

DOCUMENTATION TECHNIQUE

Projet

Projet	Projet
Concepteur	
Application	AxeX_CanOpen_Decouverte.stu
Version logicielle	Control Expert V15.0-SP1
Date de création	28/05/2025 14:25:45
Date de dernière modification	28/05/2025 14:32:17
Automate cible	BMX P34 20102 02.60CPU 340-20 Modbus CANopen2

# Sommaire

1 Page de titre .....	1
2 Sommaire .....	2
3 Configuration .....	3
3.1 0 : Bus automate	
3.1.1 0 : BMX XBP 0800	
3.1.1.1 0 : BMX P34 20102	
3.2 3 : CANopen	
3.2.1 3 : Station d'E/S CANopen	
3.2.1.1 0.0 : LXM32_MFB	
4 variables et instances FB .....	12
5 structure du projet .....	33
6 Programmes .....	34
6.1 Tâches	
6.1.1 MAST	
6.1.1.1 Logique	
6.1.1.1.1 GestAxes	
7 Mouvement .....	41
8 Références croisées .....	42
Total:	42 pages

## 0 : BMX XBP 0800

Emplacement	Famille	Référence
(P)	Alimentation	BMX CPS 2000
0	Modicon M340	BMX P34 20102

Auteur :	3.1 0 : Bus automate 3.1.1 0 : BMX XBP 0800	Imprimé le 28/05/2025
Service :		
Projet :		Page : 3/42

# 0.0 : BMX P34 20102

## Identification du module :

Réf. commerciale	: BMX P34 20102	Désignation	: CPU 340-20 Modbus CANopen2
Adresse	: 0.0	Symbole	:

## Mode de marche

Entrée Run/Stop	: Non
Protection mémoire	: Non
Démarrage Auto/Run	: Non
RAZ MWi	: Oui
Démarrage à froid uniquement	: Non

## Données

Vision des E/S	: Topologique
Nombre de bits	: 512
Nombre de mots	: 1024
Nombre de constantes	: 256
Nombre de bits système	: 128
Nombre de mots système	: 168

## Voie 0 :

Fonction métier	: Liaison Modbus		
Type de voie	: Voie intégrée		
Tâche	: MAST		
Type	: Esclave		
Vitesse de transmission	: 19 200 bits/s	Données	: 8 bits
Stop	: 1 bit	Parité	: Paire
Délai inter-trames	: 2 ms		
Numéro d'esclave	: 1		
Ligne physique	: RS485		

## Voie 2 :

Fonction métier	: CANopen expert
Type de voie	: Voie intégrée
Type de sous-module	: CANopen comm head Expert
Symbole	: M340_CAN
Tâche	: MAST

Entrées		Sorties	
		Stratégie de repli des sorties	: RAZ
Nb de mots (%MW)	: 8	Nb de mots (%MW)	: 4
Index du premier %MW	: 0	Index du premier %MW	: 32
Nb. de bits (%M)	: 0	Nb. de bits (%M)	: 0
Index du 1st %M	: 0	Index du 1st %M	: 32

Vitesse de transmission	: 500 kBaud
COB-ID message Sync	: 128
Période message Sync	: 100 ms
Durée d'inhibition du NMT	: 5 ms
Timeout d'amorçage de l'équipement	: 50 ms

## \3.3\0.0 : LXM32\_MFB

### Identification du module :

Réf. commerciale	: LXM32_MFB	Désignation	: LXM32_MFB (LXM32_MFB.EDS)
Adresse	: \3.3\0.0	Symbole	:

### Voie 0 :

Fonction métier	: MFB
Symbole	: MFB_AxeX

### Paramètres de configuration :

Libellé	Valeur
param_1_10	0
param_1_11	0
param_1_13	0
AccessLock	0
param_1_15	0
param_1_28	0
param_1_39	0
param_1_40	0
param_1_41	0
param_1_42	0
PAReeprSave	0
PARfactorySet	0
param_4_5	0
PAR_CTRLreset	0
PARuserReset	0
param_4_9	0
param_4_10	0
param_4_11	0
param_4_12	0
param_4_16	0
param_4_17	0
param_5_1	0
param_5_3	0
MON_commutat	0
IO_AutoEnable	0
BRK_AddT_release	0
BRK_AddT_apply	0
RESint_ext	0
ErrorResp_Flt_AC	0
ErrorResp_p_dif	0
param_5_13	0
param_5_14	0
MON_MainsVolt	0
MON_GroundFault	0
RESext_ton	0
RESext_P	0
RESext_R	0
ENC_pabsusr	0
param_5_25	0
Mains_reactor	0
ShiftEncWorkRang	0
ErrorResp_I2tRES	0
param_6_2	0
MON_SW_Limits	0
MON_swLimP	0
MON_swLimN	0
ScalePOSdenom	0
ScalePOSnum	0
RAMP_v_max	0
RAMP_v_acc	0
RAMP_v_dec	0
InvertDirOfMove	0
RAMP_v_jerk	0
IOsigREF	0

Auteur :	3.2.1 3 : Station d'E/S CANopen 3.2.1.1 0.0 : LXM32_MFB	Imprimé le 28/05/2025
Service :		
Projet :		Page : 5/42

IOsigLIMN	0
IOsigLIMP	0
RAMPquickstop	0
MON_v_win	0
MON_v_winTime	0
AbsHomeRequest	0
LIM_HaltReaction	0
LIM_QStopReact	0
MON_p_DiffWin	0
MON_v_DiffWin	0
MON_v_Threshold	0
MON_I_Threshold	0
MON_ChkTime	0
IO_v_limit	0
param_6_31	0
param_6_32	0
ScaleVELdenom	0
ScaleVELnum	0
MON_p_dif_load	0
MON_p_win	0
MON_p_winTime	0
MON_p_winTout	0
IO_I_limit	0
MON_v_zeroclamp	0
MON_p_dif_warn	0
RAMP_tq_slope	0
RAMP_v_enable	0
RAMP_tq_enable	0
MON_tq_win	0
MON_tq_winTime	0
ScaleRAMPdenom	0
ScaleRAMPnum	0
param_6_50	0
param_6_51	0
param_6_52	0
param_6_53	0
param_6_54	0
param_6_55	0
IOfunct_DI0	0
IOfunct_DI1	0
IOfunct_DI2	0
IOfunct_DI3	0
IOfunct_DQ0	0
IOfunct_DQ1	0
param_8_10	0
param_8_18	0
param_8_19	0
param_8_28	0
param_8_29	0
param_8_30	0
param_8_31	0
DI_0_Debounce	0
DI_1_Debounce	0
DI_2_Debounce	0
DI_3_Debounce	0
Cap1Config	0
Cap1Activate	0
PosReg1Start	0
PosReg2Start	0
PosReg1Mode	0
PosReg2Mode	0
PosReg1Source	0
PosReg2Source	0
PosReg1ValueA	0
PosReg1ValueB	0
PosReg2ValueA	0
PosReg2ValueB	0
CTRL_nPIDTime	0

<b>Auteur :</b>	<b>3.2.1 3 : Station d'E/S CANopen</b> <b>3.2.1.1 0.0 : LXM32_MFB</b>	<b>Imprimé le 28/05/2025</b>
<b>Service :</b>		
<b>Projet :</b>		<b>Page : 6/42</b>

CTRL_nPIDDPart	0
CTRL_TAUact	0
CTRL_SpdFric	0
CTRL_KFAcc	0
CTRL_I_max	0
LIM_I_maxQSTP	0
LIM_I_maxHalt	0
CTRL_I_max_fw	0
CTRL_v_max	0
CTRL_ParChgTime	0
CTRL_GlobGain	0
CTRL_ParSetCopy	0
CTRL_PwrUpParSet	0
CTRL_SelParSet	0
CLSET_ParSwiCond	0
CLSET_winTime	0
CLSET_p_DiffWin	0
CLSET_v_Threshol	0
param_17_34	0
param_17_35	0
CTRL1_KPn	0
CTRL1_TNn	0
CTRL1_KPp	0
CTRL1_TAUunref	0
CTRL1_TAUiref	0
CTRL1_KFPp	0
CTRL1_Nfl damp	0
CTRL1_Nfl freq	0
CTRL1_Nfl bandw	0
CTRL1_Nf2damp	0
CTRL1_Nf2freq	0
CTRL1_Nf2bandw	0
CTRL1_Osupdamp	0
CTRL1_Osupdelay	0
CTRL1_Kfric	0
CTRL2_KPn	0
CTRL2_TNn	0
CTRL2_KPp	0
CTRL2_TAUunref	0
CTRL2_TAUiref	0
CTRL2_KFPp	0
CTRL2_Nfl damp	0
CTRL2_Nfl freq	0
CTRL2_Nfl bandw	0
CTRL2_Nf2damp	0
CTRL2_Nf2freq	0
CTRL2_Nf2bandw	0
CTRL2_Osupdamp	0
CTRL2_Osupdelay	0
CTRL2_Kfric	0
MBbaud	0
MBaddress	0
param_22_5	0
param_22_6	0
param_22_7	0
DCOMcontrol	0
DCOMopmode	0
ErrorResp_bit_DE	0
ErrorResp_bit_ME	0
DCOM_BLDEFMAP	0
HMmethod	0
PVv_target	0
PPp_target	0
PPv_target	0
PTtq_target	0
DS402compatib	0
HMp_setP	0
PPoption	0

<b>Auteur :</b>	<b>3.2.1 3 : Station d'E/S CANopen</b> <b>3.2.1.1 0.0 : LXM32_MFB</b>	<b>Imprimé le 28/05/2025</b>
<b>Service :</b>		
<b>Projet :</b>		<b>Page : 7/42</b>

DS402intLim	0
param_27_32	0
param_27_35	0
param_27_36	0
param_27_43	0
param_28_1	0
_p_dif_load_peak	0
param_32_1	0
param_32_3	0
param_33_1	0
param_33_3	0
param_34_1	0
param_34_3	0
param_34_4	0
param_34_5	0
param_35_1	0
param_35_3	0
param_35_4	0
param_35_5	0
param_35_6	0
param_35_7	0
param_35_8	0
param_40_1	0
param_40_3	0
HMv	0
HMv_out	0
HMoutdis	0
HMdis	0
HMprefmethod	0
HMp_home	0
HMSrchdis	0
param_41_1	0
JOGmethod	0
JOGv_slow	0
JOGv_fast	0
JOGstep	0
JOGtime	0
param_46_1	0
MT_dismax	0
param_46_4	0
param_46_6	0
param_46_7	0
param_46_8	0
param_46_9	0
AT_start	0
AT_dis	0
AT_dir	0
AT_n_ref	0
AT_wait	0
param_47_10	0
param_47_13	0
AT_mechanical	0
param_48_1	0
param_48_3	0
param_48_5	0
param_48_6	0
param_48_7	0
param_48_8	0
param_48_9	0
param_48_10	0
param_48_11	0
param_48_12	0
param_49_1	0
param_49_5	0
param_49_6	0
param_49_7	0
param_49_8	0
param_49_9	0

