

(1) 连续性方程  $\frac{D\rho}{Dt} + \rho(\nabla \cdot \mathbf{v}) = 0$

(2) 运动方程  $\mathbf{T} \cdot \nabla + \rho \mathbf{b} = \rho \mathbf{\dot{v}}$

(3) 动量矩平衡定律  $\mathbf{T} = \mathbf{T}^T$

(4) 能量方程  $\rho \dot{\varepsilon} = \mathbf{T} : \mathbf{D} - \nabla \cdot \mathbf{q} + \rho \zeta$

(5) 熵定理  $\rho \tau \dot{\chi} = \rho \tau \dot{\eta} + \mathbf{T} : \mathbf{D} - \rho \dot{\varepsilon} - \frac{1}{\tau} \mathbf{q} \cdot \nabla \tau \geq 0$

$$\rho \quad x_i \quad T_{ij} \quad q_i \quad \theta \quad \varepsilon \quad \eta$$

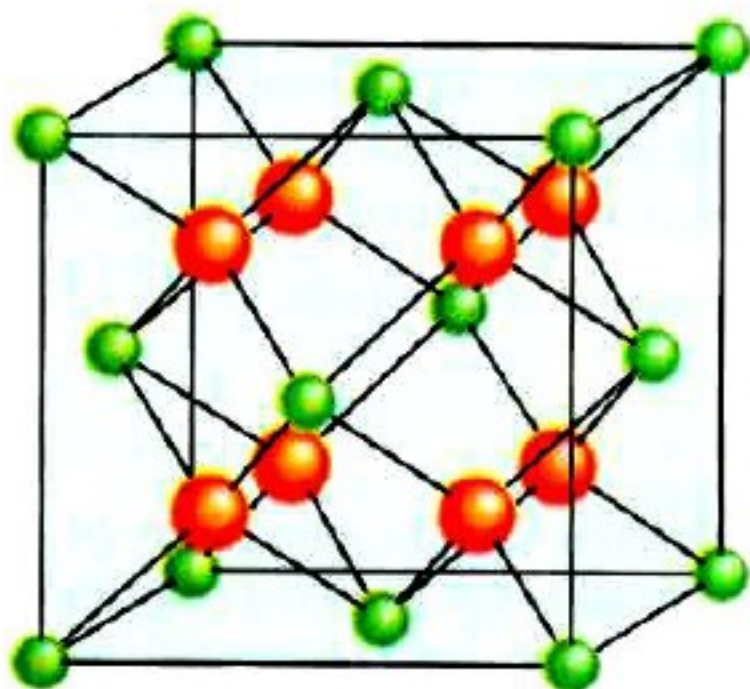
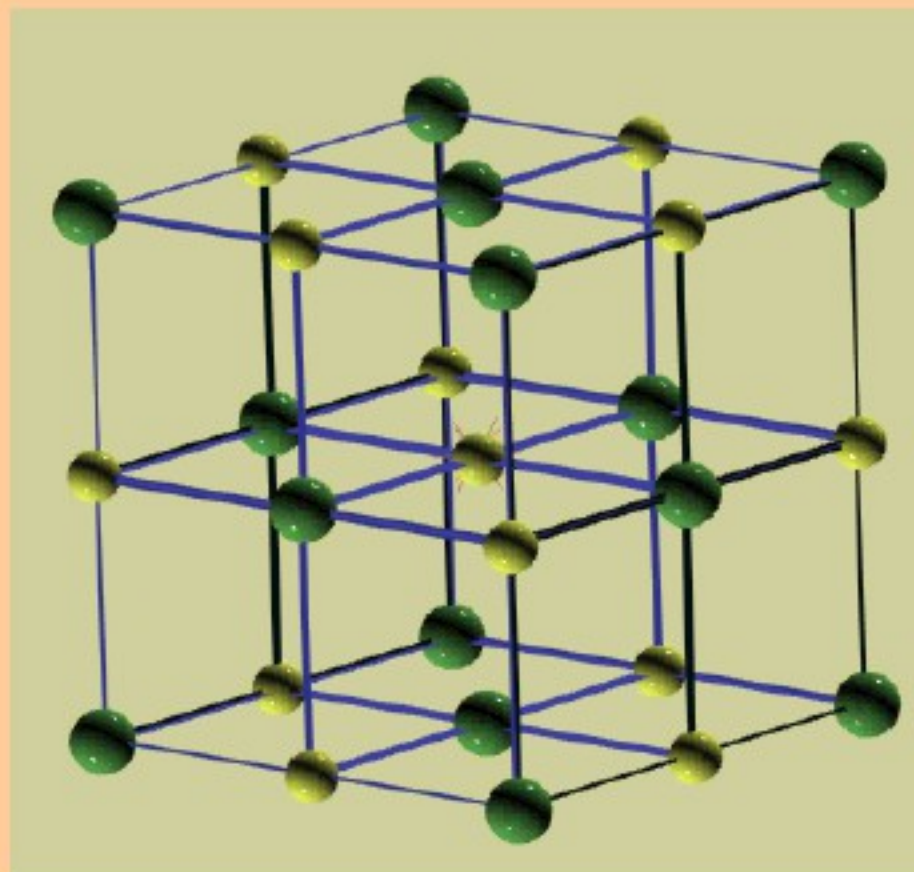
## 5 本构关系

$$\left. \begin{aligned} T &= \hat{T}(\Lambda) \\ \varepsilon &= \hat{\varepsilon}(\Lambda) \\ q &= \hat{q}(\Lambda) \\ \eta &= \hat{\eta}(\Lambda) \end{aligned} \right\}$$

