

Universidad del Valle de Guatemala

Programación de Microcontroladores, Sec 20

Julio Andrés Avila, Carné 19285

### **Lab 9**

1. Los bits sirven para configurar el respectivo módulo a utilizar, por ejemplo CCP1CON puede configurarse como capture/compare/PWM y CCP2CON con las mismas opciones pero no necesariamente la misma, sus salidas son pines distintos.
2. Si el Duty Cycle es de 0% el pin se queda apagado, ya que en ningún instante la señal se enciende, es como si el periodo se quedara infinitamente apagado.
3. En la realidad, un servomotor necesita específicamente una señal que tenga un tiempo definido de apagado, mientras que con el PIC le estamos dando un tiempo definido para todo el periodo, pero igualmente funciona.