<b>Auteur :</b>	3.2.1 3 : Station d'E/S CANopen 3.2.1.1 0.0 : LXM32_MFB	Imprimé le 28/05/2025
<b>Service :</b>		
<b>Projet :</b>		Page : 8/42



param_50_1	0
param_50_4	0
param_50_8	0
param_50_9	0
param_50_10	0
param_50_11	0
param_50_12	0
param_50_13	0
param_50_14	0
param_50_15	0
param_50_16	0
param_50_17	0
param_50_18	0
param_50_19	0
param_50_20	0
param_50_21	0
param_50_22	0
HMIlocked	0
HMIDispPara	0
param_58_3	0
ERR_clear	0
ERR_reset	0
MON_IO_SelErr1	0
MON_IO_SelErr2	0
MON_IO_SelWar1	0
MON_IO_SelWar2	0
param_63_22	0
param_63_32	0
param_63_33	0
param_63_34	0
param_63_48	0
param_63_50	0
param_63_52	0
param_63_54	0
param_63_56	0
param_63_72	0
CANaddress	0
CANbaud	0
CANpdo1Event	15
CANpdo2Event	0
CANpdo3Event	0
CANpdo4Event	0
param_91_2	0
param_91_3	0
param_91_4	0
param_91_5	0
param_91_6	0
param_91_7	0
param_91_8	0
param_91_9	0
param_91_10	0
param_91_11	0
param_91_12	0
param_91_23	0
param_91_24	0
param_91_25	0
param_91_26	0
param_91_27	0
param_92_1	0
param_92_2	0
param_92_3	0
param_92_4	0
param_92_6	0
param_92_7	0
param_92_8	0
param_92_9	0
param_92_10	0
param_92_11	0

param_92_12	0
param_92_13	0
param_92_14	0
param_92_15	0
param_92_16	0
param_92_17	0
param_92_18	0
param_92_19	0
param_92_20	0
param_93_1	0
param_93_2	0
param_93_3	0
param_93_4	0
param_93_5	0
param_93_6	0
param_93_7	0
param_93_8	0
param_93_9	0
param_93_10	0
param_93_11	0
param_93_12	0
param_93_13	0
param_93_14	0
param_93_15	0
param_93_16	0
param_93_17	0
param_93_18	0
param_93_19	0
param_93_20	0
param_93_21	0
param_93_22	0
param_93_23	0
param_93_24	0
param_94_1	0
param_94_2	0
param_94_3	0
param_94_4	0
param_94_5	0
param_94_6	0
param_94_7	0
param_94_8	0
param_94_9	0
param_94_10	0
param_94_11	0
param_94_12	0
param_94_13	0
param_94_14	0
param_94_15	0
param_94_16	0
param_94_17	0
param_94_18	0
param_94_19	0
param_94_20	0
param_94_21	0
param_94_22	0
param_94_23	0
param_94_25	0
param_94_26	0
param_94_29	0
param_94_30	0
param_95_1	0
param_95_2	0
param_95_3	0
param_95_4	0
param_95_5	0
param_95_6	0
param_95_7	0
param_95_8	0

<b>Auteur :</b>	<b>3.2.1 3 : Station d'E/S CANopen</b> <b>3.2.1.1 0.0 : LXM32_MFB</b>	<b>Imprimé le 28/05/2025</b>
<b>Service :</b>		
<b>Projet :</b>		<b>Page : 10/42</b>

param_95_9	0
param_95_10	0
param_96_1	0
param_96_2	0
param_96_3	0
Halt option code	1
Following error window	10000
Position window	10
Position window time	0
Velocity window	10
Velocity window time	0
Min position limit	-2147483648
Max position limit	2147483647
Max profile velocity	13200
Homing method	18
Homing speed during search for switch	60
speed during search for zero	6
Interpolation time period value	1
Interpolation time index	-3
Positioning Option Code	0

# Variables et instances FB

## ARRAY[0..392] OF BYTE

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
<b>Recipe 0</b>	NON			0
Recipe 0[0]	NON			
Recipe 0[1]	NON			
Recipe 0[2]	NON			
Recipe 0[3]	NON			
Recipe 0[4]	NON			
Recipe 0[5]	NON			
Recipe 0[6]	NON			
Recipe 0[7]	NON			
Recipe 0[8]	NON			
Recipe 0[9]	NON			
Recipe 0[10]	NON			
Recipe 0[11]	NON			
Recipe 0[12]	NON			
Recipe 0[13]	NON			
Recipe 0[14]	NON			
Recipe 0[15]	NON			
Recipe 0[16]	NON			
Recipe 0[17]	NON			
Recipe 0[18]	NON			
Recipe 0[19]	NON			
Recipe 0[20]	NON			
Recipe 0[21]	NON			
Recipe 0[22]	NON			
Recipe 0[23]	NON			
Recipe 0[24]	NON			
Recipe 0[25]	NON			
Recipe 0[26]	NON			
Recipe 0[27]	NON			
Recipe 0[28]	NON			
Recipe 0[29]	NON			
Recipe 0[30]	NON			
Recipe 0[31]	NON			
Recipe 0[32]	NON			
Recipe 0[33]	NON			
Recipe 0[34]	NON			
Recipe 0[35]	NON			
Recipe 0[36]	NON			
Recipe 0[37]	NON			
Recipe 0[38]	NON			
Recipe 0[39]	NON			
Recipe 0[40]	NON			
Recipe 0[41]	NON			
Recipe 0[42]	NON			
Recipe 0[43]	NON			
Recipe 0[44]	NON			
Recipe 0[45]	NON			
Recipe 0[46]	NON			
Recipe 0[47]	NON			
Recipe 0[48]	NON			
Recipe 0[49]	NON			
Recipe 0[50]	NON			
Recipe 0[51]	NON			
Recipe 0[52]	NON			
Recipe 0[53]	NON			
Recipe 0[54]	NON			
Recipe 0[55]	NON			
Recipe 0[56]	NON			

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
Recipe 0[57]	NON			
Recipe 0[58]	NON			
Recipe 0[59]	NON			
Recipe 0[60]	NON			
Recipe 0[61]	NON			
Recipe 0[62]	NON			
Recipe 0[63]	NON			
Recipe 0[64]	NON			
Recipe 0[65]	NON			
Recipe 0[66]	NON			
Recipe 0[67]	NON			
Recipe 0[68]	NON			
Recipe 0[69]	NON			
Recipe 0[70]	NON			
Recipe 0[71]	NON			
Recipe 0[72]	NON			
Recipe 0[73]	NON			
Recipe 0[74]	NON			
Recipe 0[75]	NON			
Recipe 0[76]	NON			
Recipe 0[77]	NON			
Recipe 0[78]	NON			
Recipe 0[79]	NON			
Recipe 0[80]	NON			
Recipe 0[81]	NON			
Recipe 0[82]	NON			
Recipe 0[83]	NON			
Recipe 0[84]	NON			
Recipe 0[85]	NON			
Recipe 0[86]	NON			
Recipe 0[87]	NON			
Recipe 0[88]	NON			
Recipe 0[89]	NON			
Recipe 0[90]	NON			
Recipe 0[91]	NON			
Recipe 0[92]	NON			
Recipe 0[93]	NON			
Recipe 0[94]	NON			
Recipe 0[95]	NON			
Recipe 0[96]	NON			
Recipe 0[97]	NON			
Recipe 0[98]	NON			
Recipe 0[99]	NON			
Recipe 0[100]	NON			
Recipe 0[101]	NON			
Recipe 0[102]	NON			
Recipe 0[103]	NON			
Recipe 0[104]	NON			
Recipe 0[105]	NON			
Recipe 0[106]	NON			
Recipe 0[107]	NON			
Recipe 0[108]	NON			
Recipe 0[109]	NON			
Recipe 0[110]	NON			
Recipe 0[111]	NON			
Recipe 0[112]	NON			
Recipe 0[113]	NON			
Recipe 0[114]	NON			
Recipe 0[115]	NON			
Recipe 0[116]	NON			
Recipe 0[117]	NON			

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
Recipe 0[118]	NON			
Recipe 0[119]	NON			
Recipe 0[120]	NON			
Recipe 0[121]	NON			
Recipe 0[122]	NON			
Recipe 0[123]	NON			
Recipe 0[124]	NON			
Recipe 0[125]	NON			
Recipe 0[126]	NON			
Recipe 0[127]	NON			
Recipe 0[128]	NON			
Recipe 0[129]	NON			
Recipe 0[130]	NON			
Recipe 0[131]	NON			
Recipe 0[132]	NON			
Recipe 0[133]	NON			
Recipe 0[134]	NON			
Recipe 0[135]	NON			
Recipe 0[136]	NON			
Recipe 0[137]	NON			
Recipe 0[138]	NON			
Recipe 0[139]	NON			
Recipe 0[140]	NON			
Recipe 0[141]	NON			
Recipe 0[142]	NON			
Recipe 0[143]	NON			
Recipe 0[144]	NON			
Recipe 0[145]	NON			
Recipe 0[146]	NON			
Recipe 0[147]	NON			
Recipe 0[148]	NON			
Recipe 0[149]	NON			
Recipe 0[150]	NON			
Recipe 0[151]	NON			
Recipe 0[152]	NON			
Recipe 0[153]	NON			
Recipe 0[154]	NON			
Recipe 0[155]	NON			
Recipe 0[156]	NON			
Recipe 0[157]	NON			
Recipe 0[158]	NON			
Recipe 0[159]	NON			
Recipe 0[160]	NON			
Recipe 0[161]	NON			
Recipe 0[162]	NON			
Recipe 0[163]	NON			
Recipe 0[164]	NON			
Recipe 0[165]	NON			
Recipe 0[166]	NON			
Recipe 0[167]	NON			
Recipe 0[168]	NON			
Recipe 0[169]	NON			
Recipe 0[170]	NON			
Recipe 0[171]	NON			
Recipe 0[172]	NON			
Recipe 0[173]	NON			
Recipe 0[174]	NON			
Recipe 0[175]	NON			
Recipe 0[176]	NON			
Recipe 0[177]	NON			
Recipe 0[178]	NON			

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
Recipe 0[179]	NON			
Recipe 0[180]	NON			
Recipe 0[181]	NON			
Recipe 0[182]	NON			
Recipe 0[183]	NON			
Recipe 0[184]	NON			
Recipe 0[185]	NON			
Recipe 0[186]	NON			
Recipe 0[187]	NON			
Recipe 0[188]	NON			
Recipe 0[189]	NON			
Recipe 0[190]	NON			
Recipe 0[191]	NON			
Recipe 0[192]	NON			
Recipe 0[193]	NON			
Recipe 0[194]	NON			
Recipe 0[195]	NON			
Recipe 0[196]	NON			
Recipe 0[197]	NON			
Recipe 0[198]	NON			
Recipe 0[199]	NON			
Recipe 0[200]	NON			
Recipe 0[201]	NON			
Recipe 0[202]	NON			
Recipe 0[203]	NON			
Recipe 0[204]	NON			
Recipe 0[205]	NON			
Recipe 0[206]	NON			
Recipe 0[207]	NON			
Recipe 0[208]	NON			
Recipe 0[209]	NON			
Recipe 0[210]	NON			
Recipe 0[211]	NON			
Recipe 0[212]	NON			
Recipe 0[213]	NON			
Recipe 0[214]	NON			
Recipe 0[215]	NON			
Recipe 0[216]	NON			
Recipe 0[217]	NON			
Recipe 0[218]	NON			
Recipe 0[219]	NON			
Recipe 0[220]	NON			
Recipe 0[221]	NON			
Recipe 0[222]	NON			
Recipe 0[223]	NON			
Recipe 0[224]	NON			
Recipe 0[225]	NON			
Recipe 0[226]	NON			
Recipe 0[227]	NON			
Recipe 0[228]	NON			
Recipe 0[229]	NON			
Recipe 0[230]	NON			
Recipe 0[231]	NON			
Recipe 0[232]	NON			
Recipe 0[233]	NON			
Recipe 0[234]	NON			
Recipe 0[235]	NON			
Recipe 0[236]	NON			
Recipe 0[237]	NON			
Recipe 0[238]	NON			
Recipe 0[239]	NON			

