

Processamento de imagens

Enzo Borges Segala Jonathan Gabriel Nunes Mendes
Matheus Machado Cesar Marcos Henrique Volpato de Moraes
Miguel Predebon Abichequer Nicolas Rosenthal Dal Corso
Rafael Silveira Bandeira

11/11/2025

Sumário

1	Introdução	3
2	Tarefas	3
2.1	Interpolação em imagens coloridas	3
2.1.1	Arquivo principal	3
2.1.2	Funções auxiliares	4
2.2	Realce de imagens no domínio espacial (da imagem)	6
2.2.1	Arquivo principal	6
2.3	Filtragem espacial	7
2.3.1	Arquivos principais	7
2.4	Dithering	16
2.4.1	Arquivo principal	16
2.5	Operações Geométricas	16
2.5.1	Arquivo principal	16

1 Introdução

...

2 Tarefas

2.1 Interpolação em imagens coloridas

2.1.1 Arquivo principal

```
%% Interpolação em imagens coloridas

addpath(genpath(strcat(pwd, '/mfunctions')));

scale = 1.8;
baseimgs = {'peppers.png', 'onion.png'};

imgs = cell(1, 8);
names= cell(1, 8);

for k = 1:2
    original = im2double(imread(baseimgs{k}));

    imgs(4*(k-1)+1:4*k) = { ...
        original, ...
        nearest_neighbour_resize(original, scale), ...
        bilinear_resize(original, scale), ...
        bicubic_resize(original, scale) };
    names(4*(k-1)+1:4*k) = {'Original', 'Nearest Neighbor', 'Bilinear', ...
        'Bicubic'};
end

imgs_in_docked_figures(imgs, names)
```

2.1.2 Funções auxiliares

```

function out = bicubic_channel(channel, scale)
    [rows, cols] = size(channel);
    new_rows = round(rows * scale);
    new_cols = round(cols * scale);
    out = zeros(new_rows, new_cols);
    [X, Y] = meshgrid(1:new_cols, 1:new_rows);
    X = X / scale; Y = Y / scale;

    for i = 1:new_rows
        for j = 1:new_cols
            x = X(i,j); y = Y(i,j);
            x1 = floor(x); y1 = floor(y);
            dx = x - x1; dy = y - y1;
            patch = zeros(4,4);
            for m = -1:2
                for n = -1:2
                    xm = min(max(x1 + m, 1), cols);
                    yn = min(max(y1 + n, 1), rows);
                    patch(n+2,m+2) = channel(yn, xm);
                end
            end
            out(i,j) = bicubic_interpolate(patch, dx, dy);
        end
    end
end

function val = bicubic_interpolate(patch, dx, dy)
% Cubic kernel
function w = cubic(t)
    a = -0.5; % Catmull-Rom
    abs_t = abs(t);
    if abs_t <= 1
        w = (a+2)*abs_t^3 - (a+3)*abs_t^2 + 1;
    elseif abs_t < 2
        w = a*abs_t^3 - 5*a*abs_t^2 + 8*a*abs_t - 4*a;
    else
        w = 0;
    end
end

wx = zeros(1,4); wy = zeros(1,4);
for i = 1:4, wx(i) = cubic(dx + 1 - i); end
for j = 1:4, wy(j) = cubic(dy + 1 - j); end
val = wy * patch * wx';
end

```

```

function out = bicubic_resize(img, scale)
    [rows, cols, ch] = size(img);
    new_rows = round(rows * scale);
    new_cols = round(cols * scale);
    out = zeros(new_rows, new_cols, ch);
    for k = 1:ch
        out(:, :, k) = bicubic_channel(img(:, :, k), scale);
    end
end

function out = bilinear_resize(img, scale)
    [rows, cols, ch] = size(img);
    new_rows = round(rows * scale);
    new_cols = round(cols * scale);
    [X, Y] = meshgrid(1:new_cols, 1:new_rows);
    X = round(X / scale); Y = round(Y / scale);
    X(X < 1) = 1; X(X > cols) = cols;
    Y(Y < 1) = 1; Y(Y > rows) = rows;

    out = zeros(new_rows, new_cols, ch);
    for k = 1:ch
        for i = 1:new_rows
            for j = 1:new_cols
                x = X(i, j); y = Y(i, j);
                x1 = floor(x); y1 = floor(y);
                x2 = min(x1 + 1, cols); y2 = min(y1 + 1, rows);
                a = x - x1; b = y - y1;
                Q11 = img(y1, x1, k);
                Q12 = img(y2, x1, k);
                Q21 = img(y1, x2, k);
                Q22 = img(y2, x2, k);
                out(i, j, k) = Q11*(1-a)*(1-b) + Q21*a*(1-b) + Q12*(1-a)*b
                    + Q22*a*b;
            end
        end
    end
end

