# Bibliothèque de gestion d'agents 2D (Héritage multiple d'Agent et d'Object2D )

### 1 La classe Agent2D

La classe Agent2D décrite dans ce document correspond à une classe obtenue par héritage multiple entre la classe Agent (voir le répertoire GestionAgents) et la classe Object2D (voir le répertoire GestionObjects2D).

Le lecteur est donc encouragé à consulter les deux documents concernant la gestion d'Agent et la gestion d'Object2D:

- ightharpoonup GestionAgents/PDF/MoRis.pdf
- ▷ Gestion d'Object2D : GestionObject2D/PDF/jeuxInteractifs.pdf

Ainsi, un Agent2D est un Object2D avec des fonctionnalités d'un Agent.

### 1.1 Rappels sur les Object2D

Un Agent2D est donc un Object2D, il a par conséquent une forme (décrivant un objet graphique 2D), une position et une orientation dans un repère global. Il est situé dans un plan  $(x, y, \theta)$  structuré en couches (avant/arrière-plan).

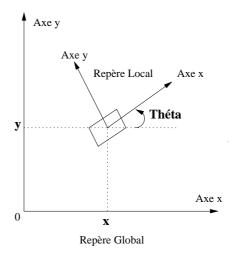


Figure 1: Description du repère global et du repère local associé à un objet graphique

### 1.2 Rappels sur les Agent

Un Agent2D est donc un Agent, il a par conséquent des possibilités de communication par Message et possède une méthode live(double dt) permettant de décrire son comportement.

Les Agent2D sont donc ordonnancés par un Scheduler.

### 2 Particularités de la classe Agent2D

Dans cette section, nous décrivons les fonctionnalités qui sont propres aux Agent2D (i.e. fonctionnalités ne se trouvant ni dans la classe Agent, ni dans la classe Object2D).

### Rappels:

- ▶ Un Agent2D a donc une position et une orientation puisqu'un Agent2D est un Object2D.
- ▶ Un Agent2D a des capacités de détection/perception puisque c'est un Object2D. Mais attention, un Agent2D a ses propres méthodes de détection/perception...
- ▶ Les fonctionnalités concernant la gestion d'Agent permettent de connaître tous les Agent d'un certain type (et les types dérivés)... voir getAllAgents
  - Cela peut-être utile pour qu'un Agent2D détecte/perçoive les autres Agent2D... et éventuellement seulement ceux d'un certain type.

### 2.1 Vitesses et accélérations

La classe Agent2D permet de gérer les notions de vitesses (linéaire et angulaire) et d'accélérations (linéaire et angulaire).

Ainsi, en fonction du temps qui passe (dt), il est possible de calculer la nouvelle position/orientation d'un Agent2D connaissant son ancienne position/orientation et ses vitesses (linéaires et angulaires). Les nouvelles vitesses (linéaire et angulaire) peuvent également être calculées grâce aux accélérations (linéaire et angulaire).

### Remarques:

- ▶ Afin de connaître dt et que celui-ci ait un sens, l'ordonnanceur des Agent doit être en mode temps réel (voir Scheduler::setRealTimeMode).
- ▷ Les vitesses et accélérations linéaires sont considérées comme ayant un sens dans le repère local de l'Agent2D.

### 2.1.1 Gestion des vitesses (linéaire et angulaire)

Dans la classe Agent2D, on trouve les méthodes suivantes :

### 2.1.2 Gestion des accélérations (linéaire et angulaire)

Dans la classe Agent2D, on trouve les méthodes suivantes :

```
    double getLinearAccelerationX(void) const;

    double getLinearAccelerationY(void) const;

    double getAngularAcceleration(void) const;

    void getAcceleration(double& xAcceleration,double& yAcceleration, double& thetaAcceleration) const;

    void setLinearAccelerationX(double xAcceleration);

    void setLinearAccelerationY(double yAcceleration);

    void setAngularAcceleration(double thetaAcceleration);

    void setAcceleration(double xAcceleration,double yAcceleration, double thetaAcceleration);
```

### 2.1.3 Calcul cinématique : void Kinematic(double dt);

Dans la classe Agent2D a été définie une méthode prenant en charge la cinématique :

```
void Kinematic(double dt);
```

Le calcul cinématique effectué permet de gérer le déplacement d'un Agent2D en fonction de sa position, de ses vitesses (linéaire et angulaire) et de ses accélérations (linéaire et angulaire)... et bien sûr du temps qui passe dt!

#### Remarques:

- ▶ Afin de connaître dt et que celui-ci ait un sens, l'ordonnanceur des Agent doit être en mode temps réel (voir Scheduler::setRealTimeMode).
- ▷ La méthode live(double dt); des Agent2D fait appel à cette méthode Kinematic.

```
void Agent2D::live(double dt)
{
  (void)dt; // Pour eviter un warning si pas utilise
  // "Comportement" d'un Agent de la classe Agent2D
  if (dt!=0.0) Kinematic(dt);
}
```

▷ Si par héritage vous dérivez de la classe Agent2D, il faudra penser à faire appel à cette méthode Kinematic dans méthode live de la classe dérivée.

