



UNIVERSITÉ
DE LORRAINE



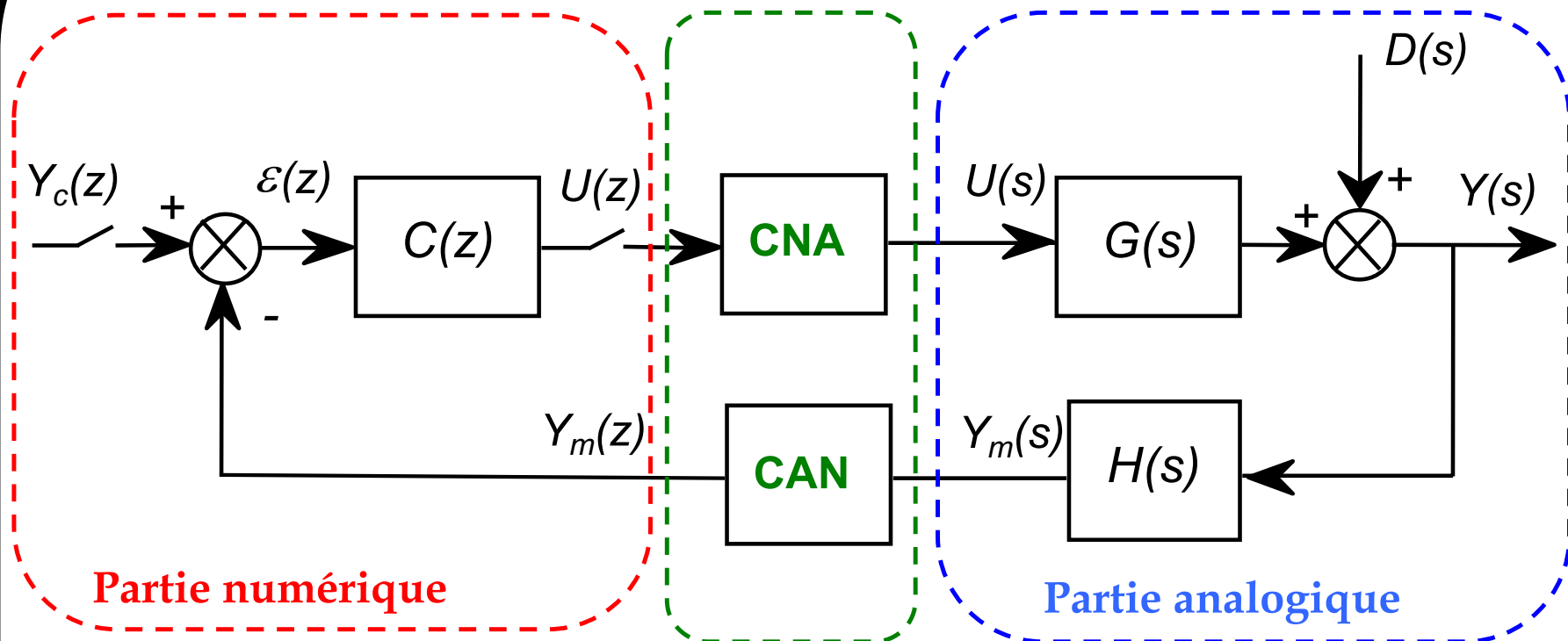
POLYTECH[®]
NANCY

Convertisseurs - Bloqueurs

Hugues GARNIER

hugues.garnier@univ-lorraine.fr

Schéma de régulation numérique

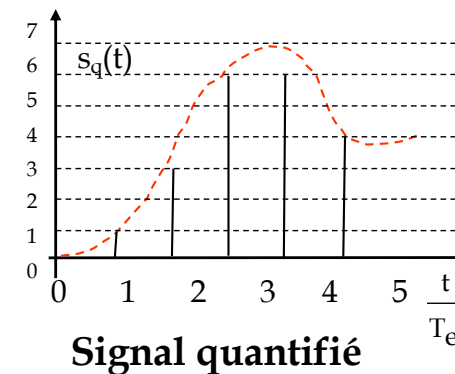
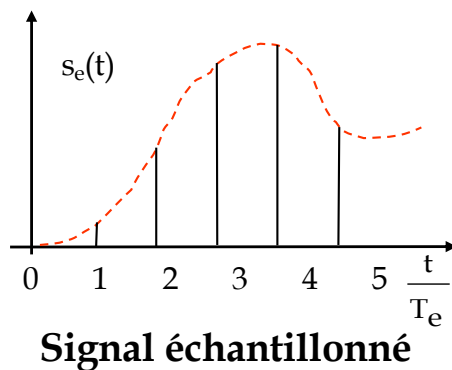


