



Universidade do Minho
Escola de Engenharia

Cálculo de Programas

Trabalho Prático (2023/24)

Lic. em Engenharia Informática

Grupo G05

aA100761 Carlos Ribeiro

aA100742 Júlio Pinto

aA100823 Pedro Sousa

Preâmbulo

Cálculo de Programas tem como objectivo principal ensinar a programação de computadores como uma disciplina científica. Para isso parte-se de um repertório de *combinadores* que formam uma álgebra da programação corolários) e usam-se esses combinadores para construir programas *composicionalmente*, isto é, agregando programas já existentes.

Na sequência pedagógica dos planos de estudo dos cursos que têm esta disciplina, opta-se pela aplicação deste método à programação em **Haskell** (sem prejuízo da sua aplicação a outras linguagens funcionais). Assim, o presente trabalho prático coloca os alunos perante problemas concretos que deverão ser implementados em **Haskell**. Há ainda um outro objectivo: o de ensinar a documentar programas, a validá-los e a produzir textos técnico-científicos de qualidade.

Antes de abordarem os problemas propostos no trabalho, os grupos devem ler com atenção o anexo ?? onde encontrarão as instruções relativas ao software a instalar, etc.

Valoriza-se a escrita de *pouco* código que corresponda a soluções simples e elegantes que utilizem os combinadores de ordem superior estudados na disciplina.

Problema 1

Este problema, retirado de um *site* de exercícios de preparação para entrevistas de emprego, tem uma formulação simples:

Dada uma matriz de uma qualquer dimensão, listar todos os seus elementos rodados em espiral.

Por exemplo, dadas as seguintes matrizes:

1	→	2	→	3
				↓
4	→	5		6
↑				↓
7	←	8	←	9

1	→	2	→	3	→	4
						↓
5	→	6	→	7		8
↑						↓
9	←	10	←	11	←	12

dever-se-á obter, respetivamente, [1, 2, 3, 6, 9, 8, 7, 4, 5] e [1, 2, 3, 4, 8, 12, 11, 10, 9, 5, 6, 7].

□

Valorizar-se-ão as soluções *pointfree* que empreguem os combinadores estudados na disciplina, e.g. $f \cdot g$, $\langle f, g \rangle$, $f \times g$, $[f, g]$, $f + g$, bem como catamorfismos e anamorfismos.

Recomenda-se a escrita de *pouco* código e de soluções simples e fáceis de entender. Recomenda-se que o código venha acompanhado de uma descrição de como funciona e foi concebido, apoiado em diagramas explicativos. Para instruções sobre como produzir esses diagramas e exprimir raciocínios de cálculo, ver o anexo ??.

Problema 2

Este problema, que de novo foi retirado de um *site* de exercícios de preparação para entrevistas de emprego, tem uma formulação muito simples:

Inverter as vogais de um string.

Esta formulação deverá ser generalizada a:

Inverter os elementos de uma dada lista que satisfazem um dado predicado.

Valorizam-se as soluções tal como no problema anterior e fazem-se as mesmas recomendações.

Problema 3

Sistemas como [chatGPT](#) etc baseiam-se em algoritmos de aprendizagem automática que usam determinadas funções matemáticas, designadas *activation functions* (AF), para modelar aspectos não lineares do mundo real. Uma dessas AFs é a [tangente hiperbólica](#), definida como o quociente do seno e coseno [hiperbólicos](#),

$$\tanh x = \frac{\sinh x}{\cosh x} \quad (1)$$

podendo estes ser definidos pelas seguintes [séries de Taylor](#):

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^{2k+1}}{(2k+1)!} = \sinh x \quad (2)$$
$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^{2k}}{(2k)!} = \cosh x$$

Interessa que estas funções sejam implementadas de forma muito eficiente, desdobrando-as em operações aritméticas elementares. Isso pode ser conseguido através da chamada [programação dinâmica](#) que, em [Cálculo de Programas](#), é feita de forma *correct-by-construction* derivando-se ciclos-**for** via lei de recursividade mútua generalizada a tantas funções quanto necessário – ver o anexo ??.

O objectivo desta questão é codificar como um ciclo-for (em Haskell) a função

$$\sinh x \ i = \sum_{k=0}^i \frac{x^{2k+1}}{(2k+1)!} \quad (3)$$

que implementa $\sinh x$, uma das funções de $\tanh x$ (??), através da soma das i primeiras parcelas da sua série (??).

Deverá ser seguida a regra prática do anexo ?? e documentada a solução proposta com todos os cálculos que se fizerem.