```

```

function out = nearest_neighbour_resize(img, scale)
    [rows, cols, ch] = size(img);
    new_rows = round(rows * scale);
    new_cols = round(cols * scale);
    [J, I] = meshgrid(1:new_cols, 1:new_rows);
    I = ceil(I / scale); J = ceil(J / scale);
    I(I < 1) = 1; I(I > rows) = rows;
    J(J < 1) = 1; J(J > cols) = cols;

    out = zeros(new_rows, new_cols, ch);
    for k = 1:ch
        for i = 1:new_rows
            for j = 1:new_cols
                ii = I(i,j); jj = J(i,j);
                out(i,j,k) = img(ii, jj, k);
            end
        end
    end
end

```

2.2 Realce de imagens no domínio espacial (da imagem)

2.2.1 Arquivo principal

```
%% Realce de imagens no domínio espacial (da imagem)
```

2.3 Filtragem espacial

2.3.1 Arquivos principais

2.3.1.1 Ruídos Salt & Pepper e Gaussian



Figura 1: Imagens originais

Adição de Ruídos

Para iniciar esta etapa, deve-se inserir diferentes níveis de ruído sal e pimenta (salt and pepper) e ruído Gaussiano simultaneamente nas imagens selecionadas: “raposa.jpg” e “borboleta.jpg”. Para isso, utiliza-se a função imnoise, responsável por contaminar a imagem com ambos os tipos de ruídos.

```

img1 = imread('borboleta.jpg');
% Adiciona ruído sal e pimenta
img_noisy1 = imnoise(img1, 'salt & pepper', 0.05); % 5% de ruído
% Adiciona ruído gaussiano
img_noisy1 = imnoise(img_noisy1, 'gaussian', 0, 0.01); % média 0, var
    0.01

img2 = imread('raposa.jpg');
% Adiciona ruído sal e pimenta
img_noisy2 = imnoise(img2, 'salt & pepper', 0.05); % 5% de ruído
% Adiciona ruído gaussiano
img_noisy2 = imnoise(img_noisy2, 'gaussian', 0, 0.01); % média 0, var
    0.01

if usejava('desktop')
    imshow(img_noisy1);
    imshow(img_noisy2);
else
    mkdir('.out');
    imwrite(img_noisy1, '.out/borboleta_ruido.png');
    imwrite(img_noisy2, '.out/raposa_ruido.png');
end

```

Como resultado, temos as imagens originais contaminadas com ruído Gaussiano de variância 0.01 e com ruído salt & pepper de densidade 0.05.



Figura 2: Imagens com ruído

Filtragem Alpha Trimmed Mean

Em seguida, as imagens passam pelo filtro Alpha Trimmed Mean. Para isso, foi desenvolvida a função `alpha_trimmed_mean_filter 3x3`, que aplica o filtro aos três canais de cor: vermelho, verde e azul,

e, posteriormente, os resultados são combinados novamente para gerar a imagem final com os ruídos atenuados.

```

function imgFiltrada = alpha_trimmed_mean_filter(imgRuidosa, windowSize,
    trimAmount)
% imgRuidosa = imagem colorida de entrada
% windowSize = tamanho da janela
% trimAmount = número de pixels a remover das extremidades após ordenar

    % Inicializa imagem de saída
    imgFiltrada = zeros(size(imgRuidosa));

    % Processa cada canal RGB separadamente
    for ch = 1:3
        % Extrai canal e converte para double
        canal = double(imgRuidosa(:,:,ch));
        [rows, cols] = size(canal);
        outputCanal = zeros(rows, cols);

        % Limites da vizinhança
        maxOffset = ceil(windowSize / 2);
        minOffset = floor(windowSize / 2);

        % Varre a imagem
        for r = maxOffset:(rows - minOffset)
            for c = maxOffset:(cols - minOffset)
                % Extrai janela local
                localRegion = canal(r - minOffset:r + minOffset, c -
                    minOffset:c + minOffset);

                % Coloca em vetor, ordena e remove extremos
                values = sort(localRegion(:));
                values = values(trimAmount + 1 : windowSize * windowSize
                    - trimAmount);

                % Calcula média dos valores restantes
                outputCanal(r, c) = mean(values);
            end
        end

        % Mantém bordas originais
        outputCanal(1:maxOffset-1, :) = canal(1:maxOffset-1, :);
        outputCanal(rows-maxOffset+2:end, :) = canal(rows-maxOffset+2:end
            , :);
        outputCanal(:, 1:maxOffset-1) = canal(:, 1:maxOffset-1);
        outputCanal(:, cols-maxOffset+2:end) = canal(:, cols-maxOffset+2:
            end);

        % Atribui canal processado à imagem de saída
        imgFiltrada(:,:,ch) = outputCanal;
    end

    % Converte para uint8
    imgFiltrada = uint8(imgFiltrada);
end