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
Recipe 0[240]	NON			
Recipe 0[241]	NON			
Recipe 0[242]	NON			
Recipe 0[243]	NON			
Recipe 0[244]	NON			
Recipe 0[245]	NON			
Recipe 0[246]	NON			
Recipe 0[247]	NON			
Recipe 0[248]	NON			
Recipe 0[249]	NON			
Recipe 0[250]	NON			
Recipe 0[251]	NON			
Recipe 0[252]	NON			
Recipe 0[253]	NON			
Recipe 0[254]	NON			
Recipe 0[255]	NON			
Recipe 0[256]	NON			
Recipe 0[257]	NON			
Recipe 0[258]	NON			
Recipe 0[259]	NON			
Recipe 0[260]	NON			
Recipe 0[261]	NON			
Recipe 0[262]	NON			
Recipe 0[263]	NON			
Recipe 0[264]	NON			
Recipe 0[265]	NON			
Recipe 0[266]	NON			
Recipe 0[267]	NON			
Recipe 0[268]	NON			
Recipe 0[269]	NON			
Recipe 0[270]	NON			
Recipe 0[271]	NON			
Recipe 0[272]	NON			
Recipe 0[273]	NON			
Recipe 0[274]	NON			
Recipe 0[275]	NON			
Recipe 0[276]	NON			
Recipe 0[277]	NON			
Recipe 0[278]	NON			
Recipe 0[279]	NON			
Recipe 0[280]	NON			
Recipe 0[281]	NON			
Recipe 0[282]	NON			
Recipe 0[283]	NON			
Recipe 0[284]	NON			
Recipe 0[285]	NON			
Recipe 0[286]	NON			
Recipe 0[287]	NON			
Recipe 0[288]	NON			
Recipe 0[289]	NON			
Recipe 0[290]	NON			
Recipe 0[291]	NON			
Recipe 0[292]	NON			
Recipe 0[293]	NON			
Recipe 0[294]	NON			
Recipe 0[295]	NON			
Recipe 0[296]	NON			
Recipe 0[297]	NON			
Recipe 0[298]	NON			
Recipe 0[299]	NON			
Recipe 0[300]	NON			



## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
Recipe 0[301]	NON			
Recipe 0[302]	NON			
Recipe 0[303]	NON			
Recipe 0[304]	NON			
Recipe 0[305]	NON			
Recipe 0[306]	NON			
Recipe 0[307]	NON			
Recipe 0[308]	NON			
Recipe 0[309]	NON			
Recipe 0[310]	NON			
Recipe 0[311]	NON			
Recipe 0[312]	NON			
Recipe 0[313]	NON			
Recipe 0[314]	NON			
Recipe 0[315]	NON			
Recipe 0[316]	NON			
Recipe 0[317]	NON			
Recipe 0[318]	NON			
Recipe 0[319]	NON			
Recipe 0[320]	NON			
Recipe 0[321]	NON			
Recipe 0[322]	NON			
Recipe 0[323]	NON			
Recipe 0[324]	NON			
Recipe 0[325]	NON			
Recipe 0[326]	NON			
Recipe 0[327]	NON			
Recipe 0[328]	NON			
Recipe 0[329]	NON			
Recipe 0[330]	NON			
Recipe 0[331]	NON			
Recipe 0[332]	NON			
Recipe 0[333]	NON			
Recipe 0[334]	NON			
Recipe 0[335]	NON			
Recipe 0[336]	NON			
Recipe 0[337]	NON			
Recipe 0[338]	NON			
Recipe 0[339]	NON			
Recipe 0[340]	NON			
Recipe 0[341]	NON			
Recipe 0[342]	NON			
Recipe 0[343]	NON			
Recipe 0[344]	NON			
Recipe 0[345]	NON			
Recipe 0[346]	NON			
Recipe 0[347]	NON			
Recipe 0[348]	NON			
Recipe 0[349]	NON			
Recipe 0[350]	NON			
Recipe 0[351]	NON			
Recipe 0[352]	NON			
Recipe 0[353]	NON			
Recipe 0[354]	NON			
Recipe 0[355]	NON			
Recipe 0[356]	NON			
Recipe 0[357]	NON			
Recipe 0[358]	NON			
Recipe 0[359]	NON			
Recipe 0[360]	NON			
Recipe 0[361]	NON			

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
Recipe 0[362]	NON			
Recipe 0[363]	NON			
Recipe 0[364]	NON			
Recipe 0[365]	NON			
Recipe 0[366]	NON			
Recipe 0[367]	NON			
Recipe 0[368]	NON			
Recipe 0[369]	NON			
Recipe 0[370]	NON			
Recipe 0[371]	NON			
Recipe 0[372]	NON			
Recipe 0[373]	NON			
Recipe 0[374]	NON			
Recipe 0[375]	NON			
Recipe 0[376]	NON			
Recipe 0[377]	NON			
Recipe 0[378]	NON			
Recipe 0[379]	NON			
Recipe 0[380]	NON			
Recipe 0[381]	NON			
Recipe 0[382]	NON			
Recipe 0[383]	NON			
Recipe 0[384]	NON			
Recipe 0[385]	NON			
Recipe 0[386]	NON			
Recipe 0[387]	NON			
Recipe 0[388]	NON			
Recipe 0[389]	NON			
Recipe 0[390]	NON			
Recipe 0[391]	NON			
Recipe 0[392]	NON			

### ARRAY[0..461] OF UINT

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
<b>AxisParamDesc 0</b>	NON		Type: 407, Ref: 12630, Vers: 1.0	0
AxisParamDesc 0[0]	NON		AxisType	
AxisParamDesc 0[1]	NON		AxisReference	
AxisParamDesc 0[2]	NON		MajorAxisSoftVersion	
AxisParamDesc 0[3]	NON		MinorAxisSoftVersion	
AxisParamDesc 0[4]	NON		NbParam	
AxisParamDesc 0[5]	NON		NetworkType	
AxisParamDesc 0[6]	NON		MON commutat	
AxisParamDesc 0[7]	NON			
AxisParamDesc 0[8]	NON			
AxisParamDesc 0[9]	NON		IO AutoEnable	
AxisParamDesc 0[10]	NON			
AxisParamDesc 0[11]	NON			
AxisParamDesc 0[12]	NON		BRK AddT release	
AxisParamDesc 0[13]	NON			
AxisParamDesc 0[14]	NON			
AxisParamDesc 0[15]	NON		BRK AddT apply	
AxisParamDesc 0[16]	NON			
AxisParamDesc 0[17]	NON			
AxisParamDesc 0[18]	NON		RESint_ext	
AxisParamDesc 0[19]	NON			
AxisParamDesc 0[20]	NON			
AxisParamDesc 0[21]	NON		ErrorResp Flt AC	
AxisParamDesc 0[22]	NON			
AxisParamDesc 0[23]	NON			
AxisParamDesc 0[24]	NON		ErrorResp p dif	
AxisParamDesc 0[25]	NON			

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
AxisParamDesc 0[26]	NON			
AxisParamDesc 0[27]	NON		MON MainsVolt	
AxisParamDesc 0[28]	NON			
AxisParamDesc 0[29]	NON			
AxisParamDesc 0[30]	NON		MON GroundFault	
AxisParamDesc 0[31]	NON			
AxisParamDesc 0[32]	NON			
AxisParamDesc 0[33]	NON		RESex ton	
AxisParamDesc 0[34]	NON			
AxisParamDesc 0[35]	NON			
AxisParamDesc 0[36]	NON		RESex P	
AxisParamDesc 0[37]	NON			
AxisParamDesc 0[38]	NON			
AxisParamDesc 0[39]	NON		RESex R	
AxisParamDesc 0[40]	NON			
AxisParamDesc 0[41]	NON			
AxisParamDesc 0[42]	NON		Mains reactor	
AxisParamDesc 0[43]	NON			
AxisParamDesc 0[44]	NON			
AxisParamDesc 0[45]	NON		ShiftEncWorkRang	
AxisParamDesc 0[46]	NON			
AxisParamDesc 0[47]	NON			
AxisParamDesc 0[48]	NON		RAMP v sym	
AxisParamDesc 0[49]	NON			
AxisParamDesc 0[50]	NON			
AxisParamDesc 0[51]	NON		MON SW Limits	
AxisParamDesc 0[52]	NON			
AxisParamDesc 0[53]	NON			
AxisParamDesc 0[54]	NON		MON swLimP	
AxisParamDesc 0[55]	NON			
AxisParamDesc 0[56]	NON			
AxisParamDesc 0[57]	NON		MON swLimN	
AxisParamDesc 0[58]	NON			
AxisParamDesc 0[59]	NON			
AxisParamDesc 0[60]	NON		ScalePOSdenom	
AxisParamDesc 0[61]	NON			
AxisParamDesc 0[62]	NON			
AxisParamDesc 0[63]	NON		ScalePOSnum	
AxisParamDesc 0[64]	NON			
AxisParamDesc 0[65]	NON			
AxisParamDesc 0[66]	NON		RAMP v max	
AxisParamDesc 0[67]	NON			
AxisParamDesc 0[68]	NON			
AxisParamDesc 0[69]	NON		RAMP v acc	
AxisParamDesc 0[70]	NON			
AxisParamDesc 0[71]	NON			
AxisParamDesc 0[72]	NON		RAMP v dec	
AxisParamDesc 0[73]	NON			
AxisParamDesc 0[74]	NON			
AxisParamDesc 0[75]	NON		InvertDirOfMove	
AxisParamDesc 0[76]	NON			
AxisParamDesc 0[77]	NON			
AxisParamDesc 0[78]	NON		RAMP v jerk	
AxisParamDesc 0[79]	NON			
AxisParamDesc 0[80]	NON			
AxisParamDesc 0[81]	NON		IOSigREF	
AxisParamDesc 0[82]	NON			
AxisParamDesc 0[83]	NON			
AxisParamDesc 0[84]	NON		IOSigLIMN	
AxisParamDesc 0[85]	NON			
AxisParamDesc 0[86]	NON			

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
AxisParamDesc 0[87]	NON		IOsigLIMP	
AxisParamDesc 0[88]	NON			
AxisParamDesc 0[89]	NON			
AxisParamDesc 0[90]	NON		RAMPquickstop	
AxisParamDesc 0[91]	NON			
AxisParamDesc 0[92]	NON			
AxisParamDesc 0[93]	NON		MON v win	
AxisParamDesc 0[94]	NON			
AxisParamDesc 0[95]	NON			
AxisParamDesc 0[96]	NON		MON v winTime	
AxisParamDesc 0[97]	NON			
AxisParamDesc 0[98]	NON			
AxisParamDesc 0[99]	NON		AbsHomeRequest	
AxisParamDesc 0[100]	NON			
AxisParamDesc 0[101]	NON			
AxisParamDesc 0[102]	NON		LIM HaltReaction	
AxisParamDesc 0[103]	NON			
AxisParamDesc 0[104]	NON			
AxisParamDesc 0[105]	NON		LIM QStopReact	
AxisParamDesc 0[106]	NON			
AxisParamDesc 0[107]	NON			
AxisParamDesc 0[108]	NON		MON p DiffWin	
AxisParamDesc 0[109]	NON			
AxisParamDesc 0[110]	NON			
AxisParamDesc 0[111]	NON		MON v DiffWin	
AxisParamDesc 0[112]	NON			
AxisParamDesc 0[113]	NON			
AxisParamDesc 0[114]	NON		MON v Threshold	
AxisParamDesc 0[115]	NON			
AxisParamDesc 0[116]	NON			
AxisParamDesc 0[117]	NON		MON I Threshold	
AxisParamDesc 0[118]	NON			
AxisParamDesc 0[119]	NON			
AxisParamDesc 0[120]	NON		MON ChkTime	
AxisParamDesc 0[121]	NON			
AxisParamDesc 0[122]	NON			
AxisParamDesc 0[123]	NON		IO v limit	
AxisParamDesc 0[124]	NON			
AxisParamDesc 0[125]	NON			
AxisParamDesc 0[126]	NON		ScaleVELdenom	
AxisParamDesc 0[127]	NON			
AxisParamDesc 0[128]	NON			
AxisParamDesc 0[129]	NON		ScaleVELnum	
AxisParamDesc 0[130]	NON			
AxisParamDesc 0[131]	NON			
AxisParamDesc 0[132]	NON		MON p dif load	
AxisParamDesc 0[133]	NON			
AxisParamDesc 0[134]	NON			
AxisParamDesc 0[135]	NON		MON p win	
AxisParamDesc 0[136]	NON			
AxisParamDesc 0[137]	NON			
AxisParamDesc 0[138]	NON		MON p winTime	
AxisParamDesc 0[139]	NON			
AxisParamDesc 0[140]	NON			
AxisParamDesc 0[141]	NON		MON p winTout	
AxisParamDesc 0[142]	NON			
AxisParamDesc 0[143]	NON			
AxisParamDesc 0[144]	NON		IO I limit	
AxisParamDesc 0[145]	NON			
AxisParamDesc 0[146]	NON			
AxisParamDesc 0[147]	NON		MON v zeroclamp	