- Besoin de blocs pour faire dialoguer les parties analogique et numérique :

CNA & CAN

Conversion d'un signal analogique en signal numérique : **CAN**

- La conversion est caractérisée par deux **discrétisations**
 - la 1^{ère} concerne le *temps* et porte le nom d'*échantillonnage* : cela consiste à prendre des échantillons du signal analogique à des instants régulièrement espacés
 - La 2^e concerne *l'amplitude* et porte le nom de *quantification* : cela consiste à coder l'amplitude du signal sur un nombre fini d'éléments binaires



Choix à effectuer lors de la numérisation d'un signal analogique

- Précision de discrétisation via le choix de la fréquence d'échantillonnage
 - f_e doit être suffisamment élevée si l'on ne veut pas perdre trop d'informations sur le signal
 - Cependant plus f_e est élevée (T_e faible), plus le temps disponible pour effectuer les calculs numériques sera court et plus le nombre d'échantillons à traiter sera important

Comment choisir la fréquence d'échantillonnage f_e ?

Théorème d'échantillonnage (*Shannon 1949*)

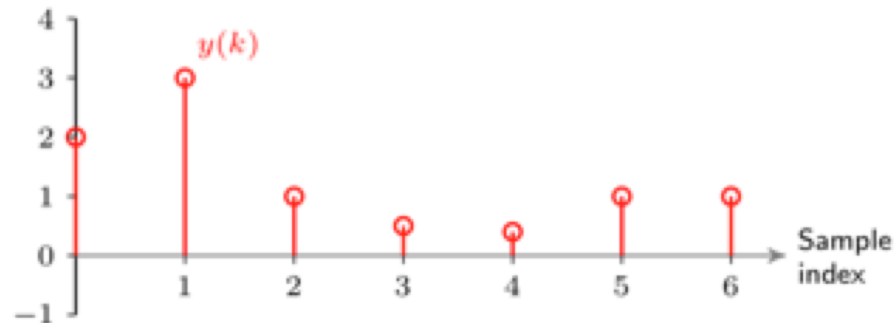
*Un signal $x(t)$ à bande limitée dans l'intervalle de fréquence $[-f_{\max}; +f_{\max}]$
peut être reconstruit exactement à partir de ses échantillons*

$$si\ f_e > 2 f_{\max}$$

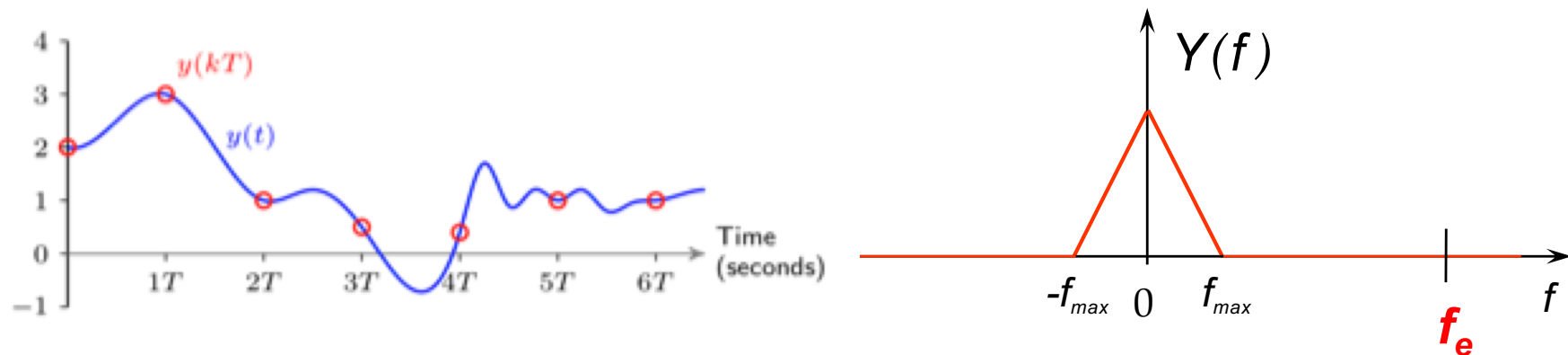
La fréquence limite $f_e/2$ est appelée *fréquence de Nyquist*