Et c'est presque magique! En effet, le fait d'appeler la méthode Kinematic permet de voir un Agent2D se déplacer "tout seul"... en fonction du temps qui passe dt, de ses vitesses (linéaire et angulaire) et de ses accélérations (linéaire et angulaire).

### 2.2 Détections/Perceptions propres aux Agent2D

Un Agent2D a des capacités de détection/perception puisque c'est un Object2D. Mais attention, un Agent2D a ses propres méthodes de détection/perception...

## 2.2.1 Méthodes de détection/perceptions de représentations graphiques d'Agent2D

Dans la classe Agent2D, on trouve les méthodes suivantes :

- ▷ bool /\* true: inside, false: outside \*/
  isInside(double x, double y) const;
  - $\diamond$  Retourne true si le point (x,y) est situé à l'intérieur de la représentation de l'Agent2D \*this. Retourne false sinon.
  - ⋄ x et y sont exprimés dans le repère global.
  - ♦ Cette méthode isInside correspond à celle définie dans la classe Object2D.
- - $\diamond$  Retourne true si la représentation de l'Agent2D \*this est intersectée par la demi-droite issue de (xRay, yRay) et orientée selon thetaRay. Retourne false sinon.
  - ♦ xOut et yOut reçoivent alors le point d'intersection.
  - ♦ xRay, yRay, thetaRay, xOut et yOut sont exprimés dans le repère global.
  - ♦ Cette méthode intersectRay correspond à celle définie dans la classe Object2D.
- - ♦ Lance un rayon devant l'Agent2D \*this (via les coordonnées et l'axe de \*this).
  - ♦ Retourne l'Agent2D le plus proche intersecté par ce rayon (Agent2D contenu dans le vecteur vectAgent2D, vecteur d'Agent2D\*).
  - Retourne NULL si pas d'objet intersecté.
  - ♦ xOut et yOut reçoivent alors le point d'intersection.
  - ⋄ xOut et yOut sont exprimés dans le repère global.
  - Cette méthode intersectRay ne correspond pas à celle définie dans la classe
     Object2D... Elle est propre aux Agent2D.

## 2.2.2 Méthodes de détection/perception d'Agent2D dans un cône de vision

Contrairement aux méthodes de détection de représentations graphiques qui travaillent sur les formes 2D des Agent2D, les méthodes présentées dans cette sous-section travaillent sur les positions (x,y) des Agent2D.

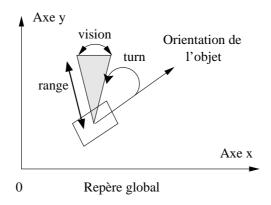


Figure 2: Cône de détection d'un Agent2D en fonction de son l'orientation et des paramètres vision, range et turn. Si range est égal à  $0.0 \Longrightarrow \text{range} : \infty$ .

Ces méthodes utilisent la notion de cône de vision. Ainsi, pour un Agent2D, un cône de vision est déterminé par 3 réels vision, range et turn.

Dans la classe Agent2D, on trouve les méthodes suivantes :

- - ♦ Retourne l'Agent2D le plus proche se trouvant dans le cône de vision de l'Agent2D
     \*this, cône de vision déterminé par vision, range et turn.
  - $\diamond$  Si range est égal à 0.0  $\Longrightarrow$  range :  $\infty$
  - Seuls les Agent2D de la classe aClass sont perçus...
    En interne, il y a un getAllAgents!
- > int
   view(string aClass,
   vector<Agent2D\*>& vectAgent2D,
   double vision, double range, double turn) const;
  - ♦ Retourne le nombre d'Agent2D se trouvant dans le cône de vision de l'Agent2D \*this, cône de vision déterminé par vision, range et turn. A la sortie de la méthode, les Agent2D se trouvant dans ce cône de vision sont disponibles dans le vecteur passé par référence (vectAgent2D), vecteur d'Agent2D\*.
  - $\diamond$  Si range est égal à 0.0  $\Longrightarrow$  range :  $\infty$
  - ♦ Seuls les Agent2D de la classe aClass sont perçus... En interne, il y a un getAllAgents!
- - ♦ Revient à faire viewFirst("Agent2D", vision, range, turn);
- - Revient à faire view("Agent2D", vectAgent2D, vision, range, turn);

## 2.3 Pour mémoire : accès aux méthodes de détection/perception de la classe Object2D

Normalement, vous n'avez pas à utiliser ces méthodes puisqu'elles sont disponibles (et spécialisées) dans la classe Agent2D.

