Modélisation Papier

Antonio Tavares, Julien Dallot 2 janvier 2022

1. Voici le problème statique (\mathcal{P}) :

. Voici le problème statique
$$(\mathcal{P})$$
:
$$\begin{cases} & \min\limits_{x} & \sum\limits_{ij \in A} d_{ij} \ x_{ij} \\ & \text{s.c.} \end{cases}$$
 (1) (limite sur les sommets empruntés)
$$(\mathcal{P}) \begin{cases} & \sum\limits_{ij \in A} p_{i}x_{ij} \ + \ p_{t} & \leq S \\ & \sum\limits_{ij \in A} p_{i}x_{ij} \ + \ p_{t} & \leq S \end{cases}$$
 (1) (limite sur les sommets empruntés)
$$\sum\limits_{j \in \delta^{+}(i)} x_{ji} \ - \sum\limits_{j \in \delta^{-}(i)} x_{ij} \ = 0 \quad \forall i \in V \setminus \{s,t\} \ (2) \qquad \text{(conservation du flot)}$$
 (2)
$$\sum\limits_{j \in \delta^{+}(i)} x_{sj} \ = 1 \qquad \qquad \text{(3)} \qquad \text{(un seul arc sortant de } s)$$
 (3) Modélisation du problème robuste (\mathcal{P}_{r}) :

2. Modélisation du problème robuste (\mathcal{P}_r) :

$$(\mathcal{P}_r) \begin{cases} & \underset{x = \delta^1}{\min \max} & \sum_{ij \in A} d_{ij} \left(1 + \delta_{ij}^1\right) x_{ij} \\ & \text{s.c.} \end{cases}$$

$$(\mathcal{P}_r) \begin{cases} & \underset{ij \in A}{\min \max} & \sum_{ij \in A} d_{ij} \left(1 + \delta_{ij}^1\right) x_{ij} \\ & \sum_{ij \in A} p_i x_{ij} + \max_{\delta^2} \left\{ \delta_t^2 \hat{p}_t + \sum_{ij \in A} \delta_i^2 \, \hat{p}_i \, x_{ij} \right\} & \leq S - p_t \\ & \sum_{j \in \delta^+(i)} x_{ji} - \sum_{j \in \delta^-(i)} x_{ij} & = 0 \quad \forall i \in V \setminus \{s, t\} \quad (2_{robuste}) \\ & \sum_{j \in \delta^-(s)} x_{sj} & = 1 \\ & \sum_{j \in \delta^+(t)} x_{jt} & = 1 \end{cases}$$

$$(3_{robuste})$$
Précelution para plans connects et Lagra Cellbeck. On récomprise d's bord la problème reports et lagra Cellbeck.

3. Résolution par plans coupants et LazyCallback. On réexprime d'abord le problème robuste avec les ensembles \mathcal{U}^{1*} et \mathcal{U}^{2*} .

$$\begin{cases} \min\limits_{\substack{z \\ \text{s.c.}}} z \\ \sum\limits_{ij \in A} d_{ij}^1 \, x_{ij} & \leq z \quad \forall d^1 \in \mathcal{U}^{1*} \\ \sum\limits_{ij \in A} p_i^2 x_{ij} + p_t^2 & \leq S \quad \forall p^2 \in \mathcal{U}^{2*} \quad (1_{robuste}) \\ \sum\limits_{j \in \delta^+(i)} x_{ji} - \sum\limits_{j \in \delta^-(i)} x_{ij} & = 0 \quad \forall i \in V \setminus \{s,t\} \quad (2_{robuste}) \\ \sum\limits_{j \in \delta^-(s)} x_{sj} & = 1 \quad (3_{robuste}) \\ \sum\limits_{j \in \delta^+(t)} x_{jt} & = 1 \quad (4_{robuste}) \end{cases}$$
 s pas encore quels ensembles \mathcal{U}^{1*} et \mathcal{U}^{2*} choisir au début, deux sous en

(Je sais pas encore quels ensembles \mathcal{U}^{1*} et \mathcal{U}^{2*} choisir au début, deux sous ensembles aléatoires et petits de \mathcal{U}^1 et \mathcal{U}^2 ?)

