

DOCUMENTATION TECHNIQUE

Projet

Projet	Projet
Concepteur	
Application	LANAGESDEPROG.stu
Version logicielle	Control Expert V15.0-SP1
Date de création	30/01/2025 16:01:27
Date de dernière modification	30/01/2025 16:35:20
Automate cible	BMX P34 2000 03.30CPU 340-20 Modbus

Sommaire

1	Page de titre	1
2	Sommaire	2
3	Configuration	
3.1	0 : Bus automate	
3.1.1	0 : BMX XBP 0800	
3.1.1.1	0 : BMX P34 2000	
3.1.1.2	1 : BMX DAI 1614	
3.1.1.3	2 : BMX DDO 1602	
4	Variables et instances FB	
5	Structure du projet	
6	Programmes	3
6.1	Tâches	
6.1.1	MAST	
6.1.1.1	Logique	
6.1.1.1.1	GestionRemplissageCuve	
7	Mouvement	
8	Références croisées	
Total:		4 pages

MAST

Propriétés spécifiques

Configuration	Cyclique
Période de la tâche	0
Chien de garde	250

Auteur :	6.1 Tâches 6.1.1 MAST	Imprimé le 17/03/2025
Service :		
Projet :		Page : 3/4

GestionRemplissageCuve : [MAST]

```
1|      10|      20|      30|      40|      50|      60|      70|      80|      90|     100|     110|
1  IF CPT_LSL = 0
2      THEN
3          SET (PP_1); (* Activer la pompe *)
4      ELSE
5          TempsRemplissCuve := 0;
6  END_IF;
7
8  (* LSH à 1 pendant 10sec *)
9  LSH_10s (IN := CPT_LSH,
10      PT := t#10s,
11      Q => CuvePleine10s);
12
13 IF CuvePleine10s = 1
14     THEN
15         RESET (PP_1); (* Eteindre la pompe *)
16     END_IF;
17
18 (* Calcul temps de remplissage en sec *)
19
20 IF PP_1
21     THEN
22         IF RE (FM_S6) THEN
23             TempsRemplissCuve := TempsRemplissCuve + 1;
24         END_IF;
25     END_IF;
26
27 (* FrontMontant S6 en ebool *)
28 TRIGGER_1 (CLK := S6_1HZ,
29     RISE => FM_S6);
```