## 2.3.1 Méthodes de détection/perception de représentations graphiques d'Object2D

Pour mémoire, dans la classe Object2D, on trouve les méthodes suivantes :

- ▷ bool /\* true: inside, false: outside \*/
  isInside(double x, double y) const;
  - $\diamond$  Retourne true si le point (x, y) est situé à l'intérieur de la représentation de l'Object2D \*this. Retourne false sinon.
  - ⋄ x et y sont exprimés dans le repère global.
  - ♦ Cette méthode isInside correspond à celle définie dans la classe Agent2D.
- - $\diamond$  Retourne true si la représentation de l'Object2D \*this est intersectée par la demi-droite issue de (xRay, yRay) et orientée selon thetaRay. Retourne false sinon.
  - ♦ xOut et yOut reçoivent alors le point d'intersection.
  - xRay, yRay, thetaRay, xOut et yOut sont exprimés dans le repère global.
  - ⋄ Cette méthode intersectRay correspond à celle définie dans la classe Agent2D.
- $\triangleright$  Object2D \* /\* NULL: no intersection found, not NULL: intersection found \*/ throwRay(double& xOut, double& yOut,

Object2D \*tabObject2D[], unsigned int nbObject2D) const;

- Lance un rayon devant l'Object2D \*this (via les coordonnées et l'axe de \*this).
- Retourne l'Object2D le plus proche intersecté par ce rayon (Object2D contenu dans le tableau tabObject2D, tableau de nbObject2D éléments de type Object2D\*).
- ♦ Retourne NULL si pas d'objet intersecté.
- ♦ xOut et yOut reçoivent alors le point d'intersection.
- ⋄ xOut et yOut sont exprimés dans le repère global.
- Cette méthode intersectRay ne correspond pas à celle définie dans la classe Agent2D... Elle est propre aux Object2D.

### 2.3.2 Méthodes de détection/perception d'Object2D dans un cône de vision

Contrairement aux fonctions de détection de représentations graphiques qui travaillent sur les formes 2D des objets, les fonctions présentées dans cette sous-section travaillent sur les positions (x,y) des objets.

Ces fonctions utilisent la notion de cône de vision. Ainsi, pour un Object2D, un cône de vision est déterminé par 3 réels vision, range et turn.

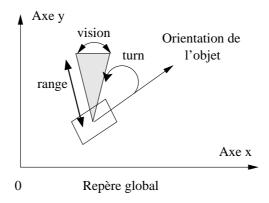


Figure 3: Cône de détection d'un object en fonction de son l'orientation et des paramètres vision, range et turn. Si range est égal à  $0.0 \Longrightarrow \text{range} : \infty$ .

Pour mémoire, dans la classe Object2D, on trouve les méthodes suivantes :

- ▷ Object2D \* /\* NULL: no Object2D found, not NULL: an Object2D \*/
  viewFirstObject2D(double vision, double range, double turn) const;
  - ♦ Retourne l'Object2D le plus proche se trouvant dans le cône de vision de l'Object2D \*this, cône de vision déterminé par vision, range et turn.
  - $\diamond$  Si range est égal à 0.0  $\Longrightarrow$  range :  $\infty$
- - Retourne le nombre d'Object2D se trouvant dans le cône de vision de l'Object2D \*this, cône de vision déterminé par vision, range et turn. A la sortie de la méthode, les Object2D se trouvant dans ce cône de vision sont disponibles dans le vecteur passé par référence (vectObject2D), vecteur d'Object2D\*.
  - $\diamond$  Si range est égal à 0.0  $\Longrightarrow$  range :  $\infty$

### 2.3.3 Utilisation: attention à l'héritage multiple!

Si vous décidez d'utiliser ces méthodes de la classe Object2D, il faut faire attention à l'héritage multiple ayant permis d'obtenir la classe Agent2D à partir de la classe Agent et de la classe Object2D.

Soit l'exemple suivant :

```
// La classe Petit heritant de la classe Agent2D
// La classe Poisson heritant de la classe Agent2D
vector<Agent*> v;
getAllAgents("Petit",v);
int nbAgents=v.size();
Object2D* unObject2D = (Agent2D*)getAgent("Poisson.1");
Object2D** tab = (Object2D**)malloc(nbAgents*sizeof(Object2D*));
// v : vecteur d'Agent*
// tab : tableau d'Object2D*
for(int i=0;i<nbAgents;i++)</pre>
tab[i]=(Agent2D*)v[i]; // Ecrire tab[i]=(Object2D*)v[i]; est une erreur !
double x,y;
Object2D* objFound=unObject2D->throwRay(x,y,tab,nbAgents);
if (objFound!=NULL) objFound->setColor("yellow");
free(tab);
. . . . .
```

Sur cet exemple, nous constatons qu'il n'est pas possible, à cause de l'héritage multiple, de passer d'un Agent\* à un Object2D\* directement... Il faut passer par Agent2D\*!

⇒ Le mieux est certainement d'utiliser les méthodes de détection/perception de la classe Agent2D!

