

Rapport séance 1 (12/12/2022)

Mise en fonctionnement des moteurs pour les gâchettes du flipper :

J'ai commencé par coder et brancher un Servomoteur, le moteur suivait bien mes instructions mais sa vitesse de rotation, était trop faible, j'ai répété l'opération avec un moteur pas à pas, j'ai obtenu la même problématique.

Pour palier à ce problème de vitesse j'ai pris un moteur NEMA17 avec son driver A4988. J'ai dû utiliser un ohmmètre pour régler les fils des bobines et après avoir changé la vitesse est le « delay » j'ai réussi à avoir l'angle et la vitesse voulu pour mes gâchettes (aller-retour, ceci vaut un coup de gâchette dans le flipper). J'ai donc branché les deux moteurs sur une même plaque et une même alimentation, ce branchement est en attente de teste.