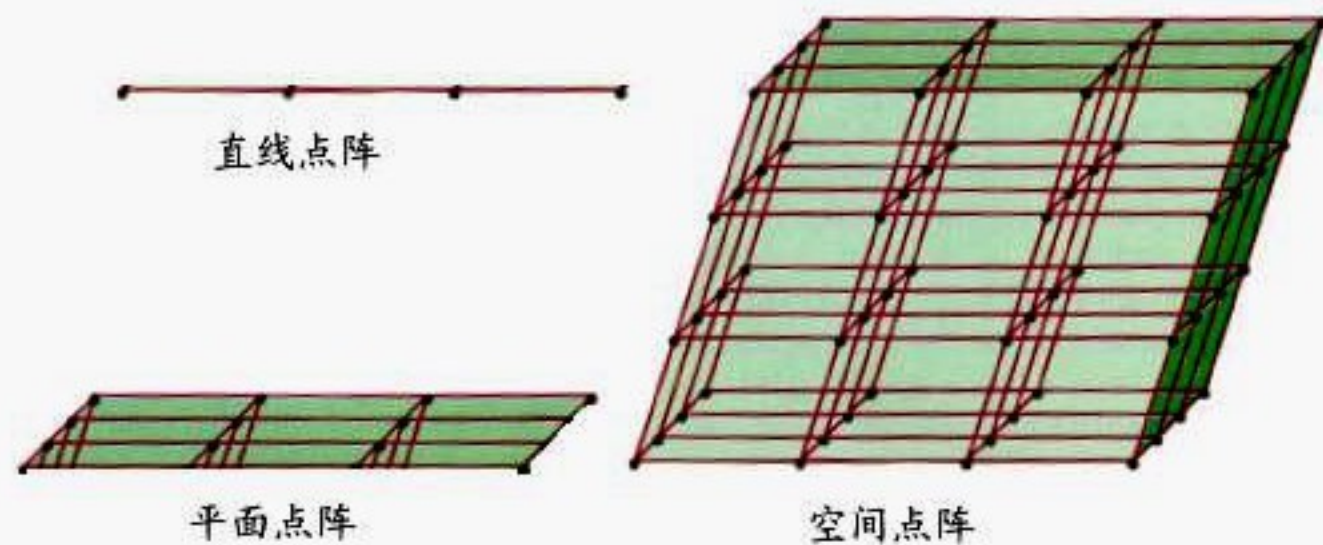
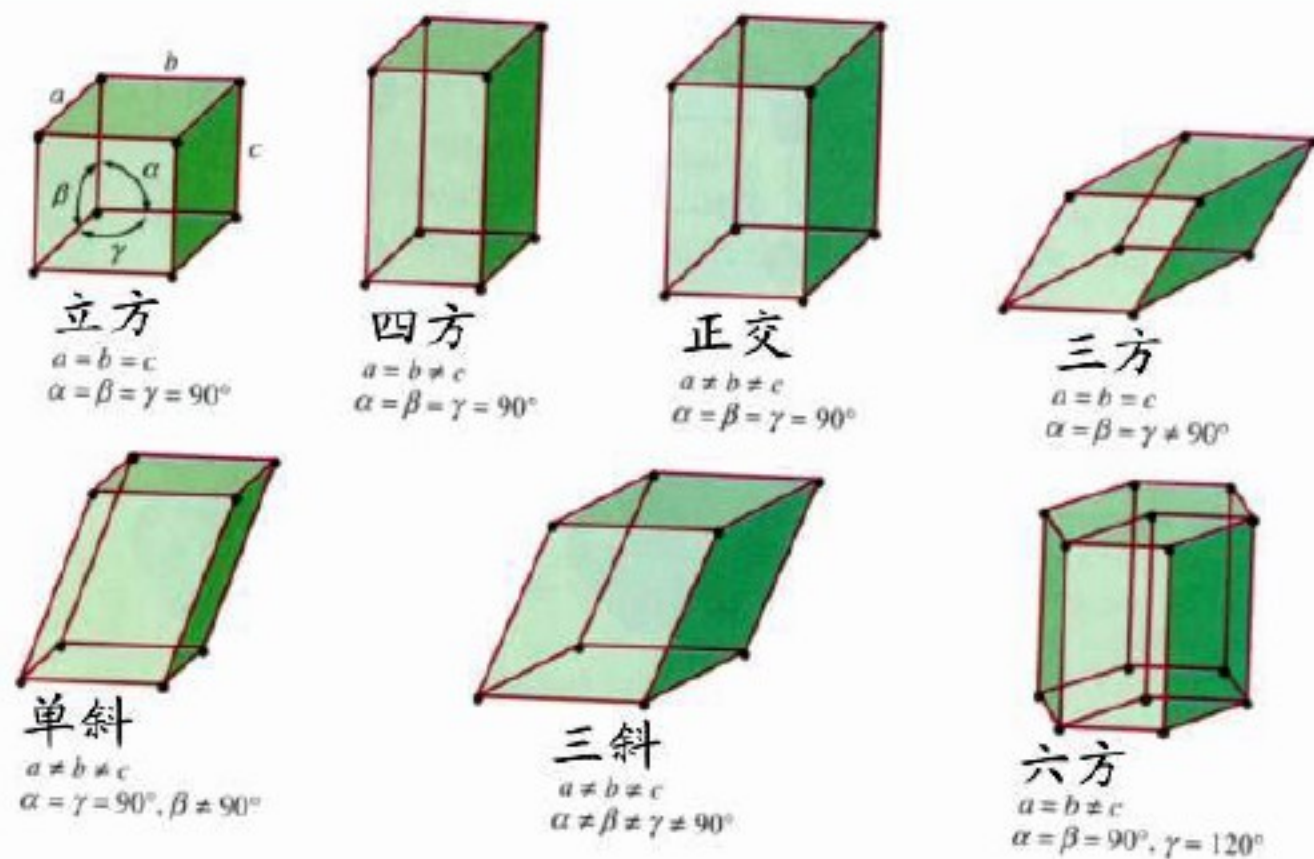
在“纯力学”的研究中，本构关系常成为“应力—应变关系”



