

## Aula 16

Prof. Marcelo Sousa



# Agenda

- Gerenciamento de filas
  - Como criar uma fila
  - Como uma fila gerencia os dados contidos
  - Como enviar dados para uma fila
  - Como receber dados de uma fila



### Filas no FreeRTOS

• Mecanismo de comunicação entre as tasks

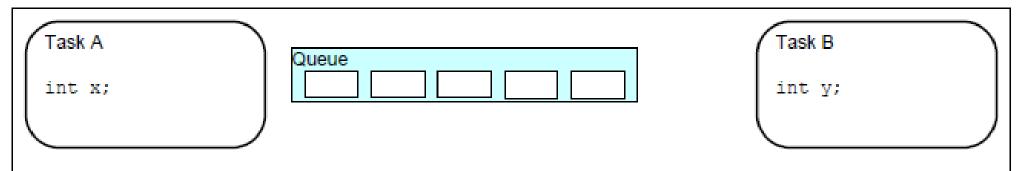
• Um fila é uma primitiva de camada inferior utilizada pelo FreeRTOS para mecanismos de comunicação e sincronismo



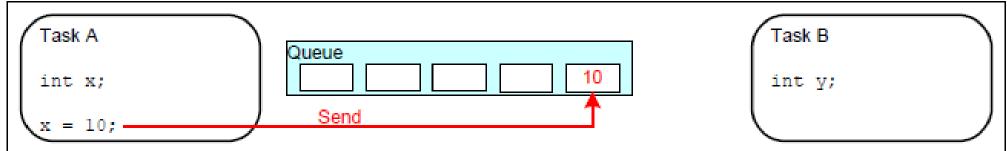
### Características de uma Fila

- Dados armazenados
  - Size: Tamanho dos itens armazenados
  - Length: Número máximo de itens armazenados
  - FIFO: First In First Out.
    - Itens inseridos no final da fila (tail) e removidos do inicio (head), podendo haver escrita no inicio.

### Características de uma Fila

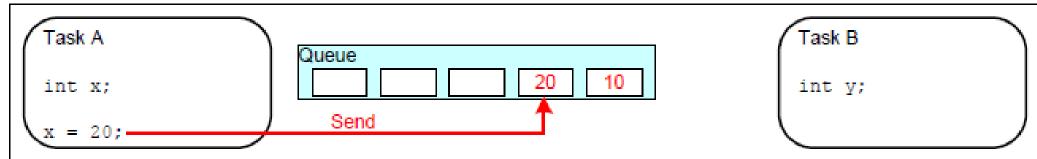


A queue is created to allow Task A and Task B to communicate. The queue can hold a maximum of 5 integers. When the queue is created it does not contain any values so is empty.

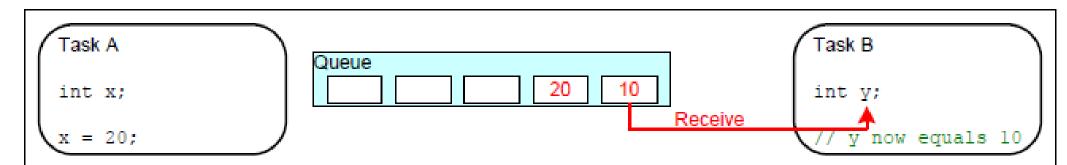


Task A writes (sends) the value of a local variable to the back of the queue. As the queue was previously empty the value written is now the only item in the queue, and is therefore both the value at the back of the queue and the value at the front of the queue.

### Características de uma Fila



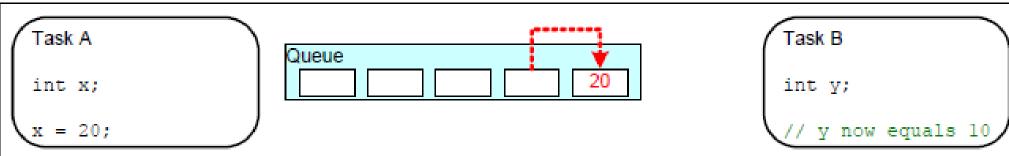
Task A changes the value of its local variable before writing it to the queue again. The queue now contains copies of both values written to the queue. The first value written remains at the front of the queue, the new value is inserted at the end of the queue. The queue has three empty spaces remaining.



Task B reads (receives) from the queue into a different variable. The value received by Task B is the value from the head of the queue, which is the first value Task A wrote to the queue (10 in this illustration).