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
AxisParamDesc 0[148]	NON			
AxisParamDesc 0[149]	NON			
AxisParamDesc 0[150]	NON		MON p dif warn	
AxisParamDesc 0[151]	NON			
AxisParamDesc 0[152]	NON			
AxisParamDesc 0[153]	NON		RAMP tq slope	
AxisParamDesc 0[154]	NON			
AxisParamDesc 0[155]	NON			
AxisParamDesc 0[156]	NON		RAMP v enable	
AxisParamDesc 0[157]	NON			
AxisParamDesc 0[158]	NON			
AxisParamDesc 0[159]	NON		RAMP tq enable	
AxisParamDesc 0[160]	NON			
AxisParamDesc 0[161]	NON			
AxisParamDesc 0[162]	NON		MON tq win	
AxisParamDesc 0[163]	NON			
AxisParamDesc 0[164]	NON			
AxisParamDesc 0[165]	NON		MON tq winTime	
AxisParamDesc 0[166]	NON			
AxisParamDesc 0[167]	NON			
AxisParamDesc 0[168]	NON		ScaleRAMPdenom	
AxisParamDesc 0[169]	NON			
AxisParamDesc 0[170]	NON			
AxisParamDesc 0[171]	NON		ScaleRAMPnum	
AxisParamDesc 0[172]	NON			
AxisParamDesc 0[173]	NON			
AxisParamDesc 0[174]	NON		IOfunct DI0	
AxisParamDesc 0[175]	NON			
AxisParamDesc 0[176]	NON			
AxisParamDesc 0[177]	NON		IOfunct DI1	
AxisParamDesc 0[178]	NON			
AxisParamDesc 0[179]	NON			
AxisParamDesc 0[180]	NON		IOfunct DI2	
AxisParamDesc 0[181]	NON			
AxisParamDesc 0[182]	NON			
AxisParamDesc 0[183]	NON		IOfunct DI3	
AxisParamDesc 0[184]	NON			
AxisParamDesc 0[185]	NON			
AxisParamDesc 0[186]	NON		IOfunct DQ0	
AxisParamDesc 0[187]	NON			
AxisParamDesc 0[188]	NON			
AxisParamDesc 0[189]	NON		IOfunct DQ1	
AxisParamDesc 0[190]	NON			
AxisParamDesc 0[191]	NON			
AxisParamDesc 0[192]	NON		IO DQ set	
AxisParamDesc 0[193]	NON			
AxisParamDesc 0[194]	NON			
AxisParamDesc 0[195]	NON		DI 0 Debounce	
AxisParamDesc 0[196]	NON			
AxisParamDesc 0[197]	NON			
AxisParamDesc 0[198]	NON		DI 1 Debounce	
AxisParamDesc 0[199]	NON			
AxisParamDesc 0[200]	NON			
AxisParamDesc 0[201]	NON		DI 2 Debounce	
AxisParamDesc 0[202]	NON			
AxisParamDesc 0[203]	NON			
AxisParamDesc 0[204]	NON		DI 3 Debounce	
AxisParamDesc 0[205]	NON			
AxisParamDesc 0[206]	NON			
AxisParamDesc 0[207]	NON		PosReg1 Start	
AxisParamDesc 0[208]	NON			

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
AxisParamDesc 0[209]	NON			
AxisParamDesc 0[210]	NON		PosReg2Start	
AxisParamDesc 0[211]	NON			
AxisParamDesc 0[212]	NON			
AxisParamDesc 0[213]	NON		PosReg1Mode	
AxisParamDesc 0[214]	NON			
AxisParamDesc 0[215]	NON			
AxisParamDesc 0[216]	NON		PosReg2Mode	
AxisParamDesc 0[217]	NON			
AxisParamDesc 0[218]	NON			
AxisParamDesc 0[219]	NON		PosReg1Source	
AxisParamDesc 0[220]	NON			
AxisParamDesc 0[221]	NON			
AxisParamDesc 0[222]	NON		PosReg2Source	
AxisParamDesc 0[223]	NON			
AxisParamDesc 0[224]	NON			
AxisParamDesc 0[225]	NON		PosReg1ValueA	
AxisParamDesc 0[226]	NON			
AxisParamDesc 0[227]	NON			
AxisParamDesc 0[228]	NON		PosReg1ValueB	
AxisParamDesc 0[229]	NON			
AxisParamDesc 0[230]	NON			
AxisParamDesc 0[231]	NON		PosReg2ValueA	
AxisParamDesc 0[232]	NON			
AxisParamDesc 0[233]	NON			
AxisParamDesc 0[234]	NON		PosReg2ValueB	
AxisParamDesc 0[235]	NON			
AxisParamDesc 0[236]	NON			
AxisParamDesc 0[237]	NON		CTRL_nPIDTime	
AxisParamDesc 0[238]	NON			
AxisParamDesc 0[239]	NON			
AxisParamDesc 0[240]	NON		CTRL_nPIDDPart	
AxisParamDesc 0[241]	NON			
AxisParamDesc 0[242]	NON			
AxisParamDesc 0[243]	NON		CTRL_TAUact	
AxisParamDesc 0[244]	NON			
AxisParamDesc 0[245]	NON			
AxisParamDesc 0[246]	NON		CTRL_SpdFric	
AxisParamDesc 0[247]	NON			
AxisParamDesc 0[248]	NON			
AxisParamDesc 0[249]	NON		CTRL_KFAcc	
AxisParamDesc 0[250]	NON			
AxisParamDesc 0[251]	NON			
AxisParamDesc 0[252]	NON		CTRL_I_max	
AxisParamDesc 0[253]	NON			
AxisParamDesc 0[254]	NON			
AxisParamDesc 0[255]	NON		LIM_I_maxQSTP	
AxisParamDesc 0[256]	NON			
AxisParamDesc 0[257]	NON			
AxisParamDesc 0[258]	NON		LIM_I_maxHalt	
AxisParamDesc 0[259]	NON			
AxisParamDesc 0[260]	NON			
AxisParamDesc 0[261]	NON		CTRL_I_max_fw	
AxisParamDesc 0[262]	NON			
AxisParamDesc 0[263]	NON			
AxisParamDesc 0[264]	NON		CTRL_v_max	
AxisParamDesc 0[265]	NON			
AxisParamDesc 0[266]	NON			
AxisParamDesc 0[267]	NON		CTRL_ParChgTime	
AxisParamDesc 0[268]	NON			
AxisParamDesc 0[269]	NON			

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
AxisParamDesc 0[270]	NON		CTRL GlobGain	
AxisParamDesc 0[271]	NON			
AxisParamDesc 0[272]	NON			
AxisParamDesc 0[273]	NON		CTRL ParSetCopy	
AxisParamDesc 0[274]	NON			
AxisParamDesc 0[275]	NON			
AxisParamDesc 0[276]	NON		CTRL PwrUpParSet	
AxisParamDesc 0[277]	NON			
AxisParamDesc 0[278]	NON			
AxisParamDesc 0[279]	NON		CTRL SelParSet	
AxisParamDesc 0[280]	NON			
AxisParamDesc 0[281]	NON			
AxisParamDesc 0[282]	NON		CLSET ParSwiCond	
AxisParamDesc 0[283]	NON			
AxisParamDesc 0[284]	NON			
AxisParamDesc 0[285]	NON		CLSET winTime	
AxisParamDesc 0[286]	NON			
AxisParamDesc 0[287]	NON			
AxisParamDesc 0[288]	NON		CLSET p DiffWin	
AxisParamDesc 0[289]	NON			
AxisParamDesc 0[290]	NON			
AxisParamDesc 0[291]	NON		CLSET v Threshol	
AxisParamDesc 0[292]	NON			
AxisParamDesc 0[293]	NON			
AxisParamDesc 0[294]	NON		CTRL1 KPn	
AxisParamDesc 0[295]	NON			
AxisParamDesc 0[296]	NON			
AxisParamDesc 0[297]	NON		CTRL1 TNn	
AxisParamDesc 0[298]	NON			
AxisParamDesc 0[299]	NON			
AxisParamDesc 0[300]	NON		CTRL1 KPp	
AxisParamDesc 0[301]	NON			
AxisParamDesc 0[302]	NON			
AxisParamDesc 0[303]	NON		CTRL1 TAUref	
AxisParamDesc 0[304]	NON			
AxisParamDesc 0[305]	NON			
AxisParamDesc 0[306]	NON		CTRL1 TAUiref	
AxisParamDesc 0[307]	NON			
AxisParamDesc 0[308]	NON			
AxisParamDesc 0[309]	NON		CTRL1 KFPP	
AxisParamDesc 0[310]	NON			
AxisParamDesc 0[311]	NON			
AxisParamDesc 0[312]	NON		CTRL1 Nfl damp	
AxisParamDesc 0[313]	NON			
AxisParamDesc 0[314]	NON			
AxisParamDesc 0[315]	NON		CTRL1 Nfl freq	
AxisParamDesc 0[316]	NON			
AxisParamDesc 0[317]	NON			
AxisParamDesc 0[318]	NON		CTRL1 Nfl bandw	
AxisParamDesc 0[319]	NON			
AxisParamDesc 0[320]	NON			
AxisParamDesc 0[321]	NON		CTRL1 Nf2damp	
AxisParamDesc 0[322]	NON			
AxisParamDesc 0[323]	NON			
AxisParamDesc 0[324]	NON		CTRL1 Nf2freq	
AxisParamDesc 0[325]	NON			
AxisParamDesc 0[326]	NON			
AxisParamDesc 0[327]	NON		CTRL1 Nf2bandw	
AxisParamDesc 0[328]	NON			
AxisParamDesc 0[329]	NON			
AxisParamDesc 0[330]	NON		CTRL1 Osupdamp	

