



Breve intro a la Optimización Matemática y Mínimos Cuadrados

Johanna Frau



Un poquito de mí ...



UNSE
Universidad Nacional
de Santiago del Estero

Lic. en Matemática

UNSE
2014

FAMAF

Facultad de Matemática,
Astronomía, Física y
Computación

Doctorado en Matemática

FAMAF -UNC
2021 (?)



Data Scientist

Pi Data Strategy & Consulting
2019



Mathematical optimization

Mathematical optimization is the process of maximizing or minimizing an objective function by finding the best available values across a set of inputs.

<https://deepai.org/machine-learning-glossary-and-terms/mathematical-optimization>

The branch of mathematics concerned with the theory and methods for solving problems on finding the extrema of functions on sets defined by linear and non-linear constraints (equalities and inequalities) in a finite-dimensional vector space.

https://encyclopediaofmath.org/wiki/Mathematical_programming

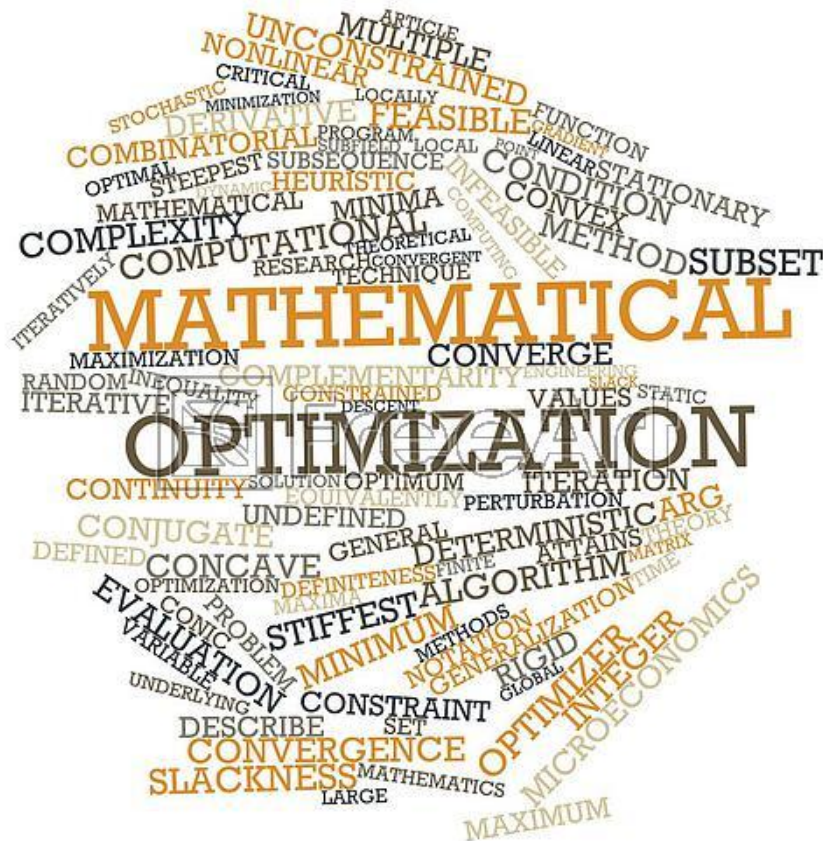
Mathematical optimization or mathematical programming is the selection of a best element (with regard to some criterion) from some set of available alternatives.

