

2023-2 임베디드 시스템 설계 및 실험

3주차 보고서

수요일(003) 분반 4조

개요

데이터시트와 레퍼런스 문서를 직접 리딩하여 임베디드 보드를 제어하는 능력을 향상하고 레지스터와 주소 제어를 통해 GPIO를 제어하는 방법을 알아본다.

목표

1. 임베디드 시스템의 기본 원리 습득
2. 레지스터와 주소 제어를 통한 임베디드 펌웨어 개발 이해

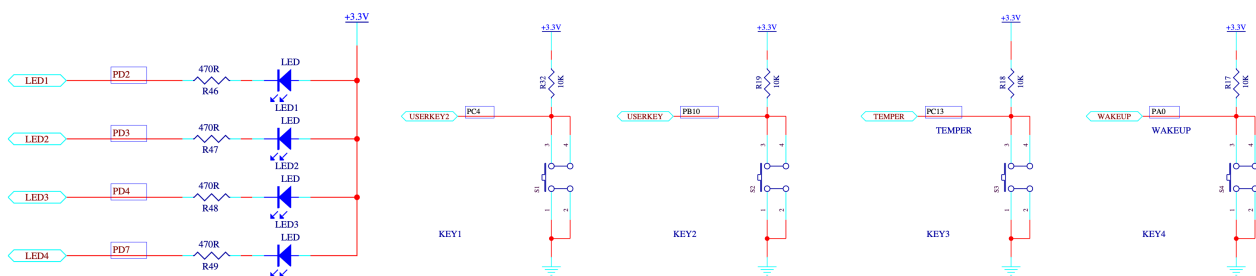
세부 실험 내용

1. Datasheet 및 Reference Manual을 참고하여 해당 레지스터 및 주소에 대한 설정 이해
2. IAR EW에서 프로젝트 생성 후 관련 설정 변경
3. 버튼을 이용한 LED 제어
 - KEY1: PD2, PD3 LED On
 - KEY2: PD2, PD3 LED Off
 - KEY3: PD4, PD7 LED On
 - KEY4: PD4, PD7 LED Off
4. 정상적인 동작 유무 확인
5. 오실로스코프를 이용한 디버깅

실험 과정

1. RCC를 사용하여 사용하고자 하는 GPIO에 clock 인가

Schematic 문서에 따르면 LED는 GPIO 포트 D, 버튼은 GPIO 포트 A, B, C를 사용한다.



데이터시트 문서의 메모리 맵에 따르면 GPIO 포트는 APB2 버스에 연결되어 있으므로 APB2 버스를 활성화하기 위해 RCC 레지스터 중 APB2 버스에 관련된 것을 찾는다.

7.3.7 APB2 peripheral clock enable register (RCC_APB2ENR)

Address: 0x18

Reset value: 0x0000 0000

Access: word, half-word and byte access

No wait states, except if the access occurs while an access to a peripheral in the APB2 domain is on going. In this case, wait states are inserted until the access to APB2 peripheral is finished.

Note: When the peripheral clock is not active, the peripheral register values may not be readable by software and the returned value is always 0x0.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved										TIM11 EN	TIM10 EN	TIM9 EN	Reserved		
										rw	rw	rw			
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ADC3 EN	USART 1EN	TIM8 EN	SPI1 EN	TIM1 EN	ADC2 EN	ADC1 EN	IOPG EN	IOPF EN	IOPE EN	IOPD EN	IOPC EN	IOPB EN	IOPA EN	Res.	AFIO EN
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw

사용할 각 포트에 대응하는 IOPxEN 비트를 1로 설정하면 해당 포트에 clock이 부여된다.

데이터시트 문서의 메모리 맵에 따르면 RCC 레지스터에 할당된 주소는 0x40021000이다. 여기에 RCC_APB2ENR 레지스터의 오프셋을 더해서 RCC_APB2ENR 레지스터의 주소를 얻고, GPIO 포트의 clock을 활성화한다.

```
#define RCC_APB2ENR (*(volatile uint32_t*) 0x40021018)
```

```
// GPIO A, B, C, D 포트 clock 활성화
RCC_APB2ENR |= (1 << 2) | (1 << 3) | (1 << 4) | (1 << 5);
```

2. 사용하려는 GPIO Port, Pin의 input/output 설정

포트에서 0~7번째 핀은 CRL, 8~15번째 핀은 CRH을 사용한다. 즉 앞서 첨부한 LED와 버튼의 Schematic에 따르면 포트 A와 D는 CRL, 포트 B는 CRH, 포트 C는 CRL와 CRH 모두를 사용해야 한다.

