10^a aula prática – Filas de Prioridade

Faça download do ficheiro *aeda1920_fp10.zip* da página da disciplina e descomprima-o o (contém a pasta *lib*, a pasta *Tests* com os ficheiros *caixa.h*, *caixa.cpp*, *maquinaEmpacotar.h*, *maquinaEmpacotar.cpp* e *tests.cpp*, e os ficheiros *CMakeLists* e *main.cpp*)

Deverá realizar a ficha respeitando a ordem das alíneas.

Enunciado

Nesta quadra natalícia, uma loja decidiu inovar para tornar mais eficiente o envio dos seus produtos. Para isso, comprou um empacotador automático que coloca os objetos em caixas segundo o peso de cada objeto e a capacidade remanescente de cada caixa. Suponha, portanto, a existência de um conjunto de caixas de capacidade de carga (peso máximo que suporta) C, e objetos o_1 , o_2 , ..., o_n com peso p_1 , p_2 , ..., p_n , respetivamente. O objetivo da máquina é empacotar todos os objetos sem ultrapassar a capacidade de carga de cada caixa, usando o menor número possível de caixas. Implemente um programa para resolver este problema, de acordo com a seguinte estratégia:

- Comece por colocar primeiro os objetos mais pesados;
- Coloque o objeto na caixa mais pesada, que ainda possua carga livre para conter este objeto.

Guarde os objetos a serem empacotados numa fila de prioridade (priority_queue<Objeto>), ordenada por peso do objeto. Guarde as caixas numa fila de prioridade (priority_queue<Caixa>), ordenada pela menor carga ainda disponível na caixa.

As classes **Objeto**, **Caixa**, e **MaquinaEmpacotar** estão parcialmente definidas no ficheiro *Empacotador.h*, como indicado:

```
class Objeto {
    unsigned id;
    unsigned peso;
public:
    Objeto(unsigned idObj, unsigned pesoObj);
    unsigned getID() const;
    unsigned getPeso() const;

    bool operator < (const Objeto& o1) const;
    friend ostream& operator<<(ostream& os, Objecto obj);
};</pre>
```

```
typedef stack<Objeto> STACK OBJS;
class Caixa {
    STACK OBJS objetos;
    unsigned id;
    unsigned capacidadeCarga;
    unsigned cargaLivre;
    static unsigned ultimoId;
    Caixa(unsigned cap=10);
    unsigned getID() const;
    unsigned getCargaLivre() const;
    void addObjeto(Objeto& obj);
   bool operator < (const Caixa& c1) const;</pre>
    string imprimeConteudo() const;
};
typedef priority queue<Objeto> HEAP OBJS;
typedef priority_queue<Caixa> HEAP_CAIXAS;
class MaquinaEmpacotar {
      HEAP OBJS objetos;
      HEAP CAIXAS caixas;
      unsigned capacidadeCaixas;
public:
      MaquinaEmpacotar(int capCaixas = 10);
      unsigned numCaixasUsadas();
      unsigned addCaixa(Caixa& cx);
      HEAP OBJS getObjetos() const;
      HEAP CAIXAS getCaixas() const;
      unsigned carregaPaletaObjetos(vector<Objeto> &objs);
      Caixa procuraCaixa (Objeto& obj);
      unsigned empacotaObjetos();
      string imprimeObjetosPorEmpacotar() const;
      Caixa caixaMaisObjetos() const;
};
```

a) Implemente o membro-função:

```
unsigned MaquinaEmpacotar::carregaPaletaObjetos(vector<Objeto> &objs)
```

que lê de um vetor fornecido os objetos a serem empacotados. Apenas os objetos com peso igual ou inferior à capacidade das caixas são carregados na máquina. A função retorna o número de objetos efetivamente carregados na máquina, sendo a paleta (vetor **objs**) atualizada com a retirada dos objetos que são carregados. Guarde os objetos na fila de prioridade **objetos**, ordenando-os por peso (o primeiro elemento da fila de prioridade é o objeto mais pesado).

b) Implemente o membro-função:

```
Caixa MaquinaEmpacotar::procuraCaixa(Objeto& obj)
```

Esta função procura na fila de prioridade **caixas** a próxima caixa com carga remanescente suficiente para guardar o objeto **obj**. Se essa caixa existir, retira-a da fila de prioridade e retorna-a. Caso não exista uma caixa com carga livre suficiente para alojar **obj**, a máquina usa uma nova caixa para o objeto, retornando-a.

c) Implemente o membro-função:

```
unsigned MaquinaEmpacotar::empacotaObjetos()
```

que guarda os objetos da paleta carregada no menor número possível de caixas, e retorna o número de caixas utilizadas. Considere que inicialmente nenhuma caixa está a ser usada.

d) Implemente o membro-função:

```
string MaquinaEmpacotar::imprimeObjetosPorEmpacotar() const
```

que retorna uma *string* contendo o ID e respetivo peso dos objetos por empacotar, que estão na fila **objetos** (a informação de cada objeto é separada por \n). Consulte o teste para verificar a formatação da string. Note que o operador << já está implementado na classe Objeto. Caso não existam objetos para empacotar, a função retorna a string "Nao ha objetos!"

e) Implemente o membro-função:

```
string Caixa::imprimeConteudo() const
```

que retorna uma *string* contendo o ID da caixa, assim como os respetivos ID e peso dos objetos que a caixa contém. A string a retornar deve ser da forma "C[<ID> <InfoObj1> <InfoObj2> ...]".

Consulte o teste para verificar a formatação da string. Note que o operador << já está implementado na classe Objeto. Caso não existam objetos na caixa, a função retorna a string "Caixa <ID> vazia!"

f) Implemente o membro-função:

```
Caixa MaquinaEmpacotar::caixaMaisObjetos() const
```

que encontra na fila de prioridade **caixas** aquela que contém o maior número de objetos, retornando-a. Se não houver caixas na lista, a função lança uma exceção do tipo **MaquinaSemCaixas** (implementada na classe MaquinaEmpacotar).