# (1) 各向同性和各向异性

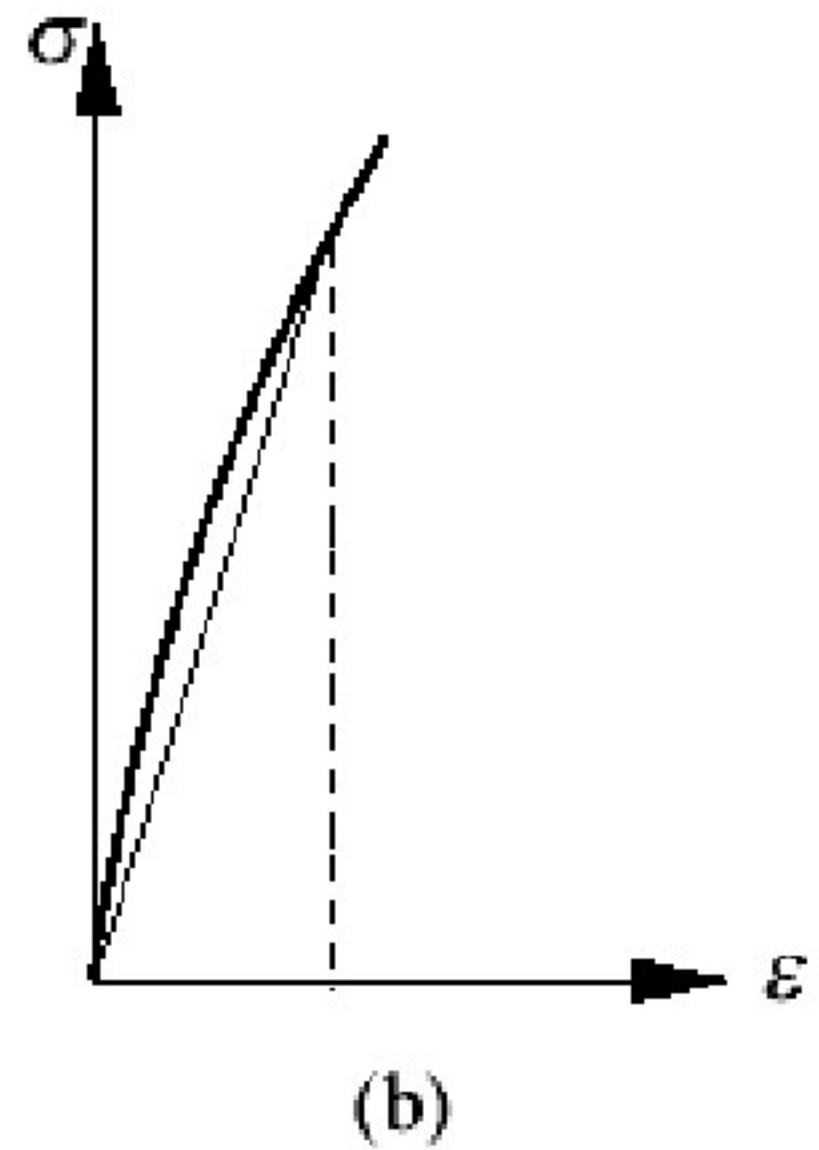
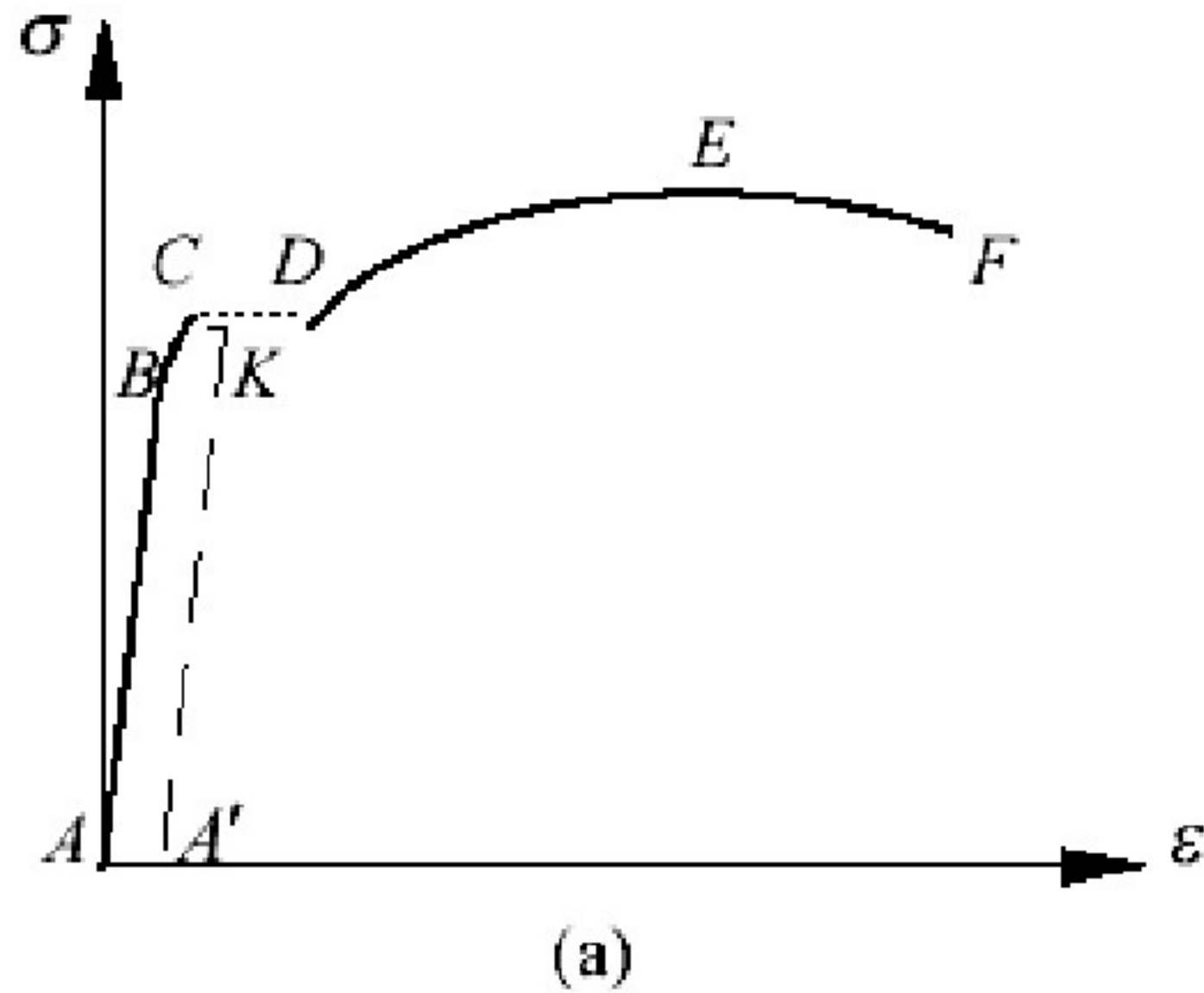


