

J.R. Esteban

## ÁLGEBRA LINEAL Y GEOMETRÍA

Doble Grado en CC. Matemáticas e Ingeniería Informática, 2019-2020

## Ejercicios 8 a 13

## Ejercicios de repaso de Álgebra Lineal

8. Dada **A**, una matriz  $m \times n$ , sea **U** una matriz escalonada equivalente por filas a **A**<sup>2</sup>, es decir, existe una **P**  $\in \mathbb{K}^{m \times m}$  tal que

$$\mathbf{P}$$
 es invertible  $\mathbf{y}$   $\mathbf{P}\mathbf{A} = \mathbf{U}$ .

Sea  $r = \text{rango } \mathbf{A}$ . Ponemos

$$\mathbf{C} = \mathbf{U}_{1:r}, \in \mathbb{K}^{r \times n}$$

las filas no-nulas de U. Es decir,

$$\mathbf{U} = egin{bmatrix} \mathbf{C} \\ \mathbf{0}_{(m-r) imes n} \end{bmatrix}$$

Ponemos también

$$\begin{aligned} \mathbf{P_1} &= \mathbf{P_{1:r}, :} \in \mathbb{K}^{r \times m}, \\ \mathbf{P_2} &= \mathbf{P_{r+1:m}, :} \in \mathbb{K}^{(m-r) \times m} \end{aligned}$$

es decir,

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} \mathbf{P_1} \\ \mathbf{P_2} \end{bmatrix}, \qquad \begin{bmatrix} \mathbf{P_1} \mathbf{A} \\ \mathbf{P_2} \mathbf{A} \end{bmatrix} = \mathbf{P} \mathbf{A} = \mathbf{U} = \begin{bmatrix} \mathbf{C} \\ \mathbf{0} \end{bmatrix}.$$

A. Combinando la acción de las tres matrices  ${\bf A}\,,\,{\bf P_2}\,$  y  ${\bf C}\,$  podemos escribir el diagrama

$$\mathbb{K}^r \quad \stackrel{\mathbf{C}}{\longleftarrow} \quad \mathbb{K}^n \quad \stackrel{\mathbf{A}}{\longrightarrow} \quad \mathbb{K}^m \quad \stackrel{\mathbf{P}_2}{\longrightarrow} \quad \mathbb{K}^{m-r}$$

Demostrar

$$\operatorname{col} \mathbf{A} = \operatorname{nul} \mathbf{P_2}$$
,  $\operatorname{nul} \mathbf{A} = \operatorname{nul} \mathbf{C}$ 

B. En términos de  $A^{T}$ , el diagrama anterior se escribe

$$\mathbb{K}^r \quad \xrightarrow{\mathbf{C}^{\mathsf{\scriptscriptstyle T}}} \quad \mathbb{K}^n \quad \xleftarrow{\mathbf{A}^{\mathsf{\scriptscriptstyle T}}} \quad \mathbb{K}^m \quad \xleftarrow{\mathbf{P}_{\mathbf{2}}^{\mathsf{\scriptscriptstyle T}}} \quad \mathbb{K}^{m-r}$$

Para la matriz  $\mathbf{A}^{T}$  tenemos los subespacios

 $\begin{aligned} &\operatorname{col} \mathbf{A}^{\scriptscriptstyle{\mathrm{T}}}\,, & \operatorname{que} \, \operatorname{es} \, \operatorname{subespacio} \, \operatorname{vectorial} \, \operatorname{de} & \, \mathbb{K}^n\,, \\ &\operatorname{nul} \mathbf{A}^{\scriptscriptstyle{\mathrm{T}}}\,, & \operatorname{que} \, \operatorname{es} \, \operatorname{subespacio} \, \operatorname{vectorial} \, \operatorname{de} & \, \mathbb{K}^m\,. \end{aligned}$ 

 $<sup>^2</sup>$  Por ejemplo, la matriz  $\mathbf{E}_{\mathbf{A}}\,,$  «forma escalonada reducida» de  $\mathbf{A}\,.$ 

Demostrar que

$$\operatorname{nul} \mathbf{C}^{\mathrm{T}} = \{\mathbf{0}\}, \qquad \operatorname{col} \mathbf{C} = \mathbb{K}^r.$$