Théorème de Shannon - Interprétation

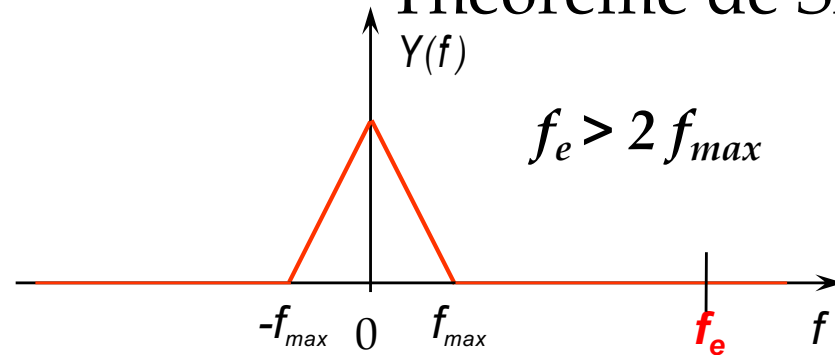
- On dispose des échantillons $y(kT_e)$. Comment en déduire $y(t)$?



- Si $f_e > 2 f_{max}$ alors on pourra reconstruire parfaitement $y(t)$ à partir de des échantillons $y(kT_e)$



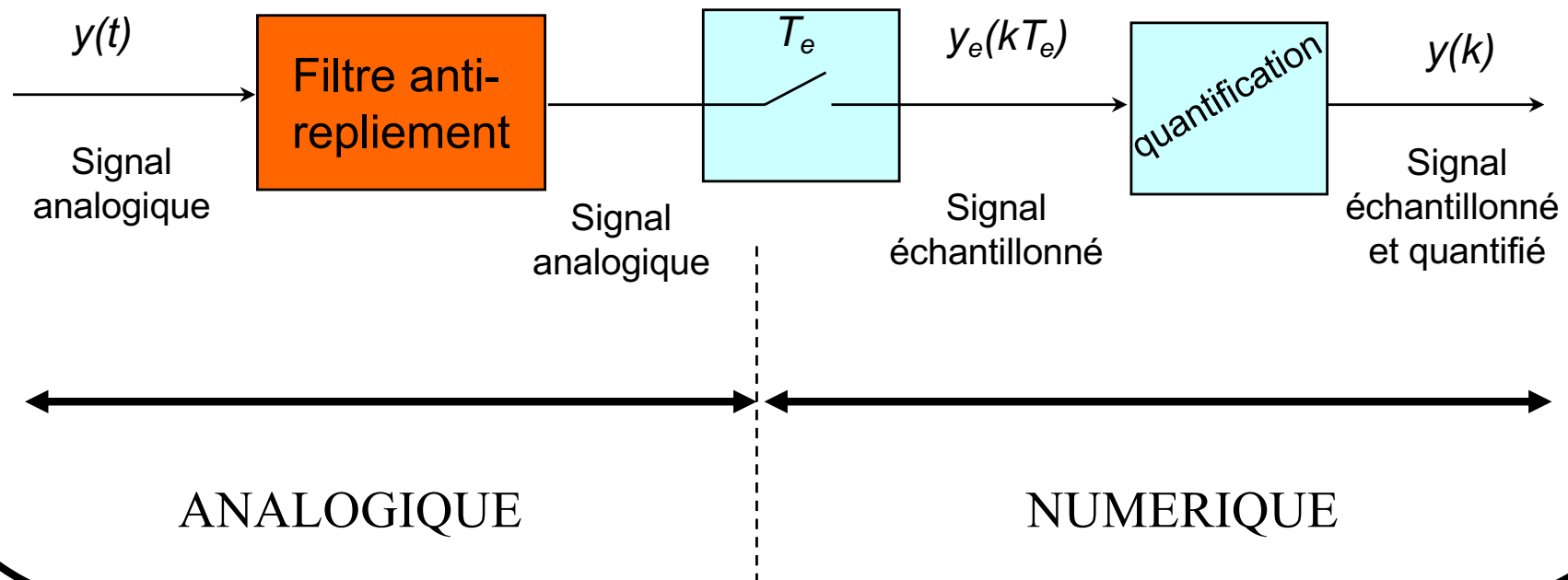
Théorème de Shannon en pratique



- Le théorème de Shannon ne permet d'avoir qu'une borne **inférieure** sur la fréquence d'échantillonnage à ne pas dépasser
 - Il est indispensable de choisir une fréquence d'échantillonnage **bien plus élevée**
- En pratique, la fréquence f_{max} est rarement connue précisément
 - Il est nécessaire de filtrer le signal analogique par un filtre analogique de type passe-bas. Un tel filtre est appelé *Filtre Anti-Repliement (de spectre)*
