

## Taller 2

### Sistemas Distribuidos

**Profesor:** Osberth Cristhian Luef De Castro Cuevas

**Estudiantes:**

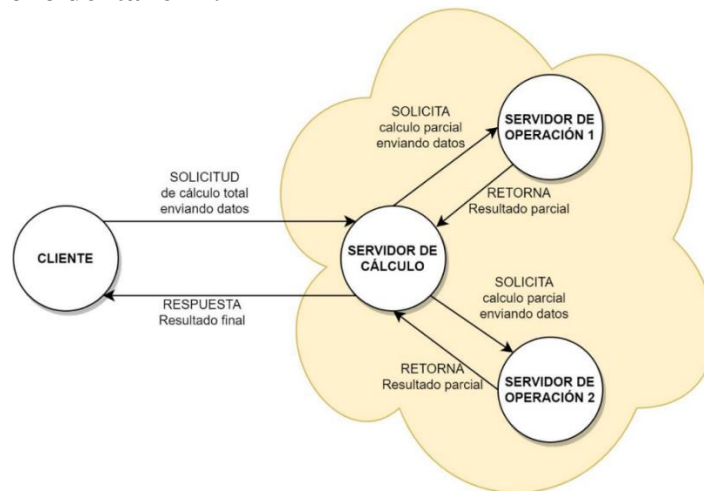
Julián Andres Arana Guiza,

Angie Valentina León González,

Isabella Blanco Chaparro,

Juan David Barajas Urrea.

**Explicación del desarrollo del taller 2:**



Grafica 1: Topología de la conexión

Se realiza la reimplementación de la aplicación de cálculo distribuido utilizando gRPC en Python, nos basamos en la aplicación desarrollada en el taller anterior utilizando sockets.

Para probar la ejecución primero se hace de forma individual con los servidores 1 y 2, después el servidor principal y por último se ejecuta el cliente quien es el que envía la lista de números para que así finalmente se obtenga el resultado esperado del cálculo.

#### Archivo PROTO:

- Se crea un archivo de definición de servicios y mensajes en formato protobuf que en nuestro caso es array.proto, es el que define el servicio ArrayService con un método SendArray que toma un mensaje Array como entrada y devuelve un mensaje Response.

**ARRAY\_PB2\_GRPC:** Facilita la comunicación entre el cliente y el servidor mediante el protocolo gRPC.

- Por medio del `ArrayServiceStub` (Cliente) permite que los clientes lamen al método `SendArray` en el servidor manejando la comunicación de red y la serialización de datos automáticamente.
- En el `ArrayServiceServicer` (Servidor) define la lógica del método `SendArray`, especificando cómo procesar las llamadas entrantes y los datos.
- `add_ArrayServiceServicer_to_server` hace un registro del servicio en el servidor gRPC, permitiendo que el servidor maneje las llamadas a `SendArray`.

- En la clase `ArrayService` se proporciona un método alternativo para realizar llamadas de servicio, principalmente para uso experimental.

**ARRAY\_PB2.PY:** Define las estructuras de datos y servicios que se especificó en el archivo `array.proto`, base sobre la cual Python interactúa con el sistema de tipos de Protocol Buffers y gRPC.

- En el `Array` se define una lista de valores enteros `values`, usando la estructura `repeated`, lo que puede contener múltiples valores enteros.
- `Response` es el que contiene un solo campo entero (`message`) destinado a ser utilizado como respuesta del servicio.
- En el servicio `ArrayService` se define un servicio con un método `SendArray`, acepta un mensaje que es el `Array` como solicitud y devuelve un mensaje de `Response` como respuesta.
- En el protocolo se tiene una variable `DESCRIPTOR` que contiene la descripción completa del archivo `.proto` en un formato que Protocol Buffers y gRPC. Se utiliza internamente para registrar los tipos y servicios, permitiendo la serialización/deserialización de mensajes y la invocación de métodos de servicio.

**ARRAY\_PB2.PYI:** Proporciona las definiciones de Python para las clases `Array` y `Response`, basadas en las especificaciones de `.proto` para la aplicación en gRPC lo que permite trabajar con mensajes `Array` y `Response`.