### Características de uma Fila



Task B has removed one item, leaving only the second value written by Task A remaining in the queue.

This is the value Task B would receive next if it read from the queue again. The queue now has four empty spaces remaining.



### Características de uma Fila

- Acesso por múltiplas tasks
  - Uma fila não possui nenhuma associação a *tasks*,
     podendo der utilizada por todas as *tasks* do sistemas
- Bloqueio em leituras da fila
  - Uma task que tenta realizar uma leitura pode especificar um tempo de espera caso não haja dados no buffer.
  - Se a fila estiver vazia a task é bloqueada
  - Fica em estado ready caso algum dado seja inserido na fila.



### Características de uma Fila

- Bloqueio em escritas na fila
  - Assim como na leitura, uma task pode configurar um tempo de espera para escrita caso a fila esteja cheia
  - A taks irá para estado bloqueado caso a fila esteja cheia.



- Criação da Task
  - Uma task deve ser explicitamente criada antes de ser utilizada.
  - Função: xQueueCreate()
    - Criação da tarefa e retorna o valor do hadle
  - Tipo: xQueueHandle
    - Tipo de variável utilizada para referenciar uma fila

- Escrita na Fila
  - xQueueSendToBack()
    - Escreve um dado na frente da fila (head)
  - xQueueSendToFront()
    - Escreve um dado atrás da fila (tail)
  - xQueueSend() = xSendToBack()
    - PS: Nunca chame as funções de escrita em uma ISR. Versões *interrupt-saf e* devem ser utilizadas:
      - xQueueSendToFrontFromISR() e xQueueSendToBackFromISR()<sup>11</sup>

- Leitura na Fila
  - xQueueReceive()
    - Utilizado para realizar a leitura na fila.
    - O item é removido da fila.
  - xQueuePeek()
    - Utilizado para realizar a leitura na fila.
    - O item não é removido da fila.
  - PS: Nunca chame as funções de leitura em uma ISR.
     Versões *interrupt-safe* devem ser utilizadas:
    - xQueueReceiveFromISR() e xQueuePeekFromISR()

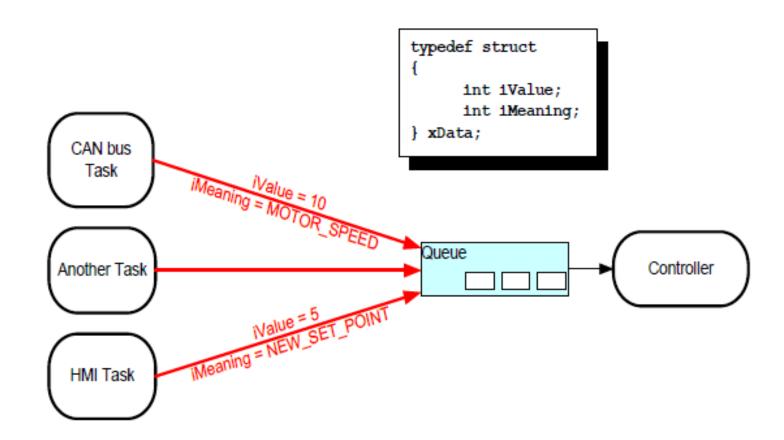


- Verificação do número de itens na fila
  - uxQueueMessagesWaiting()
    - Verifica o número de itens atuais na fila.

- PS: Nunca chame essa função em uma ISR. Versões interrupt-safe devem ser utilizadas:
  - uxQueueMessagesWaitingFromISR()



# Filas com dados compostos





### Prática

- Exercício 10:
  - Implementar a criação de uma task
  - Envio de dados a partir de múltiplas tasks
  - Consumo dos dados apenas por uma única task.
  - Observações:
    - A task que envia para a fila não especifica um block time,
    - A task de leitura especifique um tick de 100ms.
    - As tasks de escrita possuem menor prioridade que a de leitura. Justifique.
    - Uma tasks de escrita deve escrever continuamente 100 e a outra 200. Utilize várias instancias da mesma task.
    - Utilize taskYIELD(), para passar o controle a outra task



### Prática

#### • Exercício 11:

- Exemplo similar ao anterior, mas a task de recepção possui prioridade menor.
- A fila é utilizada para passagem de estruturas, ao invés de um simples long.
- A task devem possuir um tempo de espera de 100ms para inserir na fila
- Nota: Neste exemplo a fila estará sempre cheia.