- Pour la mise en œuvre d'une régulation numérique, le choix de la fréquence d'échantillonnage est un problème bien plus complexe
 - Il dépend des caractéristiques de la réponse en boucle fermée désirée et donc des performances recherchées (*voir plus loin*)

Chaîne pratique pour la conversion analogique numérique (CAN)

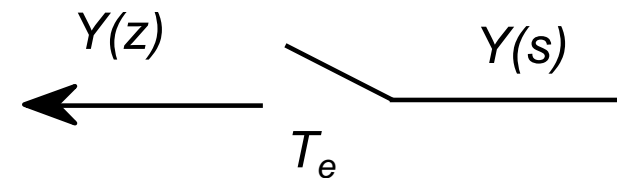
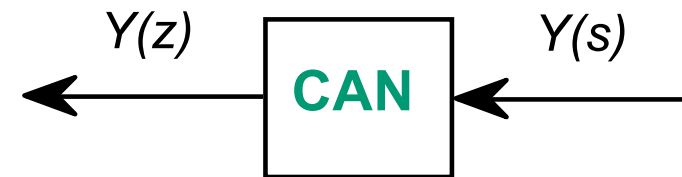
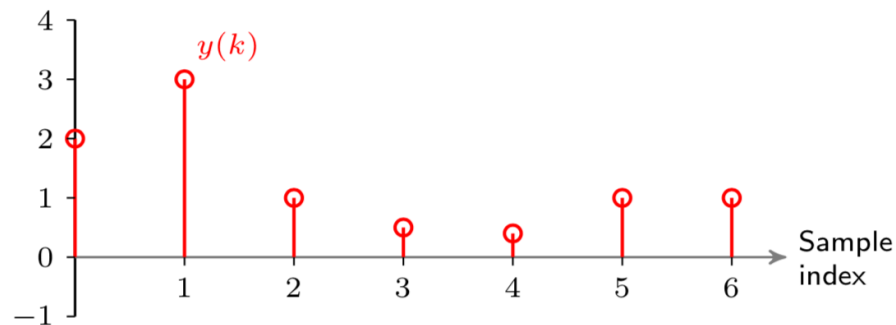
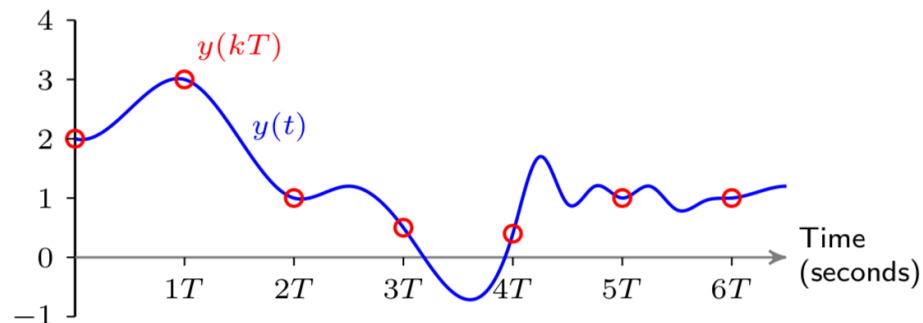
- En pratique :
 - indispensable de faire précéder l'opération d'échantillonnage par un filtre passe-bas appelé *filtre anti-repliement* de fréquence de coupure un peu inférieure à la fréquence de Nyquist $f_e / 2$
- La chaîne pratique pour convertir un signal analogique en signal numérique est donc constituée des éléments suivants :



Conversion Analogique Numérique (CAN)

