Área personal / Mis cursos / Grado / Ingeniería Mecatrónica / Mecánica Vibratoria-2021 / SEGUNDA EVALUACIÓN PARCIAL

/ PARCIAL2B

Comenzado el martes, 8 de junio de 2021, 09:12

> **Estado** Finalizado

martes, 8 de junio de 2021, 11:29 Finalizado en

Tiempo 2 horas 16 minutos

empleado

Calificación 57,50 de 100,00

Pregunta 1

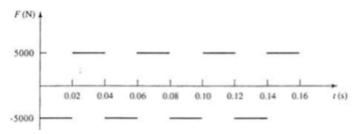
Parcialmente correcta

Puntúa 10,00 sobre 20,00

La carga de la figura se puede expresar como la siguiente serie seno:

$$F(t) = -\frac{20000}{\pi} \sum_{n=1,3,5,7...}^{\infty} \frac{1}{n} seno (50\pi n t)$$

Considere solo los primeros **4 armónicos impares** (términos de la serie) y evalúe a intervalos dado por $\overline{\omega_1}\Delta t=30^\circ$. Admita que el sistema no tiene amortiguamiento, parte de reposo y los parámetros del sistema son K=1000N/m, Fo=5000N y $T_p/T=1/2$.



Determinar el **vector** de la carga aproximada para un periodo completo.

Con intervalos dado por

$$\overline{\omega_1}\Delta t = 30^\circ$$
.

 $\overline{\omega_1}\Delta t = 30^{\circ}$.

Determinar el **vector** de la respuesta permanente de un sistema de un grado de libertad a la carga indicada para un periodo completo. Con intervalos dado por

(0 -5.4871 -5.1982 -4.6079 -5.1982 -5.4871 -0.0000 5.4871 5.1982 4.6079 5.1982 5.4871 0.0000) [kN]

(0 2.4656 7.4911 10.0242 7.4911 2.4656 0.0000 -2.4656 -7.4911 -10.0242 -7.4911 -2.4656 -0.0000) [m]

×

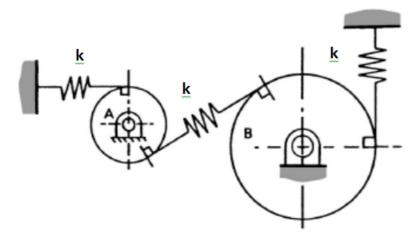
La respuesta correcta es:

Determinar el **vector** de la **carga aproximada** para un **periodo completo**. Con intervalos dado por $\overline{\omega_1}\Delta t = 30^\circ$. \rightarrow (0 -5.4871 -5.1982 -4.6079 -5.1982 -5.4871 -0.0000 5.4871 5.1982 4.6079 5.1982 5.4871 0.0000) [kN],

Determinar el vector de la respuesta permanente de un sistema de un grado de libertad a la carga indicada para un periodo completo. Con intervalos dado por $\overline{\omega_1}\Delta t = 30^{\circ}$. \rightarrow (0 -1.1258 -1.8307 -2.0696 -1.8307 -1.1258 -0.0000 1.1258 1.8307 2.0696 1.8307 1.1258 0.0000) [m]

Puntúa 30.00 sobre 30.00

Parte de una máquina puede ser modelada como el sistema que se muestra en la figura. Dos poleas uniformes A y B que pueden rotar libre en torno de sus ejes están acoplados por un resorte. Resortes similares conectan las poleas con el soporte. Cada resorte tiene una rigidez $\bf k$ = 2.5kN/m. Derive la ecuación de movimiento del sistema de la figura con coordenada $\theta_1(t)$, para la polea A y $\theta_2(t)$, para la polea B . Con $\bf l_A$ = 0.05 kg m², $\bf l_B$ = 0.3 kg m², $\bf r_A$ = 0.1 m y $\bf r_B$ = 0.2 m determine la respuesta en vibraciones libres del sistema mediante descomposición modal con las siguientes condiciones iniciales: $\bf X_{(0)}$ = $\bf [30^{\circ}\ 0]^{T}$, $\bf \dot{X}_{(0)}$ = $\bf [0\ 0]^{T}$. Normalice los modos de vibración respecto de la matriz de masa. Admita que no hay resbalamiento.

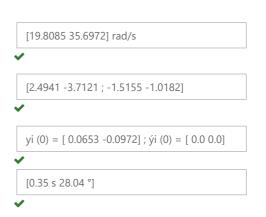


Indique las frecuencias naturales del sistema.

Indique la **matriz modal** del sistema (modos de vibración normalizados respecto de la matriz de masa).

Indique las **condiciones iniciales en coordenadas modales** $y_i(0)$ y $y_i(0)$.

Indique la **amplitud positiva** (máx. valor) de movimiento del grado de libertad, $\theta_1(t)$, dentro del intervalo de tiempo [0.05, 0.5 s] y el **instante de tiempo** en el que ocurre.