### 3 Initialisation, activation et paramétrage de l'application graphique

En plus de l'interface de la classe Agent2D, le fichier

```
GestionAgents2D/LibAgents2D/include/Agent2D.h
```

donne également accès à des fonctions permettant d'initialiser et d'activer l'application graphique :

- ♦ Créer la fenêtre graphique en lui affectant le titre windowName.
- ♦ Les Agent2Ds ayant une représentation sous forme de texte utiliseront la police fontName.
- ♦ Cette fonction doit être appelée avant toutes les autres fonctions de la bibliothèque.

```
▷ void
  graphic_setWidth(int width);
    ♦ Fixer la largeur en pixels de la fenêtre graphique.
▷ void
  graphic_setHeight(int height);
    ♦ Fixer la hauteur en pixels de la fenêtre graphique.
▷ void
  graphic_setBackground(const char * colorName);
    ♦ Changer la couleur du fond de la fenêtre graphique.
▷ void
  graphic_setViewPoint(double x,
                          double y,
                          double scale);
    ♦ Modifier le point de vue de la fenêtre
    \diamond Le point (x,y) représente le point du plan qui sera situé au centre de la fenêtre.
    ♦ scale représente le facteur qui permet de passer des grandeurs sans dimension
       du plan aux pixels de l'écran.
▷ void
  graphic_getViewPoint(double * xOut,
                          double * yOut,
                          double * scaleOut);
    ♦ Obtenir le point de vue courant de la fenêtre.
    ♦ Voir graphic_setViewPoint().
▷ void
  graphic_autoscale(void);
    ♦ Recadrer la fenêtre pour qu'elle montre l'ensemble des Agent2Ds.
▷ void
  graphic_run(void * userData);
    ♦ Lancer la partie active (événementielle) du programme.
    ♦ userData désigne généralement une structure créée par vos soins, permettant
       d'accéder à l'ensemble des données de l'application.
▷ void
  graphic_mainLoop(void * userData);
    ♦ Cette fonction est appelée perpétuellement à partir de graphic_run() ; c'est
       le cœur de l'application.
```

♦ Le paramètre userData est celui qui a été transmis à graphic\_run().

⋄ Vous devez définir cette fonction !

- ♦ Cette fonction est appelée lorsqu'une touche du clavier est enfoncée.
- ⋄ Vous devez définir cette fonction !
- ♦ Si agt2d est non nul, il s'agit d'un objet graphique qui était sélectionné lors de l'appui sur la touche.
- ♦ Si agt2d est nul, aucun objet graphique n'était sélectionné au moment de l'appui sur la touche.
- ♦ La touche enfoncée est décrite de manière lisible par key.
- ♦ Le paramètre userData est celui qui a été transmis à graphic\_run().

- Cette fonction est appelée lorsqu'un mouvement de souris est appliqué à un Agent2D.
- ♦ Vous devez définir cette fonction!
- ♦ agt2d désigne l'objet sélectionné lors du mouvement de souris.
- $\diamond$  Le mouvement est décrit par le vecteur (dx, dy) dans le repère global.
- ♦ Le paramètre userData est celui qui a été transmis à graphic\_run().

Tous les mouvements et les dimensions des Agent2D sont exprimés dans une grandeur sans dimention ; ce ne sont pas des pixels. L'axe  $\vec{x}$  croît de gauche à droite et l'axe  $\vec{y}$  de bas en haut. Le point de vue de la fenêtre peut être modifié selon des translations (Ctrl+Click Gauche) et selon un facteur de grossissement (Ctrl+Click Droit).

### 4 Programme minimal

Cette section présente un programme minimal permettant de gérer des Agent2D : gestion d'un ordonnanceur + application graphique (voir GestionAgents2D/Exemples/prgMinimal)

```
#include "Agent2D.h"
                           /* Fichier : prg.cpp */
/*----*/
/*--- application specific data ----*/
#include "AppliData.h"
void deleteAppliData(AppliData * data)
delete(data->obj);
delete(data->sched);
delete(data);
void help(void)
cout << "help"
                                              << endl;
cout << "----"
                                              << endl;
cout << "- p : obtenir le nom d'un Agent2D"</pre>
                                              << endl;
cout << "Actions clavier SANS objet selectionne:"</pre>
                                             << endl;
cout << "- h : help"
                                              << endl;
cout << "- a : autoscale (oui/non)"</pre>
                                              << endl;
cout << "-' ': pause
                   (oui/non)"
                                              << endl;
cout << "- q : quitter"</pre>
                                              << endl;
}
int main(void)
AppliData * data;
/*--- initialize graphic window ----*/
graphic_init("My Window","-*-helvetica-*-r-normal--14-*");
graphic_setWidth(640);
graphic_setHeight(480);
graphic_setBackground("cyan4");
/*--- initialize application specific data ----*/
data=(AppliData *)malloc(sizeof(AppliData));
data->sched=new Scheduler;
data->sched->setRealTimeMode(true);
/*--- initialize Agent2D ----*/
data->obj=new Agent2D();
data->obj->square(10,0);
data->obj->setAngularVelocity(1); // Vitesse angulaire
/*---- initialize specific data ----*/
data->autoscale=1;
data->pause=0;
```

```
/*--- run the graphic application ----*/
help();
graphic_run(data);
return(0);
void
graphic_mainLoop(void * userData)
AppliData * data=(AppliData *)userData;
if(!data->pause)
  {
  data->sched->cycle(); // Lancement d'un cycle de l'ordonnanceur
if(data->autoscale)
   graphic_autoscale();
}
void
graphic_keyPressCallback(Agent2D * agt2d,
                         const char * key,
                         void * userData)
AppliData * data=(AppliData *)userData;
(void)data;
if (agt2d==NULL) // Interaction clavier SANS objet selectionne
 if(!strcmp(key,"Left"))
  graphic_mouseDragCallback(data->obj,
                            -0.5,0.0,userData); // simulate mouse drag
 else if(!strcmp(key,"Right"))
  graphic_mouseDragCallback(data->obj,
                            0.5,0.0,userData); // simulate mouse drag
 else if(!strcmp(key,"h")||!strcmp(key,"H"))
  {
 help();
 else if(!strcmp(key,"a")||!strcmp(key,"A"))
  data->autoscale=1-data->autoscale;
 else if(!strcmp(key," "))
  data->pause=1-data->pause;
  }
```

```
else if(!strcmp(key,"q")||!strcmp(key,"Q")||!strcmp(key,"\x1b")) // Esc
  deleteAppliData(data);
  exit(0);
else { fprintf(stderr, "Viewer key <%s>\n", key); }
return;
        // ET donc ici, interaction clavier AVEC un objet selectionne
agt2d->onKeyPress(key); // Par defaut : si p affiche le nom de l'Agent2D
void
graphic_mouseDragCallback(Agent2D * agt2d,
                          double dx,
                          double dy,
                          void * userData)
{
AppliData * data=(AppliData *)userData;
(void)data;
agt2d->onMouseDrag(dx,dy); // Par defaut : deplacement de l'Agent2D a la souris
```