Port D	0x4001 1400 - 0x4001 17FF
Port C	0x4001 1000 - 0x4001 13FF
Port B	0x4001 0C00 - 0x4001 0FFF
Port A	0x4001 0800 - 0x4001 0BFF

각 레지스터의 주소를 얻는다. CRL의 오프셋은 0x00, CRH의 오프셋은 0x04이다.

```
#define GPIOA_CRL (*(volatile uint32_t*) 0x40010800)
#define GPIOB_CRH (*(volatile uint32_t*) 0x40010C04)
#define GPIOC_CRL (*(volatile uint32_t*) 0x40011000)
#define GPIOC_CRH (*(volatile uint32_t*) 0x40011004)
#define GPIOD_CRL (*(volatile uint32_t*) 0x40011400)
```

핀 모드를 설정하기 전에, 레지스터의 사용하려는 부분을 우선 0으로 초기화해야 한다.

9.2.1 Port configuration register low (GPIOx_CRL) (x=A..G)

Address offset: 0x00

Reset value: 0x4444 4444

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
CNF7[1:0]		MODE7[1:0]		CNF6[1:0]		MODE6[1:0]		CNF5[1:0]		MODE5[1:0]		CNF4[1:0]		MODE4[1:0]	
rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CNF3[1:0]		MODE3[1:0]		CNF2[1:0]		MODE2[1:0]		CNF1[1:0]		MODE1[1:0]		CNF0[1:0]		MODE0[1:0]	
rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW	rW

예를 들어 포트 D는 2, 3, 4, 7번째 핀을 사용하므로 이 부분을 0으로 초기화하기 위해 포트 D의 주소와 ~0xF00FFF00을 AND 연산한다.

```
GPIOA_CRL &= ~0xF; // 포트 A의 CRL 레지스터 초기화 (0번 핀)
GPIOB_CRH &= ~0xF00; // 포트 B의 CRH 레지스터 초기화 (10번 핀)
GPIOC_CRL &= ~0xF0000; // 포트 C의 CRL 레지스터 초기화 (4번 핀)
GPIOC_CRH &= ~0xF00000; // 포트 C의 CRH 레지스터 초기화 (13번 핀)
GPIOD_CRL &= ~0xF00FFF00; // 포트 D의 CRL 레지스터 초기화 (2, 3, 4, 7번 핀)
```

이제 핀 모드를 설정한다. 레퍼런스 문서에서 Bit Setting 값을 확인할 수 있다.

Bits 31:30, 27:26, **CNFy[1:0]**: Port x configuration bits (y= 0 .. 7)
 23:22, 19:18, 15:14, 11:10, 7:6, 3:2 These bits are written by software to configure the corresponding I/O port.
 Refer to [Table 20: Port bit configuration table on page 161](#).
In input mode (MODE[1:0]=00):
 00: Analog mode
 01: Floating input (reset state)
 10: Input with pull-up / pull-down
 11: Reserved
In output mode (MODE[1:0] > 00):
 00: General purpose output push-pull
 01: General purpose output Open-drain
 10: Alternate function output Push-pull
 11: Alternate function output Open-drain

Bits 29:28, 25:24, **MODEy[1:0]**: Port x mode bits (y= 0 .. 7)
 21:20, 17:16, 13:12, 9:8, 5:4, 1:0 These bits are written by software to configure the corresponding I/O port.
 Refer to [Table 20: Port bit configuration table on page 161](#).
 00: Input mode (reset state)
 01: Output mode, max speed 10 MHz.
 10: Output mode, max speed 2 MHz.
 11: Output mode, max speed 50 MHz.

Input mode: CNF[1:0] = '10', MODE[1:0] = '00' => 0b1000 = 0x8

Output mode: CNF[1:0] = '00', MODE[1:0] = '11' => 0b0011 = 0x3

input mode로 설정할 부분에는 0x8, output mode로 설정할 부분에는 0x3을 넣는다.

```
GPIOA_CRL &= ~0x8;           // KEY4: input mode
GPIOB_CRH &= ~0x800;         // KEY2: input mode
GPIOC_CRL &= ~0x80000;       // KEY1: input mode
GPIOC_CRH &= ~0x800000;      // KEY3: input mode
GPIOD_CRL &= ~0x30033300;    // LED: output mode
```

3. 버튼을 사용한 LED ON/OFF

GPIOx_IDR 레지스터로 버튼 입력 값을 읽어들이고 GPIOx_BRR, GPIOx_BSRR 레지스터로 LED 출력 값을 제어한다.

