#### SISTEMAS BASADOS EN MICROPROCESADORES (SBM)

# Grado de Ingeniería Informática Doble Grado Informática-Matemáticas Escuela Politécnica Superior – UAM

#### PARCIAL 3 / FINAL MAYO - Curso 18-19

## **ÓRGANO MUSICAL**

La siguiente aplicación es la base para implementar un órgano musical basado en un PC. Para ello, necesitamos poder generar ondas de diferentes frecuencias y duraciones. Cada onda se corresponde con una determinada nota musical. Las notas musicales se oirán a través del altavoz interno del PC, que está conectado al TIMER (8254) convenientemente configurado para generar *una onda cuadrada periódica* de frecuencia igual a la de la nota musical (lo más aproximadamente posible).

Cuando se pulse una tecla del teclado (en el código empezamos utilizando la tecla D en minúsculas), se producirá o generará la nota musical con una duración determinada (*void GenerarNota (int frec, int duracion)*). Cuando se termine de generar la nota, el programa principal volverá a esperar que pulsemos la tecla si queremos que vuelva a sonar. La idea es utilizar un conjunto de teclas que emulen un teclado de órgano y que cada una de las teclas tenga asignada una determinada nota, codificadas en: frecuencia en Hz y duración en número de intervalos de 50 ms

Para poder controlar la duración de la nota (el tiempo que está sonando el altavoz tras pulsar una tecla) utilizaremos la capacidad del RTC (MC146818) para generar interrupciones periódicas con una frecuencia (o período) determinada. En nuestra aplicación necesitamos generar una interrupción cada 50 ms, lo que nos permitirá establecer duraciones para las notas con una buena precisión. La duración vendrá determinada por el número de interrupciones generadas desde el comienzo de la onda cuadrada producida por el TIMER hasta alcanzar el valor que equivale a la duración deseada (duración en ms = parámetro "duracion" \* 50 ms). Recuerde que especificaremos la duración de la nota indicando el número de interrupciones del RTC a contabilizar antes de dejar de generar la onda cuadrada con el TIMER.

La aplicación será un programa (.EXE) escrito en lenguaje C (programa principal) y en ensamblador del x86 (rutinas llamadas desde el programa principal y otras que son necesarias pero no se llaman desde el mismo). Además, se usarán 3 variables globales definidas en el programa principal y que se utilizarán en las subrutinas escritas en ensamblador. Recuerde que debe considerar los convenios del compilador de C para escribir las rutinas en ensamblador y hacer uso de las variables globales.

## Programa Principal (en un fichero .c)

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <conio.h>
extern void Configurar_RTC();
extern void Configurar_TIMER();
extern void GenerarNota(int, int);
int IniNota = 0;
int NumInt = 0;
void main(void) {
      char tecla = ' ';
      Configurar RTC();
      Configurar TIMER();
      while (tecla !='q')
            tecla = getc();
            if (tecla == 'd')
                  GenerarNota(400,10);
      }
```

## Rutinas en Ensamblador (en un fichero .asm)

```
_codigo_rutinas segment byte public
        assume cs: codigo rutinas, ds: DATA
_Configurar_RTC proc far
Configurar RTC endp
_Configurar_TIMER proc far
        . . . . . . . . . . . . . . . . . . .
Configurar TIMER endp
_GenerarNota proc far
        . . . . . . . . . . . . . .
GenerarNota endp
Temporizador proc far
       . . . . . . . . . . . . . . .
Temporizador endp
public _Configurar_RTC
public _Configurar_TIMER public _GenerarNota
extrn __IniNota : WORD extrn __NumInt : WORD
_codigo_rutinas ends
 end
```

#### SISTEMAS BASADOS EN MICROPROCESADORES (SBM)

Grado en Ingeniería Informática Doble Grado Informática-Matemáticas Escuela Politécnica Superior – UAM

### PARCIAL 3 / FINAL MAYO - Curso 18-19 SOLUCIÓN PREGUNTAS

P1. A la vista del código fuente (.c y .asm) y del enunciado del problema, escriba el código de la rutina en ensamblador del programa principal *\_Configurar\_RTC*. Añada comentarios para generar un código claro. Justifique su respuesta. (2.5 p.)