### 5 Co-existence Agent2D/Object2D

Les Agent2D étant des objets graphiques avec un comportement, il est préférable de décrire les éléments de décor (i.e. sans comportement) à l'aide d'Object2D.

Cela peut poser quelques problèmes vis-à-vis des interactions avec la souris ou le clavier.

Reprenons le programme minimal décrit lors de la section précédente. Celui-ci doit être modifié de façon à gérer la co-existence entre les Agent2D et les Object2D.

Nous introduisons pour cela la notion de décor où, tous les Object2D doivent être ajouter afin de gérer correctement l'interaction souris/clavier.

Le fichier decor.h ci—après décrit le type Decor. Attention : vous n'avez pas a déclarer d'objet de ce type. Il en existe déjà un déclaré dans la bibliothèque !... et le fichier decor.h décrit les opérations possibles sur cet objet.

```
#ifndef
         _DECOR_H_
                                       /* Fichier : decor.h */
#define
        _DECOR_H_
#include <set>
#include "Object2D.h"
using namespace std;
typedef set<Object2D*> Decor;
extern Decor decor;
                          // Contient uniquement des Object2D pas des Agent2D !
extern void addDecor(Object2D* obj2d);
                                         // Ajouter un element du decor
extern void removeDecor(Object2D* obj2d); // Enlever un element du decor
extern bool isInDecor(Object2D* obj2d); // Tester si un objet est dans le decor
#endif //_DECOR_H_
```

L'idée est ici d'ajouter des éléments au décor (tous les Object2D de l'environnement). Ensuite, lors d'une interaction, il suffit de tester si l'objet ayant subit l'interaction est dans le décor. S'il est dans le décor, c'est un Object2D. Sinon, c'est un Agent2D. Ce test doit être fait dans les fonctions graphic\_keyPressCallback et graphic\_mouseDragCallback.

