

Problemas autónomos en  $\mathbb{R}^n$ 

En los siguientes problemas  $V$  es un campo de vectores  $C^1$  en  $\mathbb{R}^n$  y nos referiremos a la ecuación

$$(E) \quad x' = V(x).$$

Se dice que  $V$  es COMPLETO si todas las curvas de campo, es decir las tangentes en cada punto a  $V$ , o bien, equivalentemente, las soluciones del problema  $(E)$ , están definidas en  $(-\infty, \infty)$ . Una función  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$ , es una integral primera de  $(E)$  si es constante a lo largo de soluciones de  $(E)$ , es decir, si

$$\frac{d}{dt} f(x(t)) \equiv \langle \nabla f(x(t)), V(x(t)) \rangle = 0.$$

1.- Demostrar que si  $f$  es una integral primera para  $(E)$  tal que

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} f(x) = \infty,$$

entonces  $V$  es completo.

2.- Sea  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$  tal que

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} f(x) = \infty.$$

Sea  $x = x(t)$  una solución de  $(E)$ .

(a) Supongamos que existe una constante  $c > 0$  tal que

$$\frac{d}{dt} f(x(t)) \leq c.$$

Demostrar que  $x(t)$  es indefinidamente prolongable.

(b) Demostrar que si

$$\left| \frac{d}{dt} f(x(t)) \right| \equiv |\langle \nabla f(x(t)), V(x(t)) \rangle| < M,$$

entonces  $V$  es completo.

3.- Sea  $U \in C^1(\mathbb{R}^3)$  un potencial que verifica

$$\lim_{|x| \rightarrow \infty} U(x) = \infty.$$

(a) Demostrar que las ecuaciones de Newton

$$x'' + \nabla U(x) = 0, \quad x \in \mathbb{R}^3,$$

son completas.

(b) Demostrar lo mismo que en (a) cuando además se añade un término de rozamiento, es decir,

$$x'' + \nabla U(x) = -R(x'),$$

donde  $R \in C^1(\mathbb{R}^3)$  verifica  $\langle \xi, R(\xi) \rangle \geq 0$  para todo  $\xi \in \mathbb{R}^3$ .

**Indicación:** Multiplicar la ecuación por  $x'(t)$  y estudiar la energía resultante.

Problemas autónomos en  $\mathbb{R}^2$ 

4.- Consideramos los sistemas lineales

$$\begin{cases} x' = 2x + 3y - 7, \\ y' = -x - 2y + 4, \end{cases} \quad \begin{cases} x' = -x - 2y + 3, \\ y' = 2x - y - 6. \end{cases}$$

(a) Determinar la naturaleza de sus puntos críticos y sus propiedades de estabilidad.

(b) En el caso en el que se obtiene un punto de silla, determinar las direcciones de sus ejes.

5.- Estudiar los puntos críticos de los siguientes problemas:

$$(a) \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4x + 2y + 2x^2 - 3y^2 \\ 4x - 3y + 7xy \end{pmatrix}.$$

$$(b) \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(4 - 2x - y) \\ y(3 - x - y) \end{pmatrix}.$$

$$(c) \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y - x^3 \\ x - y^3 \end{pmatrix}.$$

$$(d) \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y + x^3 \\ x + y^3 \end{pmatrix}.$$

$$(e) \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{x+y} + y \\ y - xy \end{pmatrix}.$$

6.- Describir el plano de fases para los sistemas:

$$\begin{aligned} \text{(a)} \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} x^2 \\ y \end{pmatrix}. \\ \text{(b)} \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 2xy \\ y^2 - x^2 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

7.- Discutir según los valores de  $\mu$  la estabilidad del  $(0, 0)$  para el sistema

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y \\ -x - \mu(x^2 - 1)y \end{pmatrix},$$

que se conoce como *ecuación de Van der Pol*.

8.- Calcular una integral primera para los sistemas:

$$\begin{aligned} \text{(a)} \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} y \\ x^2 + 1 \end{pmatrix}. \\ \text{(b)} \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} x(1+y) \\ -y(1+x) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

9.- Utilizar el cambio  $y = x^2 u(t)$  para calcular una integral primera del sistema

$$\begin{cases} x' = xy - 3x^3, \\ y' = y^2 - 6x^2 y + x^4. \end{cases}$$

Dibujar el plano de fases.

