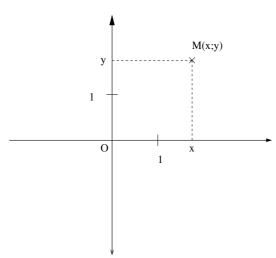
9. Plan et Repère du plan

- (a) Un **repère du plan** est un système de deux droites graduées sécantes : l'une est appelée **abscisse**, l'autre est appelée **ordonnée**.
- (b) Un **point** M **du plan** est localisé par **ses coordonnées** M(x;y) dans un repère.



10. Fonction d'une variable

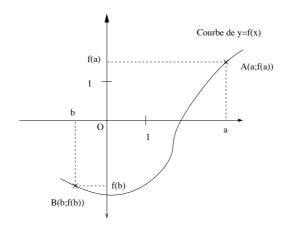
- (a) Une **fonction est une relation** (ou algorithme de calcul), notée ici f, permettant d'exprimer une quantité notée ici y, en fonction d'une autre quantité notée ici x.
- (b) La **notation d'une fonction** est :

$$y = f(x)$$
.

- (c) Une fonction peut être représentée dans un repère par une courbe C.
- (d) La courbe \mathcal{C} rasssemble tous les points du plan de coodonnées (x;y) tels que :

$$y = f(x)$$
.

(e) Autrement dit, $\mathcal{C} = \{(x;y) \in \mathcal{P}/y = f(x)\}.$



- 11. Fonction affine y = f(x) = mx + p ou Equation de droite y = mx + p
 - (a) Fonction affine : y = f(x) = mx + p, $m \in \mathbb{R}$ et $p \in \mathbb{R}$
 - (b) L'ensemble des points M(x; y) tels que y = mx + p est une **droite**.
 - (c) La relation y = mx + p est appelée équation de droite.
 - (d) La valeur m est la pente de la droite ou coefficient directeur de la droite.
 - (e) La valeur ${\bf p}$ est l'ordonnée du point d'abscisse 0 de la droite, cette valeur p est appelée **ordonnée à l'origine**.
 - (f) Nous avons les relations :

$$m = \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}$$

où les points $A(x_A;y_A)$ et $B(x_B;y_B)$ sont sur la droite :

$$\left\{ \begin{array}{l} x_A=a \\ y_A=ma+p \end{array} \right., \quad \left\{ \begin{array}{l} x_B=b \\ y_B=mb+p \end{array} \right..$$

