GIRO DE LOS EJES

CONTENIDO

- 1. Ecuaciones de giro
- 2. Ejercicios

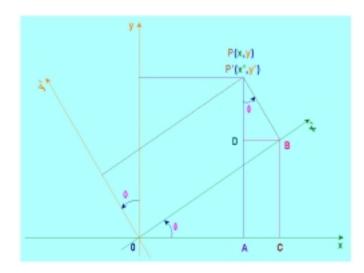
Ya tratamos el procedimiento, mediante el cual, con una *translación paralela de ejes*, simplificamos las ecuaciones en particular de las curvas cónicas.

Ahora simplificaremos, presentando un proceso llamado giro de los ejes de coordenadas, mediante el cual transformaremos la ecuación de la forma $A_X^2 + B_X y + C_y^2 + D_X + E_y + F = 0$ en otra que carece del término B_{XY} , que siempre está cuando los ejes focales de la parábola, elipse hipérbola están inclinados respecto a los ejes de coordenadas.

Cuando en un sistema de coordenadas rectangulares **xy** consideramos un nuevo par de ejes **x'y'** con el mismo origen, y referimos un punto del primer sistema coordenado al segundo, efectuamos un **giro de ejes**.

También en el giro de ejes existe una relación entre las coordenadas de un punto (x, y) y las coordenadas del mismo punto (x', y') referido al nuevo sistema de ejes coordenados; con el objeto de obtener dicha relación, llamaremos Φ a la magnitud del ángulo medido en sentido positivo desde la parte positiva del eje x, hasta la parte positiva del nuevo eje x', como se muestra en la figura adjunta.

Según la *figura*, considerando el punto *P(x, y)*, **0**x y **0**y son los ejes originales, en tanto **0**x' y **0**y' son los nuevos ejes, después de haber girado un ángulo **Φ** alrededor del origen.



$$\overline{0A} = x ; \overline{AP} = y$$

Que son las coordenadas primitivas de P(x, y).

Y que $\overline{\mathbf{0B}} = \mathbf{x}'$; $\overline{\mathbf{BP}} = \mathbf{y}'$, que son las nuevas coordenadas del mismo punto \mathbf{P} .

1. Ecuaciones de giro.

De la figura anterior se observa que: $\overline{0} A = \overline{0} C - \overline{A} C$; pero como $\overline{A} C = \overline{B} D$, queda que:

GEOMETRÍA ANALÍTICA

$$\overline{0} \overline{A} = \overline{0} \overline{B} \cos \Phi - \overline{B} \overline{P} \sin \Phi$$

 $\overline{A} \overline{P} = \overline{0} \overline{B} \sin \Phi + \overline{B} \overline{P} \cos \Phi$

Pero según la figura:

$$\overline{OA} = x ; \overline{OB} = x'$$

 $\overline{AP} = y ; \overline{BP} = y'$

Por lo que al sustituir en las expresiones anteriores quedan como:

$$x = x' \cos \Phi - y' \sin \Phi$$
 (I)
 $y = x' \sin \Phi + y' \cos \Phi$ (II)

Que son las ecuaciones de giro de los ejes, aplicables para cualquier posición del punto P y cualquier valor de Φ .

Veremos la aplicación de estas dos formulas que se usan para simplificar ecuaciones mediante un **giro de ejes**, o para encontrar las coordenadas de un punto, pasando de un sistema de coordenadas a otro en que los ejes hayan sido girados en determinado ángulo.