La respuesta correcta es:

Indique las **frecuencias naturales** del sistema. → [19.8085 35.6972] rad/s,

Indique la **matriz modal** del sistema (modos de vibración normalizados respecto de la matriz de masa). → [2.4941 -3.7121 ; -1.5155 -1.0182],

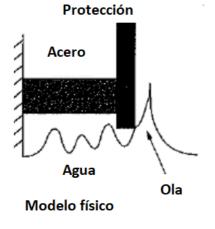
Indique las **condiciones iniciales en coordenadas modales** $y_i(0)$ y $y_i(0)$. \rightarrow $y_i(0)$ = [0.0653 -0.0972]; $y_i(0)$ = [0.0 0.0],

Indique la **amplitud positiva** (máx. valor) de movimiento del grado de libertad, $\theta_1(t)$, dentro del intervalo de tiempo [0.05, 0.5 s] y el **instante de tiempo** en el que ocurre. \rightarrow [0.35 s 28.04 °]

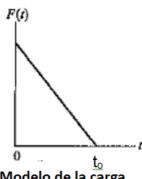
Una ola proveniente de la estela de un barco impacta sobre la protección del muelle de un puerto (figura a). Admitiendo que se puede modelar como un sistema de 1 grado de libertad como muestra la figura (b) con las siguientes propiedades: m= 1e5 kg, E =2e11 N/m², A = $2e-4 \text{ m}^2 \text{ y L} = 1\text{m}$. $F_o = 43e5 \text{ N y t}_o = 0.02s$. Admita que el sistema parte desde el reposo.

La fuerza puede ser expresada como (figura c):
$$F(t) = egin{cases} F_o\left(1-rac{t}{t_o}
ight) & 0 \leq t \leq t_o \\ 0 & t > t_o \end{cases}$$

$$0 \le t \le t_o$$







Modelo matemático

b)

Modelo de la carga

c)

a)

Admitiendo una relación de amortiguamiento ξ = 0.02, determine, en el intervalo 0 < t < 6.5s, los dos valores máximos en la fase positiva de la respuesta en términos de desplazamientos de la masa y los instantes de tiempo en los que se producen.

Pico 1 [0.085s, 0.02074 m], Pico 2 [0.4s, 0.0183 m]

Admitiendo amortiguamiento nulo, determine la respuesta máxima aproximada y el instante en cual se produce. (sugerencia: use el concepto de respuesta a una carga de muy corta duración).

[0.157s, 0.0214 m]

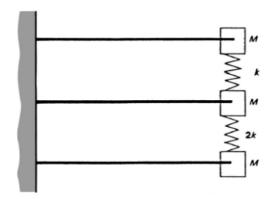
La respuesta correcta es:

Admitiendo una relación de amortiguamiento $\xi = 0.02$, determine, en el intervalo 0 < t < 6.5s, los dos valores máximos en la fase positiva de la respuesta en términos de desplazamientos de la masa y los instantes de tiempo en los que se producen. → Pico 1 [0.085s, 0.02074 m], Pico 2 [0.4s, 0.0183 m],

Admitiendo amortiguamiento nulo, determine la respuesta máxima aproximada y el instante en cual se produce. (sugerencia: use el concepto de respuesta a una carga de muy corta duración). → [0.1s, 0.0215 m]

Una estructura se modela mediante tres vigas de idéntica longitud y cuerpos rígidos conectados mediante resortes como se muestra en la figura. Cada viga tiene una **rigidez transversal** k en su extremo libre y los **resortes tienen una rigidez** k y zk como se muestra. Derivar la ecuación de movimiento del sistema de la figura eligiendo como coordenadas generalizadas el desplazamiento $x_1(t)$, $x_2(t)$ y $x_3(t)$. **Ordene los grados de libertad de arriba hacia abajo**. Normalice los modos respecto de la matriz de masa. El amortiguamiento se puede despreciar.

Siendo **k** = **5e6 N/m y M** = **100kg**, determine la respuesta en vibraciones libres del sistema mediante descomposición modal con las siguientes condiciones iniciales: $X_{(0)} = \begin{bmatrix} 0.1 & 0 & 0 \end{bmatrix}^T$.



Indique las **frecuencias naturales** del sistema.

Indique la **matriz modal** del sistema (modos de vibración normalizados respecto de la matriz de masa).

Indique las **condiciones iniciales en coordenadas modales** $y_i(0)$ y $y_i(0)$.

Indique la **amplitud positiva** (máx. valor) de movimiento del grado de libertad, $\mathbf{x_1(t)}$, dentro del intervalo de tiempo [0.01, 0.1 s] y el **instante de tiempo** en el que ocurre.

[171.1412 316.2278 413.1715] rad/s

×

 $\left[-0.0577 \; -0.0707 \; 0.0408 \; ; \; -0.0577 \; -0.0000 \; -0.0816 \; ; \; -0.0577 \; 0.0707 \; 0.0408 \right]$

×

yi (0) = [-0.5774 -0.7071 0.4082]; ýi (0) = [0.0 0.0 0.0]

×

[0.0565 s 0.09625 m]

~

La respuesta correcta es:

Indique las **frecuencias naturales** del sistema. → [223.6068 336.7454 535.3527] rad/s,

Indique la **matriz modal** del sistema (modos de vibración normalizados respecto de la matriz de masa). \rightarrow [-0.0577 0.0789 0.0211 ; -0.0577 -0.0211 -0.0789 ; -0.0577 -0.0577 0.0577],

Indique las **condiciones iniciales en coordenadas modales** $y_i(0)$ y $y_i(0)$. \rightarrow $y_i(0)$ = [-0.5774 0.7887 0.2113] ; $y_i(0)$ = [0.0 0.0 0.0],

Indique la **amplitud positiva** (máx. valor) de movimiento del grado de libertad, $\mathbf{x_1(t)}$, dentro del intervalo de tiempo [0.01, 0.1 s] y el **instante de tiempo** en el que ocurre. \rightarrow [0.0565 s 0.09625 m]

■ Registro aceleraciones. Caucete 1977. dt=0.02s

Ir a...