Problema 4

Uma empresa de transportes urbanos pretende fornecer um serviço de previsão de atrasos dos seus autocarros que esteja sempre actual, com base em *feedback* dos seus paassageiros. Para isso, desenvolveu uma *app* que instala num telemóvel um botão que indica coordenadas GPS a um serviço central, de forma anónima, sugerindo que os passageiros o usem preferencialmente sempre que o autocarro onde vão chega a uma paragem.

Com base nesses dados, outra funcionalidade da *app* informa os utentes do serviço sobre a probabilidade do atraso que possa haver entre duas paragens (partida e chegada) de uma qualquer linha.

Pretende-se implementar esta segunda funcionalidade assumindo disponíveis os dados da primeira. No que se segue, ir-se-á trabalhar sobre um modelo intencionalmente *muito simplificado* deste sistema, em que se usará o mónade das distribuições probabilísticas (ver o anexo ??). Ter-se-á, então:

- paragens de autocarro

data $Stop = S0 \mid S1 \mid S2 \mid S3 \mid S4 \mid S5$ **deriving** $(Show, Eq, Ord, Enum)$

que formam a linha $[S0 \dots S5]$ assumindo a ordem determinada pela instância de $Stop$ na classe $Enum$;

- segmentos da linha, isto é, percursos entre duas paragens consecutivas:

type $Segment = (Stop, Stop)$

- os dados obtidos a partir da *app* dos passageiros que, após algum processamento, ficam disponíveis sob a forma de pares (*segmento*, *atraso observado*):

$dados :: [(Segment, Delay)]$

(Ver no apêndice ??, página ??, uma pequena amostra destes dados.)

A partir destes dados, há que:

- gerar a base de dados probabilística

$db :: [(Segment, Dist Delay)]$

que regista, estatisticamente, a probabilidade dos atrasos (*Delay*) que podem afectar cada segmento da linha. Recomenda-se aqui a definição de uma função genérica

$mkdist :: Eq a \Rightarrow [a] \rightarrow Dist a$

que faça o sumário estatístico de uma qualquer lista finita, gerando a distribuição de ocorrência dos seus elementos.

- com base em db , definir a função probabilística

$delay :: Segment \rightarrow Dist Delay$

que dará, para cada segmento, a respectiva distribuição de atrasos.

Finalmente, o objectivo principal é definir a função probabilística:

$pdelay :: Stop \rightarrow Stop \rightarrow Dist Delay$

$pdelay\ a\ b$ deverá informar qualquer utente que queira ir da paragem a até à paragem b de uma dada linha sobre a probabilidade de atraso acumulado no total do percurso $[a \dots b]$.

Valorizar-se-ão as soluções que usem funcionalidades monádicas genéricas estudadas na disciplina e que sejam elegantes, isto é, poupem código desnecessário.

Anexos

A Natureza do trabalho a realizar

Este trabalho teórico-prático deve ser realizado por grupos de 3 alunos. Os detalhes da avaliação (datas para submissão do relatório e sua defesa oral) são os que forem publicados na [página da disciplina](#) na *internet*.

Recomenda-se uma abordagem participativa dos membros do grupo em **todos** os exercícios do trabalho, para assim poderem responder a qualquer questão colocada na *defesa oral* do relatório.

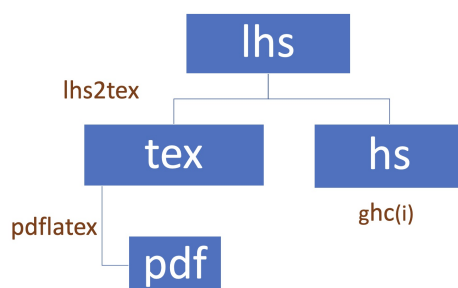
Para cumprir de forma integrada os objectivos do trabalho vamos recorrer a uma técnica de programação dita “[literária](#)” [?], cujo princípio base é o seguinte:

Um programa e a sua documentação devem coincidir.

Por outras palavras, o **código fonte** e a **documentação** de um programa deverão estar no mesmo ficheiro.

O ficheiro `cp2324t.pdf` que está a ler é já um exemplo de [programação literária](#): foi gerado a partir do texto fonte `cp2324t.lhs`¹ que encontrará no [material pedagógico](#) desta disciplina descompactando o ficheiro `cp2324t.zip`.

Como se mostra no esquema abaixo, de um único ficheiro (*lhs*) gera-se um PDF ou faz-se a interpretação do código [Haskell](#) que ele inclui:



Vê-se assim que, para além do [GHCi](#), serão necessários os executáveis [pdflatex](#) e [lhs2TeX](#). Para facilitar a instalação e evitar problemas de versões e conflitos com sistemas operativos, é recomendado o uso do [Docker](#) tal como a seguir se descreve.