- El `Array` es para manejar listas de números enteros y se puede inicializar esta clase con una lista de enteros.
- En `Response` es para crear los mensajes de respuesta con un único valor entero.

Son esenciales para enviar y recibir datos estructurados a través del servicio gRPC, utilizando las capacidades del Protocol Buffers para la serialización y deserialización de mensajes.

#### **CLIENTE:**

- Se establece una conexión al servidor utilizando `grpc.insecure_channel` con el valor `192.168.214.8:5000` que representa la dirección IP y puerto del servidor principal al que se conectará el cliente.
- Se crea una instancia del stub del servicio `ArrayService` utilizando la clase `ArrayServiceStub` del archivo `array_pb2_grpc` y se está inicializando con un canal (`channel`).
- Se declara un array arreglo de enteros con algunos valores del 1 al 13.
- Se llama al método `SendArray` del stub enviando el arreglo como parámetro, esto para enviar el arreglo al servidor anterior y recibir la respuesta.
- Se imprime la respuesta recibida del servidor, que sería la suma de los valores del arreglo.

#### **SERVER:**

- Se crea la función `SendArray`, la cual toma dos argumentos `request`, que es un mensaje de tipo `Array` enviado por el cliente, y `context`, que proporciona información sobre el contexto de la llamada RPC.

- Se crea una variable longitud para la longitud del arreglo y luego dividirla en dos.
  - Con `request.values[:mitad]` y `request.values[mitad:]` se divide el arreglo recibido desde el cliente en dos mitades una en `primeraMitad` y otra en `segundaMitad`.
  - Envía cada mitad del arreglo a dos servidores secundarios (`servidor1` y `servidor2`) diferentes utilizando la función `enviarYRecibirMensaje()`, en el cual se envía por parámetro la dirección IP con el puerto de cada servidor y la mitad del arreglo correspondiente. En este caso uno de nuestros computadores tenía la dirección IP 192.168.214.163 el cual era el `servidor1` con el puerto 5002 y el otro computador con dirección IP 192.168.214.91 sienta el `servidor2` con el puerto 8001.
  - Se espera las respuestas de los servidores secundarios.
  - Se suma las respuestas y devuelve la suma como respuesta al cliente.
- Se crea la función `serve`
  - Se crea e inicializa un servidor gRPC utilizando `grpc.server()`.
  - Se agrega el servicio `ArrayService` al servidor utilizando `array_pb2_grpc.add_ArrayServiceServicer_to_server(ArrayService(), server)`.
  - Se inicia el servidor en el puerto 5000 utilizando `server.add_insecure_port(':::5000')`.
  - Inicia el servidor con `server.start()` y espera a que termine con `server.wait_for_termination()`.
- Se crea la función `enviarYRecibirMensaje`, la cual enviará un mensaje a un servidor y recibirá la respuesta.
  - Se crea un canal de comunicación con el servidor secundario utilizando la dirección `host`.
  - Se instancia un stub del servicio `ArrayService` en el servidor secundario.
  - Se crea un `Array` con el contenido mensaje.
  - Se envía el mensaje al servidor secundario utilizando `stub.SendArray(arreglo)`.
  - Se devuelve el mensaje de respuesta recibido del servidor secundario.

### **SERVIDOR1 y SERVIDOR2:**

- Para estos archivos el código es igual, lo único que cambia es que como se dijo anteriormente para el `servidor1` corresponde el puerto 5002 y para el `servidor2` el puerto 8001.
- Se crea la función `SendArray`, suma los valores del arreglo recibido y devuelve la suma como respuesta.
- Se crea la función `serve`.
  - Se crea un servidor gRPC utilizando `grpc.server()`.
  - Se agrega el servicio `ArrayService` al servidor utilizando `array_pb2_grpc.add_ArrayServiceServicer_to_server(ArrayService(), server)`.
  - Se asigna un puerto para escuchar las conexiones entrantes (5002 para `servidor1` y 8001 para `servidor2`) utilizando `server.add_insecure_port(':::puerto')`.
  - Inicia el servidor con `server.start()` y espera a que termine con `server.wait_for_termination()`.

### **DIAGRAMA SECUENCIA**

