

DESARROLLO DE SOFTWARE PARA SISTEMAS EMPOTRADOS

Gestión básica de threads en POSIX

Mario Aldea
Michael González
Héctor Pérez



2



DSSE: M. Aldea, M. González y H. Pérez

Gestión de threads POSIX

- Threads POSIX: Conceptos básicos
- Creación de threads
- Terminación de threads
- Identificación de threads

Threads POSIX: Conceptos básicos

- El estándar POSIX distingue entre *procesos* y *threads*
 - Un *proceso* está formado por uno o más *threads*
 - Los threads de un proceso
 - comparten un único espacio de direcciones
 - tienen tiempos de cambio de contexto menores
 - presentan tiempos de creación y destrucción menores
- POSIX define una API para soportar múltiples threads o flujos de control en cada proceso
 - Esta API está definida en lenguaje C
 - La librería se denomina ***pthread***
 - todas las operaciones están definidas en el fichero *pthread.h*

Threads POSIX: Conceptos básicos

- Un **thread** representa un flujo de control simple perteneciente a un proceso
 - tiene un **identificador de thread (*tid*)**
 - este ***tid*** solo es válido para threads del mismo proceso
 - tiene su propia **política de planificación y los recursos del sistema necesarios** (por ejemplo, su propio *stack*)
 - **todos los threads de un proceso comparten un único espacio de direccionamiento**
- **Proceso en una implementación multi-thread:**
 - un **espacio de direccionamiento con uno o varios threads**
 - **inicialmente contiene un solo thread: el thread principal**
 - **el thread principal se considera un thread más con una característica particular**
 - **cuando él termina, todos los demás threads del proceso también**

Threads POSIX: conceptos básicos

- Los servicios bloqueantes afectan al thread invocante
 - el resto de threads del proceso siguen ejecutándose
 - por ejemplo, al invocar la función `sleep()`
- Los threads tienen dos estados posibles para controlar la devolución de recursos al sistema:
 - “*detached*” o independiente: `PTHREAD_CREATE_DETACHED`
 - cuando el thread termina, devuelve al sistema los recursos utilizados
 - no se puede esperar su terminación
 - “*joinable*” o sincronizado: `PTHREAD_CREATE_JOINABLE`
 - cuando el thread termina, mantiene sus recursos
 - se liberan cuando otro thread llama a `pthread_join()`
- Por defecto, un thread es “*joinable*”

Creación de threads

- Para crear un thread es preciso definir sus atributos en un objeto especial (`pthread_attr_t`)
- El objeto de atributos
 - debe crearse antes de usarlo: `pthread_attr_init()`
 - puede borrarse: `pthread_attr_destroy()`
 - se pueden modificar los atributos concretos del objeto
 - pero no los del thread, que se fijan al crearlo
- Los atributos definidos son:
 - tamaño de *stack* mínimo (opcional)
 - dirección del *stack* (opcional)
 - control de devolución de recursos (“*detach state*”)
 - atributos de planificación

Creación de threads: Interfaz de gestión de atributos

```
#include <pthread.h>

int pthread_attr_init (pthread_attr_t *attr);
int pthread_attr_destroy (pthread_attr_t *attr);
int pthread_attr_setstacksize (pthread_attr_t *attr,
                               size_t stacksize);
int pthread_attr_getstacksize (const pthread_attr_t *attr,
                               size_t *stacksize);
int pthread_attr_setstackaddr (pthread_attr_t *attr,
                               void *stackaddr);
int pthread_attr_getstackaddr (const pthread_attr_t *attr,
                               void **stackaddr);
int pthread_attr_setdetachstate (pthread_attr_t *attr,
                                 int detachstate);
int pthread_attr_getdetachstate (const pthread_attr_t *attr,
                                 int *detachstate);
```

← PTHREAD_CREATE_DETACHED
PTHREAD_CREATE_JOINABLE

Creación de threads

- Función para la creación de un nuevo thread:

```
int pthread_create(pthread_t *thread,
                  const pthread_attr_t *attr,
                  void *(*start_routine)(void *),
                  void *arg);
```

