Propagation d'ondes acoustiques dans le milieu océanique au service de la détection sous-marine

Alexandre Lefebvre et Julien Priam

2019 / 2020

Structure:

Problématique :

Comment la connaissance des paramètres environnementaux assure-t-elle aux sous-marins une discrétion optimale?

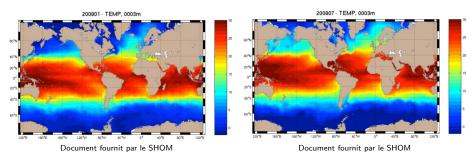
Plan:

- Présentation du milieu océanique
- Propagation d'un rayon acoustique dans un milieu donné
- Présentation de l'implémentation en Python
- Application au domaine de la détection sous-marine

Présentation du milieu océanique

Eau de mer inhomogène en température et en salinité ce qui implique :

- l'existence de masses d'eau
- une évolution des couches de surface au cours d'une année



⇒ Impact sur la propagation des rayons acoustiques

Histoire et équation d'état de l'eau de mer

Lichte montre que la vitesse du son dans l'eau dépend de :

- La salinité (S)
- La température (T)
- La pression (P)

Cette dépendance est représentée par les équations :

$$c^2 = \frac{1}{eta
ho}$$
 et $ho =
ho(S, T, P)$

avec :

- β le coefficient de compressibilité de l'eau de mer
- ρ la masse volumique

PHYSIKALISCHE ZEITSCHRIFT

| No. 17. | September 1919. -dakrimuscidad dar No. 19 sm 7. September 1 | |
|--|--|--|
| Originateitteilungen: II. Lithte, über den Kinfall hori- III. Lithte, über den Kinfall hori- III. Lithte, über den Schalleng des Seewassers auf die Reichtweße vol- Unierweisserschalligkanden, 5, 35,- II. Witte, Über den Sehräsie. Sechste Mützelung: Der Laqueen- Sechste Mützelung: Laqueen- E Bristern. 5, 359, E Bristern. 5, 350, Fallerichten, 5, 50, Fallerichten, 5, 50, | INHALT: A. Timpe, Kephells und Knall- abstandinien. S. 396. R. Grammel, Die Natationen des unsymmetriches Kreisels. S. 398. B. Barkhausen, Zwei mit Höße des nesses Verriftere ondeckte Erstebeinungen. S. 401. S. Setlizer, Der Bömmesser, ein | mischen Untersechung des V des N. 443. Bespreisungen: E. Lanker, Die Philosophie Unvollendhur, S. 407. Tagesorrigalisse. N. 407. Persesalles, S. 409. Aughöbts, S. 408. |

ORIGINALMITTEILUNGEN.

| Über den Einfluß horizontaler Temperatur- schichtung des Seewassers auf die Reichweite von Unterwasserschallsignalen. |
|---|
| Ven H. Lichte. |

Bei der Wiederaufnahme der Schiffahrt von und nach deutschen Häfen ist die Kennzeichnung von minenfreien Fahrstraßen von erhöhter Wichtigkeit geworden. Eines der wichtigsten Hilfsmittel hierzu ist das der Unterwasserschallsignale. Daher dürfte es interessieren, über die Schallausbreitung im Wasser etwas Näheres zu

Man ist im allgemeinen der Ansicht, das Wasser sei zur Übermittlung von Schallsignalen bedeutend besser geeignet als Luft, da es viel homogener sei. Das ist aber nicht der Fall. Vielmehr ist aus mannigfachen Grönden das Wasser in den verschiedenen Horizontalschichten kustisch inhomogen. Infolgedessen findet eine Abweichung der Schallstrahlen von der geradlinigen Bahn, eine Brechung der Schallstrahlen, statt. Die verschiedenen Ursachen für diese Brechung sollen im folgenden untersucht werden. Der Anschaulichkeit wegen werden in den ein-zelnen Fällen numerische Beispiele gegeben.