CaF<sub>2</sub> 晶体结构

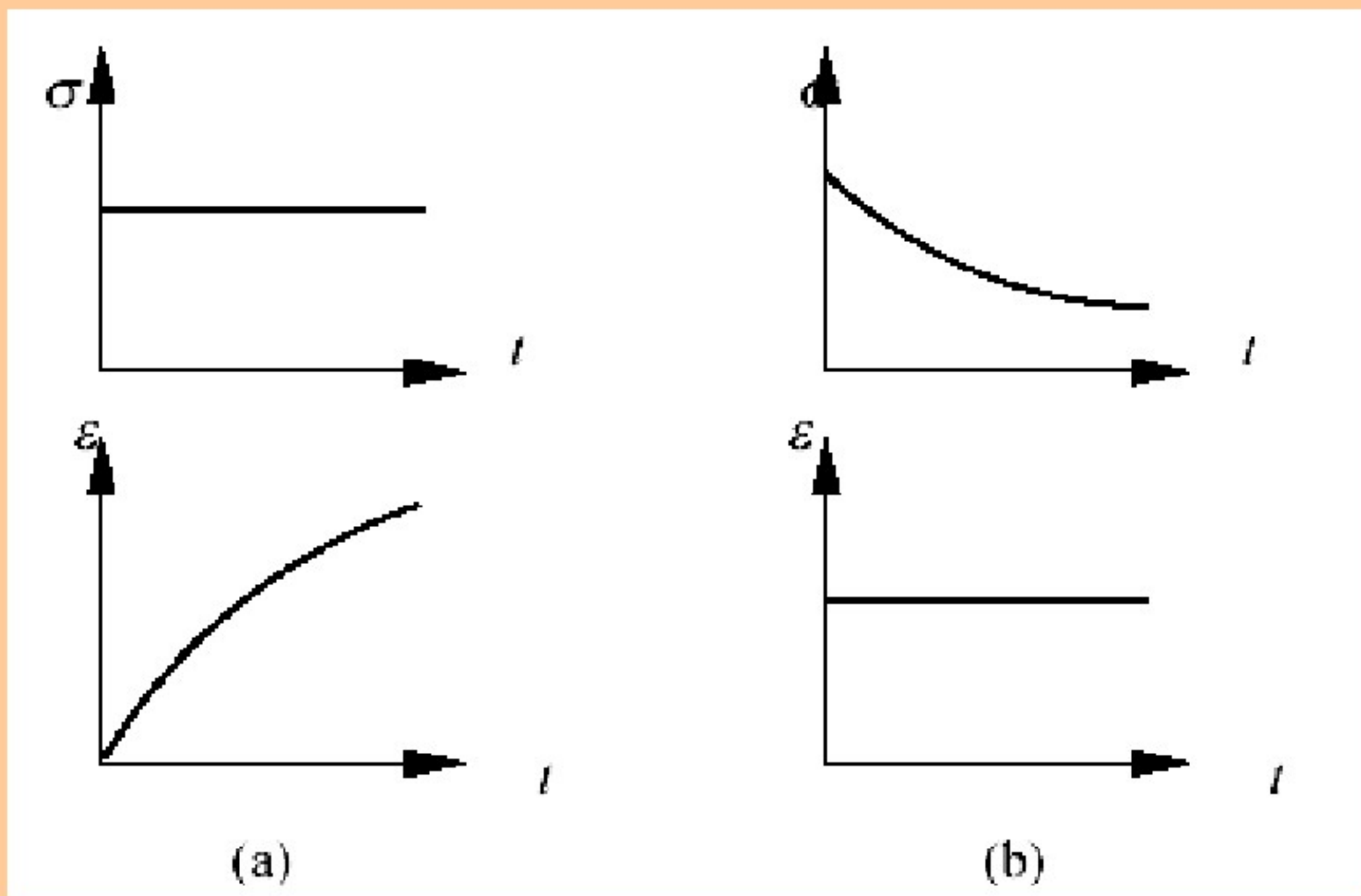


三种点阵模型

## (2) 塑性和脆性



### (3) 弹塑性和粘弹性



蠕变

松弛



## (1) Newton流体

$$\tau = \mu \frac{dv_1}{dx_2}$$

## (2) 非Newton流体

### ① Weissenberg效应

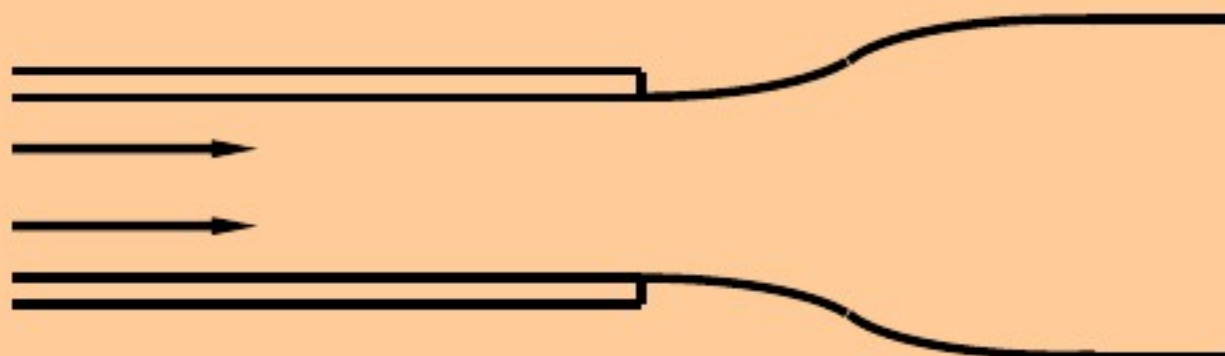