Représentation simplifiée

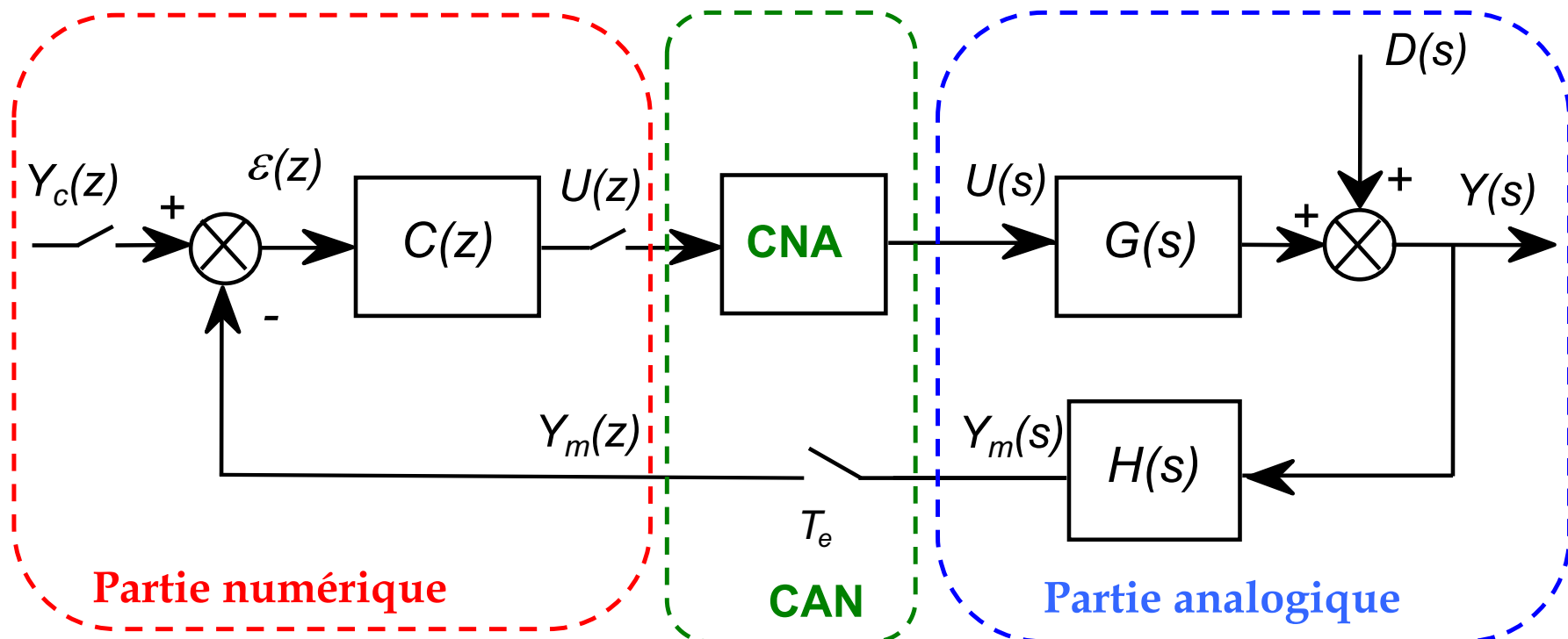
- La représentation habituelle de l'opération de CAN consiste à ne représenter **que le bloc échantillonneur**



Quelques valeurs classiques de périodes d'échantillonnage

• Asservissement	T_e en secondes
– Position	0,001 à 0,1
• Régulation	
– Vitesse	0,001 à 0,1
– Débit	1 à 3
– Niveau	5 à 10
– Pression	1 à 5
– Température	10 à 45
• Systèmes industriels	
– Colonnes à distiller	10 à 180
– Réacteurs catalytiques	10 à 45
– Fours à ciment	20 à 45
– Sécheurs	20 à 45