10.- Hallar una integral primera para el sistema

$$\begin{cases} x' = xy, \\ y' = \log x. \end{cases}$$

11.- Estudiar el tipo de estabilidad del  $(0, 0)$  en los siguientes sistemas utilizando el método directo de Liapunov:

$$\begin{aligned} \text{(a)} \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} -x + y - \frac{1}{4}x^3 \\ -\frac{1}{3}x - \frac{1}{2}y - 2y^3 \end{pmatrix}. \\ \text{(b)} \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} y - 3x^3 \\ -x - 7y^3 \end{pmatrix}. \\ \text{(c)} \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} -xy^4 \\ yx^4 \end{pmatrix}. \\ \text{(d)} \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} x - xy^4 \\ y - y^3x^2 \end{pmatrix}. \\ \text{(e)} \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} -2y - x^3 \\ 3x - 4y^3 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

12.- En cada uno de los siguientes sistemas determinar la naturaleza del punto crítico  $(0, 0)$  y sus propiedades de estabilidad:

$$\begin{aligned} \text{(a)} \quad \begin{cases} x' = x + y - 2 \operatorname{sen}(xy), \\ y' = -2x + y + 3y^2. \end{cases} & \quad \text{(b)} \quad \begin{cases} x' = -\operatorname{sen}(x+y) + 1 - e^{-x^2}, \\ y' = -2x + 4y + y \operatorname{sen}(x+y). \end{cases} \end{aligned}$$

13.- Estudiar los puntos críticos del siguiente sistema autónomo y esbozar una posibilidad coherente con estos datos para las trayectorias del sistema en el primer cuadrante:

$$\begin{cases} x' = x(60 - 4x - 3y), \\ y' = y(42 - 3x - 2y). \end{cases}$$

14.- Consideramos el sistema

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y + x(x^2 + y^2) \\ -x + y(x^2 + y^2) \end{pmatrix}.$$

- (a) Estudiar qué tipo de punto crítico es  $(0, 0)$  en el sistema linealizado.
- (b) Resolver el sistema no lineal empleando coordenadas polares y decidir la estabilidad de dicho punto crítico.
- (c) Realizar un análisis análogo (sin calcular explícitamente las soluciones) en el caso del sistema

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x - y - x \exp(x^2 + y^2) \\ x + 3y - y \exp(x^2 + y^2) \end{pmatrix}.$$

15.- Transformar la ecuación del péndulo  $x'' + \operatorname{sen} x = 0$  en un sistema autónomo con el procedimiento habitual (escribiendo  $y = x'$ ).

- (a) Calcular todos los puntos críticos.
- (b) Hallar la ecuación de las trayectorias.
- (c) Decidir la estabilidad y el carácter de todos los puntos críticos.
- (d) ¿Qué función de Liapunov se podría emplear para probar la estabilidad en  $(0, 0)$ ?

16.- Comprobar que el sistema

$$\begin{cases} x' &= x(1 - x^2 - \frac{y^2}{2}), \\ y' &= y(1 - \frac{x^2}{2} - y^2), \end{cases}$$

es un sistema conservativo, calcular un potencial para él y estudiar sus puntos críticos y plano de fases.

17.- Pruébese que el sistema

$$\begin{cases} x' = -y + x(1 - x^2 - y^2), \\ y' = x + y(1 - x^2 - y^2), \end{cases}$$

tiene al menos una solución periódica que rodea al origen. Estudiar la estabilidad de ese punto.

**Indicación:** Utilizar coordenadas polares.

18.- Determinar una función de Liapunov para

$$\begin{cases} x' = -2y - x^3, \\ y' = x/2 - 4y^3. \end{cases}$$

19.- Usando la función

$$V(x, y) = (x/a)^2 + (y/b)^2,$$

demostrar que el sistema

$$\begin{cases} x' &= x(x - a), \\ y' &= y(y - b), \end{cases}$$

tiene en el origen un punto crítico asintóticamente estable. Comprobar que toda trayectoria que entre en la región

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} < 1$$

tiende a  $(0, 0)$  cuando  $t \rightarrow +\infty$ .

20.- Hallar una función de Liapunov de la forma  $\alpha(2x + y)^2 + \beta(x + y)^2$  que pruebe la estabilidad en el origen del sistema autónomo

$$\begin{cases} x' = -3x - 2y - (2x + y)^3 + (x + y)^3, \\ y' = 5x + 3y - 2(x + y)^3 + (2x + y)^3. \end{cases}$$

21.- Demostrar que la solución trivial  $x(t) \equiv 0$  es asintóticamente estable en las siguientes ecuaciones diferenciales:

- (a)  $x'' + x' - \frac{(x')^3}{3} + x = 0.$
- (b)  $x'' + x' \sin(x')^2 + x = 0.$
- (c)  $x'' + (x')^3 + x^3 = 0.$