9.2.3 Port input data register (GPIOx_IDR) (x=A..G)

Address offset: 0x08h

Reset value: 0x0000 XXXX

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
IDR15	IDR14	IDR13	IDR12	IDR11	IDR10	IDR9	IDR8	IDR7	IDR6	IDR5	IDR4	IDR3	IDR2	IDR1	IDR0
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

Bits 31:16 Reserved, must be kept at reset value.

Bits 15:0 **IDRy**: Port input data (y= 0 .. 15)

These bits are read only and can be accessed in Word mode only. They contain the input value of the corresponding I/O port.

버튼이 연결된 각 포트에 IDR의 오프셋 0x08을 더해 GPIOx_IDR 레지스터의 주소를 얻는다. 버튼을 누르면 해당하는 핀 자리 비트가 0으로 세팅된다. 따라서, 예를 들어 PC4에 연결된 KEY1에서의 입력 여부를 확인하려면, GPIOC_IDR과 0x10000를 AND 연산한 결과가 0이 되는지 확인하면 된다.

9.2.5 Port bit set/reset register (GPIOx_BSRR) (x=A..G)

Address offset: 0x10

Reset value: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
BR15	BR14	BR13	BR12	BR11	BR10	BR9	BR8	BR7	BR6	BR5	BR4	BR3	BR2	BR1	BR0
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
BS15	BS14	BS13	BS12	BS11	BS10	BS9	BS8	BS7	BS6	BS5	BS4	BS3	BS2	BS1	BS0
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

Bits 31:16 **BRy**: Port x Reset bit y (y= 0 .. 15)

These bits are write-only and can be accessed in Word mode only.

0: No action on the corresponding ODRx bit

1: Reset the corresponding ODRx bit

Note: If both BSx and BRx are set, BSx has priority.

Bits 15:0 **BSy**: Port x Set bit y (y= 0 .. 15)

These bits are write-only and can be accessed in Word mode only.

0: No action on the corresponding ODRx bit

1: Set the corresponding ODRx bit

9.2.6 Port bit reset register (GPIOx_BRR) (x=A..G)

Address offset: 0x14

Reset value: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
BR15	BR14	BR13	BR12	BR11	BR10	BR9	BR8	BR7	BR6	BR5	BR4	BR3	BR2	BR1	BR0
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

Bits 31:16 Reserved

Bits 15:0 **BRy**: Port x Reset bit y (y= 0 .. 15)

These bits are write-only and can be accessed in Word mode only.

0: No action on the corresponding ODRx bit

1: Reset the corresponding ODRx bit

LED가 연결된 포트 D에 BSRR과 BRR의 오프셋 0x10, 0x14를 각각 더해 GPIOx_BSRR, GPIOx_BRR 레지스터의 주소를 얻는다. BSRR 레지스터로 set하여 LED를 켜고, BRR 레지스터로 reset하여 LED를 끈다. 예를 들어 PD2와 연결된 LED를 켜려면 0b100, 즉 0x4를 GPIOD_BSRR 레지스터에 넣어 주면 되고, 끄려면 동일한 값을 GPIO_BRR 레지스터에 넣어 주면 된다.

