: negritas minúsculas para vectores; negritas mayúsculas para matrices.