2. Ejercicios

1. Haciendo girar los ejes un ángulo de 45° , probar que la ecuación $x^2 + xy + y^2 = 1$, representa una *elipse*.

SOLUCIÓN

Las ecuaciones de giro, (I) y (II) son, sabiendo que sen $45^{\circ} = \frac{1}{\sqrt{2}}$; cos $45^{\circ} = \frac{1}{\sqrt{2}}$:

Sustituyendo quedan:

$$x = x' \cos 45^{\circ} - y' \sin 45^{\circ} = \frac{x'}{\sqrt{2}} - \frac{y'}{\sqrt{2}} = \frac{x' - y'}{\sqrt{2}}$$
$$y = x' \sin 45^{\circ} + y' \cos 45^{\circ} = \frac{x'}{\sqrt{2}} + \frac{y'}{\sqrt{2}} = \frac{x' + y'}{\sqrt{2}}$$

Las sustituimos en la ecuación dada:

$$\frac{(x'-y')^2}{2} + \frac{(x'-y')(x'+y')}{2} + \frac{(x'+y')^2}{2} = 1$$

Desarrollando y quitando denominadores:

$$x'^{2}-2x'y'+y'^{2}+x'^{2}-y'^{2}+x'^{2}+2x'y'+y'^{2}=2$$

Simplificando términos semejantes:

$$3 x'^2 + y'^2 = 2$$

La ecuación representa a una elipse.

2. La ecuación de una cónica es: $4x^2 + 4xy + y^2 + 20x - 40y = 0$. Aplicar una rotación apropiada de los ejes para que en esta ecuación desaparezca el término rectangular Bxy.

SOLUCIÓN

Aplicamos las ecuaciones de giro:

$$x = x' \cos \phi - y' \sin \phi$$

 $y = x' \sin \phi + y' \cos \phi$

Que las sustituimos en la ecuación dada:

$$4 (x'\cos \varphi - y'\sin \varphi)^{2} + 4 (x'\cos \varphi - y'\sin \varphi)(x'\sin \varphi + y'\cos \varphi) +$$

$$+ (x'\sin \varphi + y'\cos \varphi)^{2} + 20 (x'\cos \varphi - y'\sin \varphi) - 40 (x'\sin \varphi + y'\cos \varphi) = 0$$

Desarrollando:

 $4{x'}^2{\cos}^2{\phi} - 8{x'}{y'}{\text{sen}}{\phi}{\cos}{\phi} + 4{y'}^2{\sin}^2{\phi} + 4{x'}^2{\text{sen}}{\phi}{\cos}{\phi} + 4{x'}{y'}{\cos}^2{\phi} - 4{y'}^2{\text{sen}}{\phi}{\cos}{\phi} - 4{x'}{y'}{\sin}^2{\phi} + 4{x'}^2{\sin}^2{\phi} + 2{x'}{y'}{\text{sen}}{\phi}{\cos}{\phi} + 4{y'}^2{\cos}^2{\phi} + 20{x'}{\cos}{\phi} - 20{y'}{\text{sen}}{\phi} - 40{x'}{\text{sen}}{\phi} - 40{y'}{\cos}{\phi} = 0$

Factorizando:

$$(4\cos^{2}\phi + 4\sin\phi\cos\phi + \sin^{2}\phi)x'^{2} + (4\cos^{2}\phi - 4\sin^{2}\phi - 6\sin\phi\cos\phi)x'y' + (4\sin^{2}\phi - 4\sin\phi\cos\phi + \cos^{2}\phi)y'^{2} + (20\cos\phi - 40\sin\phi)x' - (20\sin\phi + 40\cos\phi)y' = 0$$
(1)

Para que de esta ecuación *desaparezca* el *término rectangular*, debe ser *nulo* el coeficiente respectivo. O sea que:

Igualando a cero tenemos:

$$4\cos^{2}\phi - 4\sin^{2}\phi - 6\sin\phi\cos\phi = 0$$

Factorizando:

$$4(\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi) - 3(2 \sin \varphi \cos \varphi) = 0$$
 (2)

Pero se sabe por conocimientos de trigonometría que:

$$\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi = \cos 2 \varphi$$

Y que:

 $2 \operatorname{sen} \varphi \cos \varphi = \operatorname{sen} 2 \varphi$

Sustituyendo en (2) estas expresiones:

$$4\cos 2\phi - 3\sin 2\phi = 0$$

$$4\cos 2\phi = 3\sin 2\phi$$

Rearreglando la ecuación tenemos:

$$\frac{\text{sen } 2\phi}{\cos 2\phi} = \frac{4}{3} = \tan 2\phi$$

Pero se sabe que:

$$\tan 2 \varphi = \frac{2 \tan \varphi}{1 - \tan^2 \varphi}$$

O sea sustituyendo el valor de tan 20:

$$\frac{2 \tan \varphi}{1 - \tan^2 \varphi} = \frac{4}{3}$$

Simplificando:

$$\frac{\tan \varphi}{1-\tan^2 \varphi} = \frac{2}{3}$$

Rearreglando la ecuación y efectuando las operaciones:

$$3 \tan \varphi = 2 - 2 \tan^2 \varphi$$

 $2 \tan^2 \varphi + 3 \tan \varphi - 2 = 0$

Resolviendo la ecuación de segundo grado anterior para $tan \varphi$, se obtiene:

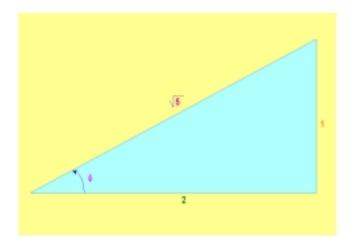
$$\tan \phi = \frac{-3 \pm \sqrt{9 + 16}}{4} = \frac{-3 \pm 5}{4}$$
$$\tan \phi = \frac{-3 + 5}{4} = \frac{1}{2}$$

Sabemos que por definición $\tan \varphi = \frac{\text{cateto opuesto}}{\text{cateto advacente}} = \frac{1}{2}$

Con esto se obtiene según el triangulo rectángulo adjunto:

Y por el teorema de *Pitágoras*, la hipotenusa es $\sqrt{\bf 5}$. Por lo que:

La ecuación reducida se obtiene sustituyendo estos valores en la ecuación (1):



$$\left(\frac{16}{5} + \frac{8}{5} + \frac{1}{5}\right) {x'}^2 + \left(\frac{4}{5} - \frac{8}{5} + \frac{4}{5}\right) {y'}^2 + \left(8\sqrt{5} - 8\sqrt{5}\right) x' - \left(4\sqrt{5} + 16\sqrt{5}\right) y' = 0$$

Simplificando:

$$5 x'^2 - 20 \sqrt{5} y' = 0$$

Despejando:

$$x'^2 = 4\sqrt{5} y'$$

La ecuación representa a una parábola.

3. Hallar el ángulo de rotación de ejes necesario para eliminar el término Bxy de la

ecuación: $7x^2 - 6\sqrt{3}xy + 13y^2 = 16$

SOLUCIÓN

Sustituyendo en la ecuación dada las ecuaciones de giro:

$$x = x' \cos \varphi - y' \sin \varphi$$

 $y = x' \sin \varphi + y' \cos \varphi$

Obtenemos:

7
$$(x'\cos \varphi - y'\sin \varphi)^2 - 6\sqrt{3} (x'\cos \varphi - y'\sin \varphi) (x'\sin \varphi + y'\cos \varphi)$$

+13 $(x'\sin \varphi + y'\cos \varphi)^2 = 16$

Desarrollando:

$$\begin{split} &(7\,{x'}^2\,{\cos}^2\,\phi - 14x'y'\,{\rm sen}\,\phi\,{\cos}\,\phi + 7\,{y'}^2\,{\rm sen}^2\,\phi) \, - \\ &- 6\,\sqrt{3}\,{x'}^2\,\,{\rm sen}\,\phi\,{\cos}\,\phi \, + x'y'\,{\cos}^2\,\phi - x'y'\,{\rm sen}^2\,\,\phi - y'^2\,{\rm sen}\,\phi\,{\cos}\,\phi) \\ &+ 13\,{x'}^2\,{\rm sen}^2\,\phi + 26\,x'y'\,\,{\rm sen}\,\phi\,{\cos}\,\phi + 13\,{y'}^2\,{\cos}^2\,\phi = 16 \end{split}$$

Simplificando y factorizando.