```
_Configurar_RTC proc far
      PUSH AX ES
      XOR AX, AX
      MOV ES, AX
      CLI
                                  ;Inhibir las interrupciones CPU
      ;Inicializar vector de interrupción 70H
            ES:[70H*4], OFFSET Temporizador
      MOV
      MOV
            ES:[70H*4 + 2], SEG Temporizador
                                  ;Habilitar las interrupciones CPU
      STI
      MOV
                                 ;Programar RTC (20 Hz. aprox: DV=02H / RS=0Bh)
             AL. 0AH
      OUT
             70H, AL
      MOV
            AL, 2BH
      OUT
             71H, AL
      MOV AL, 0BH
                                 ;Programar IRQ de RTC
      OUT
             70H, AL
      IN
             AL, 71H
      OR
             AL, 40H
                                  ;PIE = 1 para habilitar interrupciones periódicas
      MOV AH, AL
      MOV
            AL, 0BH
      OUT
             70H, AL
      MOV AL, AH
      OUT
             71H, AL
             AL, 0A1H
      IN
                                  ;Habilita interr. PIC-1 (IR0) (bit 0 del IMR a 0)
      AND
             AL, 0FEH
      OUT
             0A1H, AL
      POP
             ES AX
      RET
_Configurar_RTC endp
```

P2. A la vista del código fuente (.c y .asm) y del enunciado del problema, escriba el código de la rutina en ensamblador del programa principal \_Configurar\_TIMER. Esta rutina debe configurar el hardware para que la onda cuadrada generada por el TIMER llegue hasta el altavoz del PC. Añada comentarios para generar un código claro. Justifique su respuesta. (1.5 p.)

```
_Configurar_TIMER proc far
      PUSH AX
      MOV AL, 10110110b
                                  :Control word: SC=2 | RW=3 | M=3 | BCD=0
      OUT 43h, AL
                                  :Send control word
      IN
            AL, 61H
      AND AL, 0FEH
                                  ;Bit 0 a 0 para GATE=0 y bit 1 a 1 para AND del altavoz
      OR
            AL, 02H
       OUT
            61H, AL
      POP
            AX
      RET
Configurar TIMER endp
```

P3. De acuerdo con el enunciado y el código fuente del programa (.c y .asm), escriba el código en ensamblador de la rutina *Temporizador*. Esta rutina incrementará la variable global *NumInt* en una unidad con cada interrupción del RTC, siempre que la variable global *IniNota* valga 1. Añada comentarios para generar un código claro. (2.5p)

```
Temporizador proc far
                                   ;Permitir anidamiento de interrupciones
       STI
       PUSH AX
       CMP _IniNota, 1
       JNE fin
             _NumInt
       INC
       MOV
                                   ;Leer el registro C para borrar el flag de interrupción
fin:
             AL, 0CH
       OUT
              70H, AL
       IN
              AL, 71H
       MOV
             AL, 20H
                                   ;Enviar un EOI (20H) a cada PIC
       OUT
              20H, AL
       OUT
              0A0H, AL
       POP
              AX
       IRET
Temporizador endp
```

P4. Teniendo en cuenta el enunciado y el código fuente del enunciado (.c y .asm), escribe el código en ensamblador de la rutina *GenerarNota (int frec, int duracion)*. Esta rutina será la encargada de iniciar la generación de la onda cuadrada, configurando su frecuencia (parámetro *frec*), inicializar la temporización de la nota musical (variable *IniNota*) y controlar cuando ha transcurrido la duración programada (parámetro *duracion*), finalizando la generación de la onda y reseteando las variables globales pertinentes. Añada comentarios para generar un código más claro. (3.5 p.)

```
GenerarNota proc far
       PUSH BP
       MOV BP, SP
       PUSH AX BX CX DX
       MOV CX, [BP+6]
                            :Frecuencia en Hz de la nota
       MOV BX, [BP+8]
                            ;Duración como número de interrupciones a contar
       MOV DX, 0012H
                            ;Escribimos en DX:AX el valor del dividendo (1193182 Hz)
       MOV AX, 34DEH
       DIV
             CX
                            ;CX contiene el divisor pasado como parámetro (frecuencia nota)
                            ;La división devuelve en AX el cociente y en DX el resto (no usar)
       OUT 42h, AL
                            ;Send low byte of initial count value (AL).
       OUT 42h, AH
                            ;Send high byte of initial count value (AH)
```

```
MOV _IniNota, 1
IN AL, 61H
OR AL, 03H
                                    ;Activa conteo del Temporizador
                                    ;Bit 0 a 1 para GATE=1 y bit 1 a 1 para AND que conecta al altavoz
         OUT
                 61H, AL
                 _NumInt, BX
Salir
Wait:
         CMP
         JE
         JMP
                 Wait
         MOV _IniNota, 0
MOV _NumInt, 0
IN AL, 61H
AND AL, 0FEH
Salir:
                                    ;Bit 0 a 0 para GATE=0
         OUT 61H, AL
POP DX CX BX AX BP
         RET
_GenerarNota endp
```