```



Figura 3: Imagens filtradas

Medições PSNR e SNR

A avaliação da qualidade da filtragem é feita utilizando os parâmetros SNR (Signal-to-Noise Ratio) e PSNR (Peak Signal-to-Noise Ratio), por meio de suas respectivas funções. Como esses indicadores medem a relação entre o sinal original e o ruído, valores mais altos de SNR ou PSNR correspondem a menor presença de ruído, indicando melhor qualidade da imagem.

```



```

	Borboleta	Raposa
Filtrada PSNR	26.16 dB	24.87 dB
Filtrada SNR	19.84 dB	19.14 dB
Ruidosa PSNR	16.26 dB	16.58 dB
Ruidosa SNR	10.25 dB	11.14 dB

2.3.1.2 Unsharp Masking

Ao aplicar este filtro, os detalhes da imagem original são realçados sem a introdução de ruído. Inicialmente, a imagem é suavizada por meio de convoluções Gaussianas, que funcionam como filtros passa-baixa, removendo componentes de alta frequência, como texturas finas e bordas. Em seguida, a imagem suavizada é subtraída da original, e os detalhes resultantes são ampliados através da multiplicação por um fator de ganho “amount”. Por fim, esse resultado é somado à imagem original, proporcionando o realce final de detalhes e contornos.

OBS.: 2 parâmetros no código: Sigma: Define o grau de suavização na máscara Gaussiana; Fator de ganho(amount): Define quanto os detalhes serão amplificados;

Código

```
imgs = {'borboleta.jpg', 'raposa.jpg'};
sigmas = [2.5, 2.5, 0.5];
amounts = [0.5, 2.5, 2.5];
for i = 1:length(imgs)
    % Leitura da imagem original (colorida)

    name = imgs{i};
    base_name = strrep(name, '.jpg', '');
    img = im2double(imread(name));

    for j = 1:length(sigmas)
        %% Parâmetros do filtro Gaussiano
        % desvio padrão da Gaussiana (controla suavização)
        sigma = sigmas(j);
        % fator de realce
        amount = amounts(j);

        %% Criar imagem suavizada
        % filtro Gaussiano 5x5
        h = fspecial('gaussian', [5 5], sigma);
        img.blur = imfilter(img, h, 'replicate');

        % Unsharp masking
        img_sharp = img + amount*(img - img.blur);

        % Garantir que os valores fiquem entre 0 e 1
        img_sharp = max(min(img_sharp, 1), 0);

        if usejava('desktop')
            % Mostrar resultados
            figure;
            subplot(1,2,1); imshow(img); title('Original');
            subplot(1,2,2); imshow(img_sharp); title('Realce com Unsharp Masking');
        else
            mkdir('.out');
            img_id = strrep(sprintf('%.1f %.1f', sigma, amount), '.', '_');
            img_id = img_id + '_';
            imwrite(img_sharp, strcat('.out/', base_name, '_', img_id, '_unsharp.png'));
        end
    end
end
```

Comparações

Processando as imagens com $\sigma = 2.5$ e $amount = 0.5$. Apesar do valor relativamente alto de σ , as alterações não são muito evidentes devido ao baixo valor de $amount$. Ainda assim, é possível notar que os detalhes maiores, como os detalhes das asas e o pelo, apresentam maior definição e nitidez.