牛顿流体

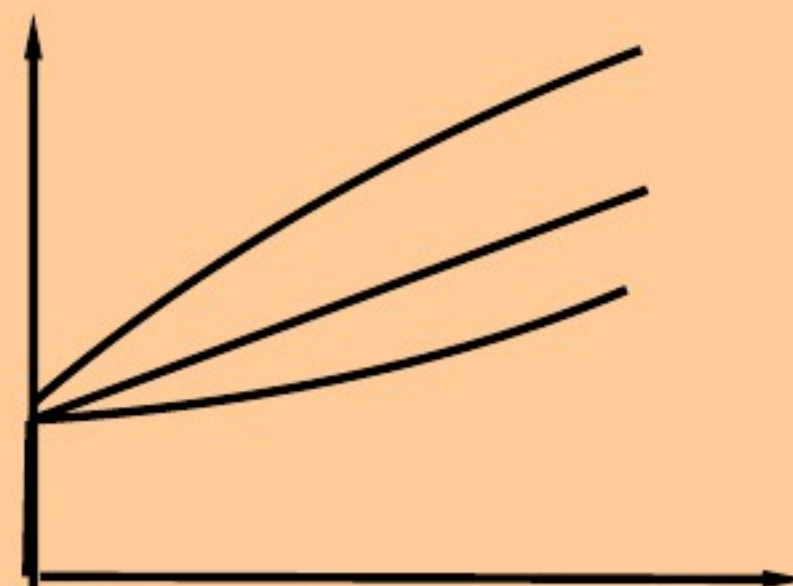
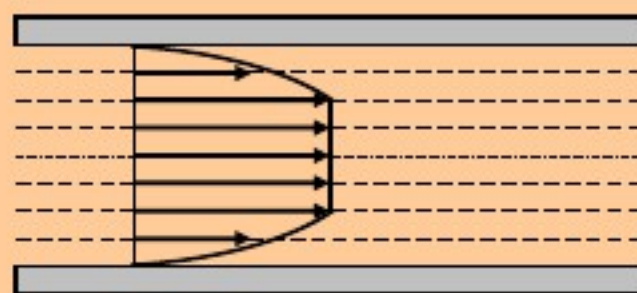
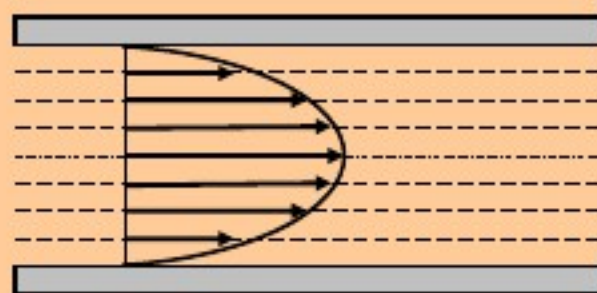


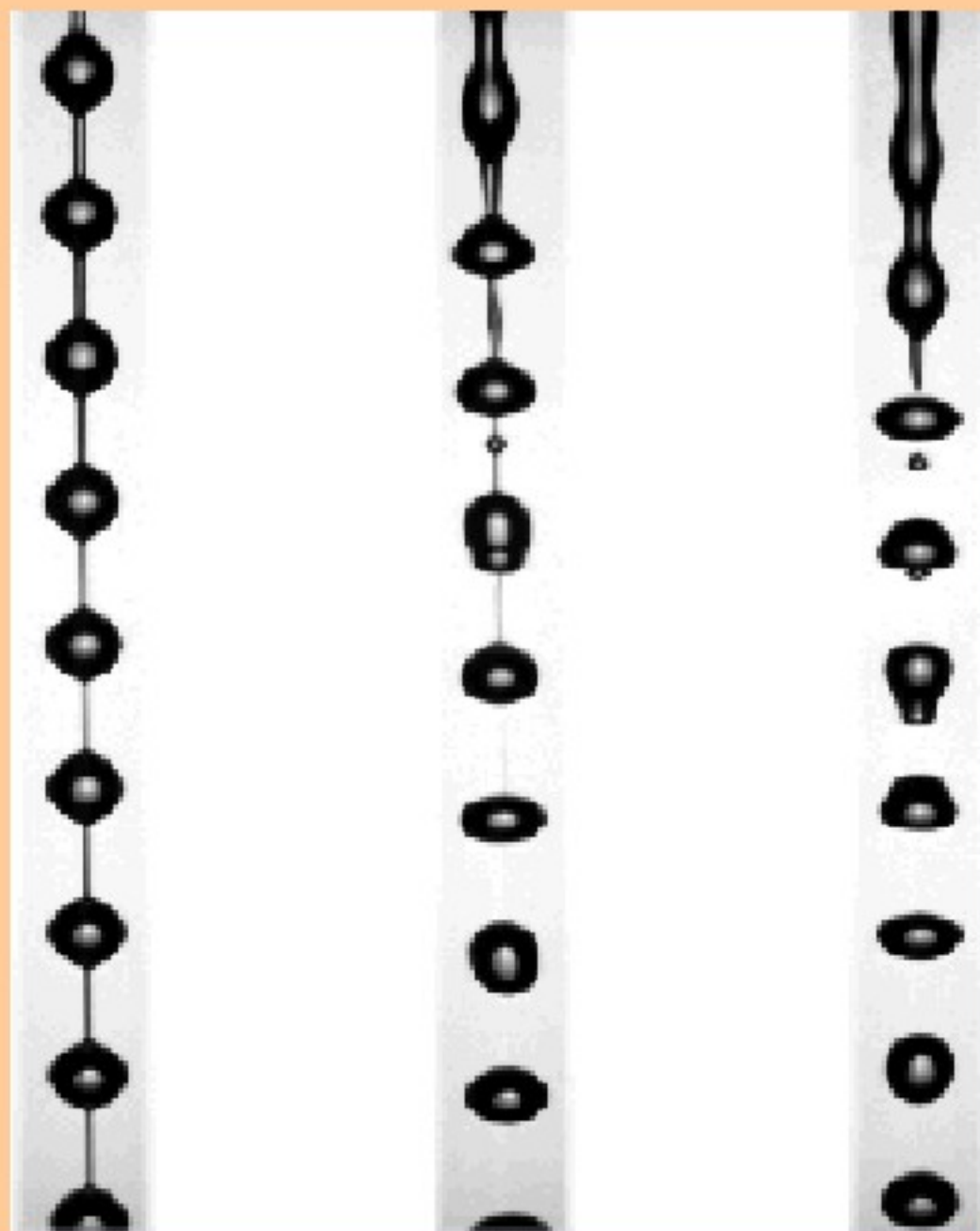
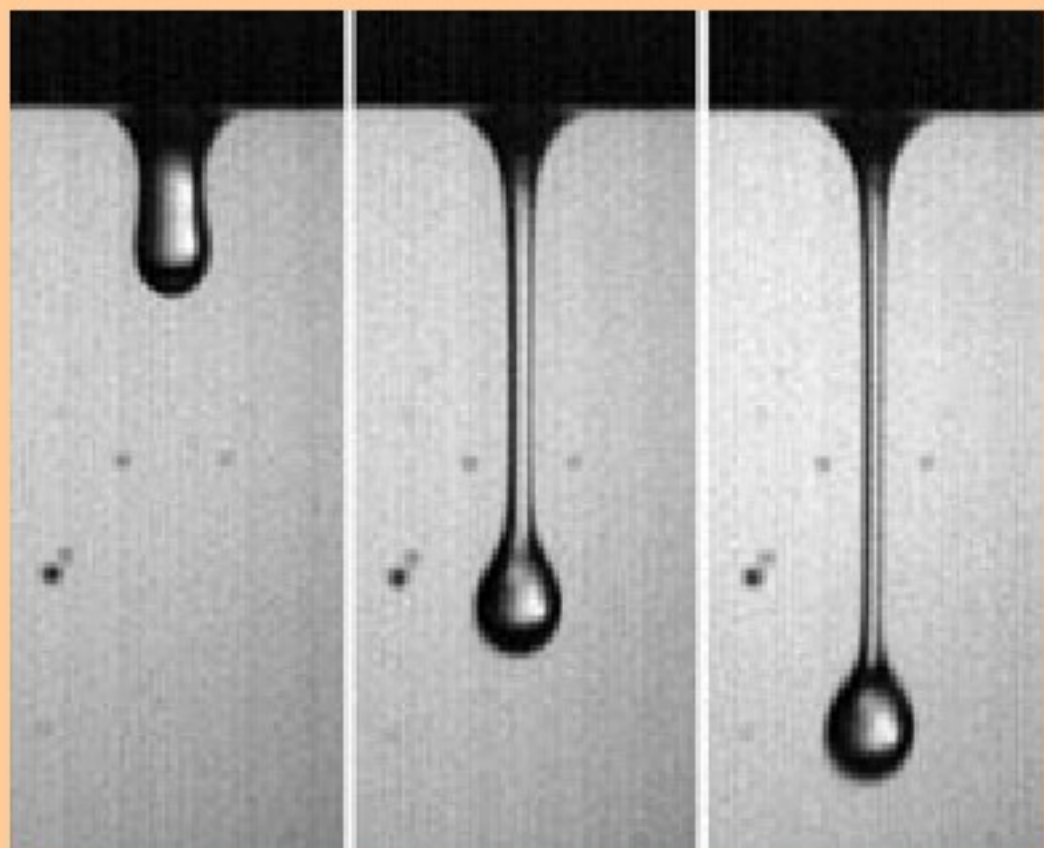
非牛顿流体