Schéma de régulation numérique



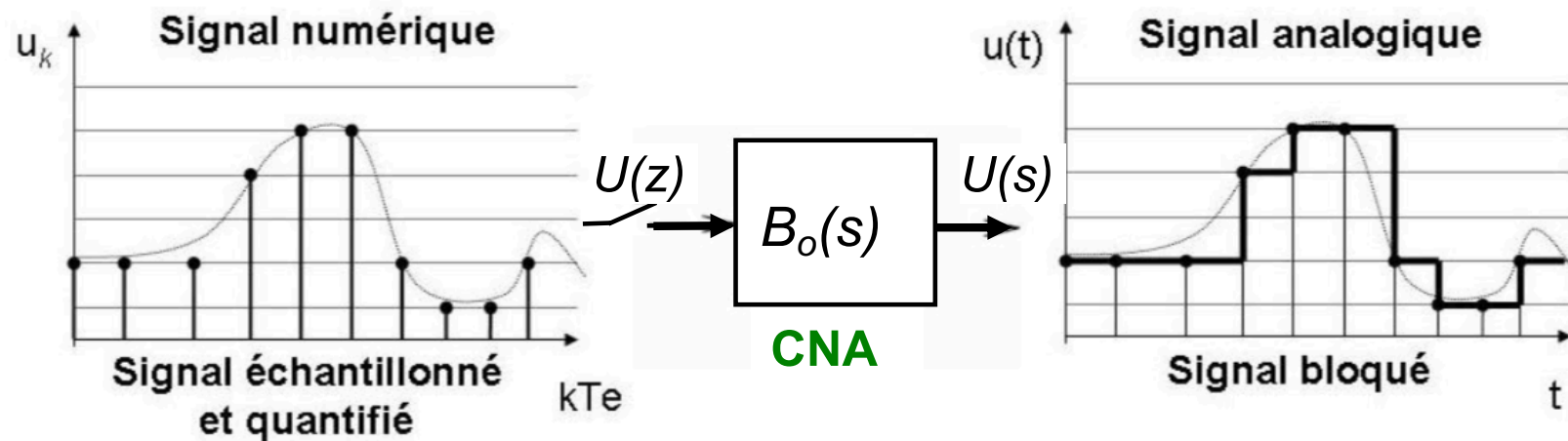
- Besoin de blocs pour faire dialoguer les parties analogique et numérique :

CAN & CNA

Conversion Numérique Analogique (CNA)

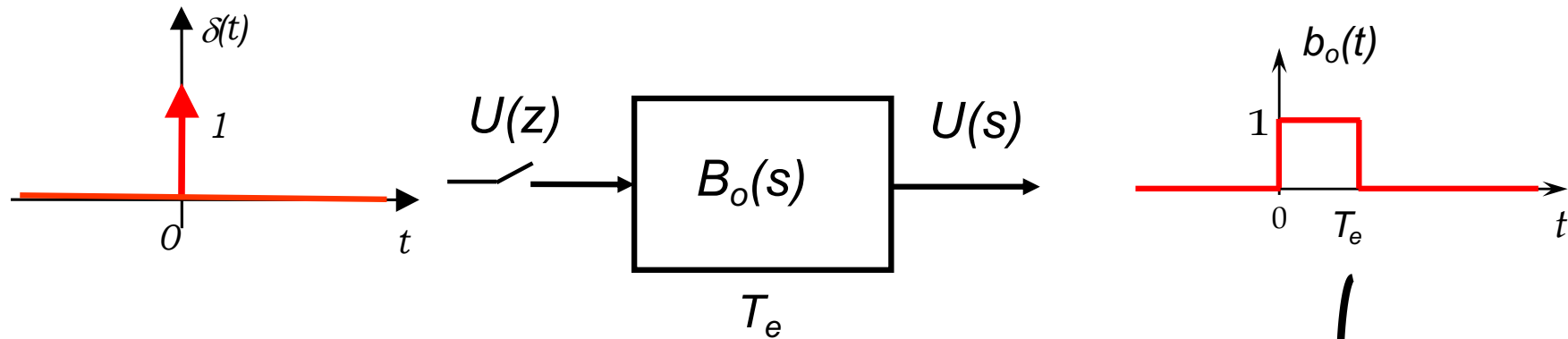
Reconstruction pratique

- L'opération de CNA la plus courante consiste à produire un signal de commande continu $u(t)$ à partir des valeurs échantillonnées $u(k)$ en maintenant constant $u(k)$ durant toute la période d'échantillonnage via un bloqueur d'ordre 0 (*Zero-Order Hold* ou *ZOH*)



Fonction de transfert de Laplace d'un bloqueur d'ordre zéro

- Rappel : fonction de transfert = \mathcal{L} (réponse impulsionnelle)



$$b_o(t) = \Gamma(t) - \Gamma(t - T_e)$$

$$B_o(s) = \frac{1}{s} - \frac{e^{-T_e s}}{s}$$

$$B_o(s) = \frac{1 - e^{-T_e s}}{s}$$

Schéma de régulation numérique