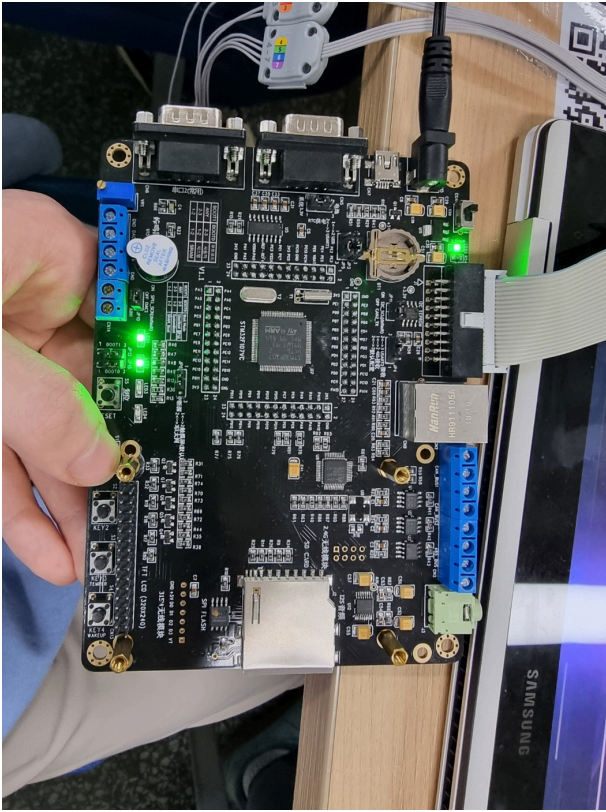
```
while (1)
{
    if (!(GPIOC_IDR & (1 << 4))) // KEY1(PC4)을 눌렀을 때
    {
        GPIOD_BSRR |= 0x04; // LED1(PD2) ON
        GPIOD_BSRR |= 0x08; // LED2(PD3) ON
    }

    if (!(GPIOB_IDR & (1 << 10))) // KEY2(PB10)을 눌렀을 때
    {
        GPIOD_BRR |= 0x04; // LED1(PD2) OFF
        GPIOD_BRR |= 0x08; // LED2(PD3) OFF
    }

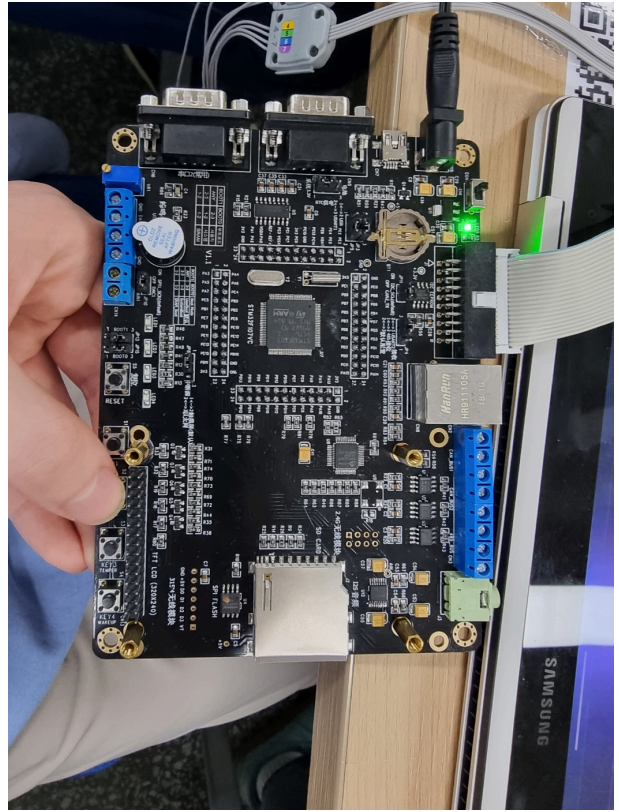
    if (!(GPIOC_IDR & (1 << 13))) // KEY3(PC13)을 눌렀을 때
    {
        GPIOD_BSRR |= 0x10; // LED3(PD4) ON
        GPIOD_BSRR |= 0x80; // LED4(PD7) ON
    }

    if (!(GPIOA_IDR & (1 << 0))) // KEY4(PA0)을 눌렀을 때
    {
        GPIOD_BRR |= 0x10; // LED3(PD4) OFF
        GPIOD_BRR |= 0x80; // LED4(PD7) OFF
    }
}
```


