Task Parallelism with OpenMP



Matrix Multiply

This is an example of the usage of tasks for solving a **divide & conquer** algorithm for matrix multiplication. A divide and conquer design pattern transforms a single problem into sub-problems that can be solved independently. The cost of splitting the problem and merging the partial solutions should be cheap compared to the cost of solving the sub-problems. Eventually the sub-problems become small enough that serial execution is more efficient than dividing the sub-problem

In this case, the multiplication of two matrices of size $\mathbf{n} \times \mathbf{n}$ is split into eight subproblems, each consisting on a multiplication of matrices of $\mathbf{n}/2 \times \mathbf{n}/2$. The description of the divide&conquer strategy is shown in the figure on the right.

We provide a simple code that assumes that \mathbf{n} is an exact power of two. Since the 2D matrices are represented using unidimensional vectors, the size of the original matrices (\mathbf{N}) must be passed along the recursive calls to calculate the position of the rows in the matrices. The value **DQSZ** determines when a subproblem is small enough to be solved serially. A C++ template is used to provide flexibility with the data type of the elements of the matrix.

8 multiplications of $n/2 \times n/2$ matrices. 1 addition of $n \times n$ matrices.

The eight tasks could be executed simultaneously at the expense of using extra memory space for the partial results and adding the partial results in pairs in a final merge stage. The presented code reduces parallelism for the sake of saving memory space and saving a final matrix addition (instead, the addition is done on the fly using the memory space for the output matrix c). Therefore, four initial parallel tasks are generated with a **task** construct and then a **taskwait** construct is used to wait for their termination until the last four parallel tasks are generated.

The recursive **Divide & Conquer** strategy provides good data locality at multiple scales, and makes the algorithm *cache-oblivious*, which means that the algorithm works reasonably well regardless of the actual cache structure.

Evaluar Ejecución Single-Thread

- 1. Evaluar el rendimiento *single-thread* de las versiones **clásica** y **divide&conquer** con tamaños **n**= 1024 y 2048. Para el segundo caso, probad con los valores DQSZ= 16 y 256.
- 2. Optimizar las dos versiones del programa **intercambiando** los **dos bucles internos** que realizan la multiplicación de matrices. Evaluad la mejora del rendimiento con los tamaños **n**= 1024, 2048 y 4096. Explicad las razones de esta mejora e indicad cuál es el cuello de botella del rendimiento en cada caso.
- 3. Explorar la estrategia de "**Register blocking**". Consiste en desenrollar simultáneamente los dos bucles externos para poder aprovechar la localidad temporal del algoritmo, reutilizar datos en registros y así reducir el número total de accesos a las matrices (y por tanto reducir el número total de accesos a memoria).

Paralelización MIMD

- 1. Paralelizar la versión **clásica** del programa usando las directivas **parallel** y **for**. Medid la mejora de rendimiento para **n**= 2048 y 4096. Verificar que el resultado del programa paralelo coincide con el del programa secuencial (asumiendo que se pueden producir pequeñas diferencias debidas a errores de redondeo).
- 2. Paralelizar la versión **divide&conquer** del programa usando las directivas **task** y **taskwait**. Medid la mejora de rendimiento para **n**= 2048 y 4096, y para DQSZ= 16 y 256. Verificar que el resultado del programa paralelo coincide con el del programa secuencial (asumiendo que se pueden producir pequeñas diferencias debidas a errores de redondeo).
- 3. Explicar las diferencias de rendimiento entre las dos versiones, y a partir de ellas encontrar el cuello de botella del rendimiento en cada caso. Predecid el tiempo de ejecución de cada versión para **n**= 8192 y luego verificar la predicción y sacar conclusiones.

Nota: en todos los casos se debe usar el compilador g++ versión 8.2, con la opción de optimización **–Ofast**. Recordad el uso de la opción **–fopenmp** para las versiones que usen OpenMP.