B Docker

Recomenda-se o uso do [container](#) cuja imagem é gerada pelo [Docker](#) a partir do ficheiro `Dockerfile` que se encontra na diretoria que resulta de descompactar `cp2324t.zip`. Este [container](#) deverá ser usado na execução do [GHCi](#) e dos comandos relativos ao [L^AT_EX](#). (Ver também a `Makefile` que é disponibilizada.)

¹ O sufixo ‘lhs’ quer dizer *literate Haskell*.

Após [instalar o Docker](#) e descarregar o referido zip com o código fonte do trabalho, basta executar os seguintes comandos:

```
$ docker build -t cp2324t .  
$ docker run -v ${PWD}:/cp2324t -it cp2324t
```

NB: O objetivo é que o container seja usado *apenas* para executar o [GHCi](#) e os comandos relativos ao [L^AT_EX](#). Deste modo, é criado um *volume* (cf. a opção `-v ${PWD}:/cp2324t`) que permite que a diretoria em que se encontra na sua máquina local e a diretoria `/cp2324t` no [container](#) sejam partilhadas.

Pretende-se então que visualize/edite os ficheiros na sua máquina local e que os compile no [container](#), executando:

```
$ lhs2TeX cp2324t.lhs > cp2324t.tex  
$ pdflatex cp2324t
```

[lhs2TeX](#) é o pre-processor que faz “pretty printing” de código Haskell em [L^AT_EX](#) e que faz parte já do [container](#). Alternativamente, basta executar

```
$ make
```

para obter o mesmo efeito que acima.

Por outro lado, o mesmo ficheiro `cp2324t.lhs` é executável e contém o “kit” básico, escrito em [Haskell](#), para realizar o trabalho. Basta executar

```
$ ghci cp2324t.lhs
```

Abra o ficheiro `cp2324t.lhs` no seu editor de texto preferido e verifique que assim é: todo o texto que se encontra dentro do ambiente

```
\begin{code}  
...  
\end{code}
```

é seleccionado pelo [GHCi](#) para ser executado.

C Em que consiste o TP

Em que consiste, então, o *relatório* a que se referiu acima? É a edição do texto que está a ser lido, preenchendo o anexo ?? com as respostas. O relatório deverá conter ainda a identificação dos membros do grupo de trabalho, no local respectivo da folha de rosto.

Para gerar o PDF integral do relatório deve-se ainda correr os comando seguintes, que actualizam a bibliografia (com [Bib_TE_X](#)) e o índice remissivo (com [makeindex](#)),

```
$ bibtex cp2324t.aux  
$ makeindex cp2324t.idx
```

e recompilar o texto como acima se indicou. (Como já se disse, pode fazê-lo correndo simplesmente `make` no [container](#).)

No anexo ?? disponibiliza-se algum código [Haskell](#) relativo aos problemas que são colocados. Esse anexo deverá ser consultado e analisado à medida que isso for necessário.

Deve ser feito uso da [programação literária](#) para documentar bem o código que se desenvolver, em particular fazendo diagramas explicativos do que foi feito e tal como se explica no anexo ?? que se segue.

D Como exprimir cálculos e diagramas em LaTeX/lhs2TeX

Como primeiro exemplo, estudar o texto fonte ([lhs](#)) do que está a ler¹ onde se obtém o efeito seguinte:²

$$\begin{aligned}
 id &= \langle f, g \rangle \\
 &\equiv \{ \text{universal property} \} \\
 &\quad \left\{ \begin{array}{l} \pi_1 \cdot id = f \\ \pi_2 \cdot id = g \end{array} \right. \\
 &\equiv \{ \text{identity} \} \\
 &\quad \left\{ \begin{array}{l} \pi_1 = f \\ \pi_2 = g \end{array} \right. \\
 &\square
 \end{aligned}$$

Os diagramas podem ser produzidos recorrendo à *package* [xymatrix](#), por exemplo:

$$\begin{array}{ccc}
 \mathbb{N}_0 & \xleftarrow{\text{in}} & 1 + \mathbb{N}_0 \\
 \langle g \rangle \downarrow & & \downarrow id + \langle g \rangle \\
 B & \xleftarrow{g} & 1 + B
 \end{array}$$

E Regra prática para a recursividade mútua em \mathbb{N}_0

Nesta disciplina estudou-se como fazer [programação dinâmica](#) por cálculo, recorrendo à lei de recursividade mútua.³

Para o caso de funções sobre os números naturais (\mathbb{N}_0 , com functor $F X = 1 + X$) é fácil derivar-se da lei que foi estudada uma *regra de algibeira* que se pode ensinar a programadores que não tenham estudado [Cálculo de Programas](#). Apresenta-se de seguida essa regra, tomando como exemplo o cálculo do ciclo-for que implementa a função de Fibonacci, recordar o sistema:

$$\begin{aligned}
 fib\ 0 &= 1 \\
 fib\ (n + 1) &= f\ n \\
 f\ 0 &= 1 \\
 f\ (n + 1) &= fib\ n + f\ n
 \end{aligned}$$

Obter-se-á de imediato

$$\begin{aligned}
 fib' &= \pi_1 \cdot \text{for loop init where} \\
 loop\ (fib, f) &= (f, fib + f) \\
 init &= (1, 1)
 \end{aligned}$$

usando as regras seguintes:

¹ Procure e.g. por "sec:diagramas".