실험 결과



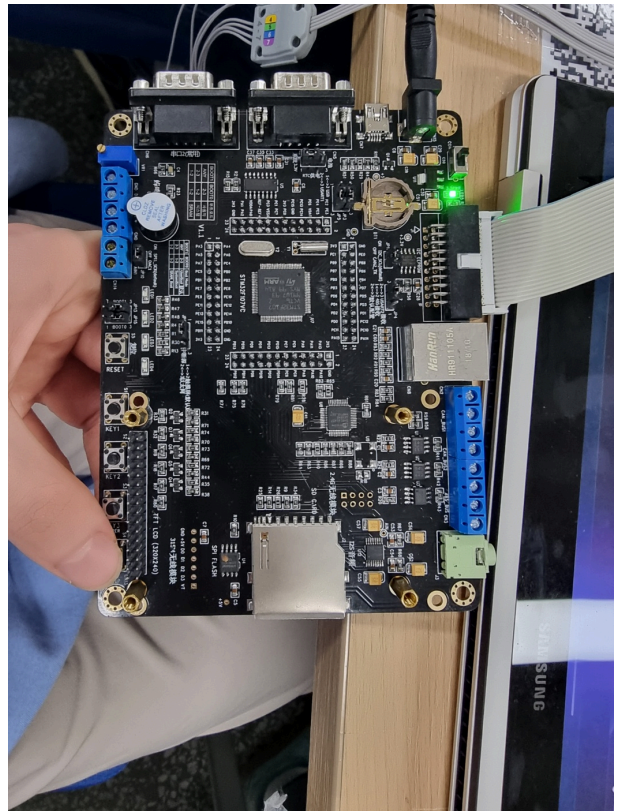
1. KEY1 눌렀을 때 LED1, 2 On



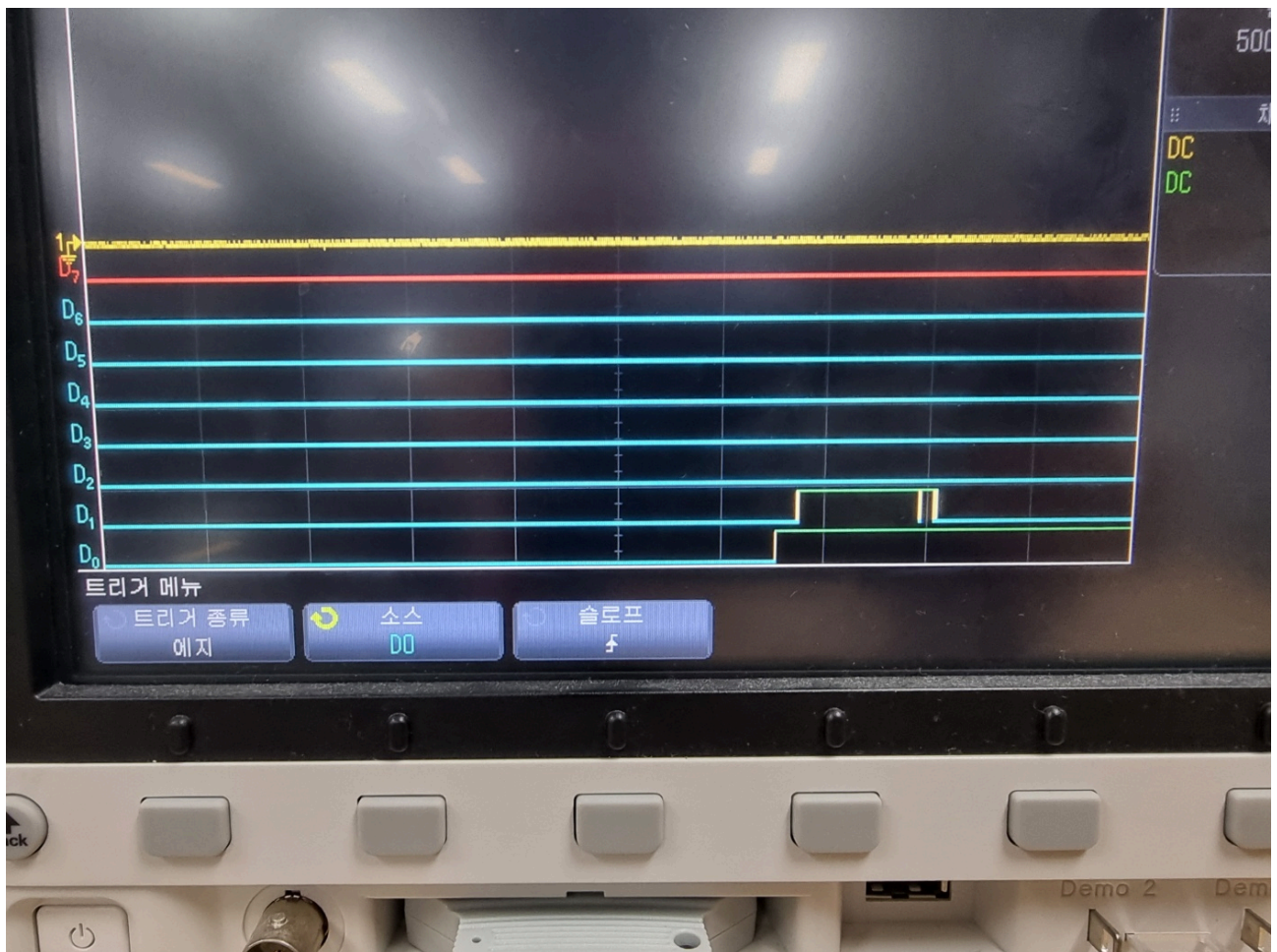
2. KEY2 눌렀을 때 LED1, 2 Off



3. KEY3 눌렀을 때 LED3, 4 On



4. KEY4 눌렀을 때 LED3, 4 Off



KEY1, LED1을 각각 오실로스코프의 D0, D1 핀에 연결하여
KEY1을 눌렀을 때 LED1이 켜지기까지 딜레이가 발생하는 것 확인