https://en.wikipedia.org/wiki/Mathematical_optimization

Mínimo costo

Máxima ganancia

Mínimo error



Diseño óptimo

Optimización del transporte

Manejo óptimo de recursos

**Máximo
rendimiento**

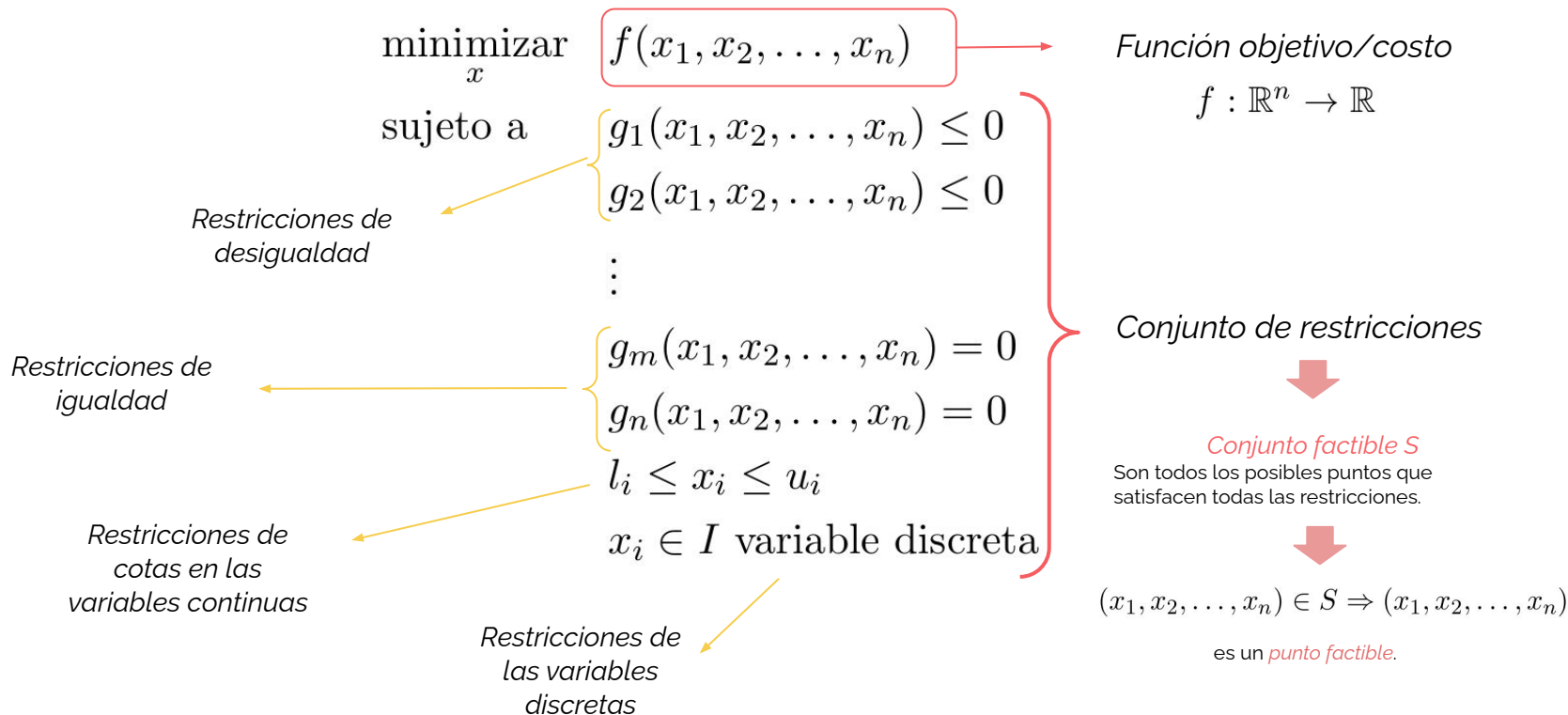
Problema de optimización

Un problema de optimización consiste en maximizar o minimizar cierta función sobre algún conjunto predefinido de antemano.

$$\begin{array}{ll}\underset{x}{\text{minimizar}} & f(x_1, x_2, \dots, x_n) \\ \text{sujeto a} & g_1(x_1, x_2, \dots, x_n) \leq 0 \\ & g_2(x_1, x_2, \dots, x_n) \leq 0 \\ & \vdots \\ & g_m(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \\ & g_n(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \\ & l_i \leq x_i \leq u_i \\ & x_i \in I \text{ variable entera}\end{array}$$

max = -min

Algunos conceptos importantes



TIPOS DE PROBLEMAS

Optimización continua

Problemas sin restricciones o irrestrictos

(unconstrained optimization problems)

$$\underset{x \in \mathbb{R}^2}{\text{minimizar}} \quad f(x, y) = x^2 + y^2$$

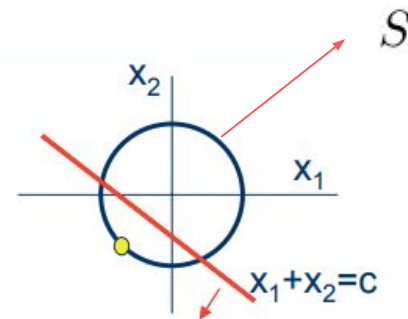


$$S = \mathbb{R}^2$$

Problemas con restricciones

(constrained optimization problems)