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
AxisParamDesc 0[331]	NON			
AxisParamDesc 0[332]	NON			
AxisParamDesc 0[333]	NON		CTRL1 Osupdelay	
AxisParamDesc 0[334]	NON			
AxisParamDesc 0[335]	NON			
AxisParamDesc 0[336]	NON		CTRL1 Kfric	
AxisParamDesc 0[337]	NON			
AxisParamDesc 0[338]	NON			
AxisParamDesc 0[339]	NON		CTRL2 KPn	
AxisParamDesc 0[340]	NON			
AxisParamDesc 0[341]	NON			
AxisParamDesc 0[342]	NON		CTRL2 TNn	
AxisParamDesc 0[343]	NON			
AxisParamDesc 0[344]	NON			
AxisParamDesc 0[345]	NON		CTRL2 KPP	
AxisParamDesc 0[346]	NON			
AxisParamDesc 0[347]	NON			
AxisParamDesc 0[348]	NON		CTRL2 TAUref	
AxisParamDesc 0[349]	NON			
AxisParamDesc 0[350]	NON			
AxisParamDesc 0[351]	NON		CTRL2 TAUref	
AxisParamDesc 0[352]	NON			
AxisParamDesc 0[353]	NON			
AxisParamDesc 0[354]	NON		CTRL2 KFPp	
AxisParamDesc 0[355]	NON			
AxisParamDesc 0[356]	NON			
AxisParamDesc 0[357]	NON		CTRL2 Nfl damp	
AxisParamDesc 0[358]	NON			
AxisParamDesc 0[359]	NON			
AxisParamDesc 0[360]	NON		CTRL2 Nfl freq	
AxisParamDesc 0[361]	NON			
AxisParamDesc 0[362]	NON			
AxisParamDesc 0[363]	NON		CTRL2 Nfl bandw	
AxisParamDesc 0[364]	NON			
AxisParamDesc 0[365]	NON			
AxisParamDesc 0[366]	NON		CTRL2 Nf2damp	
AxisParamDesc 0[367]	NON			
AxisParamDesc 0[368]	NON			
AxisParamDesc 0[369]	NON		CTRL2 Nf2freq	
AxisParamDesc 0[370]	NON			
AxisParamDesc 0[371]	NON			
AxisParamDesc 0[372]	NON		CTRL2 Nf2bandw	
AxisParamDesc 0[373]	NON			
AxisParamDesc 0[374]	NON			
AxisParamDesc 0[375]	NON		CTRL2 Osupdamp	
AxisParamDesc 0[376]	NON			
AxisParamDesc 0[377]	NON			
AxisParamDesc 0[378]	NON		CTRL2 Osupdelay	
AxisParamDesc 0[379]	NON			
AxisParamDesc 0[380]	NON			
AxisParamDesc 0[381]	NON		CTRL2 Kfric	
AxisParamDesc 0[382]	NON			
AxisParamDesc 0[383]	NON			
AxisParamDesc 0[384]	NON		ErrRespDE	
AxisParamDesc 0[385]	NON			
AxisParamDesc 0[386]	NON			
AxisParamDesc 0[387]	NON		ErrRespME	
AxisParamDesc 0[388]	NON			
AxisParamDesc 0[389]	NON			
AxisParamDesc 0[390]	NON		HMmethod	
AxisParamDesc 0[391]	NON			



# Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
AxisParamDesc 0[392]	NON			
AxisParamDesc 0[393]	NON		DCOMcompatib	
AxisParamDesc 0[394]	NON			
AxisParamDesc 0[395]	NON			
AxisParamDesc 0[396]	NON		HMp_setP	
AxisParamDesc 0[397]	NON			
AxisParamDesc 0[398]	NON			
AxisParamDesc 0[399]	NON		SelectIntLim	
AxisParamDesc 0[400]	NON			
AxisParamDesc 0[401]	NON			
AxisParamDesc 0[402]	NON		HMv	
AxisParamDesc 0[403]	NON			
AxisParamDesc 0[404]	NON			
AxisParamDesc 0[405]	NON		HMv_out	
AxisParamDesc 0[406]	NON			
AxisParamDesc 0[407]	NON			
AxisParamDesc 0[408]	NON		HMoutdis	
AxisParamDesc 0[409]	NON			
AxisParamDesc 0[410]	NON			
AxisParamDesc 0[411]	NON		HMdis	
AxisParamDesc 0[412]	NON			
AxisParamDesc 0[413]	NON			
AxisParamDesc 0[414]	NON		HMprefimethod	
AxisParamDesc 0[415]	NON			
AxisParamDesc 0[416]	NON			
AxisParamDesc 0[417]	NON		HMp_home	
AxisParamDesc 0[418]	NON			
AxisParamDesc 0[419]	NON			
AxisParamDesc 0[420]	NON		HMsrchdis	
AxisParamDesc 0[421]	NON			
AxisParamDesc 0[422]	NON			
AxisParamDesc 0[423]	NON		JOGv_slow	
AxisParamDesc 0[424]	NON			
AxisParamDesc 0[425]	NON			
AxisParamDesc 0[426]	NON		JOGv_fast	
AxisParamDesc 0[427]	NON			
AxisParamDesc 0[428]	NON			
AxisParamDesc 0[429]	NON		JOGstep	
AxisParamDesc 0[430]	NON			
AxisParamDesc 0[431]	NON			
AxisParamDesc 0[432]	NON		JOGtime	
AxisParamDesc 0[433]	NON			
AxisParamDesc 0[434]	NON			
AxisParamDesc 0[435]	NON		HMIDispPara	
AxisParamDesc 0[436]	NON			
AxisParamDesc 0[437]	NON			
AxisParamDesc 0[438]	NON		MON_IO_SelErr1	
AxisParamDesc 0[439]	NON			
AxisParamDesc 0[440]	NON			
AxisParamDesc 0[441]	NON		MON_IO_SelErr2	
AxisParamDesc 0[442]	NON			
AxisParamDesc 0[443]	NON			
AxisParamDesc 0[444]	NON		MON_IO_SelWar1	
AxisParamDesc 0[445]	NON			
AxisParamDesc 0[446]	NON			
AxisParamDesc 0[447]	NON		MON_IO_SelWar2	
AxisParamDesc 0[448]	NON			
AxisParamDesc 0[449]	NON			
AxisParamDesc 0[450]	NON		CANpdo1Event	
AxisParamDesc 0[451]	NON			
AxisParamDesc 0[452]	NON			

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
AxisParamDesc 0[453]	NON		CANpdo2Event	
AxisParamDesc 0[454]	NON			
AxisParamDesc 0[455]	NON			
AxisParamDesc 0[456]	NON		CANpdo3Event	
AxisParamDesc 0[457]	NON			
AxisParamDesc 0[458]	NON			
AxisParamDesc 0[459]	NON		CANpdo4Event	
AxisParamDesc 0[460]	NON			
AxisParamDesc 0[461]	NON			

### AXIS REF

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Utilisé
<b>Axis Ref X</b>	NON		Variable déclarée pour l'axe : AxeX	8
AxisReady	NON		Communication with the Axis is OK	
AxisType	NON		L17 : 1, L15: 2, IFX : 3, ATV31 : 304, ATV71 : 305, L05: 306, L32: 407, ATV32: 508	
AxisReference	NON		Reference of the drive	
PLCTask	NON		Identification of the PLC task (1:MAST, 2:FAST)	
NetworkType	NON		Defines the network type (1:CANOpen, 2:Ethernet)	
AxisMajorVersion	NON		Firmware minor version of the drive, filled by AMT	
AxisMinorVersion	NON		Firmware minor version of the drive, filled by AMT	
AxisMajorVersionRead	NON		Firmware major version, read from drive	
AxisMinorVersionRead	NON		Firmware minor version, read from drive	

### CAN HANDLER

Nom	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>Can Handler X</b>	Variable déclarée pour l'axe : AxeX		1	
<entrées>				
NETWORKOPERATIONAL	Specify if the network is operational			
AXIS	Axis reference			
AxisReady	Communication with the Axis is OK			
AxisType	L17 : 1, L15: 2, IFX : 3, ATV31 : 304, ATV71 : 305, L05: 306, L32: 407, ATV32: 508			
AxisReference	Reference of the drive			
PLCTask	Identification of the PLC task (1:MAST, 2:FAST)			
NetworkType	Defines the network type (1:CANOpen, 2:Ethernet)			
AxisMajorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMinorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMajorVersionRead	Firmware major version, read from drive			
AxisMinorVersionRead	Firmware minor version, read from drive			
<sorties>				
AXISREADY	Indicate if the communication with the drive is possible			
ERRORID	Error code			
<public>				
LOG_ENABLE	Enable messaging log			
LOG_MW_INDEX	Index of first %MW where log will be written			
LOG_LENGTH	Length in word of log buffer			
LOG_FILTER	Apply a filter before logging	255		

### DINT

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>PositionAbs</b>	NON				1	NON

### EBOOL

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>AxeX Ready</b>	NON				2	NON
<b>BP JOG Less</b>	NON				1	NON
<b>BP JOG Plus</b>	NON				1	NON
<b>BP MCHome</b>	NON				1	NON

<b>Auteur :</b>	<b>4 Variables et instances FB</b>	<b>Imprimé le 28/05/2025</b>
<b>Service :</b>		
<b>Projet :</b>		<b>Page : 26/42</b>

## Variables et instances FB

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>BP_MCMoveAbsoluite</b>	NON				1	NON
<b>BP_MCMoveRelative</b>	NON				1	NON
<b>BP_MCPower</b>	NON				1	NON
<b>BP_MCReset</b>	NON				1	NON
<b>BP_MCStop</b>	NON				1	NON

### MC HOME

Nom	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>MC_HOME_AxeX</b>			1	
<entrées>				
<b>AXIS</b>	Axis designed to work with.			
AxisReady	Communication with the Axis is OK			
AxisType	L17 : 1, L15: 2, IFX : 3, ATV31 : 304, ATV71 : 305, L05: 306, L32: 407, ATV32: 508			
AxisReference	Reference of the drive			
PLCTask	Identification of the PLC task (1:MAST, 2:FAST)			
NetworkType	Defines the network type (1:CANOpen, 2:Ethernet)			
AxisMajorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMinorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMajorVersionRead	Firmware major version, read from drive			
AxisMinorVersionRead	Firmware minor version, read from drive			
EXECUTE	Execution starts on front edge			
POSITION	Reference point			
SPEED	Speed used during referencement			
HTYPE	Homing type (optionnal for Lexium 17: use -1 to keep previous type)			
<sorties>				
ERROR	Block execution has failed			
DONE	Block has finished its job successfully			
BUSY	Block is busy working			
COMMANDABORTED	Block execution has been aborted due to another block taking control			
ERRORID	Error code to explain why block execution has failed			
<public>				
LOG_FILTER	Apply a filter before logging	255		

### MC JOG

Nom	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>MC_JOG_AxeX</b>			1	
<entrées>				
<b>AXIS</b>	Axis designed to work with			
AxisReady	Communication with the Axis is OK			
AxisType	L17 : 1, L15: 2, IFX : 3, ATV31 : 304, ATV71 : 305, L05: 306, L32: 407, ATV32: 508			
AxisReference	Reference of the drive			
PLCTask	Identification of the PLC task (1:MAST, 2:FAST)			
NetworkType	Defines the network type (1:CANOpen, 2:Ethernet)			
AxisMajorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMinorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMajorVersionRead	Firmware major version, read from drive			
AxisMinorVersionRead	Firmware minor version, read from drive			
FORWARD	start/stop forward move on rising/falling edge			
BACKWARD	start/stop backward move on rising/falling edge			
FAST	use fast velocity if true on forward/backward rising edge			
STEPPOS	step by step distance before permanent service	-1		
WAITTIME	wait time before permanent service	-1		
VELOCITYSLOW	slow velocity value	0		
VELOCITYFAST	fast velocity value	0		
<sorties>				
ERROR	Block execution has failed			
BUSY	Block is busy working			

## Variables et instances FB

Nom	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
COMMANDABORTED	Block execution has been aborted due to another block taking control			
ERRORID	Error code to explain why block execution has failed			
<public>				
LOG_FILTER	Apply a filter before logging	255		