Parámetro	Significado
<i>thread</i>	identificador del thread creado
<i>attr</i>	define los atributos del thread
<i>start_routine</i>	puntero a la función a ejecutar por el thread
<i>arg</i>	argumento que se pasa a la función a ejecutar
Retorno	Cero si se ha ejecutado con éxito Cualquier otro valor en caso de error

Creación de threads: Ejemplo (1/2)

```
// Dado que se utiliza la librería pthread, debe indicarse en el
// proceso de compilación.
// Ejemplo: gcc main.c -lpthread

#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <misc/error_checks.h> // Define la macro no estándar CHK()

// Thread que pone pseudo-periódicamente un mensaje en pantalla
// el periodo se le pasa como parámetro
void *periodic (void *arg) {
    int period;

    period = *((int *)arg);
    while (1) {
        printf("En el thread con periodo %d\n",period);
        sleep (period);
    }
}
```

Creación de threads: Ejemplo (2/2)

```
// Programa principal que crea dos threads pseudo-periódicos
int main ()
{
    pthread_t th1,th2;
    pthread_attr_t attr;
    int period1=2;
    int period2=3;
    // Crea el objeto de atributos para crear threads independientes
    CHK( pthread_attr_init(&attr) );
    CHK( pthread_attr_setdetachstate(&attr,
                                    PTHREAD_CREATE_DETACHED) );

    // Crea los threads
    CHK( pthread_create(&th1, &attr, periodic, &period1) );
    CHK( pthread_create(&th2, &attr, periodic, &period2) );

    // Les deja ejecutar un rato y luego termina
    sleep(30);
    printf("thread main terminando \n");
    CHK( pthread_attr_destroy(&attr) ); // Liberamos recursos
    exit (0);
}
```

Terminación de threads

- Función para terminación de threads:

```
#include <pthread.h>
void pthread_exit (void *value_ptr);
```

- Esta función termina el thread y hace que el valor apuntado por *value_ptr* esté disponible para una operación “*join*”

se ejecutan las rutinas de cancelación pendientes
al terminar un thread es un error acceder a sus
variables locales

Terminación de threads

- Se puede esperar (*join*) a la terminación de un thread cuyo estado es sincronizado (*joinable*):

```
#include <pthread.h>
int pthread_join (pthread_t thread,
                 void **value_ptr);
```

- También se puede cambiar el estado del thread a “*detached*”:

```
#include <pthread.h>
int pthread_detach (pthread_t thread);
```

- **Por defecto**, el estado de un thread es “*joinable*”

Terminación de threads: Ejemplo (1/2)

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <misc/error_checks.h> // Define la macro no estándar CHK()

#define MAX 500000
#define MITAD (MAX/2)

typedef struct {
    int *ar;
    long n;
} subarray_t;

// Thread que incrementa n componentes de un array
void * incrementer (void *arg) {
    long i;
    subarray_t * subarray = ((subarray_t *)arg);

    for (i=0; i < subarray->n; i++) {
        subarray->ar[i]++;
    }
    return NULL;
}
```

Terminación de threads: Ejemplo (2/2)

```
// programa principal que reparte entre dos threads el incrementar los componentes de un array
int main() {
    int ar [MAX] = { 0 }; // inicializa los elementos a 0
    pthread_t th1,th2;
    subarray_t sb1,sb2;
    long suma=0, i;

    // crea los threads
    sb1.ar = &ar[0]; sb1.n = MITAD; // primera mitad del array
    CHK( pthread_create(&th1, NULL, incrementer, &sb1) );

    sb2.ar = &ar[MITAD]; sb2.n = MITAD; // segunda mitad del array
    CHK( pthread_create(&th2, NULL, incrementer, &sb2) );

    // sincronizacion de espera a la finalizacion
    CHK( pthread_join(th1, NULL) );
    CHK( pthread_join(th2, NULL) );
    printf ("Ambos threads han finalizado \n");

    for (i=0; i<MAX; i++) // muestra resultados
        suma=suma+ar[i];
    printf ("Suma=%d\n",suma);
    return 0;
}
```

Identificación de threads

- Identificación del propio thread:

```
pthread_t pthread_self(void);
```

- Comparación de *tids*:

```
int pthread_equal (pthread_t t1, pthread_t t2);
```