

Compte rendu Séance n°1

- **Réalisation du Planning :**

	1 ^{ère} Séance	2 ^{ème} Séance	3 ^{ème} Séance	4 ^{ème} Séance
Réalisation du cahier des charges				
Études des montages des années précédentes				
Réalisation de la bibliographie				
Remonter le stand de bouteilles				
Réalisation du programme				
Études des pistes suivantes (rails, stand solide, LED, bip sonore, communication)				

- **Réalisation de la description de notre projet et du cahier des charges**
- **Étude du projet d'Iléa DUFRAIGNE – Distributeur de croquettes pour chat :**

Nous avons étudié son montage en gardant ce qui est susceptible de nous servir. Nous utiliserons cette option (vis sans fin et moteur pas à pas) pour le versement de solides dans nos cocktails.



- **Listage du matériel particulier nécessaire :**

Il nous faut donc deux servomoteurs (un pour la rotation des bouteilles et un pour le versement du liquide), trois moteurs pas à pas (un pour chaque distributeur de solide et un pour faire avancer le verre posé sur le rail), un rail, un module Bluetooth, deux LED (rouge et verte) et un bip sonore.

- **Début de la réalisation de la bibliographie :**

- Projet d'Iléa DUFRAIGNE
- Projet Barduino 2016 – 2017 (Valentin GERMAIN & Marjorie LUPI)
- Projet Barduino 2017 – 2018 (Dorian ARNOUX, Antoine LAGORCE & César GUADALIX)
- <https://www.arduino.cc/en/Tutorial/BarGraph>
- <https://www.quora.com/Where-is-the-Arduino-bar>
- <https://www.youtube.com/watch?v=WFufQRqgenk>