### MC\_MOVEABSOLUTE

Nom	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>MC_MOVEABSOLUTE_AxeX</b>			1	
<entrées>				
AXIS	Axis designed to work with.			
AxisReady	Communication with the Axis is OK			
AxisType	L17 : 1, L15: 2, IFX : 3, ATV31 : 304, ATV71 : 305, L05: 306, L32: 407, ATV32: 508			
AxisReference	Reference of the drive			
PLCTask	Identification of the PLC task (1:MAST, 2:FAST)			
NetworkType	Defines the network type (1:CANOpen, 2:Ethernet)			
AxisMajorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMinorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMajorVersionRead	Firmware major version, read from drive			
AxisMinorVersionRead	Firmware minor version, read from drive			
EXECUTE	Execution starts on front edge			
POSITION	Position to move to			
VELOCITY	Velocity to use while moving			
ACCELERATION	Acceleration to use while reaching Velocity speed (0 to keep previous setting)			
DECELERATION	Deceleration to use while reaching 0 speed (0 to keep previous setting)			
<sorties>				
ERROR	Block execution has failed			
DONE	Block has finished its job successfully			
BUSY	Block is busy working			
COMMANDABORTED	Block execution has been aborted due to another block taking control			
ERRORID	Error code to explain why block execution has failed			
<public>				
LOG_FILTER	Apply a filter before logging	255		

### MC\_MOVERELATIVE

Nom	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>MC_MOVERELATIVE_AxeX</b>			1	
<entrées>				
AXIS	Axis designed to work with.			
AxisReady	Communication with the Axis is OK			
AxisType	L17 : 1, L15: 2, IFX : 3, ATV31 : 304, ATV71 : 305, L05: 306, L32: 407, ATV32: 508			
AxisReference	Reference of the drive			
PLCTask	Identification of the PLC task (1:MAST, 2:FAST)			
NetworkType	Defines the network type (1:CANOpen, 2:Ethernet)			
AxisMajorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMinorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMajorVersionRead	Firmware major version, read from drive			
AxisMinorVersionRead	Firmware minor version, read from drive			
EXECUTE	Execution starts on front edge			
DISTANCE	Distance to move to			
VELOCITY	Velocity to use while moving			
ACCELERATION	Acceleration to use while reaching Velocity speed (0 to keep previous setting)			
DECELERATION	Deceleration to use while reaching 0 speed (0 to keep previous setting)			
<sorties>				
ERROR	Block execution has failed			
DONE	Block has finished its job successfully			

<b>Auteur :</b>	<b>4 Variables et instances FB</b>	<b>Imprimé le 28/05/2025</b>
<b>Service :</b>		
<b>Projet :</b>		<b>Page : 28/42</b>

## Variables et instances FB

Nom	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
BUSY	Block is busy working			
COMMANDABORTED	Block execution has been aborted due to another block taking control			
ERRORID	Error code to explain why block execution has failed			
<public>				
LOG_FILTER	Apply a filter before logging	255		

### MC POWER

Nom	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>MC_POWER_AxeX</b>			1	
<entrées>				
AXIS	Axis designed to work with.			
AxisReady	Communication with the Axis is OK			
AxisType	L17 : 1, L15: 2, IFX : 3, ATV31 : 304, ATV71 : 305, L05: 306, L32: 407, ATV32: 508			
AxisReference	Reference of the drive			
PLCTask	Identification of the PLC task (1:MAST, 2:FAST)			
NetworkType	Defines the network type (1:CANOpen, 2:Ethernet)			
AxisMajorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMinorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMajorVersionRead	Firmware major version, read from drive			
AxisMinorVersionRead	Firmware minor version, read from drive			
ENABLE	Drive power command			
<sorties>				
ERROR	Block execution has failed			
STATUS	Drive enable status			
ERRORID	Error code to explain why block execution has failed			
<public>				
LOG_FILTER	Apply a filter before logging	255		

### MC RESET

Nom	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>MC_RESET_AxeX</b>			1	
<entrées>				
AXIS	Axis designed to work with.			
AxisReady	Communication with the Axis is OK			
AxisType	L17 : 1, L15: 2, IFX : 3, ATV31 : 304, ATV71 : 305, L05: 306, L32: 407, ATV32: 508			
AxisReference	Reference of the drive			
PLCTask	Identification of the PLC task (1:MAST, 2:FAST)			
NetworkType	Defines the network type (1:CANOpen, 2:Ethernet)			
AxisMajorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMinorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMajorVersionRead	Firmware major version, read from drive			
AxisMinorVersionRead	Firmware minor version, read from drive			
EXECUTE	Execution starts on front edge			
<sorties>				
ERROR	Block execution has failed			
DONE	Block has finished its job successfully			
BUSY	Block is busy working			
ERRORID	Error code to explain why block execution has failed			
<public>				
LOG_FILTER	Apply a filter before logging	255		

### MC STOP

Nom	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>MC_STOP_AxeX</b>			1	
<entrées>				
AXIS	Axis designed to work with.			
AxisReady	Communication with the Axis is OK			
AxisType	L17 : 1, L15: 2, IFX : 3, ATV31 : 304, ATV71 : 305, L05: 306, L32: 407, ATV32: 508			

<b>Auteur :</b>	<b>4 Variables et instances FB</b>	<b>Imprimé le 28/05/2025</b>
<b>Service :</b>		
<b>Projet :</b>		<b>Page : 29/42</b>

# Variables et instances FB

Nom	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
AxisReference	Reference of the drive			
PLCTask	Identification of the PLC task (1:MAST, 2:FAST)			
NetworkType	Defines the network type (1:CANOpen, 2:Ethernet)			
AxisMajorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMinorVersion	Firmware minor version of the drive, filled by AMT			
AxisMajorVersionRead	Firmware major version, read from drive			
AxisMinorVersionRead	Firmware minor version, read from drive			
EXECUTE	Execution starts on front edge			
<sorties>				
ERROR	Block execution has failed			
DONE	Execution done wiBlock has finished its job successfullythout errors			
BUSY	Block is busy working			
ERRORID	Error code to explain why block execution has failed			
COMMANDABORTED	Block execution has been aborted due to another block taking control			
<public>				
LOG_FILTER	Apply a filter before logging	255		

## T COM CO BMX EXPERT

Nom	Adresse	Commentaire	Utilisé
<b>M340 CAN</b>	%CH0.0.2		1
CH ERROR	%I0.0.2.ERR	Erreur voie	
COMM STS	%IW0.0.2.0	Etat de la communication du maître	
CAN STS	%IW0.0.2.1	Etat du maître CANopen	
EVT STS	%IW0.0.2.2	Indication d'événement	
SLAVE ASSIGNED 1 16	%IW0.0.2.3	Esclaves affectés 1-16	
SLAVE_ASSIGNED_17_32	%IW0.0.2.4	Esclaves affectés 17-32	
SLAVE_ASSIGNED_33_48	%IW0.0.2.5	Esclaves affectés 33-48	
SLAVE_ASSIGNED_49_63	%IW0.0.2.6	Esclaves affectés 49-63	
SLAVE CONF 1 16	%IW0.0.2.11	Esclaves configurés 1-16	
SLAVE CONF 17 32	%IW0.0.2.12	Esclaves configurés 17-32	
SLAVE CONF 33 48	%IW0.0.2.13	Esclaves configurés 33-48	
SLAVE CONF 49 63	%IW0.0.2.14	Esclaves configurés 49-63	
SLAVE FLT 1 16	%IW0.0.2.19	Esclaves en défaut 1-16	
SLAVE FLT 17 32	%IW0.0.2.20	Esclaves en défaut 17-32	
SLAVE FLT 33 48	%IW0.0.2.21	Esclaves en défaut 33-48	
SLAVE FLT 49 63	%IW0.0.2.22	Esclaves en défaut 49-63	
SLAVE EMCY 1 16	%IW0.0.2.27	Esclaves sans erreur 1-16	
SLAVE EMCY 17 32	%IW0.0.2.28	Esclaves sans erreur 17-32	
SLAVE EMCY 33 48	%IW0.0.2.29	Esclaves sans erreur 33-48	
SLAVE EMCY 49 63	%IW0.0.2.30	Esclaves sans erreur 49-63	
SLAVE ACTIV 1	%IW0.0.2.35.0	Esclave actif sur le bus : équipement 1	
SLAVE ACTIV 2	%IW0.0.2.35.1	Esclave actif sur le bus : équipement 2	
SLAVE ACTIV 3	%IW0.0.2.35.2	Esclave actif sur le bus : équipement 3	
SLAVE ACTIV 4	%IW0.0.2.35.3	Esclave actif sur le bus : équipement 4	
SLAVE ACTIV 5	%IW0.0.2.35.4	Esclave actif sur le bus : équipement 5	
SLAVE ACTIV 6	%IW0.0.2.35.5	Esclave actif sur le bus : équipement 6	
SLAVE ACTIV 7	%IW0.0.2.35.6	Esclave actif sur le bus : équipement 7	
SLAVE ACTIV 8	%IW0.0.2.35.7	Esclave actif sur le bus : équipement 8	
SLAVE ACTIV 9	%IW0.0.2.35.8	Esclave actif sur le bus : équipement 9	
SLAVE ACTIV 10	%IW0.0.2.35.9	Esclave actif sur le bus : équipement 10	
SLAVE ACTIV 11	%IW0.0.2.35.10	Esclave actif sur le bus : équipement 11	
SLAVE ACTIV 12	%IW0.0.2.35.11	Esclave actif sur le bus : équipement 12	
SLAVE ACTIV 13	%IW0.0.2.35.12	Esclave actif sur le bus : équipement 13	
SLAVE ACTIV 14	%IW0.0.2.35.13	Esclave actif sur le bus : équipement 14	
SLAVE ACTIV 15	%IW0.0.2.35.14	Esclave actif sur le bus : équipement 15	
SLAVE ACTIV 16	%IW0.0.2.35.15	Esclave actif sur le bus : équipement 16	
SLAVE ACTIV 17	%IW0.0.2.36.0	Esclave actif sur le bus : équipement 17	
SLAVE ACTIV 18	%IW0.0.2.36.1	Esclave actif sur le bus : équipement 18	

<b>Auteur :</b>	<b>4 Variables et instances FB</b>	<b>Imprimé le 28/05/2025</b>
<b>Service :</b>		
<b>Projet :</b>		<b>Page : 30/42</b>

