# 5<sup>a</sup> Aula Prática – Grafos: Caminho mais curto

## Instruções

- Faça download do ficheiro cal\_fp05\_CLion.zip da página da disciplina e descomprima-o (contém a pasta lib, a pasta Tests com os ficheiros tests.cpp, Graph.h, e os ficheiros CMakeLists e main.cpp)
- No CLion, abra um *projeto*, selecionando a pasta que contém os ficheiros do ponto anterior.
- Efetuar "Load CMake Project" sobre o ficheiro CMakeLists.txt
- Execute o projeto (**Run**)
- Note que os *testes unitários deste projeto podem estar <u>comentados</u>.* Se for este o caso, retire os comentários à medida que vai implementando os testes.
- Deverá realizar esta ficha respeitando a ordem das alíneas.
- Efetue a implementação nos respetivos ficheiros .cpp, no caso de não estar a implementar um template. Os templates deverão ser implementados nos próprios ficheiros .h.
- Nota importante: se necessitar ler ficheiros de texto em modo I/O, deverá configurar a sua localização no CLion, redefinindo a variável do ambiente IDE "Working Directory", a parir do menu Run > Edit Configurations... > Working Directory.
- O código a completar no ficheiro **Graph.h** está marcado com **TODO** e acompanhado de comentários explicativos e dicas.

### **Enunciado**

Considere a classe **Graph** definida no ficheiro *Graph.h* e já utilizada nas aulas anteriores. Deverá atualizar as classes do ficheiro *Graph.h* adequadamente, a fim de realizar as alíneas que se seguem. Identifique a partir do ficheiro Test.cpp funções auxiliares que sejam necessárias e não sejam pedidas explicitamente nos exercícios.

#### 1. Algoritmo de caminho mais curto em grafos não pesados

a) Implemente na classe **Graph** o membro-função:

```
void unweightedShortestPath(const T &origin)
```

Esta função implementa um algoritmo para encontrar os caminhos mais curtos a partir do elemento v do grafo (vértice cujo conteúdo é *origin*) a todos os outros vértices do grafo, ignorando os pesos das arestas.

b) Implemente na classe **Graph** o membro-função:

```
vector<T> getPathTo(const T &dest)
```

Considerando que a propriedade *path* dos vértices do grafo foi atualizada pela invocação de um algoritmo de caminho mais curto de um vértice origem a todos os outros, esta função retorna um vetor

com a sequência dos vértices do caminho, desde a origem até *dest*, inclusive (*dest* é o membro-dado *info* do vértice de destino do caminho). Pressupõe-se que uma a função de cálculo de caminho, como unweightedShortestPath, foi chamada previamente com argumento *origin*, que é o vértice de origem.

#### 2. Algoritmo de Dijkstra

a) Implemente na classe **Graph** o membro-função público:

```
void dijkstraShortestPath(const T &origin)
```

Esta função implementa o algoritmo de Dijkstra para encontrar os caminhos mais curtos a partir de um vértice de origem (vértice s cujo conteúdo é *origin*) para todos os outros vértices (ver algoritmo das aulas teóricas). Precisa de adicionar à classe *Vertex* campos para representar a distância mínima (*dist*) e o vértice anterior no caminho mais curto (*path*) (campos já criados no código fornecido).

<u>Sugestão</u>: Uma vez que a STL não disponibiliza filas de prioridade mutáveis (suportando *decrease\_key*), usar uma fila de prioridades mutável de Boost ou usar a classe *MutablePriorityQueue* fornecida, que pode ser manipulada da seguinte forma:

- Para criar fila: MutablePriorityQueue<Vertex<T> > q;
- Para inserir elemento v (apontador para vértice): q.insert(v);
- Para extrair o mínimo (apontador para vértice): v = q.extractMin();
- Para avisar que chave (dist) de elemento v diminui de valor: q.decreaseKey(v);

Na classe *Vextex* é necessário (passos já realizados no código fornecido):

- Declarar campo int queueIndex;
- Declarar friend class MutablePriorityQueue<Vertex<T> >;
- Implementar bool operator<(Vertex<T> & vertex) const com base na comparação de valores do campo *dist*.
- b) Com base nos dados de desempenho do algoritmo de Dijkstra produzidos pelos testes fornecidos, crie um gráfico para mostrar que o tempo médio de execução é proporcional a  $(|V| + |E|) \log_2 |V|$ . Os testes de desempenho geram grafos aleatórios em forma de grelha de tamanho N x N, em que nº de vértices é  $|V| = N^2$  e o nº de arestas é 4N(N-1).

#### PARA PRÓXIMA AULA

- 2. Outros algoritmos de caminho mais curto de um vértice para todos os outros.
- a) Implemente na classe **Graph** o membro-função público:

```
void bellmanFordShortestPath(const T &origin)
```

Esta função implementa o algoritmo de Bellman-Ford para encontrar os caminhos mais curtos a partir do elemento *s* do grafo (vértice cujo conteúdo é *origin*) a todos os outros vértices, permitindo a existência de arestas com pesos negativos.

### 3. Encontrar o caminho mais curto entre todos os pares de vértices.

a) Implemente na classe Graph o membro-função público:

```
void floydWarshallShortestPath()
```

Esta função implementa o algoritmo de Floyd-Warshall para encontrar os caminhos mais curtos entre todos os vértices v do grafo, no caso de grafos pesados (ver algoritmo e estruturas de dados nos slides das aulas teóricas). É necessário adicionar à classe **Graph** as matrizes referidas nos slides.

Adicionalmente, implemente na classe **Graph** o membro-função público:

```
vector<T> getfloydWarshallPath(const T &origin, const T &dest)
```

Esta função retorna um vetor com a sequência dos elementos do grafo representando os vértices do caminho de *origin* até *dest*, inclusivé (onde *origin* e *dest* são as propriedades *info* dos vértices de origem e destino do caminho, respetivamente). Assuma que esta função é chamada depois da anterior.