

# 董骏博

(+86) 155-0491-7080 | [junbodong0628@gmail.com](mailto:junbodong0628@gmail.com)

个人主页: <https://junb0dong.github.io/><sup>1</sup>

## 教育经历

湘潭大学 | 自动化与电子信息学院 | 自动化 | 工学学士 2020.09 - 2024.06

- 主修课程: 线性代数 (96), C 语言程序设计 (99), 自动控制原理 (94), 电子技术基础 (数电 98, 模电 96), 模式识别概论 (优)

南方科技大学 | 系统设计与智能制造学院 | 智能制造与机器人 | 硕士研究生 2024.09 - 至今

## 研究兴趣

三维重建, 自动驾驶, 具身智能, 控制理论

## 科研经历

南方科技大学 | 系统设计与智能制造学院 | AI-NOT Lab | 访问学生 (导师: 马兆远) 2024.03 - 2024.08

- 参与全景 SLAM 的无人小车项目, 使用 ORB-SLAM 框架部署 SLAM 算法, 完成仿真环境测试和实际设备试验
- 复现了 3DGS 及相关论文, 并与传统传统的三维重建方法的结果进行对比分析, 提高了自身的代码能力和理论基础。同时, 深入研究了三维重建、Nerf 和 3DGS 等方面的学术前沿。

湘潭大学 | 自动化与电子信息学院 | 智能控制课题组 | 学生 (导师: 兰永红) 2023.03 - 2023.12

- 学习控制理论, 在老师的指导下, 利用 Matlab 配合 Cplex 与 Yalmip 工具箱成功的复现了并有关主成分分析, 聚类分析, 主从博弈, 遗传算法与充电调度方面的文章

## 竞赛经历

第十八届全国大学生智能汽车竞赛 | 队长 2022.01 - 2022.07

- 设计基于动态串级 PID、八邻域边缘跟踪算法的智能小车, 使能够依据获得的图像自动循迹、识别元素
- 作为队长, 对图像处理、运动控制及串口通讯等相关部分编写代码, 并对成品进行调试。
- 获得华南赛区一等奖

全国大学生电子设计大赛 | 队员 2023.05 - 2023.07

- 设计了基于二维云台的双机联动的运动目标控制与自动追踪系统
- 使用 OpenCV 对激光目标进行检测及定位, 并通过融合了惯导的闭环控制对激光目标进行目标控制和追踪
- 获得湖南赛区三等奖

2021-2024 年以队长或队员身份参加智能车、互联网 + 等竞赛, 获省奖 5 项, 校奖十余项, 主持大创项目一项, 获得 2024 年湖南省优秀毕业生

## 专业技能

- 英语: CET4 CET6
- 编程: C/C++, Python, Matlab, LaTeX
- 软件技能: Git, VsCode, Matlab, Microsoft Office, WPS

## 所获荣誉

- 连续三年获得校学金一等奖、伟人之托奖学金、易事特奖学金等
- 湖南省机器人大赛优秀志愿者、2020—2021 年度三好学生、优秀学生干部、2021-2022 年度三好学生

## 学生工作及志愿经历

班级班长 | 认真负责 2020.10 - 2023.09

- 班级具有良好的学习氛围, 有 4 名同学专业前十名、7 名同学专业前二十名 (专业共 5 个班 180+ 人)
- 班级曾获优秀班级等 5 项集体荣誉, 具有良好的团队沟通能力



图 1: 智能小车运行视频

<sup>1</sup> 正在建设当中