# Variables et instances FB

Nom	Adresse	Commentaire	Utilisé
SLAVE_ACTIV 19	%IW0.0.2.36.2	Esclave actif sur le bus : équipement 19	
SLAVE_ACTIV 20	%IW0.0.2.36.3	Esclave actif sur le bus : équipement 20	
SLAVE_ACTIV 21	%IW0.0.2.36.4	Esclave actif sur le bus : équipement 21	
SLAVE_ACTIV 22	%IW0.0.2.36.5	Esclave actif sur le bus : équipement 22	
SLAVE_ACTIV 23	%IW0.0.2.36.6	Esclave actif sur le bus : équipement 23	
SLAVE_ACTIV 24	%IW0.0.2.36.7	Esclave actif sur le bus : équipement 24	
SLAVE_ACTIV 25	%IW0.0.2.36.8	Esclave actif sur le bus : équipement 25	
SLAVE_ACTIV 26	%IW0.0.2.36.9	Esclave actif sur le bus : équipement 26	
SLAVE_ACTIV 27	%IW0.0.2.36.10	Esclave actif sur le bus : équipement 27	
SLAVE_ACTIV 28	%IW0.0.2.36.11	Esclave actif sur le bus : équipement 28	
SLAVE_ACTIV 29	%IW0.0.2.36.12	Esclave actif sur le bus : équipement 29	
SLAVE_ACTIV 30	%IW0.0.2.36.13	Esclave actif sur le bus : équipement 30	
SLAVE_ACTIV 31	%IW0.0.2.36.14	Esclave actif sur le bus : équipement 31	
SLAVE_ACTIV 32	%IW0.0.2.36.15	Esclave actif sur le bus : équipement 32	
SLAVE_ACTIV 33	%IW0.0.2.37.0	Esclave actif sur le bus : équipement 33	
SLAVE_ACTIV 34	%IW0.0.2.37.1	Esclave actif sur le bus : équipement 34	
SLAVE_ACTIV 35	%IW0.0.2.37.2	Esclave actif sur le bus : équipement 35	
SLAVE_ACTIV 36	%IW0.0.2.37.3	Esclave actif sur le bus : équipement 36	
SLAVE_ACTIV 37	%IW0.0.2.37.4	Esclave actif sur le bus : équipement 37	
SLAVE_ACTIV 38	%IW0.0.2.37.5	Esclave actif sur le bus : équipement 38	
SLAVE_ACTIV 39	%IW0.0.2.37.6	Esclave actif sur le bus : équipement 39	
SLAVE_ACTIV 40	%IW0.0.2.37.7	Esclave actif sur le bus : équipement 40	
SLAVE_ACTIV 41	%IW0.0.2.37.8	Esclave actif sur le bus : équipement 41	
SLAVE_ACTIV 42	%IW0.0.2.37.9	Esclave actif sur le bus : équipement 42	
SLAVE_ACTIV 43	%IW0.0.2.37.10	Esclave actif sur le bus : équipement 43	
SLAVE_ACTIV 44	%IW0.0.2.37.11	Esclave actif sur le bus : équipement 44	
SLAVE_ACTIV 45	%IW0.0.2.37.12	Esclave actif sur le bus : équipement 45	
SLAVE_ACTIV 46	%IW0.0.2.37.13	Esclave actif sur le bus : équipement 46	
SLAVE_ACTIV 47	%IW0.0.2.37.14	Esclave actif sur le bus : équipement 47	
SLAVE_ACTIV 48	%IW0.0.2.37.15	Esclave actif sur le bus : équipement 48	
SLAVE_ACTIV 49	%IW0.0.2.38.0	Esclave actif sur le bus : équipement 49	
SLAVE_ACTIV 50	%IW0.0.2.38.1	Esclave actif sur le bus : équipement 50	
SLAVE_ACTIV 51	%IW0.0.2.38.2	Esclave actif sur le bus : équipement 51	
SLAVE_ACTIV 52	%IW0.0.2.38.3	Esclave actif sur le bus : équipement 52	
SLAVE_ACTIV 53	%IW0.0.2.38.4	Esclave actif sur le bus : équipement 53	
SLAVE_ACTIV 54	%IW0.0.2.38.5	Esclave actif sur le bus : équipement 54	
SLAVE_ACTIV 55	%IW0.0.2.38.6	Esclave actif sur le bus : équipement 55	
SLAVE_ACTIV 56	%IW0.0.2.38.7	Esclave actif sur le bus : équipement 56	
SLAVE_ACTIV 57	%IW0.0.2.38.8	Esclave actif sur le bus : équipement 57	
SLAVE_ACTIV 58	%IW0.0.2.38.9	Esclave actif sur le bus : équipement 26	
SLAVE_ACTIV 59	%IW0.0.2.38.10	Esclave actif sur le bus : équipement 59	
SLAVE_ACTIV 60	%IW0.0.2.38.11	Esclave actif sur le bus : équipement 60	
SLAVE_ACTIV 61	%IW0.0.2.38.12	Esclave actif sur le bus : équipement 61	
SLAVE_ACTIV 62	%IW0.0.2.38.13	Esclave actif sur le bus : équipement 62	
SLAVE_ACTIV 63	%IW0.0.2.38.14	Esclave actif sur le bus : équipement 63	
SLAVE_STOPPED 1 16	%IW0.0.2.43	Esclaves arrêtés 1-16	
SLAVE_STOPPED 17 32	%IW0.0.2.44	Esclaves arrêtés 17-32	
SLAVE_STOPPED 33 48	%IW0.0.2.45	Esclaves arrêtés 33-48	
SLAVE_STOPPED 49 63	%IW0.0.2.46	Esclaves arrêtés 49-63	
SLAVE_PREOP 1 16	%IW0.0.2.51	Esclaves préopérationnels 1-16	
SLAVE_PREOP 17 32	%IW0.0.2.52	Esclaves préopérationnels 17-32	
SLAVE_PREOP 33 48	%IW0.0.2.53	Esclaves préopérationnels 33-48	
SLAVE_PREOP 49 63	%IW0.0.2.54	Esclaves préopérationnels 49-63	
BUS_LOAD_MIN	%IW0.0.2.62	Charge de bus : charge de bus minimale	
BUS_LOAD_CURRENT	%IW0.0.2.63	Charge de bus : charge de bus en cours	
BUS_LOAD_MAX	%IW0.0.2.64	Charge de bus : charge de bus maximale	
BUS_QUALITY_NB_RX_FRAMES	%ID0.0.2.66	Qualité de bus : nombre de trames reçues	
BUS_QUALITY_NB_TX_FRAMES	%ID0.0.2.68	Qualité de bus : nombre de trames transmises	

## Variables et instances FB

Nom	Adresse	Commentaire	Utilisé
BUS_QUALITY_NB_CURRENT_ERROR_FRAMES	%IW0.0.2.70	Qualité de bus : nombre actuel de trames d'erreur dans %	
BUS_QUALITY_NB_MAX_ERROR_FRAMES	%IW0.0.2.71	Qualité de bus : nombre maximal de trames d'erreur	
BUS_QUALITY_NB_MIN_ERROR_FRAMES	%IW0.0.2.72	Qualité de bus : nombre minimal de trames d'erreur	
STATUS_NMT	%IW0.0.2.73	NMT d'état	
STATUS_NMT_CMD	%IW0.0.2.74	Dernière commande exécutée (commande NMT, numéro de nœud)	
INIT_ERR_BIT	%QW0.0.2.0.0	Initialise les bits d'erreur	
BUS_QUALITY_RESET_COUNTER	%QW0.0.2.0.3	Redéfinir les informations de qualité	
BUS_LOAD_RESET_COUNTER	%QW0.0.2.0.4	Redéfinir les informations de charge de bus	
CMD_NMT	%QW0.0.2.1	Commande NMT	
STS_IN_PROGR	%MW0.0.2.0.0	Lecture du paramètre d'état en cours	
STS_ERR	%MW0.0.2.1.0	Erreur lors de la lecture de l'état de la voie	
CAN_FLT	%MW0.0.2.2.0	Le maître CANopen n'est pas opérationnel.	
FEW_SLAVE_FLT	%MW0.0.2.2.1	Erreur sur un ou plusieurs esclaves	
CAN_OFF	%MW0.0.2.2.2	Réservé	
CONF_FLT	%MW0.0.2.2.3	Défaut de configuration	

### T LXM32 MFB MFB

Nom	Adresse	Commentaire	Utilisé
<b>MFB_AxeX</b>	%CH3.3\0.0.0		0
driveModeCtrl	%QW3.3\0.0.0.0	driveModeCtrl	
refB32	%QD3.3\0.0.0.2	refB32	
refA16	%QW3.3\0.0.0.1	refA16	
driveStat	%IW3.3\0.0.0.0	driveStat	
mfStat	%IW3.3\0.0.0.1	mfStat	
motionStat	%IW3.3\0.0.0.2	motionStat	
driveInput	%IW3.3\0.0.0.3	driveInput	
Position actual value	%ID3.3\0.0.0.4	Position actual value	
Velocity actual value	%ID3.3\0.0.0.6	Velocity actual value	

### TON

Nom	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>TON_1</b>			1	
<entrées>				
IN	Start delay			
PT	Preset delay time			
<sorties>				
Q	Delayed output			
ET	Internal time			