## ② 挤出膨胀效应



## ③ 塑性流动









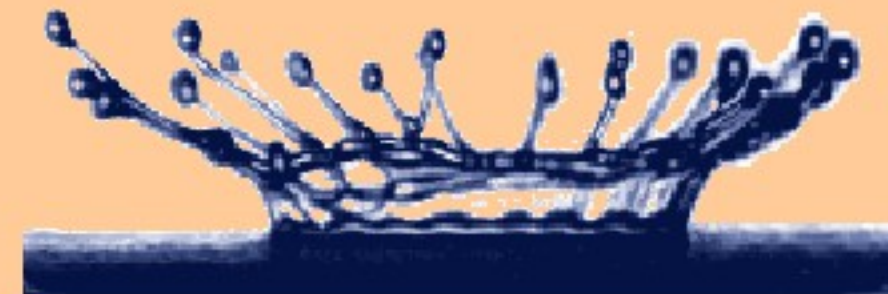
Newtonian fluid



Newtonian fluid



Non-Newtonian fluid



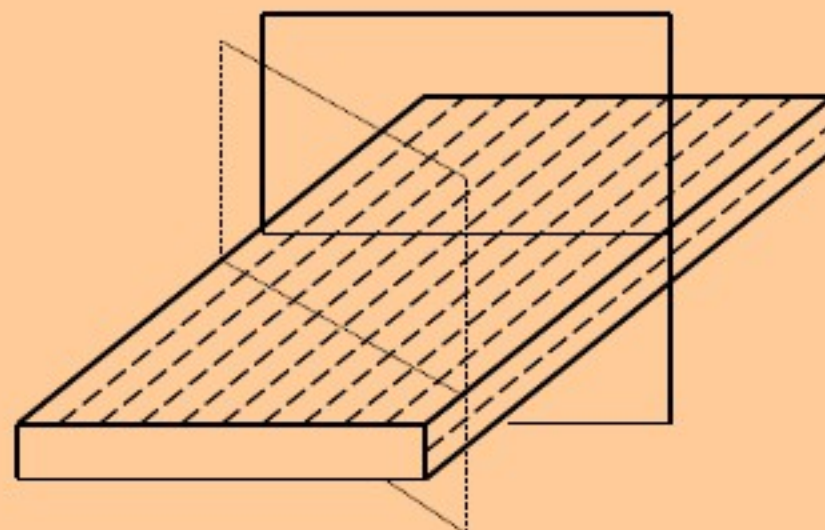
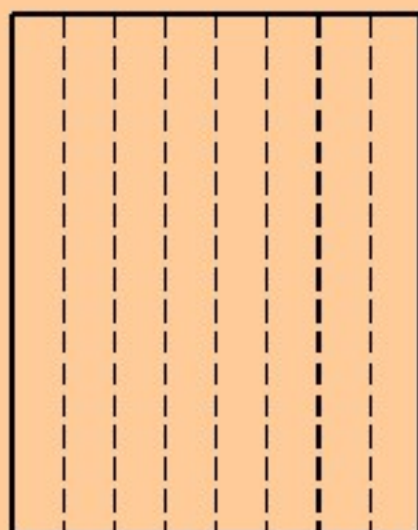
Viscoelastic fluid

## 5.2 本构关系的一般原理

- **确定性原理：**物体在时刻  $t$  的状态和行  
为由物体在该时刻以前的全部运动历史  
和温度历史所确定。
- **局部作用原理：**物体中某一点在时刻  $t$   
的行为只由该点任意小邻域的运动历史  
所确定。
- **减退记忆原理：**决定材料当前力学行  
为的各种变量的历史中，距今越远的  
历史对当前的力学行为影响越小。
- **客观性原理：**物体的力学和热学的性质  
不随观察者的变化而变化。