Les modifications a apporter au programme minimal (décrit dans la section précédente) sont indiquées via des commentaires // \*\*\* AJOUT ..! \*\*\* .

```
#ifndef _APPLIDATA_H
                        /* Fichier AppliData.h */
#define _APPLIDATA_H
#include "Agent2D.h"
#include "Object2D.h"
typedef struct
Scheduler* sched;
Agent2D* agt;
Object2D* obj;
                       // *** AJOUT ..! ***
       autoscale;
   pause;
int
} AppliData;
#endif // _APPLIDATA_H
Et maintenant le fichier prg.cpp
 prg.cpp
#include "Agent2D.h"
#include "Decor.h"
// *** AJOUT ..! ***
/*----*/
/*--- application specific data ----*/
#include "AppliData.h"
void deleteAppliData(AppliData * data)
{
removeDecor(data->obj);  // *** AJOUT ..! ***
delete(data->obj);
delete(data->agt);
delete(data->sched);
delete(data);
}
```

```
void help(void)
cout << "help"</pre>
                                                    << endl;
cout << "----"
                                                    << endl;
cout << "Actions clavier AVEC objet selectionne:"</pre>
                                                    << endl;
cout << "- p : obtenir le nom d'un Agent2D"</pre>
                                                    << endl;
cout << "Actions clavier SANS objet selectionne:"</pre>
                                                    << endl;
cout << "- h : help"
                                                    << endl;
cout << "- a : autoscale (oui/non)"</pre>
                                                    << endl;
cout << "-' ': pause
                        (oui/non)"
                                                    << endl;
cout << "- q : quitter"</pre>
                                                    << endl;
}
int
main(void)
{
AppliData * data;
/*--- initialize graphic window ----*/
graphic_init("My Window","-*-helvetica-*-r-normal--14-*");
graphic_setWidth(640);
graphic_setHeight(480);
graphic_setBackground("cyan4");
/*--- initialize application specific data ----*/
data=(AppliData *)malloc(sizeof(AppliData));
data->sched=new Scheduler;
data->sched->setRealTimeMode(true);
/*--- initialize Agent2D ----*/
data->agt=new Agent2D();
data->agt->square(10,0);
data->agt->setAngularVelocity(1);
data->obj=new Object2D();
                                // *** AJOUT ..! ***
addDecor(data->obj);
                               // *** AJOUT ..! ***
                               // *** AJOUT ..! ***
data->obj->square(15,0);
data->agt->attachTo(*data->obj); // *** AJOUT ..! ***
/*---- initialize specific data ----*/
data->autoscale=1;
data->pause=0;
/*--- run the graphic application ----*/
help();
graphic_run(data);
return(0);
}
```

```
void
graphic_mainLoop(void * userData)
AppliData * data=(AppliData *)userData;
if(!data->pause)
   data->sched->cycle(); // Lancement d'un cycle de l'ordonnanceur
if(data->autoscale)
   graphic_autoscale();
  }
}
void
graphic_keyPressCallback(Agent2D * agt2d,
                         const char * key,
                         void * userData)
AppliData * data=(AppliData *)userData;
(void)data;
if (agt2d==NULL)
                   // Interaction clavier SANS objet selectionne
 if(!strcmp(key,"Left"))
  graphic_mouseDragCallback(data->agt,
                            -0.5,0.0,userData); // simulate mouse drag
 else if(!strcmp(key,"Right"))
  graphic_mouseDragCallback(data->agt,
                            0.5,0.0, userData); // simulate mouse drag
 else if(!strcmp(key,"h")||!strcmp(key,"H"))
 help();
 else if(!strcmp(key,"a")||!strcmp(key,"A"))
  data->autoscale=1-data->autoscale;
 else if(!strcmp(key," "))
  data->pause=1-data->pause;
 else if(!strcmp(key,"q")||!strcmp(key,"Q")||!strcmp(key,"\x1b")) // Esc
  deleteAppliData(data); exit(0);
 else { fprintf(stderr, "Viewer key <%s>\n", key); }
 return;
}
```

```
// ET donc ici, interaction clavier AVEC un objet selectionne
if (isInDecor((Object2D*)agt2d))
                                         // *** AJOUT ..! ***
{// Interaction avec les Object2D du decor
                                        // *** AJOUT ..! ***
Object2D* obj2d=(Object2D*)agt2d;
                                        // *** AJOUT ..! ***
obj2d->onKeyPress(key);
                                         // *** AJOUT ..! ***
                                         // *** AJOUT ..! ***
return;
                                         // *** AJOUT ..! ***
agt2d->onKeyPress(key); // Par defaut : si p affiche le nom de l'Agent2D
void
graphic_mouseDragCallback(Agent2D * agt2d,
                     double dx,
                     double dy,
                     void * userData)
AppliData * data=(AppliData *)userData;
(void)data;
Object2D* obj2d=(Object2D*)agt2d;
                                       // *** AJOUT ..! ***
obj2d->onMouseDrag(dx,dy);
                                         // *** AJOUT ..! ***
return;
                                         // *** AJOUT ..! ***
                                         // *** AJOUT ..! ***
}
agt2d->onMouseDrag(dx,dy); // Par defaut : deplacement de l'Agent2D a la souris
/*----*/
```

