



1	Grundplatte	9	LiDAR
2	Antriebsrad	10	Antriebssteuerung
3	Laufkugel	11	Raspberry Pi
4	Schrittmotoren	12	Greifeinheit
5	Liniensensor	13	LiPo-Akku
6	Kamera	14	Not-Aus-Taster
7	Ultraschallsensor	15	Wahlschalter Zielposition
8	Lichtschranke	16	Greifcontroller