

Séance 2 PoneyBox Bogaers Hugo :

Pendant cette séance j'ai travaillé avec Julie. Nous avons discuté sur les dimensions du trieur de pièce. Nous avons ensuite modélisé le trieur de pièce sur le logiciel Inskape.

J'ai également étudié le fonctionnement d'un bras mécanique acheté sur Internet. Nous allons d'abord utiliser ce bras dans notre projet, mais j'espère avoir le temps de faire ce bras moi-même.

Pour la séance de vendredi je prévois de relier le bras mécanique à un système Arduino.

Il nous est cependant indispensable d'aller au fablab rapidement pour pouvoir finir notre projet dans les temps et avoir quelque chose de concret à présenter pour l'oral de fin de semestre.

Nous n'avons pu prendre un rendez-vous au fablab Lundi 13 Janvier.

Et nous avons une question : pour la fabrication de la boîte (qui ne sera qu'un assemblage de simple planche) faut-il mieux le faire simplement à la scie ou faut-il mieux le faire à la découpeuse laser ? Et s'il est plus pratique de le faire à la découpeuse laser comment faire pour modéliser une planche qui dépasse de la zone de dessins sur le logiciel Inskape (nous n'avons pas réussi à agrandir la zone).