### 6 Interface public/protected de la classe Agent2D

Fichier: GestionAgents2D/LibAgents2D/include/Agent2D.h

```
virtual void live(double dt);
                                            // Par defaut :
virtual void onKeyPress(const char * key);
                                            // si p affiche le nom
virtual void onMouseDrag(double dx, double dy); // deplacement souris
// Comparaisons
friend bool operator==(const Agent2D& anA1, const Agent2D& anA2);
friend bool operator!=(const Agent2D& anA1, const Agent2D& anA2);
// Inspecteurs/modificateurs
  // En plus, ... Voir Agent.h et Object2D.h ...!
  // Gestion de la cinematique :
  // -----
        Kinematic(double dt); // Modification de la position/orientation
  void
  // Velocity: xVelocity, yVelocity, thetaVelocity
  // -----
  double getLinearVelocityX(void) const;
  double getLinearVelocityY(void) const;
  double getAngularVelocity(void) const;
         getVelocity(double& xVelocity,double& yVelocity,
                    double& thetaVelocity) const;
         setLinearVelocityX(double xVelocity);
  void
  void
         setLinearVelocityY(double yVelocity);
         setAngularVelocity(double thetaVelocity);
  void
  void
         setVelocity(double xVelocity, double yVelocity,
                   double thetaVelocity);
  // Acceleration xAcceleration, yAcceleration, thetaAcceleration
  double getLinearAccelerationX(void) const;
  double getLinearAccelerationY(void) const;
  double getAngularAcceleration(void) const;
  void
        getAcceleration(double& xAcceleration,double& yAcceleration,
                       double& thetaAcceleration) const;
         setLinearAccelerationX(double xAcceleration);
  void
  void
         setLinearAccelerationY(double yAcceleration);
         setAngularAcceleration(double thetaAcceleration);
  void
  void
        setAcceleration(double xAcceleration, double yAcceleration,
                       double thetaAcceleration);
```

```
// Perception/Detection
          isInside(double x, double y) const;
   bool
          intersectRay(double xRay, double yRay, double thetaRay,
                      double& xOut, double& yOut) const;
   Agent2D * throwRay(double& xOut, double& yOut,
                      const vector<Agent2D*>& vectAgent2D) const;
   Agent2D * viewFirst(string aClass,
                      double vision, double range,
                      double turn=0.0) const;
             view(string aClass, vector<Agent2D*>& vectAgent2D,
   int
                  double vision, double range,
                  double turn=0.0) const;
   Agent2D * viewFirstAgent2D(double vision, double range,
                             double turn=0.0) const;
            viewAgent2D(vector<Agent2D*>& vectAgent2D,
   int
                        double vision, double range,
                        double turn=0.0) const;
 protected:
   // Methodes a appeler par une classe derivee
   // display: a appeler dans une classe derivee
                                                  // display est une
   virtual void display(ostream& os) const;
                                                     // methode appelee
                                                     // dans operator<<
   // isEqualTo: a appeler dans une classe derivee (dans operator==)
   virtual bool isEqualTo(const Agent2D& anA) const;
};
/*----- Graphical application template -----*/
extern void graphic_init(const char * windowName, const char * fontName);
extern void graphic_setWidth(int width);
extern void graphic_setHeight(int height);
extern void graphic_setBackground(const char * colorName);
extern void graphic_setViewPoint(double x, double y, double scale);
extern void graphic_getViewPoint(double * xOut, double * yOut,
                                double *scaleOut);
extern void graphic_autoscale(void);
```

```
extern void graphic_run(void * userData);
extern void graphic_mainLoop(void * userData);
extern void graphic_keyPressCallback(Agent2D * agt2d,
                                    const char * key,
                                    void * userData);
extern void graphic_mouseDragCallback(Agent2D * agt2d,
                                     double dx, double dy,
                                     void * userData);
/*----*/
/*
   int
  main(void)
   graphic_init("My Window","-*-helvetica-*-r-normal--14-*");
   graphic_setWidth(640);
  graphic_setHeight(480);
   ... application specific initializations ...
   graphic_run(myDataPointer);
   return(0);
   }
   void
   graphic_mainLoop(void * userData)
   {
   }
   void
   graphic_keyPressCallback(Agent2D * agt2d,
                          const char * key,
                           void * userData)
   {
   }
   void
   graphic_mouseDragCallback(Agent2D * agt2d,
                            double dx,
                            double dy,
                            void * userData)
   {
   . . .
  }
```

### 7 Pour mémoire :

### Interface public/protected de la classe Agent

Fichier: GestionAgents/LibMoRis/include/Agent.h

```
Dans GestionAgents/LibMoRis/include,
il faut voir également la classe Scheduler et la classe Message!
typedef void (Agent::*liveMethodType)(double dt); // Pour get/setLiveMethod...
class Agent {
DEFCLASS (Agent)
 friend ostream& operator << (ostream& os, const Agent& anAgent);
public:
   // Allocateurs/Desallocateurs
           Agent(void);
           Agent(const Agent& anAgent);
           Agent& operator=(const Agent& anAgent);
 virtual ~Agent(void);
 virtual void live(double dt)
                                              // dt en seconde : temps depuis
                                              // la derniere activation
           // Rien pour un Agent de base
            (void)dt; // Pour eviter un warning
           }
           void suspend(void);
           void restart(void);
           bool isSuspended(void) const;
           void setLiveMethod(liveMethodType newLiveMethod); // Progr. avertis!
           liveMethodType getLiveMethod(void);
                                                             // Progr. avertis!
   // Comparaisons
           bool operator==(const Agent& anAgent1, const Agent& anAgent2);
 friend
 friend
           bool operator!=(const Agent& anAgent1, const Agent& anAgent2);
   // Inspecteurs
           string getName(void) const; // N'a pas de sens dans le constructeur
           unsigned long getSuffix(void) const; // Idem : n'a pas de sens ...
           string getClass(void) const; // DEFCLASS: virtual getClassName ...
                  isA(string aClass) const;
   // Gestion des messages
                   getNbMessages(void) const;
           size_t
           Message* getNextMessage(void); // Le suivant
                   clearMessageBox(void);
           void
                    setSensitivity(string aClass,bool yesNo);
           void
                                                                  // retourne
   virtual size_t
                    sendMessageTo(Message& aM,Agent *dest) const;// 1(ok),0(ko)
                    broadcastMessage(Message& aM) const;
   virtual void
```

```
protected:
   // Methodes a appeler par une classe derivee
                                // Methode qui doit etre appelee dans le cons-
           void newAgent(void); // tructeur d'une classe derivee
                               // => Arbre d'heritage
           void newAgent(Agent* This); // Idem mais pour l'heritage multiple
                                      // ... pour programmeurs avertis !
   // display a appeler dans une classe derivee
                                                      // display est une
   virtual void display(ostream& os) const;
                                                      // methode appelee
                                                      // dans operator<<
   // isEqualTo a appeler dans une classe derivee
                                                      // isEqualTo est une
   virtual bool isEqualTo(const Agent& anAgent) const; // methode appelee
                                                      // dans operator==
};
```