## 5.3 材料的对称性



等温情况下处于小变形的线弹性体的本构关系

$$\mathbf{T} = \mathbf{C} : \mathbf{E} \quad T_{ij} = C_{ijkl} E_{kl}$$

$$\rho\psi = \frac{1}{2} \mathbf{T} : \mathbf{E} = \frac{1}{2} \mathbf{E} : \mathbf{C} : \mathbf{E} = \frac{1}{2} T_{ij} E_{ij} = \frac{1}{2} C_{ijkl} E_{ij} E_{kl}$$

$C$ 称为**等温弹性模量**       $3^4 = 81$

➤  $E$  的对称性

$$C_{ijkl} E_{kl} = C_{ijkl} E_{lk} = C_{ijlk} E_{kl} \quad 81 \Rightarrow 54$$
$$\longrightarrow C_{ijkl} = C_{ijlk}$$

➤  $T$  的对称性

$$T_{ij} = C_{ijkl} E_{kl} = T_{ji} = C_{jikl} E_{kl} \quad 54 \Rightarrow 36$$
$$\longrightarrow C_{ijkl} = C_{jikl}$$

➤  $\rho\psi = \frac{1}{2} C_{ijkl} E_{ij} E_{kl} = \frac{1}{2} \left( \frac{1}{2} C_{ijkl} E_{ij} E_{kl} + \frac{1}{2} C_{klij} E_{kl} E_{ij} \right)$

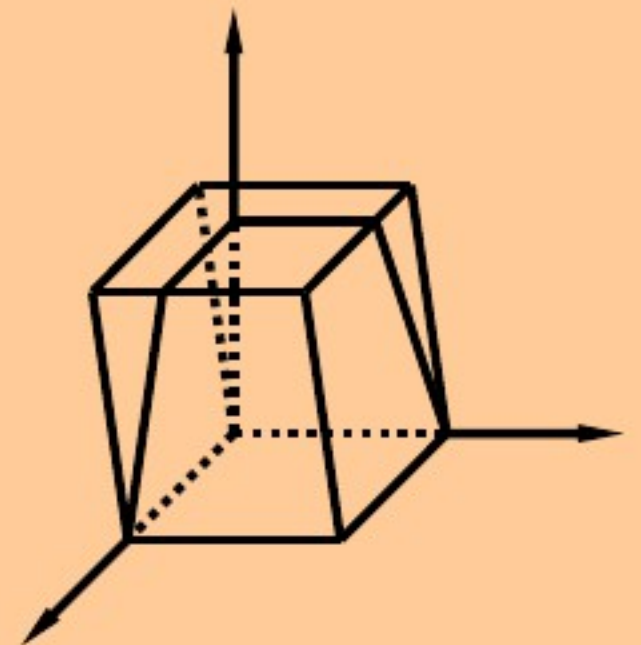
$$= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} (C_{ijkl} + C_{klij}) E_{ij} E_{kl} \quad 36 \Rightarrow 21$$
$$\longrightarrow C_{ijkl} = \frac{1}{2} (C_{ijkl} + C_{klij}) \quad C_{ijkl} = C_{klij}$$



$$\begin{bmatrix} T_{11} \\ T_{22} \\ T_{33} \\ T_{12} \\ T_{23} \\ T_{31} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_{1111} & C_{1122} & C_{1133} & C_{1112} & C_{1123} & C_{1131} \\ & C_{2222} & C_{2233} & C_{2212} & C_{2223} & C_{2231} \\ & & C_{3333} & C_{3312} & C_{3323} & C_{3331} \\ & & & C_{1212} & C_{1223} & C_{1231} \\ & & & & C_{2323} & C_{2331} \\ & & & & & C_{3131} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} E_{11} \\ E_{22} \\ E_{33} \\ E_{12} \\ E_{23} \\ E_{31} \end{bmatrix}$$

完全各向异性，三斜晶系。

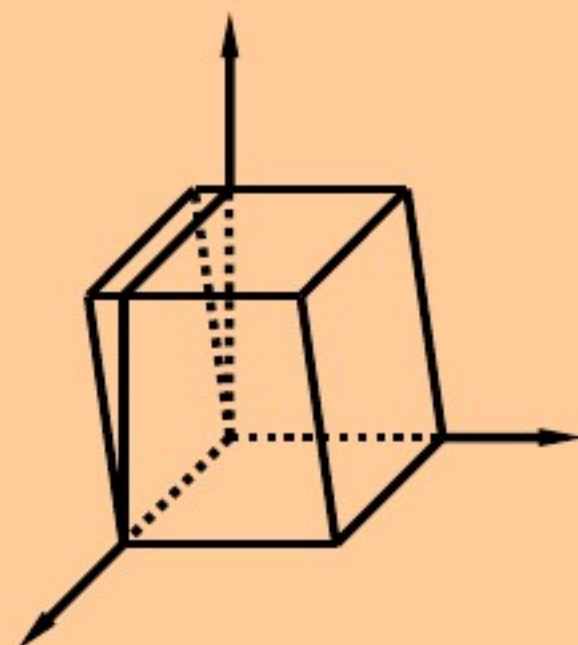
三斜晶系材料的独立的力学常数有21个



当材料的性质对于一个平面具有对称性时，称这种材料属于**单斜晶系**

关于 $x_2x_3$ 平面对称

$$\begin{bmatrix} C_{1111} & C_{1122} & C_{1133} & 0 & C_{1123} & 0 \\ & C_{2222} & C_{2233} & 0 & C_{2223} & 0 \\ & & C_{3333} & 0 & C_{3323} & 0 \\ & & & C_{1212} & 0 & C_{1231} \\ & & & & C_{2323} & 0 \\ & & & & & C_{3131} \end{bmatrix}$$