Die Schallgeschwindigkeit (v) in einem Medium ist abhängig von Dichte (p) und Kom-pressibilität (x) des betreffenden Mediums gemäß der Beriehung

V 20 Co Für Wasser hat man die Kompressibilität ermittelt zu 0,000049 Atm.-1 oder in C.G.S.-Einheiten gleich

980,66 · 1033,3 cm sec³ 1). 0,000049 g Daher ist die Schallgeschwindigkeit

Kohlrausch, Lehrbuch der praktischen Physik,
 Anfi., S. pol, Tabelle XIXa.

z₀ − √ 1013300 cm sec-1 0,000049 == 14 to m sec-

Die Größen, die die Schallgeschwindigkeit bestimmen, Kompressibilität und Dichte sind von verschiedenen Faktoren abhängig, unter anderen hauptsächlich von Temperatur, Salz gehalt und Druck. Wir wollen nun zunächst den Einfluß diese Faktoren feststellen und den Gang von Schall strahlen in einer beterogenen Wasserschicht

untersuchen. Am wichtigsten ist der Einfluß der Temperatur. Dieser sei daher zuerst betrachtet Nehmen wir an, die Temperatur des Wassers nehme gleichmäßig mit der Tiefe von der Oberfläche zum Boden hin ab. Legen wir die x-Achse (Fig. 1) in die Wasseroberfläche, die y-Achse senkrecht nach unten, so ist, da wir innerhalb einer sehr dünnen Schicht die Temperatur als konstant und den Schalistrahl als geradlinig annehmen können, nach dem Bru-

 $\frac{v_0}{\sin\alpha} - \frac{v_0}{\sin\alpha_0} - \frac{v_0}{\cos\delta}.$ Hier bedeuten v die Schallgeschwindigkeit und a den Einfallswinkel in einer beliebigen Schicht dy. Die Werte mit dem Index o be ziehen sich auf die Wasseroberfläche. 6 ist der Winkel, unter dem der betrachtete Strahl

gegen die Horizontale ausgeht. Der Strahi gebe von dem Koordinstessanfang aus. Nun

$$\begin{aligned} & \sup_{\mathbf{v}} \mathbf{u} = \sup_{\mathbf{v}} \mathbf{u} = \frac{\sin \alpha}{V} = \frac{\mathbf{v}_{b} \cos \alpha}{V + \left(\frac{\mathbf{v}}{v_{b}}\right)^{3} \cos^{4}} \\ & \text{Da} \\ & \frac{\mathbf{v}}{v_{b}} = \sqrt{\frac{\mathbf{v}_{b} \varrho_{b}}{s \varrho_{b}}}, \end{aligned}$$

Cadre théorique : lois de l'optique géométrique

Programme basé sur les lois de l'optique géométrique énoncées par

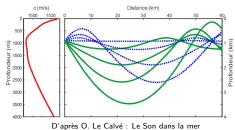
Descartes:

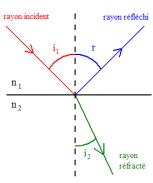
• Réfraction : $n_1 \sin(i_1) = n_2 \sin(i_2)$

• Réflexion : $i_1 = r$

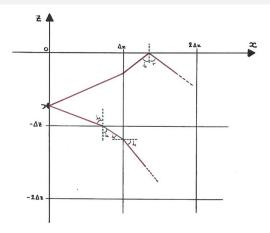
avec $n_i = \frac{c_i}{c}$

Exemple de propagation de rayons :





Principe de fonctionnement de notre programme



Approximations de notre modèle :

Propriétés physiques invariantes dans une case discrétisée

 \rightarrow le rayon se propage en ligne droite

Corps du programme Python

Présentation des principales fonctions :

discrétisée.

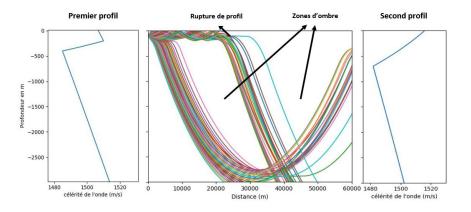
• célérité2 (1.91) : Calculer la **célérité d'une onde** en une case

- theta2 (l.117): Calculer un angle réfracté/réléchi à partir des lois de Snell-Descartes (utilise célérité2).
- image-tangente (l.130) : Calculer **l'équation de la droite** selon laquelle se propage le rayon dans une case (utilise theta2).

Fonction finale déterminant le trajet du rayon :

Détermine la droite selon laquelle se propage le rayon dans une case (image-tangente) puis quel bord de la case intersecte le rayon pour savoir dans quelle case il se propage ensuite.