### 8 Pour mémoire : Interface publique de la classe Object2D

```
Fichier: GestionObjects2D/LibObjects2D/include/Object2D.h
class Object2D
friend ostream& operator << (ostream& os, const Object2D& object2D);
public:
/*----- Constructor/Destructor -----*/
       Object2D(void);
       Object2D(const Object2D& object2D);
virtual ~Object2D(void);
       Object2D& operator=(const Object2D& object2D);
// Test d'egalite uniquement sur la couleur et le type de forme:
// noShape, point, text,
friend bool operator==(const Object2D& obj1, const Object2D& obj2);
friend bool operator!=(const Object2D& obj1, const Object2D& obj2);
/*----*/
     void
           setLocation(double x, double y, double theta);
           getLocation(double& xOut, double& yOut, double& thetaOut) const;
```

```
void setX(double x);
    double getX(void) const;
    void setY(double y);
    double getY(void) const;
    void setTheta(double theta);
    double getTheta(void) const;
/*----*/
    void translate(double dx, double dy);
    void rotate(double dTheta);
/*----*/
virtual void onKeyPress(const char * key);
virtual void onMouseDrag(double dx, double dy);
/*----*/
      void attachTo(Object2D& object2D);
      bool isAttachedTo(const Object2D& object2D) const;
      void detachFrom(Object2D& object2D);
      void detachFromAll(void);
/*----*/
    bool
          isInside(double x, double y) const;
    bool
          intersectRay(double xRay, double yRay, double thetaRay,
                    double& xOut, double& yOut) const;
    Object2D * throwRay(double& xOut, double& yOut,
                    Object2D *tabObject2D[],
                    unsigned int nbObject2D) const;
    Object2D * viewFirstObject2D(double vision,
                           double range,
                           double turn=0.0) const;
             int
                       double vision,
                       double range,
                       double turn=0.0) const;
             viewObject2D(vector<Object2D*>& vectObject2D, // Version C++
    int
                       double vision,
                       double range,
                       double turn=0.0) const;
/*----- Transformation -----*/
          globalToLocalPosition(double& xInOut, double& yInOut) const;
    void
          localToGlobalPosition(double& xInOut, double& yInOut) const;
    void
    double globalToLocalOrientation(double orientation) const;
    double localToGlobalOrientation(double orientation) const;
```

```
/*----*/
     void
            setColor(const char * colorName);
     const char * getColor(void) const;// Retourne NULL si invisible(noShape)
            setLayer(int layer);
     void
            getLayer(void) const;
     int
     void
           noShape(void);
     void point(void);
     void text(const char * text);
     void
            line(double length);
     void
            square(double side, int filled);
            rectangle(double length, double width, int filled);
     void
     void
            polyline(unsigned int nbPoints, const double * xPoints,
                                          const double * yPoints);
            polygon(unsigned int nbPoints, const double * xPoints,
     void
                                          const double * yPoints,
                                          int filled);
            circle(double radius, int filled);
     void
     int
            image(const char * fileName,
                                             // 0: failure, !=0: success
                 double pixelScale);
            getImagePixelAt(double x, double y, // 0: failure, !=0: success
     int
                           int& redOut,
                           int& greenOut,
                           int& blueOut);
     int
            getImagePixelNumberAt(double x,
                                            // >=0: pixel number
                                double y);
                                             // <0: failure
            setImagePixelNumberAt(int pixel,
                                             // 0: failure, !=0: success
     int
                                double x,
                                double y);
            getImageNbColors(void);
                                             // number of colors
     int
                                             // 0: failure, !=0: success
     int
            getImageRGB(int pixel,
                       int& redOut,
                       int& greenOut,
                       int& blueOut);
protected:
 virtual void display(ostream& os) const;
 virtual bool isEqualTo(const Object2D& object2D) const;
};
```

### 9 Installation

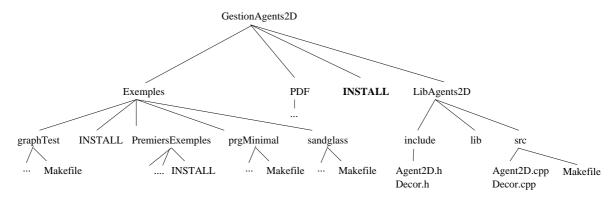


Figure 4: Description de l'arborescence de la bibliothèque

Aller dans le répertoire LibAgents2D/src et faire \$ make Une bibliothèque libAgents2D.a est alors placée dans le répertoire LibAgents2D/lib Des exemples de programmes sont disponibles dans le répertoire Exemples.

### ... mais on peut faire plus simple!

En étant dans le répertoire GestionAgents2D, faire tout simplement \$ ./INSTALL Il faut ensuite aller dans les répertoires avec les divers exemples et faire \$ make ...mais on peut aussi faire \$ ./INSTALL