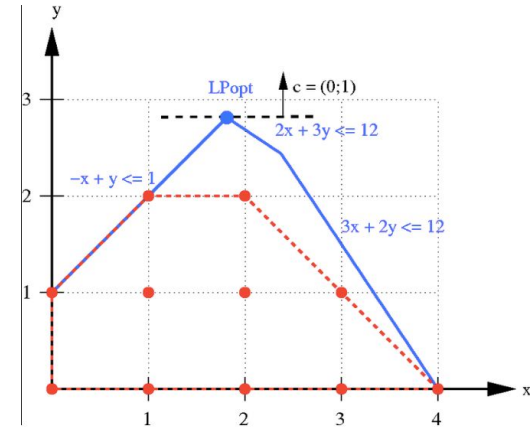
$$\begin{aligned} &\underset{x}{\text{minimizar}} \quad f(x_1, x_2) = x_1 + x_2 \\ &\text{sujeto a} \quad x_1^2 + x_2^2 = 4 \end{aligned}$$



TIPOS DE PROBLEMAS

*Optimización discreta/entera
(entera pura)*

$$\begin{aligned} \max y \\ -x + y &\leq 1 \\ 3x + 2y &\leq 12 \\ 2x + 3y &\leq 12 \\ x, y &\geq 0 \\ x, y &\in \mathbb{Z} \end{aligned}$$



*También tenemos problemas de Optimización
entera MIXTA*

Tipos de optimización (algunos!)

No es lineal! 🙄🙄

Programación lineal

La función objetivo y las funciones que definen las restricciones son lineales.

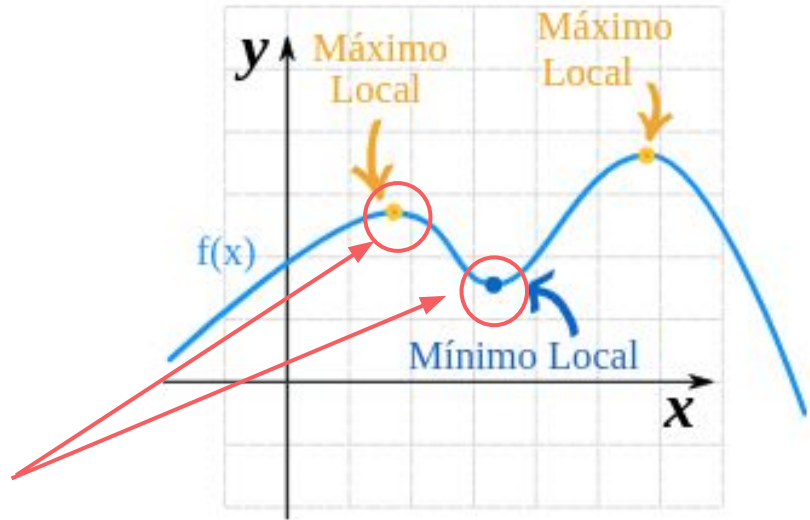
$$\begin{array}{ll}\min & 2x_1 + x_2 \\ & x_1 + x_2 \leq 1 \\ & x_1 \geq 0 \\ & x_2 \geq 0\end{array}$$

Programación NO lineal

Al menos una de las funciones no es lineal.

$$\begin{array}{ll}\min & -(x_1 - \frac{1}{2})^2 - (x_2 - \frac{1}{2})^2 \\ & x_1 + x_2 \geq 1 \\ & x_1 \leq 1 \\ & x_2 \leq 1\end{array}$$

Mínimos locales vs. mínimos globales



Valen en un entornito

Derivadas si, derivadas no ...

Recordando un poco de Cálculo/Análisis 1 ...



$f'(x)$ → - Crecimiento de la función.
 $f''(x)$ → - Concavidad de la función.

Obtener Máximos y mínimos!

Un breve recordatorio sobre cómo calcularlas:

$$f(x) = 5x^3 + 2x$$

$$f'(x) = 15x^2 + 2$$

$$f''(x) = 30x$$

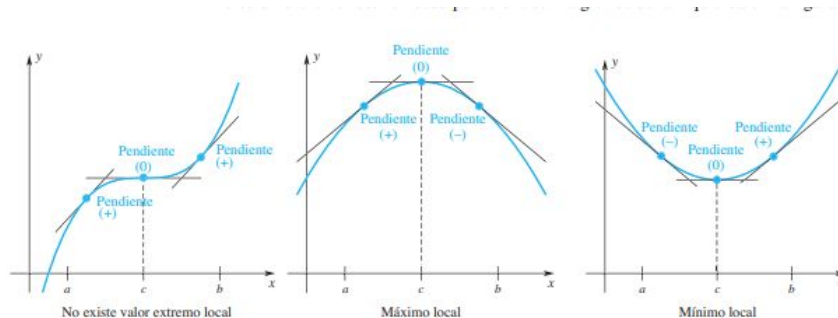
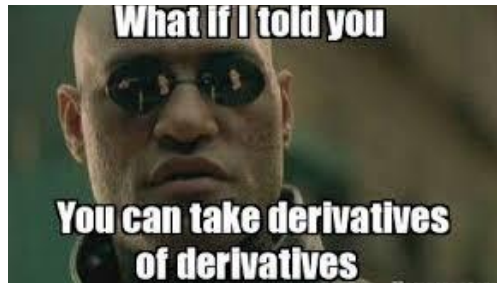


Figura 3

Derivable = Diferenciable = Suave

Gradiente y Hessiana

Recordando un poco de Cálculo más avanzado ...



$$f(x_1, x_2, x_3) = x_1^5 + \cos(x_2) + \ln(x_3)$$

$$\nabla f(x_1, x_2, x_3) = \begin{pmatrix} 5x_1^4 \\ -\sin(x_2) \\ \frac{1}{x_3} \end{pmatrix}$$

Derivada con respecto a x_1

Derivada con respecto a x_2

Derivada con respecto a x_3

Vector gradiente

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_2} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} \end{bmatrix}$$

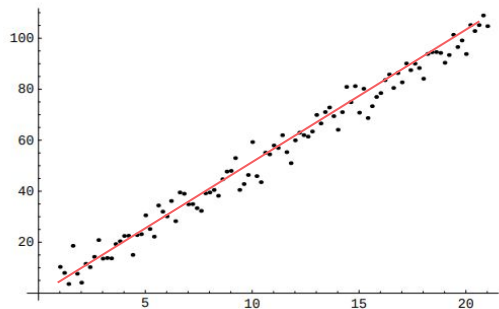
$$= H_{f(x_1, x_2, x_3)} = \begin{pmatrix} 20x_1^3 & 0 & 0 \\ 0 & -\cos(x_2) & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{x_3^2} \end{pmatrix}$$

Matriz hessiana

Mínimos cuadrados

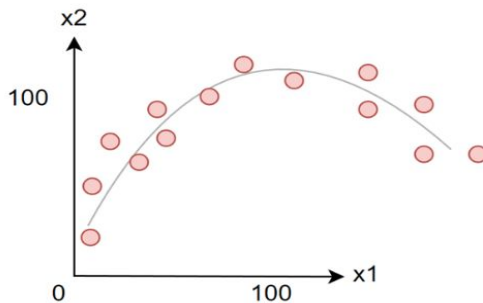
(Least squares method)

Consideremos el problema de aproximar una nube de puntos por una función.



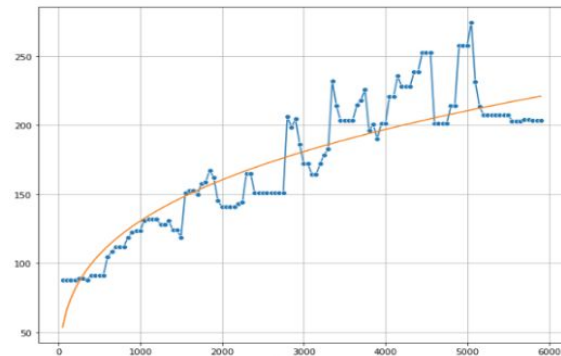
Lineal

$$y = ax + b$$



Polinomio (cuadrático)

$$y = ax^2 + bx + c$$



No lineal (Raíz cuadrada por ejemplo)

$$y = cx^a$$

¿Cómo obtener los coeficientes?

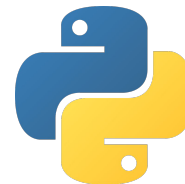
Podemos cambiar por la
función que queramos
aproximar!

Ejemplo: Función lineal

- Definimos el error $E \equiv E_2(a_0, a_1) = \sum_{i=1}^m [y_i - (a_1 x_i + a_0)]^2$.
- Derivamos el error, igualamos a 0.
- Resolvemos un sistema de ecuaciones y obtenemos los coeficientes.

$$\sum_{i=1}^n (y_i - f(x_i))^2$$

Por suerte, python hace todo por nosotros!



Veamos un problema de aplicación real!

