# Mechanik

Gestell

Kunstoffplatten

Kunstoffbox

Adumower (teuer)

Schmutzbereich

Räder

Achsen

Klinge

Trockenbereich

# Elektronik

1. Steuerung
2. Sensoren
   1. Ultraschall / Abstandssensoren (8)
   2. Stoß-Sensoren (4)
   3. Kamera
   4. StateOfCharge (SOC)
3. Motoren
4. Akku

# Software

1. Struktur
   1. Ablauf
      1. Einlesen
      2. Berechnen
      3. Ausgeben
   2. Zustände
      1. StartUp
      2. Fahrbereitschaft
      3. Fahren
      4. Fehler
2. Simulation
3. Einlesen der Sensoren
4. Verarbeitung der Messdaten
5. Bilderkennung
6. Wegalgorithmus

Motoransteuerung