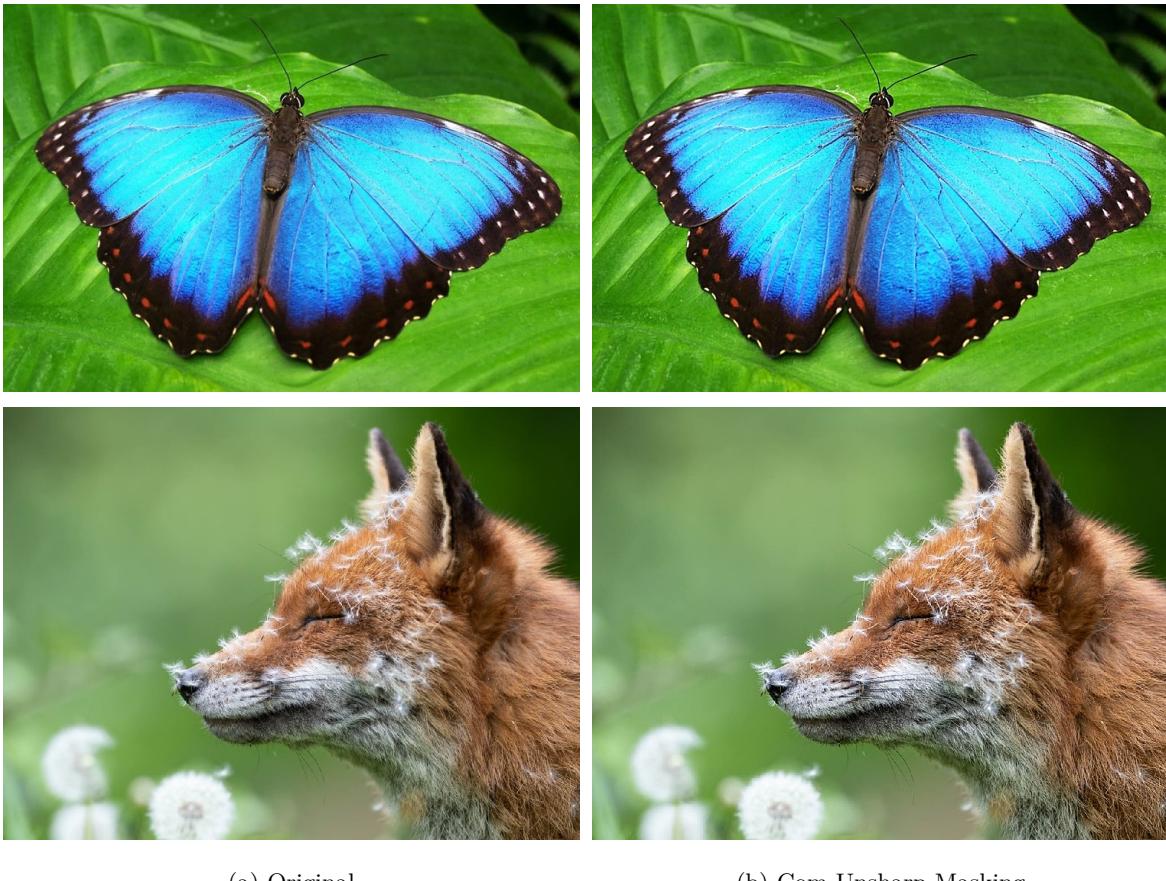


Figura 4: sigma=2.5 e amount=0.5

Processando as imagens com $\sigma = 2.5$ e $\text{amount} = 2.5$. Nesse caso, as alterações tornam-se mais evidentes, com as asas mais nítidas e menos borradadas. Na raposa, a pelagem também apresentou maior definição.



(a) Original

(b) Com Unsharp Masking

Figura 5: $\text{sigma}=2.5$ e $\text{amount}=2.5$

Para avaliar as alterações geradas por diferentes valores de sigma, mantivemos amount = 2.5 para intensificar a máscara. No primeiro experimento, com sigma = 0.5, observa-se praticamente nada de mudança, somente um realce de pequenos detalhes.



(a) Original

(b) Com Unsharp Masking

Figura 6: sigma=0.5 e amount=2.5

2.4 Dithering

2.4.1 Arquivo principal

```
%% Dithering
```

2.5 Operacoes Geométricas

2.5.1 Arquivo principal

```
%% Operacoes Geometricas
```