 $\mathsf{C}.\;\;$  Escribimos la matriz  $\mathbf{P}^{-1}$  en la forma

$$\mathbf{P}^{-1} = \left[ \mathbf{Q_{_1}} \,, \mathbf{Q_{_2}} \right] \,,$$

con

$$\begin{split} \mathbf{Q_1} \in \mathbb{K}^{m \times r} \,, & \mathbf{Q_2} \in \mathbb{K}^{m \times (m-r)} \,. \\ \\ \mathbf{R_1} = \mathbf{Q_1} \mathbf{P_1} \,, & \mathbf{R_2} = \mathbf{Q_2} \mathbf{P_2} \end{split}$$

Demostrar que

$$\mathbf{R}_{1} = \mathbf{Q}_{1} \mathbf{P}_{1} , \qquad \mathbf{R}_{2} = \mathbf{Q}_{2} \mathbf{P}$$

satisfacen

$${f R_1}^2 = {f R_1} \; , \quad {f R_2}^2 = {f R_2} \; , \quad {f I}_m = {f R_1} + {f R_2}$$

así como

$$\mathbf{R}_{_{\mathbf{i}}}\mathbf{R}_{_{\mathbf{j}}}=\mathbf{0}\,.$$

D. Demostrar

nostrar
$$\operatorname{nul} \mathbf{P_2^T} = \left\{ \mathbf{0} \right\}, \qquad \operatorname{col} \mathbf{P_2} = \mathbb{K}^{m o r}, \qquad \operatorname{nul} \mathbf{A^T} = \operatorname{col} \mathbf{P_2^T},$$

y también

$$\operatorname{col} \mathbf{A}^{\scriptscriptstyle T} = \operatorname{col} \mathbf{C}^{\scriptscriptstyle T}$$

9. La matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -3 & 4 & 1 & 0 & -1 & 4 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 2 & -3 & -1 & 1 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & -1 & -1 \\ 2 & -2 & 0 & 0 & 2 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

tiene «forma escalonada reducida»

que se obtiene mediante  $\mathbf{PA} = \mathbf{E_A}$ , siendo

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

Utilizar el estudio de la eliminacion gaussiana realizado en el ejercicio  ${\bf 8}$  para hallar una base de los subespacios

$$col \mathbf{A}$$
,  $nul \mathbf{A}$ ,  $col \mathbf{A}^{T}$  y  $nul \mathbf{A}^{T}$ 

y para escribir los sistemas homogéneos de ecuaciones que los determinan a partir de las matrices  ${\bf P}$  y  ${\bf E_A}$  .

**10.** A. Sean  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$  y  $\mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m \times p}$ . Demostrar que

$$\operatorname{col}\left[\mathbf{A},\mathbf{B}\right] = \operatorname{col}\mathbf{A} + \operatorname{col}\mathbf{B}$$
.

Obtener como consecuencia que

$$\operatorname{rango}\left[\mathbf{A},\mathbf{B}\right] = \operatorname{rango}\mathbf{A} + \operatorname{rango}\mathbf{B} - \dim\operatorname{col}\mathbf{A} \cap \operatorname{col}\mathbf{B},$$

$$\dim \operatorname{nul} \, \big[ \mathbf{A} \, , \mathbf{B} \big] = \dim \operatorname{nul} \mathbf{A} + \dim \operatorname{nul} \mathbf{B} + \dim \operatorname{col} \mathbf{A} \cap \operatorname{col} \mathbf{B} \, .$$

B. Dada la matriz

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 & -2 & 1 \\ -1 & 0 & 3 & -4 & 2 \\ -1 & 0 & 3 & -5 & 3 \\ -1 & 0 & 3 & -6 & 4 \\ -1 & 0 & 3 & -6 & 4 \end{bmatrix},$$

obtener dos matrices A y B de forma que las columnas de A y las de B son base de col C y de nul C, respectivamente.

Calcular dim  $(\operatorname{col} \mathbf{C} + \operatorname{nul} \mathbf{C})$  y dim  $\operatorname{nul} \mathbf{C} \cap \operatorname{col} \mathbf{C}$ .