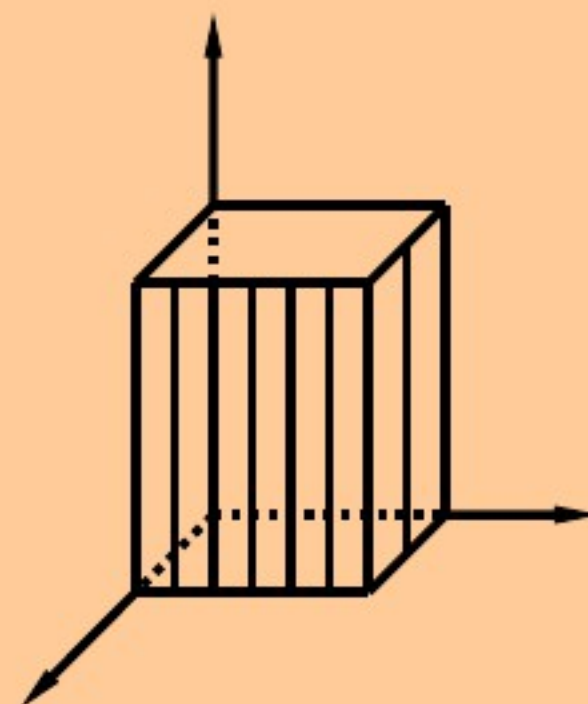


① 如果关于 $x_1x_3$ 或 $x_1x_2$ 平面对称， $C=?$

正交各向异性：独立的力学常数有9个

关于 $x_2x_3$ 和 $x_1x_3$ 两个正交平面对称

$$\begin{bmatrix} C_{1111} & C_{1122} & C_{1133} & 0 & 0 & 0 \\ & C_{2222} & C_{2233} & 0 & 0 & 0 \\ & & C_{3333} & 0 & 0 & 0 \\ & & & C_{1212} & 0 & 0 \\ & & & & C_{2323} & 0 \\ & & & & & C_{3131} \end{bmatrix}$$



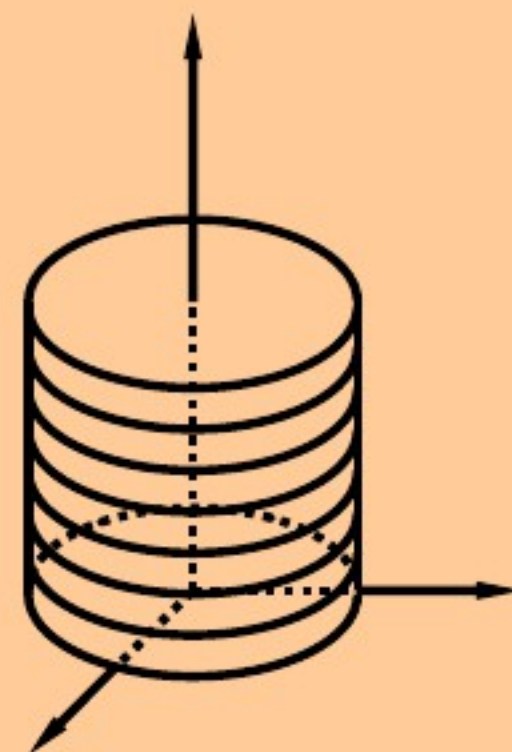
② 如果关于 $x_1x_3$ 和 $x_1x_2$ 两个平面对称， $C=?$



横向各向同性：独立的力学常数有5个

关于 $x_3$ 轴对称

$$\begin{bmatrix} C_{1111} & C_{1122} & C_{1133} & 0 & 0 & 0 \\ & C_{1111} & C_{1133} & 0 & 0 & 0 \\ & & C_{3333} & 0 & 0 & 0 \\ & & & C_{1111} - C_{1122} & 0 & 0 \\ & & & & C_{2323} & 0 \\ & & & & & C_{2323} \end{bmatrix}$$



② 如果关于 $x_1$ 或 $x_2$ 轴对称， $C=?$



**各向同性材料：独立的力学常数只有2个**

$$\begin{bmatrix} C_{1111} & C_{1122} & C_{1122} & 0 & 0 & 0 \\ & C_{1111} & C_{1122} & 0 & 0 & 0 \\ & & C_{1111} & 0 & 0 & 0 \\ & & & C_{1111} - C_{1122} & 0 & 0 \\ & & & & C_{1111} - C_{1122} & 0 \\ & & & & & C_{1111} - C_{1122} \end{bmatrix}$$

**杨氏弹性模量 $E$ ：**单向拉伸中的轴向应力应变之比

$$E = \frac{\sigma}{E_{11}}$$

**泊松比  $\nu$ ：**单向拉伸中的侧向应变与轴向应变之比

$$\nu = -\frac{EE_{22}}{\sigma} = -\frac{EE_{33}}{\sigma}$$

## 单向拉伸情况下的应力和应变的关系

$$\begin{bmatrix} \sigma \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_{1111} & C_{1122} & C_{1122} & 0 & 0 & 0 \\ & C_{1111} & C_{1122} & 0 & 0 & 0 \\ & & C_{1111} & 0 & 0 & 0 \\ & & & C_{1212} & 0 & 0 \\ & & & & C_{1212} & 0 \\ & & & & & C_{1212} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sigma/E \\ -\sigma\nu/E \\ -\sigma\nu/E \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\sigma = \frac{\sigma}{E} C_{1111} - \frac{\sigma\nu}{E} C_{1122} - \frac{\sigma\nu}{E} C_{1122}$$

$$0 = \frac{\sigma}{E} C_{1122} - \frac{\sigma\nu}{E} C_{1111} - \frac{\sigma\nu}{E} C_{1122}$$

$$C_{1111} = \frac{E(1-\nu)}{(1+\nu)(1-2\nu)}$$

$$C_{1122} = \frac{E\nu}{(1+\nu)(1-2\nu)}$$

$$C_{1212} = C_{1111} - C_{1122} = \frac{E}{1+\nu}$$

剪切弹性模量  $G$ : 切应力和工程切应变之比

$$\tau = G\gamma$$

$$G = \frac{E}{2(1+\nu)}$$

等温条件下各向同性弹性体的广义虎克 (Hooke) 定律

$$\begin{bmatrix} T_{11} \\ T_{22} \\ T_{33} \\ T_{12} \\ T_{23} \\ T_{31} \end{bmatrix} = \frac{E(1-\nu)}{(1+\nu)(1-2\nu)} \begin{bmatrix} 1 & \frac{\nu}{1-\nu} & \frac{\nu}{1-\nu} & 0 & 0 & 0 \\ \frac{\nu}{1-\nu} & 1 & \frac{\nu}{1-\nu} & 0 & 0 & 0 \\ \frac{\nu}{1-\nu} & \frac{\nu}{1-\nu} & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1-2\nu}{1-\nu} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1-2\nu}{1-\nu} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1-2\nu}{1-\nu} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} E_{11} \\ E_{22} \\ E_{33} \\ E_{12} \\ E_{23} \\ E_{31} \end{bmatrix}$$



## 5.4 内部约束

刚体，不可压缩，.....