### UDINT

Nom	Const	Adresse	Commentaire	Valeur	Utilisé	DG
<b>SpeedAbs</b>	NON				2	NON

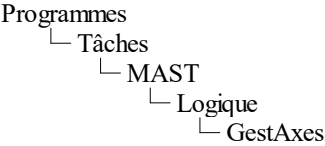


# Structure du projet

## VUE STRUCTURELLE

SEC&TION	CONDITION DE VALIDATION	COMMENTAIRE DE SECTION	MODULE	LANGAGE
GestAxes				LD

## CALL TREE

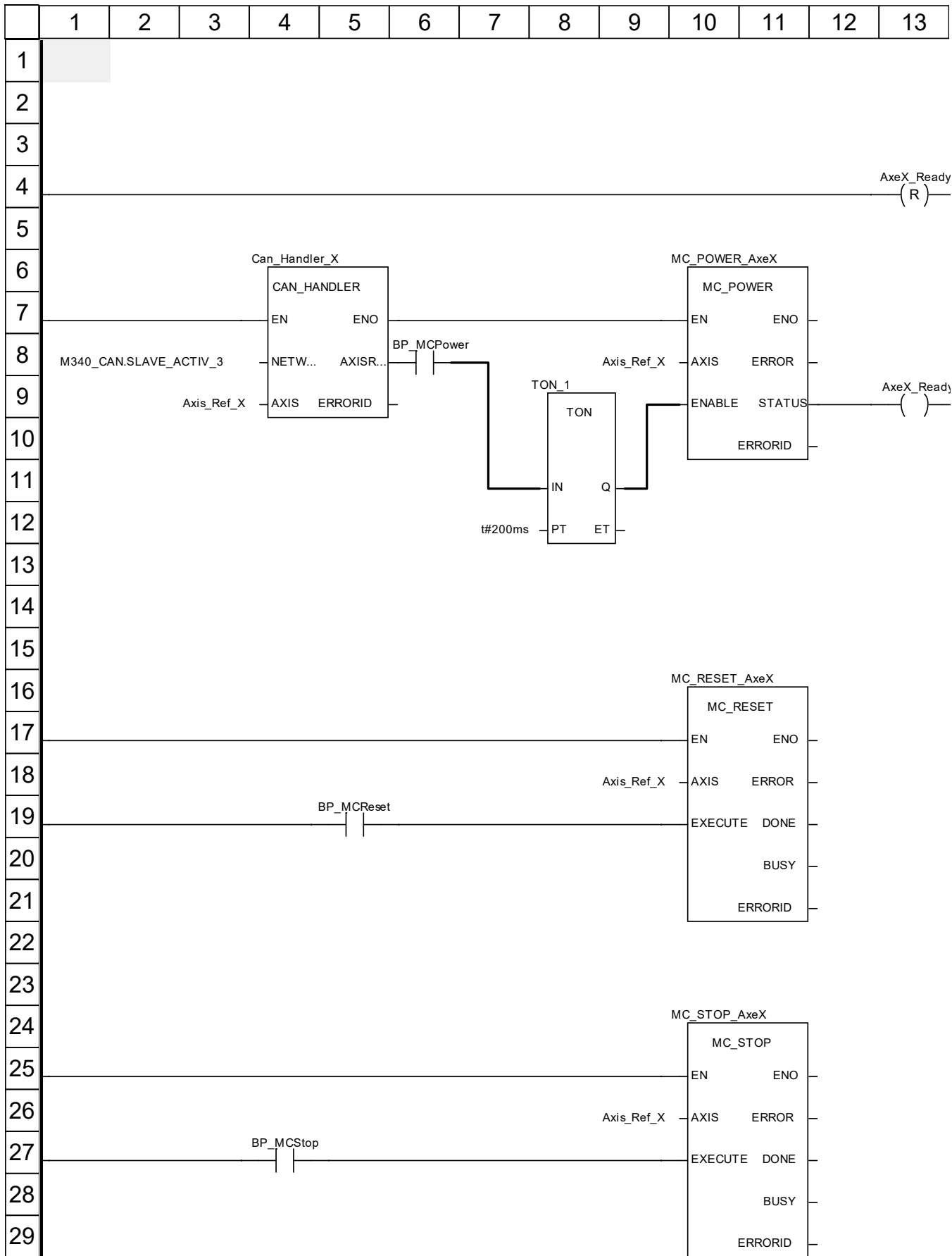


# MAST

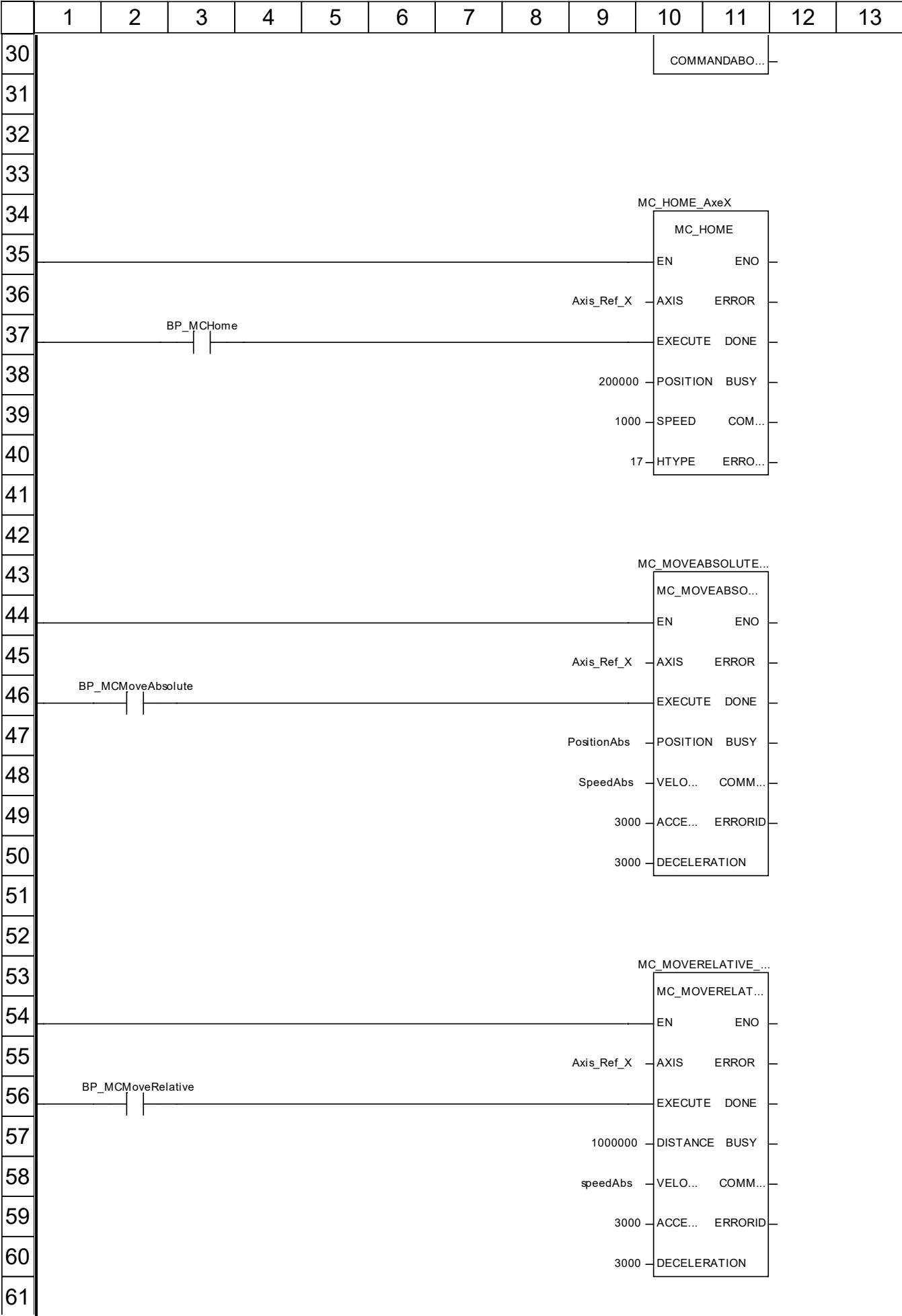
**Propriétés spécifiques**

Configuration	Cyclique
Période de la tâche	0
Chien de garde	250

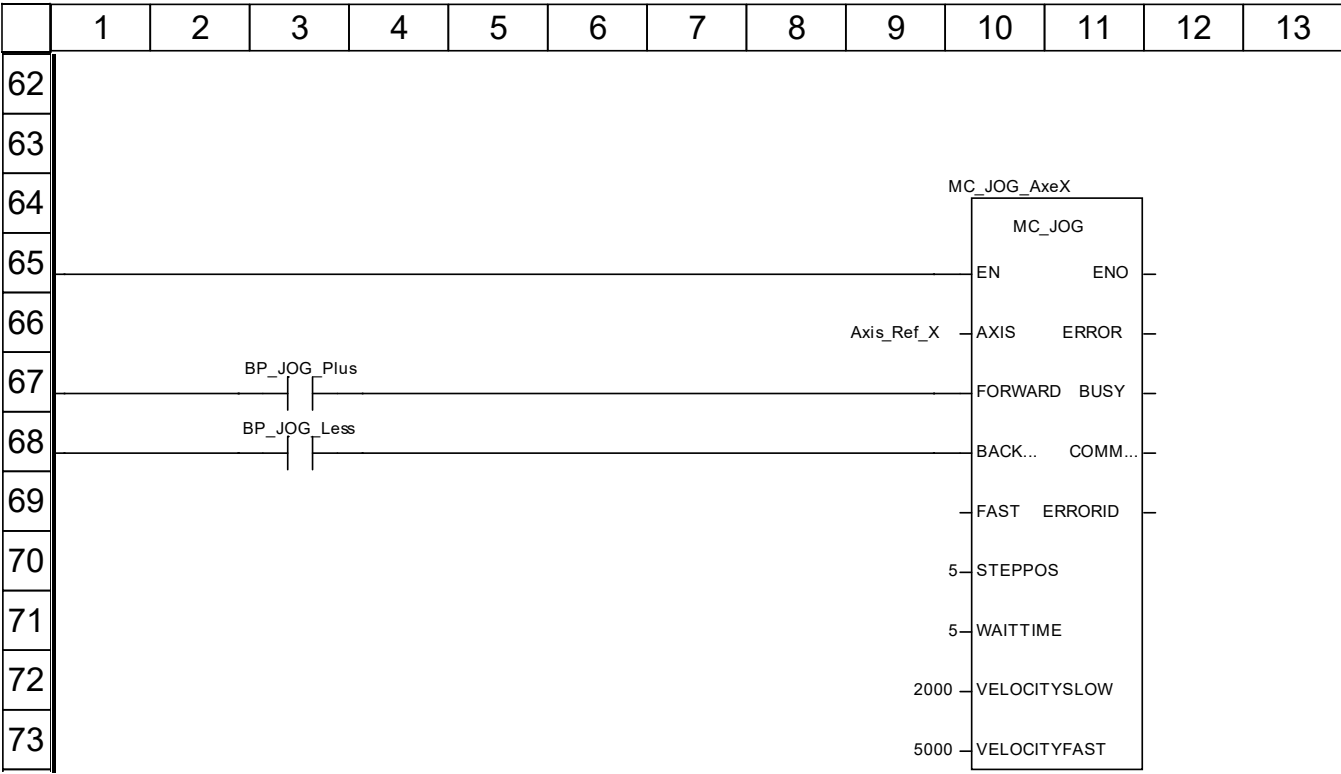
## GestAxes : [MAST]



	14	15
1		
2		
3		
4		
5		
6		
7		
8		
9		
10		
11		
12		
13		
14		
15		
16		
17		
18		
19		
20		
21		
22		
23		
24		
25		
26		
27		
28		
29		



	14	15
30		
31		
32		
33		
34		
35		
36		
37		
38		
39		
40		
41		
42		
43		
44		
45		
46		
47		
48		
49		
50		
51		
52		
53		
54		
55		
56		
57		
58		
59		
60		
61		



	14	15
62		
63		
64		
65		
66		
67		
68		
69		
70		
71		
72		
73		

**Libellés tronqués:**

Libellé	Position(s)
MC MOVEABSOLUTE	(10, 43)
MC MOVEABSOLUTE AxeX	(10, 43)
MC MOVERELATIVE	(10, 53)
MC MOVERELATIVE AxeX	(10, 53)



# Axe du mouvement

## Axe X

### Propriétés de l'axe

Type : Lexium 32  
Type de réseau : CANopen  
Adresse réseau : \3.3\0.0.0  
Référence : LXM32?D12N4  
Version logicielle : 1.0  
Nom de la variable de référence de l'axe : Axis\_Ref\_X

Can\_Handler\_X variable du gestionnaire CANopen :

### Propriétés de la recette

AxisParamDesc\_0 variable de description du paramètre :

Liste des recettes : Recipe\_0

Auteur :	7 Mouvement	Imprimé le 28/05/2025
Service :		
Projet :		Page : 41/42

# Références croisées

## Application:

### Adresses

Objet	Rattaché à	Localisation	Usage
%MW0	Voie (0.0.2 ) CANopenBM Expert		L\E
%MW32	Voie (0.0.2 ) CANopenBM Expert		L\E

### Variables ou instances FB

Objet	Rattaché à	Localisation	Usage
AxeX Ready	GestAxes : [MAST]	(l: 9, c: 13)	E
		(l: 4, c: 13)	E
Axis Ref X	GestAxes : [MAST]	(l: 6, c: 4)	L
		(l: 6, c: 10)	L
		(l: 16, c: 10)	L
		(l: 24, c: 10)	L
		(l: 34, c: 10)	L
		(l: 43, c: 10)	L
		(l: 53, c: 10)	L
		(l: 64, c: 10)	L
BP JOG Less	GestAxes : [MAST]	(l: 68, c: 3)	L
BP JOG Plus	GestAxes : [MAST]	(l: 67, c: 3)	L
BP MCHome	GestAxes : [MAST]	(l: 37, c: 3)	L
BP MCMoveAbsolute	GestAxes : [MAST]	(l: 46, c: 2)	L
BP MCMoveRelative	GestAxes : [MAST]	(l: 56, c: 2)	L
BP MCPower	GestAxes : [MAST]	(l: 8, c: 6)	L
BP MCReset	GestAxes : [MAST]	(l: 19, c: 5)	L
BP MCStop	GestAxes : [MAST]	(l: 27, c: 4)	L
Can Handler X	GestAxes : [MAST]	(l: 6, c: 4)	AF
M340 CAN	GestAxes : [MAST]	(l: 6, c: 4)	L
MC HOME_AxeX	GestAxes : [MAST]	(l: 34, c: 10)	AF
MC JOG_AxeX	GestAxes : [MAST]	(l: 64, c: 10)	AF
MC MOVEABSOLUTE_AxeX	GestAxes : [MAST]	(l: 43, c: 10)	AF
MC MOVERELATIVE_AxeX	GestAxes : [MAST]	(l: 53, c: 10)	AF
MC POWER_AxeX	GestAxes : [MAST]	(l: 6, c: 10)	AF
MC RESET_AxeX	GestAxes : [MAST]	(l: 16, c: 10)	AF
MC STOP_AxeX	GestAxes : [MAST]	(l: 24, c: 10)	AF
PositionAbs	GestAxes : [MAST]	(l: 43, c: 10)	L
SpeedAbs	GestAxes : [MAST]	(l: 43, c: 10)	L
		(l: 53, c: 10)	L
TON_1	GestAxes : [MAST]	(l: 9, c: 8)	AF