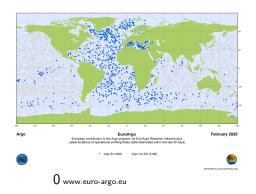
Application à un modèle environnemental schématique

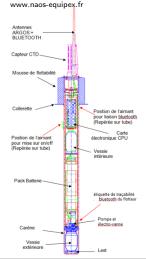


Le Programme Argo

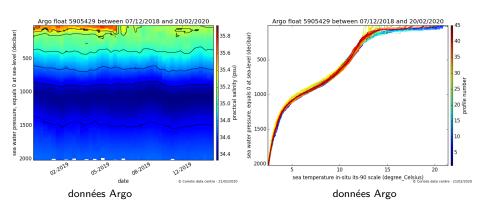
Le flotteur Argo est un instrument sous-marin autonome qui mesure la température et la salinité au coeur des océans.

- 3000 flotteurs autonomes.
- Immersion jusqu'à 2000m.





Mise en évidence de l'évolution des couches de surface au cours d'une année



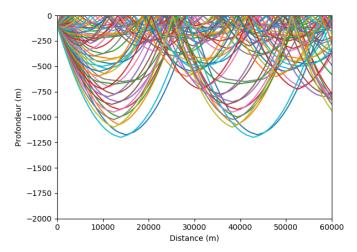
Récupération des données

Exemple d'un fichier Excel récupéré sur le programme ARGO :

| LATFORM | ARGOS_ID | DATE | (YYYY/MM/D(HH:MI:SS) | PRES (d | ecibar TEMP (degr | ee PSAL (psu) | PSAL_ADJU | JST TEMP_AD | JUS PRES_ADJ | UST PSAL_ADJU | ST TEMP_AD | JUS PRES_AD. |
|---------|----------|---|----------------------|---------|-------------------|---------------|-----------|-------------|--------------|---------------|------------|--------------|
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | 4.2 | 19.809 | 35.82 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.8194 | 19.809 | 4.06 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 6 19.813 | 35.808 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.8081 | 19.813 | 5.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 8 19.815 | 35.82 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.8198 | 19.815 | 7.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 10 19.819 | 35.819 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.819 | 19.819 | 9.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 12 19.82 | 35.82 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.82 | 19.82 | 11.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 14 19.82 | 35.82 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.82 | 19.82 | 13.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 16 19.822 | 35.82 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.8201 | 19.822 | 15.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 18 19.821 | 35.82 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.82 | 19.821 | 17.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | 20.1 | 19.821 | 35.82 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.8201 | 19.821 | 19.96 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 22 19.821 | 35.82 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.8205 | 19.821 | 21.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 24 19.809 | 35.823 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.8238 | 19.809 | 23.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 26 19.789 | 35.828 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.8285 | 19.789 | 25.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 28 19.777 | 35.834 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.8345 | 19.777 | 27.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 30 19.768 | 35.84 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.8426 | 19.768 | 29.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 32 19.702 | 35.85 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.8565 | 19.702 | 31.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 34 19.572 | 35.837 | 0.05073 | 0.002 | 2.4 | 35.8875 | 19.572 | 33.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 36 18.093 | 35.642 | 0.03053 | 0.002 | 2.4 | 35.6721 | 18.093 | 35.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 38 17.314 | 35.52 | 0.01381 | 0.002 | 2.4 | 35.5329 | 17.314 | 37.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 40 17.002 | 35.491 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.4938 | 17.002 | 39.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 42 16.935 | 35.486 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.4896 | 16.935 | 41.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 44 16.841 | 35.485 | 0.01 | 0.002 | 2.4 | 35.4881 | 16.841 | 43.86 |
| 5905429 | 911 | *************************************** | 16:43:27 | | 46 16.766 | 35.482 | 0.01031 | 0.002 | 2.4 | 35.491 | 16.766 | 45.86 |

Récupération des données

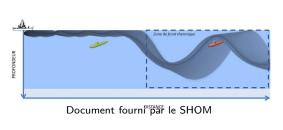
Résultat de notre programme après implémentation de données réelles :



Application au domaine de la détection sous-marine

Objectifs de l'exploitation des données environnementales récoltées par les flotteurs/gliders:

- Cacher les sous-marins des SONARs ennemis dans les zones d'ombre
- Améliorer la portée des systèmes de communication (Chenal SOFAR)





Un Glider