² Exemplos tirados de [?].

³ Lei (3.93) em [?], página 110.

- O corpo do ciclo *loop* terá tantos argumentos quanto o número de funções mutuamente recursivas.
- Para as variáveis escolhem-se os próprios nomes das funções, pela ordem que se achar conveniente.¹
- Para os resultados vão-se buscar as expressões respectivas, retirando a variável *n*.
- Em *init* colecionam-se os resultados dos casos de base das funções, pela mesma ordem.

Mais um exemplo, envolvendo polinómios do segundo grau $ax^2 + bx + c$ em \mathbb{N}_0 . Seguindo o método estudado nas aulas², de $f\ x = ax^2 + bx + c$ derivam-se duas funções mutuamente recursivas:

$$\begin{aligned}f\ 0 &= c \\ f\ (n + 1) &= f\ n + k\ n \\ k\ 0 &= a + b \\ k\ (n + 1) &= k\ n + 2\ a\end{aligned}$$

Seguindo a regra acima, calcula-se de imediato a seguinte implementação, em Haskell:

```
f' a b c = π1 · for loop init where
  loop (f, k) = (f + k, k + 2 * a)
  init = (c, a + b)
```

F O mónade das distribuições probabilísticas

Mónades são funtores com propriedades adicionais que nos permitem obter efeitos especiais em programação. Por exemplo, a biblioteca [Probability](#) oferece um mónade para abordar problemas de probabilidades. Nesta biblioteca, o conceito de distribuição estatística é captado pelo tipo

newtype $\text{Dist } a = D \{ \text{unD} :: [(a, \text{ProbRep})] \}$ (4)

em que *ProbRep* é um real de 0 a 1, equivalente a uma escala de 0 a 100%.

Cada par (a, p) numa distribuição $d :: \text{Dist } a$ indica que a probabilidade de *a* é *p*, devendo ser garantida a propriedade de que todas as probabilidades de *d* somam 100%. Por exemplo, a seguinte distribuição de classificações por escalões de *A* a *E*,



será representada pela distribuição

```
d1 :: Dist Char
d1 = D [ ('A', 0.02), ('B', 0.12), ('C', 0.29), ('D', 0.35), ('E', 0.22) ]
```

que o [GHCi](#) mostrará assim:

¹ Podem obviamente usar-se outros símbolos, mas numa primeira leitura dá jeito usarem-se tais nomes.

² Secção 3.17 de [?] e tópico [Recursividade mútua](#) nos vídeos de apoio às aulas teóricas.


```
'D' 35.0%
'C' 29.0%
'E' 22.0%
'B' 12.0%
'A' 2.0%
```

É possível definir geradores de distribuições, por exemplo distribuições *uniformes*,

```
d2 = uniform (words "Uma frase de cinco palavras")
```

isto é

```
"Uma" 20.0%
"cinco" 20.0%
"de" 20.0%
"frase" 20.0%
"palavras" 20.0%
```

distribuição *normais*, eg.

```
d3 = normal [10..20]
```

etc.¹ Dist forma um **mónade** cuja unidade é `return a = D [(a, 1)]` e cuja composição de Kleisli é (simplificando a notação)

$$(f \bullet g) a = [(y, q * p) \mid (x, p) \leftarrow g a, (y, q) \leftarrow f x]$$

em que $g : A \rightarrow \text{Dist } B$ e $f : B \rightarrow \text{Dist } C$ são funções **monádicas** que representam *computações probabilísticas*.

Este mónade é adequado à resolução de problemas de *probabilidades e estatística* usando programação funcional, de forma elegante e como caso particular da programação monádica.

G Código fornecido

Problema 1

```
m1 = [[1, 2, 3], [4, 5, 6], [7, 8, 9]]
m2 = [[1, 2, 3, 4], [5, 6, 7, 8], [9, 10, 11, 12]]
m3 = words "Cristina Monteiro Carvalho Sequeira"
test1 = matrot m1 ≡ [1, 2, 3, 6, 9, 8, 7, 4, 5]
test2 = matrot m2 ≡ [1, 2, 3, 4, 8, 12, 11, 10, 9, 5, 6, 7]
test3 = matrot m3 ≡ "CristinaooarieuqeSCMonteirhlavra"
```

Problema 2

```
test4 = reverseVowels "" ≡ ""
test5 = reverseVowels "ácidos" ≡ "ocidás"
test6 = reverseByPredicate even [1..20] ≡ [1, 20, 3, 18, 5, 16, 7, 14, 9, 12, 11, 10, 13, 8, 15, 6, 17, 4, 19, 2]
```

¹ Para mais detalhes ver o código fonte de [Probability](#), que é uma adaptação da biblioteca [PHP](#) ("Probabilistic Functional Programming"). Para quem quiser saber mais recomenda-se a leitura do artigo [?].

Problema 3

Nenhum código é fornecido neste problema.

Problema 4

Os atrasos, medidos em minutos, são inteiros:

type *Delay* = \mathbb{Z}

Amostra de dados apurados por passageiros:

dados = [((*S0*, *S1*), 0), ((*S0*, *S1*), 2), ((*S0*, *S1*), 0), ((*S0*, *S1*), 3), ((*S0*, *S1*), 3),
((*S1*, *S2*), 0), ((*S1*, *S2*), 2), ((*S1*, *S2*), 1), ((*S1*, *S2*), 1), ((*S1*, *S2*), 4),
((*S2*, *S3*), 2), ((*S2*, *S3*), 2), ((*S2*, *S3*), 4), ((*S2*, *S3*), 0), ((*S2*, *S3*), 5),
((*S3*, *S4*), 2), ((*S3*, *S4*), 3), ((*S3*, *S4*), 5), ((*S3*, *S4*), 2), ((*S3*, *S4*), 0),
((*S4*, *S5*), 0), ((*S4*, *S5*), 5), ((*S4*, *S5*), 0), ((*S4*, *S5*), 7), ((*S4*, *S5*), -1)]

“Funcionalização” de listas:

mkf :: *Eq a* \Rightarrow [(*a*, *b*)] \rightarrow *a* \rightarrow *Maybe b*
mkf = *flip Prelude.lookup*

Ausência de qualquer atraso:

instantaneous :: *Dist Delay*
instantaneous = *D* [(0, 1)]

H Soluções dos alunos

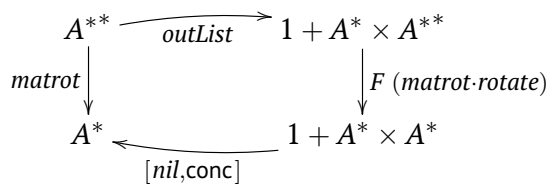
Problema 1

A nossa resolução consiste em tirar a primeira linha da matriz e rodar a matriz 90° no sentido positivo, até a matriz estar vazia.

A operação de rotação e a resolução do problema podem ser definidas da seguinte forma

```
rotate :: [[a]] → [[a]]
rotate = reverse · transpose
matrot :: [[a]] → [a]
matrot [] = []
matrot (h : t) = h ++ matrot (rotate t)
```

Passamos então para definir esta solução *à la CP, pointfree*.



$$\text{matrot} = [\text{nil}, \text{conc}] \cdot \text{recList} (\text{matrot} \cdot \text{rotate}) \cdot \text{outList}$$

Que é equivalente a

$$\text{matrot} = [\text{nil}, \text{conc}] \cdot \text{recList} (\text{matrot}) \cdot \text{recList} (\text{rotate}) \cdot \text{outList}$$

Fica bastante claro que estamos na presença de um hilomorfismo,
seja $\text{matrot} = f \cdot g$

$$\text{matrot} = f \cdot \text{recList}(\text{matrot}) \cdot g$$

$$\text{matrot} = f \cdot \text{recList} (\text{matrot}) \cdot g$$

where

$$f = [\text{nil}, \text{conc}]$$

$$g = \text{recList} (\text{rotate}) \cdot \text{outList}$$

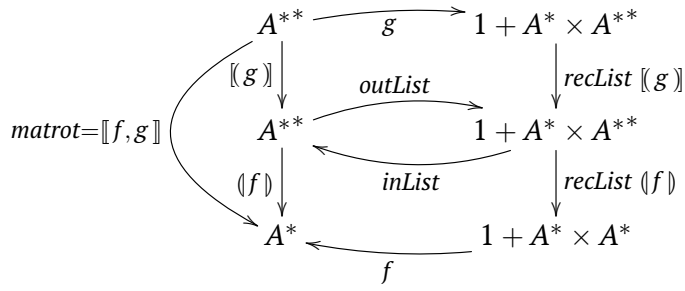
ficamos então com

$$\text{matrot} = \text{hyloList } f \ g$$

where

$$f = [\text{nil}, \text{conc}]$$

$$g = \text{recList} (\text{rotate}) \cdot \text{outList}$$



Curiosamente, a própria função rotate é composta por duas funções sobre listas, a intuição diz-nos que talvez estas se tratem de anamorfismos ou catamorfismos.

É efetivamente possível definir as funções que servem inverter uma lista e transpor uma matriz como um catamorfismo ou anamorfismo (ambos). No entanto, como chamamos a reverse após a transpose decidimos defini-las de modo a que a função rotate passasse a ser um hilomorfismo.

```
reverse_gen :: () + (a2, [a2]) → [a2]
reverse_gen = [nil, conc · swap · (singl × id)]
transpose_gen :: [[a1]] → () + ([a1], [[a1]])
transpose_gen ([]: _) = i1 ()
transpose_gen [] = i1 ()
transpose_gen l = i2 ((map head l), (map tail l))
rotate = hyloList reverse_gen transpose_gen
```

Problema 2

Numa primeira tentativa decidimos duplicar a lista, mantendo a cópia original e uma cópia filtrada pelo predicado e invertida, para, de seguida, substituir os elementos da lista original, que cumprem o predicado, pelos elementos da lista invertida.

Podemos definir a função para o exercício e a função auxiliar que faz esta fusão das listas, este *replaceWhen*, da seguinte maneira:

```

replaceWhen :: (a → Bool) → ([a], [a]) → [a]
replaceWhen f ((h1 : t1), l2@(h2 : t2)) =
  if f h1 then
    h2 : (replaceWhen f (t1, t2))
  else
    h1 : (replaceWhen f (t1, l2))
replaceWhen _ (l1, _) = l1

reverseByPredicate :: (a → Bool) → [a] → [a]
reverseByPredicate _ [] = []
reverseByPredicate f l = replaceWhen f l ((reverse · (filter f)) l)

```

Deste modo temos então as funções em *pointwise*. Aplicando equivalências de cálculo de programas chegamos à seguinte definição *pointfree*:

```

replaceWhen :: (a → Bool) → ([a], [a]) → [a]
replaceWhen f = [g, h] · alpha
  where alpha = coassocr · (distr + distr) · distl · (coswap × coswap) · (outList × outList)
        g = cons · (cond (f · π1 · π1) true' false')
        true' = ⟨π1 · π2, (replaceWhen f) · ⟨π2 · π1, π2 · π2⟩⟩
        false' = ⟨π1 · π1, (replaceWhen f) · ⟨π2 · π1, cons · ⟨π1 · π2, π2 · π2⟩⟩⟩
        h = inList · [i2 · π1, [i1 · π1, i1 · π1]]

```

Percebemos que esta definição trás imensa complexidade, e então definimos um functor dos pares de listas para ajudar a resolver o problema.

ListPar(A) → A* + (Ax ListPar(A))

```

type ListPair a = ([a], [a])
outListPair :: ListPair a → [a] + (a, ListPair a)
outListPair ([], l) = i1 l
outListPair ((h : t), l) = i2 (h, (t, l))
inListPair :: [a] + (a, ListPair a) → ListPair a
inListPair = [⟨[], id⟩, (cons × id) · assocl]
recListPair f = id + id × f

```

No out deste functor desdobramos a lista da esquerda num par cabeça cauda e mantemos a lista da direita, caso a lista da esquerda for vazia ficamos apenas com a lista da direita. O in faz o converso deste out.

Com este functor podemos então definir a *replaceWhen* usando um anamorfismo sobre este tipo.

```

replaceWhen_ana_aux :: (a → Bool) → ([a], [a]) → ([a], [a])
replaceWhen_ana_aux f = anaListPair ((id + (aux_)) · outListPair)

```

```

where aux_ (a, (as, (b : bs))) = if f a then (b, (as, bs)) else (a, (as, b : bs))
    aux_ _ = error "lista B mais pequena que lista A"
replaceWhen_ana :: (a → Bool) → ([a], [a]) → [a]
replaceWhen_ana f = (π1 · replaceWhen_ana_aux f)

```

O functor simplifica bastante o processo uma vez que o seu out encapsula os dois casos relevantes: o caso em que lista da esquerda tem ou não elementos.

No entanto como se faz *reverse* e *filter* efetivamente itera-se a lista 3 vezes. Resolvemos então definir uma solução alternativa que faça tudo numa iteração sobre a lista.

```

splitOn :: (a → Bool) → [a] → (a, [a])
splitOn _ [x] = (x, [])
splitOn f (h : t) = if f h then (h, t) else (left, right) where (left, right) = splitOn f t
splitOn _ _ = error "Lista vazia"
replaceWhenReversed :: (a → Bool) → ([a], [a]) → ([a], [a])
replaceWhenReversed f = cataListPair gene
where
    gene = inListPair · (id + (cond (f · π1) aux id))
    aux (_, (y, z)) = (h, (y, t)) where (h, t) = splitOn f z
reverseByPredicate :: (a → Bool) → [a] → [a]
reverseByPredicate g = π1 · (replaceWhenReversed g) · dup

```

A função *splitOn* retorna, num par, o primeiro elemento de uma lista que satisfaz um predicado e os restantes elementos. Esta função falha se se passar uma lista vazia ou uma lista sem elementos que satisfaçam o predicado, no entanto estes casos não acontecem devido aos argumentos que lhe passamos.

Para cada elemento da primeira lista, este catamorfismo verifica se este satisfaz o predicado, se tal for verdade o gene troca o elemento que será inserido na lista pelo *inListPair* pelo primeiro elemento que cumpre o predicado na segunda lista, e remove da mesma todos os elementos desde o início da lista até esse elemento.

Pela natureza da recursão a inserção dos elementos da lista da direita é invertida.

Assim, essencialmente, a função *splitOn* cumpre a responsabilidade da *filter* da primeira solução, e a estrutura recursiva da função faz com que os elementos sejam inseridos em ordem inversa, surtindo o efeito da *reverse*.

Problema 3

Para resolver o problema 3, é necessário implementar o somatório seguinte:

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^{2k+1}}{(2k+1)!} \quad (5)$$

Para o fazer de forma eficiente é necessário definir a sucessão no corpo do somatório de forma recursiva. Seja então

$$s(k) = \frac{x^{2k+1}}{(2k+1)!}$$

Temos que

$$s(0) = \frac{x^{2*0+1}}{(2*0+1)!} = \frac{x^1}{1!} = x$$

E, por

$$\frac{\frac{x^{2(k+1)+1}}{(2(k+1)+1)!}}{\frac{x^{2k+1}}{(2k+1)!}} = \frac{\frac{x^{2k+3}}{(2k+3)!}}{\frac{x^{2k+1}}{(2k+1)!}} = \frac{\frac{x^{2k+1} x^2}{(2k+3)(2k+2)(2k+1)!}}{\frac{x^{2k+1}}{(2k+1)!}} = \frac{x^2}{(2k+3)(2k+2)}$$

Temos também que

$$s(k+1) = s(k) * \frac{x^2}{(2k+3)(2k+2)}$$

$$\text{Como } (2k+3)(2k+2) = (4k^2 + 10k + 6)$$

E para todos os polinómios p de grau 2 ou inferior

$$p(n) = 3p(n-1) - 3p(n-2) + p(n-3)$$

É possível definir totalmente o polinómio no denominador da fracção também de forma recursiva, sabendo os três primeiros termos

Utilizando também uma estratégia de memoização para não termos de calcular o x^2 em cada iteração chega-se à seguinte definição

ex3 :: (*Floating p*) \Rightarrow *p* \rightarrow *Int* \rightarrow *p*

ex3 *x* = *wrapper* · *worker*

where *wrapper* = π_1

worker = *for loop start x*

loop (*acc*, (*prev*, *prev_q*, *x_squared*)) = (*acc* + *next*, (*next*, (*next_q'*), *x_squared*))

where

next = *prev* * *x_squared* / *fromInteger* (π_2 *next_q'*)

next_q' = (((3 * *m1*) - (3 * *m2*) + *m3*, *m1*), *m2*) **where** ((*m1*, *m2*), *m3*) = *prev_q*

start x = (*x*, (*x*, ((20, 6), 0), *x* ** 2))

Problema 4

De maneira a solucionar este problema, podemos dividi-lo em 4 partes:

H.1 mkDist

Para se conseguir obter estatísticas dos dados, é necessário definir uma função que gere uma distribuição. A partir das funções abaixo definidas, é possível obter uma distribuição que dependa do número de ocorrências de um determinado valor numa lista.

```
msetplus :: Eq a => [a] -> [(a, Int)], Int
msetplus [] = ([], 0)
msetplus (h : t) = (((h, c) : (x)), y + c)
  where (x, y) = msetplus rest
        (c, rest) = (1 + length (filter (h ==) t), (filter (h /=) t))

relativeFrequency :: (Eq b) => [b] -> [(b, Float)]
relativeFrequency l = map (id x (((/fromIntegral s) . fromIntegral))) mset
  where (mset, s) = msetplus l

mkdist :: Eq a => [a] -> Dist a
mkdist = mkD . relativeFrequency
```

A função *msetplus* define a partir de uma lista um *MultiSet*, um *Set* que guarda um elemento e a quantidade de vezes que este aparece numa lista, (retorna também o tamanho da lista inicial)

A função *relativeFrequency* calcula a frequência relativa de cada um dos elementos deste *MultiSet*.

Apartir daí a *mkdist*, utiliza a *mkD*, para gerar a distribuição de ocorrências dos valores.

H.2 DB

De maneira a conseguirmos gerar *DB* definimos a seguinte função:

```
db :: [(Segment, Dist Delay)]
db = map (pi1 . head, (mkdist . (map pi2))) . groupBy (\x y -> pi1 x == pi1 y) $ dados
```

A partir da *groupBy* e da utilização da função anónima $\lambda x y \rightarrow \pi_1 x == \pi_1 y$, agrupam-se os dados pelo seu segmento. De seguida, utiliza-se o $\langle \pi_1 \cdot \text{head}, \text{mkdist} \cdot (\text{map } \pi_2) \rangle$ para criar os pares *(Segment, Dist Delay)*.

H.3 delay

Utilizando a função *DB* e *mkf* define-se a função *delay*.

$$\begin{aligned} \text{mkf} &:: \text{Eq } a \Rightarrow [(a, b)] \rightarrow a \rightarrow \text{Maybe } b \\ \text{mkf} &= \text{flip Prelude.lookup} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{instantaneous} &:: \text{Dist Delay} \\ \text{instantaneous} &= D [(0, 1)] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{delay} &:: \text{Segment} \rightarrow \text{Dist Delay} \\ \text{delay} &= [\text{instantaneous}, \text{id}] \cdot \text{outMaybe} \cdot \text{mkf } db \end{aligned}$$

Através da utilização da função *mkf* funciona-se a *DB*. No entanto, caso o segmento dado como argumento não exista na base de dados um simples *lookup* retorna *Nothing*, para evitar potenciais erros, nesse retorna-se a distribuição "instantânea" que, no contexto deste problema, é o elemento neutro das operações que é necessário fazer sobre estas distribuições

H.4 pdelay

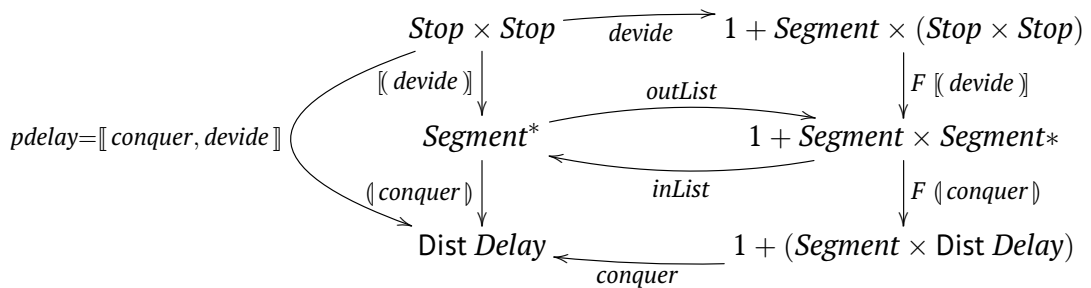
Definir a *pdelay*, passa por criar uma lista com todos os segmentos num dado caminho, e efetuar uma operação de convolução discreta sobre as distribuições associadas a cada segmento da lista. Implementamos esta função como um hilomorfismo sobre listas.

$$\begin{aligned} \text{divide} &:: (\text{Eq } b, \text{Enum } b, \text{Ord } b) \Rightarrow (b, b) \rightarrow () + ((b, b), (b, b)) \\ \text{divide } (s, \text{final}) & \\ &| s \geq \text{final} = i_1 () \\ &| \text{otherwise} = i_2 ((s, \text{succ } s), (\text{succ } s, \text{final})) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{conquer} &:: a + (\text{Segment}, \text{Dist Delay}) \rightarrow \text{Dist Delay} \\ \text{conquer} &= [\text{instantaneous}, \text{aux}] \\ \text{where } \text{aux} &= (\text{joinWith } (+)) \cdot \text{delay} \end{aligned}$$

A convolução passa essencialmente por agrupar os atrasos iguais num novo evento probabilístico.

Como referido acima o elemento neutro da operação de convolução no contexto deste problema é a distribuição dada por *instantaneous*.



$$\begin{aligned} \text{pdelay} &:: \text{Stop} \rightarrow \text{Stop} \rightarrow \text{Dist Delay} \\ \text{pdelay} &= \text{hyloList conquer divide} \end{aligned}$$

Finalmente, com a função *conquer* e *divide* obtemos então o hilomorfismo da *pdelay*.