11. A. Utilizar SageMath con aritmética de números racionales para calcular la «forma escalonada reducida» de la matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 3 & 0 & 4 & 1 \\ 4 & 2 & 4 & 4 & 1 & 5 & 5 \\ 2 & 1 & 3 & 1 & 0 & 4 & 3 \\ 6 & 3 & 4 & 8 & 1 & 9 & 5 \\ 0 & 0 & 3 & -3 & 0 & 0 & 3 \\ 8 & 4 & 2 & 14 & 1 & 13 & 3 \end{bmatrix}.$$

- B. Escribir el conjunto de soluciones del sistema homogéneo  $\mathbf{A}\mathbf{x}=\mathbf{0}$  y expresar las columnas redundantes de  $\mathbf{A}$  como combinación lineal sus columnas fundamentales.
- ${\sf C}.$  Calcular las combinaciones lineales no triviales de las columnas redundantes de  ${\bf A}$  .

12. Considérese la matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -3 & 4 & 1 & 0 & -1 & 4 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 2 & -3 & -1 & 1 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & -1 & -1 \\ 2 & -2 & 0 & 0 & 2 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

y el subespacio vectorial  $F=\operatorname{col} \mathbf{A}$  de  $\mathbb{R}^5$ . Hallar dos subespacios  $G_1$  y  $G_2$  de  $\mathbb{R}^5$  complementarios de F en  $\mathbb{R}^5$ . Calcular las proyecciones  $T_i$  sobre F a lo largo de cada uno de los  $G_i$ .

Nota: Utilizar Sagemath para calcular, en aritmética exacta de números racionales.

13. Sean A y B matrices  $n \times n$ .

A. Supongamos que AB = BA. Demostrar que:

- 1.  $\operatorname{nul}(\mathbf{A} \lambda \mathbf{I})$  es invariante por  $\mathbf{B}$ . En particular: si  $\lambda$  es autovalor de  $\mathbf{A}$  con multiplicidad geométrica 1, entonces existe  $\mu$  tal que  $\operatorname{nul}(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) \subset \operatorname{nul}(\mathbf{B} - \mu \mathbf{I})$ .
- 2. Sea  $\lambda$  un autovalor de  ${\bf A}$ , con multiplicidad geométrica

$$g = \dim \operatorname{nul} (\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}).$$

Sea  ${\bf X}$  una matriz de tamaño  $n\times g$  cuyas columnas forman una base de nul  $({\bf A}-\lambda\,{\bf I})$ . Demostrar que existe  ${\bf M}$ , matriz  $g\times g$ , tal que

$$\mathbf{B}\mathbf{X} = \mathbf{X}\mathbf{M}$$
.

Demostrar que A y B tienen algún vector propio en común.

3. Supongamos además que  ${\bf A}$  y  ${\bf B}$  son diagonalizables. Sea  ${\bf X}$  invertible tal que

$$\mathbf{X}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{X} = \begin{bmatrix} \lambda_1 \, \mathbf{I}_{g_1} & & & & \\ & \lambda_2 \, \mathbf{I}_{g_2} & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & \lambda_s \, \mathbf{I}_{g_s} \end{bmatrix}$$

Comprobar que

$$\mathbf{X}^{-1}\mathbf{B}\mathbf{X} = egin{bmatrix} \mathbf{M}_1 & & & & \\ & \mathbf{M}_2 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \mathbf{M}_s \end{bmatrix}$$

donde cada  $\mathbf{M}_{j}$  es  $g_{j} \times g_{j}$  y diagonalizable.

Demostrar que existe  ${\bf P}$  invertible tal que  ${\bf P}^{-1}{\bf AP}$  y  ${\bf P}^{-1}{\bf BP}$  son matrices diagonales. Se dice en esta situación que  ${\bf A}$  y  ${\bf B}$  son *simultáneamente diagonalizables*.

B. Demostrar que si  ${\bf A}$  y  ${\bf B}$  son simultáneamente diagonalizables entonces  ${\bf A}{\bf B}={\bf B}{\bf A}$  .