Il y a deux sous problèmes à résoudre, (SP_0) et (SP_1) :

$$(SP_{0}) \begin{cases} \max_{\delta^{1}} & \sum_{ij \in A} d_{ij} \ (1 + \delta_{ij}^{1}) \ x_{ij}^{*} \\ \text{s.c} \\ & \sum_{ij \in A} \delta_{ij}^{1} \leq d_{1} \\ & \delta_{ij}^{1} \leq D_{ij} \quad \forall ij \in A \end{cases} \qquad (SP_{1}) \begin{cases} \max_{\delta^{2}} & \sum_{i \in V} (p_{i} + \delta_{i}^{2} \ \hat{p}_{i}) \ x_{ij}^{*} + p_{t} + \delta_{t}^{2} \ \hat{p}_{t} \\ \text{s.c} \\ & \sum_{i \in V} \delta_{i}^{2} \leq d_{2} \\ & \delta_{i}^{2} \leq 2 \quad \forall i \in V \end{cases}$$

avec x^* une solution courante du problème maître. Soient δ^{1*} et δ^{2*} des solutions optimales de (SP_0) et (SP_1) , soit z^* une solution optimale du problème maître courant. Cette solution du problème maître courant est l'optimale, ssi

$$\sum_{ij \in A} d_{ij} (1 + \delta_{ij}^1) x_{ij}^* \le z^*$$
 et
$$\sum_{i \in V} (p_i + \delta_i^2 \hat{p}_i) x_{ij}^* + p_t + \delta_t^2 \hat{p}_t \le S$$

À chaque itération, on ajoute les contraintes suivantes. Si $\sum_{ij\in A} d_{ij} \ (1+\delta^1_{ij}) \ x^*_{ij} > z^*$, alors on coupe cette mauvaise solution x^* en rajoutant l'inégalité $\sum_{ij\in A} d_{ij} \ (1+\delta^1_{ij}) \ x_{ij} \le z^*$. De même si $\sum_{i\in V} (p_i + \delta^2_i \ \hat{p}_i) \ x^*_{ij} + p_t + \delta^2_t \ \hat{p}_t > S$, alors on rajoute l'inégalité $\sum_{i\in V} (p_i + \delta^2_i \ \hat{p}_i) \ x_{ij} + \sum_{i\in V} (p_i + \delta^2_i$ $p_t + \delta_t^2 \ \hat{p}_t \leq S$. Si aucune de ces inégalités n'est violée, alors on a trouvé l'optimale pour le problème maître.

4. Résolution par dualisation. Voici le problème maître reformulé pour faire apparaître le problème interne lié aux variables δ^1_{ij} .

$$\left\{\begin{array}{c} \displaystyle \min_{x} \ d_{ij} \ x_{ij} \ + \\ \\ \left\{\begin{array}{c} \displaystyle \max_{\delta^{1}} \ \sum_{ij \in A} d_{ij} \ (1+\delta_{ij}^{1}) \ x_{ij}^{*} \\ \text{s.c.} \\ \\ \displaystyle \sum_{ij \in A} \delta_{ij}^{1} \leq d_{1} \\ \\ \delta_{ij}^{1} \leq D_{ij} \ \ \forall ij \in A \\ \\ \\ \sum_{ij \in A} p_{i}^{2} x_{ij} \ + \ p_{t}^{2} \\ \\ \\ \sum_{j \in \delta^{+}(i)} x_{ji} - \sum_{j \in \delta^{-}(i)} x_{ij} \\ \\ \\ \sum_{j \in \delta^{-}(s)} x_{sj} \\ \\ \\ \sum_{j \in \delta^{-}(s)} x_{sj} \\ \\ \\ \\ \sum_{j \in \delta^{+}(t)} x_{jt} \\ \\ \\ \end{array}\right. = 0 \quad \forall i \in V \setminus \{s, t\} \quad (2_{robuste})$$