$$(7\cos^2\varphi - 6\sqrt{3} \sec \varphi \cos \varphi + 13\sec^2\varphi) x'^2 +$$

$$\left[12 \sec \varphi \cos \varphi - 6\sqrt{3} \left(\cos^2\varphi - \sec^2\varphi\right)\right] x'y' +$$

$$(7 \sec^2\varphi + 6\sqrt{3} \sec \varphi \cos \varphi + 13\cos^2\varphi) y'^2 = 16$$
(1)

9. GIRO DE LOS EJES

Igualando a **cero** el coeficiente de **x**'**y**' para eliminarlo.

6 (2 sen φ cos φ) - 6
$$\sqrt{3}$$
 (cos² φ - sen² φ) = 0

Pero se sabe que:

$$2 \operatorname{sen} \varphi \cos \varphi = \operatorname{sen} 2 \varphi$$

Y que:

$$\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi = \cos 2 \varphi$$

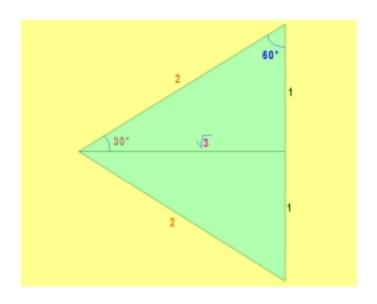
Sustituyendo queda:

$$6 \operatorname{sen} 2 \varphi - 6 \sqrt{3} \operatorname{cos} 2 \varphi = 0$$

$$6 \operatorname{sen} 2 \varphi = 6 \sqrt{3} \operatorname{cos} 2 \varphi$$

$$\frac{\operatorname{sen} 2 \varphi}{\operatorname{cos} 2 \varphi} = \frac{6 \sqrt{3}}{6} = \sqrt{3}$$

Es decir que: $\tan 2\phi = \sqrt{3}$



Y apoyándonos en el triangulo anterior:

$$\tan 60^0 = \frac{\sqrt{3}}{1} = \sqrt{3}$$

Luego:
$$2 \varphi = 60^{\circ}$$
 : $\varphi = \frac{60^{\circ}}{2} = 30^{\circ}$

Por tanto:

$$sen 30^{0} = \frac{1}{2}$$

$$cos 30^{0} = \frac{\sqrt{3}}{2}$$

Sustituyendo estos valores, la ecuación (1) se reduce:

$$\left[7\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^{2}-6\sqrt{3}\left(\frac{1}{2}\right)\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)+13\left(\frac{1}{2}\right)^{2}\right]x'^{2}+\left[7\left(\frac{1}{2}\right)^{2}+6\sqrt{3}\left(\frac{1}{2}\right)\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)+13\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^{2}\right]y'^{2}=16$$

Haciendo operaciones:

$$\left(\frac{21}{4} - \frac{18}{4} + \frac{13}{4}\right) x'^2 + \left(\frac{7}{4} + \frac{18}{4} + \frac{39}{4}\right) y'^2 = 16$$

$$\frac{16}{4} x'^2 + \frac{64}{4} y'^2 = 16$$

$$4 x'^2 + 16 y'^2 = 16$$

$$x'^2 + 4y'^2 = 4$$

La ecuación representa a una elipse

Nombre de archivo: giro de los ejes

Directorio: C:\Geometria_analitica

 $Plantilla: C: \WINDOWS \Application \ Data \Microsoft \Plantillas \Normal. dot$

Título: GIRO DE LOS EJES

Asunto:

Autor: Pablo Fuentes Ramos

Palabras clave: Comentarios:

Fecha de creación: 08/04/02 11:58 A.M.

Cambio número: 24

Guardado el: 05/06/02 01:35 P.M. Guardado por: Pablo Fuentes Ramos

Tiempo de edición: 556 minutos

Impreso el: 05/06/02 06:24 P.M.

Última impresión completa

Número de páginas: 7

Número de palabras: 837 (aprox.) Número de caracteres: 4,775 (aprox.)