

## PROBLEMA → CLASIFICACIÓN.

↳ DADA UNA VELOCIDAD Y DISTANCIA QUE PERMITA CONTROLAR EL SISTEMA DE FRENADO, DANDO COMO SALIDA LA ACTIVACIÓN O NO DEL FRENO.

MÉTRICA → SOBRE EL MODELO APLICADO SE ESPERA UN TOTAL DE 14 PRUEBAS PASADAS.

MODELO

- LINEAL 6 43%
- GAUSSIANO 5 40%
- PARABÓLICO 8 57%

PROBLEMA → CLASIFICACIÓN.

↳ DADA UNA VELOCIDAD Y DISTANCIA QUE PERMITA CONTROLAR EL SISTEMA DE FRENADO, DANDO COMO SALIDA LA ACTIVACIÓN O NO DEL FRENO.

MÉTRICA → SOBRE EL MODELO APLICADO SE ESPERA UN TOTAL DE 14 PRUEBAS PASADAS.

MODELO

- LINEAL 6 43%
- GAUSSIANO 5 40%
- PARABÓLICO 8 57%

## DATOS:

- INPUT
- $X_1$ : PARA LA VELOCIDAD :  $0 < X_1 < 60$
  - $X_2$ : PARA LA DISTANCIA DE PROXIMIDAD:  
 $2 < X_2 < 30$

OUTPUT

$$Y = \{0, 1\}$$

## PREPARACIÓN DE LOS DATOS:

$X_1 \rightarrow$  SIMULACIÓN (LINEAL, GAUSSIANA, PARABÓLICA)

$X_2 \rightarrow$  ALEATORIO.

# ARQUITECTURA:

