Hiérarchie mémoire et transformation de code S. Mancini

Les réponses aux questions sont à insérer dans le fichier rapport/rapport.tex de l'archive distribuée.

1 Rappels et questions de cours

\triangleright Question 1:

Quelles sont les hypothèses sur lesquelles se basent les mécanismes de mémoire cache?

\triangleright Question 2:

Quel est l'avantage/inconvénient des caches associatif par rapport aux caches à correspondance directe?

▷ Question 3:

Donner les trois types de défaut de cache qui peuvent se produire dans un cache associatif.

Un processeur PPC 440 dispose d'un cache dont les caractéristiques sont les suivantes :

Taille	32 KOctet
Ligne	64 Octet
Associatif par groupe	64 voies

▷ Question 4:

- Quel est le nombre de lignes de cache?
- Quel est le nombre de groupes associatifs?

\triangleright Question 5:

- Quels sont les bits d'adresse utilisés pour calculer le numéro du groupe?
- Quelle est l'écart minimum des adresses de deux données situées dans deux lignes différentes et dans le même groupe?

2 Performance d'une hiérarchie mémoire

2.1 Contexte de l'étude

On s'intéresse à la performance des accès mémoire du programme rotation dont le code est donné à la fin du sujet, page 7. La performance d'une hiérarchie mémoire est mesurée en fournissant la séquence d'accès à la mémoire à un simulateur de cache dénommé Dinero. Un descriptif du logiciel Dinero est consultable sur la page http://pages.cs.wisc.edu/~markhill/DineroIV/.

Le programme rotation génère une liste de coordonnées (x,y) écrite dans un fichier, appelé liste d'index dans la suite. Cette liste d'index est transformée en une liste d'adresses qui sera fournie à Dinero. Dinero retourne les mesures suivantes :

- Le taux de défaut de cache
- La quantité de données chargées depuis la mémoire principale

\triangleright Question 6:

En deux phrases, expliquer pourquoi le taux de défaut de cache à lui seul ne permet pas de comparer les performances de deux caches pour une même séquence d'accès?

Le programme rotation est en fait une transformation du programme rotation_original.

\triangleright Question 7:

Expliquer pourquoi le programme rotation_original effectue une rotation d'image 2D?

▷ Question 8:

Vérifiez que rotation et rotation_original sont bien équivalents. lx et ly correspondent à la taille de l'image destination (et source aussi). A quoi correspondent tx et ty?

Dans la suite, on fixe 1x et 1y à 512 et, de plus, tx et ty seront toujours égaux.

Les images sont stockées en mémoire dans l'ordre canonique, c'est à dire que l'adresse d'un pixel (x, y) est :

$$adr = x + 1x * y \tag{1}$$

Lorsque les axes sont centrés sur l'image, on utilise plutôt l'équation

$$adr = x + \frac{1x}{2} + 1x * \left(y + \frac{1y}{2}\right) \tag{2}$$

3 Installation

3.1 Installation du simulateur de cache

Créez un répertoire dans lequel vous décompresserez l'archive TP_Cache.tar.gz. Dans le répertoire TP_Cache, décompresser à nouveau l'archive du simulateur de cache Dinero (d4-7.tar.gz). Une fois cette dernière archive décompressée, le répertoire d4-7 contient une page de manuel lisible avec la commande :

> man ./d4.1

Afin de compiler le simulateur dineroIV, depuis le répertoire d4-7, faire :

- > ./configure
- > make

Afin de tester dineroIV, depuis le répertoire d4-7 lancer :

- > ./dineroIV -informat d -l1-dbsize 64 -l1-dsize 16k -l1-dassoc 2 << _fin
- > 0 0x0
- > 0 0x1
- > 0 0x40
- > 0 0x0
- > _fin

Le format d'entrée est une ligne par accès mémoire de la forme

0 adresse

le premier 0 indiquant que l'accès est une donnée, adresse est une adresse en héxadécimal.

\triangleright Question 9:

A quoi correspondent les arguments de la ligne de commande ci-dessus?

▶ Question 10:

Lire le rapport produit par Dinero et vérifier que le taux de miss ainsi que le nombre de données chargées sont corrects.

3.2 Installation du code testé

Dans le répertoire TP_Cache, compiler le code rotation.c, par la commande :

> make LDLIBS=-lm rotation

Vous obtenez un binaire qui produit une liste d'index. Afin de pouvoir mesurer l'efficacité du cache, il faut transformer cette liste d'index en une liste d'adresses dans le format de Dinero. A cette fin le script bash xy_to_adr vous est fourni. Ce script calcule les adresses à partir des index selon l'équation 1.

4 Mesure de la localité spatiale

Afin d'estimer à la louche l'intérêt d'un cache, nous allons mesurer le taux de réutilisation des données pour deux angles de rotation. Lancer les commandes :

- > ./rotation 512 512 1 1 0 > res/idx_1
- > ./rotation 512 512 1 1 0.52 > res/idx_2

▶ Question 11:

A l'aide des commandes unix wc -1 et sort -u, trouvez une méthode très simple pour mesurer le taux de réutilisation de chacune des listes d'index.

▶ Question 12:

Expliquez et vérifiez pourquoi le taux de réutilisation ne change pas lorsque la taille de tuile change (faire un essai avec tx=ty=16).

5 Mesure de l'effet de la taille des tuiles

Le fichier script_lib contient un ensemble de fonctions bash qui permettent d'automatiser la mesure de performances. Ces scripts utilisent un répertoire log à créer si besoin. Les résultats et expériences peuvent être dans un répertoire res. La fonction boucle lance des simulations pour différentes valeurs de taille de tuile t. Voir le fichier script_lib pour le détail des arguments.

5.1 Effet de l'angle de rotation sur les performances

Le fichier rapport.tex sert de canevas et doit contenir les figures des expériences de la suite du TP. Ouvrir le fichier script_simple, analyser son contenu puis le lancer.

▷ Question 13:

Expliquer la forme des deux courbes du fichier res/expe_simple.pdf. Si le taux de réutilisation ne change pas avec t, expliquez pourquoi le taux de défaut de cache change.

Pour information, le premier argument de la fonction boucle est le nom du fichier des mesures de taux de miss et quantité de données chargées. Ce fichier contient une ligne par valeur de ${\tt t}$ et, dans le cas d'un cache L1, est de la forme :

- t taux_de_défaut quantité_de_donnee_chargées
- et, dans le cas d'un cache L2, de la forme :

t taux_de_défaut_L1 taux_de_défaut_L2 quantité_de_donnee_chargées_dans_L1 quantité_de_donnee

Reproduire l'expérience précédente pour les valeurs de alpha suivantes : (0.52; 1.04; 1.57)

\triangleright Question 14:

Expliquer les formes des courbes obtenues.

Influence des paramètres du cache 5.2

Reproduire les expériences précédentes pour un cache dont les caractéristiques sont les sui-

	Taille	16 KOctet
vantes :	Ligne	32 Octet
	Associatif par groupe	2 voies

\triangleright Question 15:

Ajoutez les nouvelles figures dans le rapport et commentez les variations de performance observées. Quel est le meilleur cache?

5.3Impact du schéma d'adressage

Maintenant, on modifie l'ordre de stockage des données en mémoire. La formule de calcul d'adresse est la suivante :

$$adr = (x'\%(\frac{1c}{2})) + (\frac{1c}{2}).(2.(\frac{x'}{(1c/2)}) + (y'\%2)) + 2.1x.(\frac{y'}{2})$$
(3)

Avec

- $x' = x + \frac{lx}{2}$ et $y' = y + \frac{ly}{2}$ lorsque l'origine du repère est au centre de l'image
- -lc la longueur de la ligne de cache
- $\frac{a}{b}$ la division entière. Attention $2.\frac{x}{2}$ peut être différent de x!! % est l'opération modulo

Lorsque les axes sont centrés sur l'image, on remplace x et y par $x' = x + \frac{1x}{2}$ et $y' = y + \frac{1y}{2}$.

\triangleright Question 16:

Pour une ligne de cache de 64 octets, représenter sur un schéma simple la façon dont sont stockés en mémoire les pixels d'une fenêtre $[0,64] \times [0,1]$ d'une image 512×512 . Vérifier qu'une ligne de cache contient bien une fenêtre de taille 32×2 .

Complétez le script xy_to_adr_OBL afin d'implémenter le schéma d'adressage de l'équation 3. Faire quelques tests sur un fichier qui contienr quelques indices, puis relancer toutes les expériences précédentes, avec OBL dans le nom de l'expérience (ce qui permet de lancer ce script automatiquement). Insérer les nouvelles courbes dans le rapport.

\triangleright Question 17:

Pourquoi les performances sont elles meilleures?

\triangleright Question 18:

Comment calculer concrètement ce type d'adresse directement à partir des bits des index (x,y)?

Transformation de boucle 6

En remettant l'application dans son contexte, on s'aperçoit que alpha est en fait très petit en pratique (par exemple pour la correction angulaire d'un système de vision).

\triangleright Question 19:

Comment modifier le programme pour obtenir de meilleures performances?

\triangleright Question 20:

Faire la modification et relancer les expériences qui montrent l'amélioration pour l'angle 0.52, pour chacun des caches et schémas d'adressage. Donnez les nouvelles figures et commentez.

7 Hiérarchie mémoire

\triangleright Question 21:

Pour un des caches L1 ci-dessus, mesurer les variations de performance lorsqu'on utilise un cache L2 de 1 MOctets dont la taille d'un bloc est de deux lignes de cache L1 et d'associativié doublé.

Afin de comparer les performances temporelles, on considère un bus de donnée de 32 bits et que la latence pour qu'un cache (L1 ou L2) fasse un accès à une ligne de cache en mémoire externe est de 250 cycles d'horloges. On fait l'hypothèse qu'un accès au cache L2 depuis le cache L1 a une latence de 10 cycles d'horloges.

▷ Question 22:

En utilisant d'une part les taux de miss dans le fichier de résultats produit et les caractéristiques précédentes, comparer les performances temporelles avec ou sans L2.

page: 5/7

Printed by Stephane Mancini

```
rotation.c
nov. 22, 13 14:31
                                                                                                                                                                                              Page 1/1
      #include <stdio.h>
      #include <math.h>
#include <stdlib.h>
      unsigned char*read_img(char nm[], int lx, int ly)
         fgets(tmp, 512, img_in_f);
} while (tmp[0]=='#');
sscanf(tmp, "%d %d", &lxi, &lyi);
if ((lx!=lxi) || (ly!=lyi))
                          printf("Erreur: lx et ly ne correspondent pas \tilde{A} la taille de l'image %s\n", tmp);
20
         fread(tmp,1,1,img_in_f); // d\bar{A}@tection premier 0x0A (fscanf le d\bar{A}@passe de temps en temps) } while (tmp[0] != '\n'); fread(img_in, 1, 1x*ly, img_in_f); fclose(img_in_f); return imp_in_f);
          do
25
         return img_in;
30
      int write_img(char nm[], unsigned char *img, int lx, int ly)
         FILE *img_out_f;
img_out_f=fopen(nm, "w");
fprintf(img_out_f, "PS\n");
fprintf(img_out_f, "#rotation\n");
fprintf(img_out_f, "%d%d\n", lx, ly);
fprintf(img_out_f, "255\n");
fwrite(img, l, lx*ly, img_out_f);
fclose(img_out_f);
35
         return 0;
      int main( int argc, char **argv )
         float alpha, m[2][2];
int lx, ly, tx, ty, x, y, i,j, ti, tj;
char *img_in, *img_out;
               Initialisation et lecture des arguments */
          if (argc !=6)
55
                          fprintf(stderr, "appel:rotation lx ly tx ty alpha\n");
         exit(1);}
lx=atoi(argv[1]); ly=atoi(argv[2]);
tx=atoi(argv[3]); ty=atoi(argv[4]);
alpha=(float)atof(argv[5]);
img_in=read_img("input.pgm", lx, ly);
img_out=malloc(lx*ly);
60
         m[0][0]=cos(alpha);
m[0][1]=-sin(alpha);
m[1][0]=sin(alpha);
m[1][1]=cos(alpha);
65
           /* Boucle de calcul */
          for(tj=0; tj < ty && j+tj<1y/2; tj++)
                                                       \begin{array}{l} x = m \, [\, 0\, ] \, [\, 0\, ] \, * \, (i+ti) + m \, [\, 0\, ] \, [\, 1\, ] \, * \, (j+tj) \, ; \\ y = m \, [\, 1\, ] \, [\, 0\, ] \, * \, (i+ti) + m \, [\, 1\, ] \, [\, 1\, ] \, * \, (j+tj) \, ; \\ \textbf{if} \, \, (x > -1 \times /2 \, \&\& \, x < 1 \times /2 \, \&\& \\ y > -1 y /2 \, \&\& \, y < 1 y /2 ) \\ \end{array} 
75
                                                                      \label{eq:continuous} $$ img_out[1x/2+i+ti+1x*(1y/2+j+tj)] = img_in[1x/2+x+1x*(1y/2+y)]; $$ printf("%d %d\n", x, y); $$
80
         write_img("output.pgm", img_out, lx, ly);
return 0;
```

vendredi novembre 22, 2013

1/1

Printed by Stephane Mancini

```
rotation original.c
nov. 22, 13 14:25
                                                                                                                                                                                                 Page 1/1
      #include <stdio.h>
      #include <math.h>
#include <stdlib.h>
      unsigned char*read_img(char nm[], int lx, int ly)
     fgets(tmp, 512, img_in_f);
} while (tmp[0]=='#');
sscanf(tmp, "%d %d", &lxi, &lyi);
if ((lx!=lxi) || (ly!=lyi))
                          printf("Erreur: lx et ly ne correspondent pas \tilde{A} la taille de l'image %s\n", tmp);
20
          do
          fread(tmp,1,1,img_in_f); // d\tilde{A}@tection premier 0x0A (fscanf le d\tilde{A}@passe de temps en temps) } while (tmp[0] != '\n'); fread(img_in, 1, lx*ly, img_in_f); fclose(img_in_f);
25
      #endif
      #ifdef NO_FILE
          int i;
for(i=0;i<lx*ly;i++) img_in[i]=(i)%255;</pre>
          return img_in;
35
      int write_img(char nm[], unsigned char *img, int lx, int ly)
     {
    FILE *img_out_f;
#ifndef NO_FILE
    img_out_f=fopen(nm, "w");
    fprintf(img_out_f, "P5\n");
    fprintf(img_out_f, "# rotation\n");
    fprintf(img_out_f, "%d %d\n", lx, ly);
    fprintf(img_out_f, "255\n");
    fwrite(img, l, lx*ly, img_out_f);
    fclose(img_out_f);
#endif
    return 0;
          return 0;
      int main( int argc, char **argv )
          float alpha, m[2][2];
int lx, ly, x, y, i, j;
char *img_in, *img_out;
/* Initialisation et lecture des arguments */
55
          if (argc !=4)
60
                          \label{eq:continuous_problem} \texttt{fprintf(stderr, "appel:rotation lx ly alpha\n");}
                          exit(1);
         }
lx=atoi(argv[1]);ly=atoi(argv[2]);
alpha=(float)atof(argv[3]);
img_in=read_img("input.pgm", lx, ly);
img_out=malloc(lx*ly);
65
         m[0][0]=cos(alpha);
m[0][1]=-sin(alpha);
m[1][0]=sin(alpha);
m[1][1]=cos(alpha);
           /* Boucle de calcul */
          for(i=-lx/2; i< lx/2; i++)
    for(j=-ly/2; j< ly/2; j++)</pre>
75
                                       \begin{array}{l} x = & m[0][0] * (i) + & m[0][1] * (j); \\ y = & m[1][0] * (i) + & m[1][1] * (j); \\ \textbf{if} & (x > -1 x / 2 & & x < 1 x / 2 & & \\ & y > -1 y / 2 & & & y < 1 y / 2) \end{array} 
80
                                                        \label{eq:continuous} $$ img_out[1x/2+i+1x^*(1y/2+j)] = img_in[1x/2+x+1x^*(1y/2+y)]; $$ printf("%d%d\n", x, y); $$
          write_img("output_orig.pgm", img_out, lx, ly);
```

vendredi novembre 22, 2013

1/1