

# Tema 2: Búsqueda

2019-2020

#### Algoritmos y Estructura de Datos Avanzadas

Grado en Ingeniería Informática Segundo curso – Segundo cuatrimestre Curso académico 2019-2020

#### Contenido

#### Tema 2: Búsqueda

- 1. Búsqueda secuencial
- 2. Búsqueda binaria
- 3. Tablas hash

- Con mucha frecuencia se trabaja con grandes cantidades de datos almacenados.
- Es necesario utilizar técnicas para la recuperación de la información requerida.
  - <u>Tarea básica:</u> Determinar si existe un elemento con un determinado *valor clave*.
    - Para posterior acceso a su información.
- El proceso para encontrar un elemento con una característica dada es una *búsqueda*.

- La información se almacena en forma de *listas* o *secuencias* de datos o registros.
- <u>Ejemplos</u>:
  - Diccionario: lista de palabras y definiciones.
  - Catálogo: lista de libros.
  - Lista de estudiantes y sus notas.
  - Lista de empleados de una empresa.
  - Índice con títulos de artículos y sus contenidos.
- Generalmente, la búsqueda se realiza sobre un determinado campo de información al que se denomina *campo clave*.
- El modo en que los registros están dispuestos y el método usado para la búsqueda influyen en el *rendimiento* del programa.

- Una *secuencia de elementos* viene dada por un conjunto finito de elementos dispuestos linealmente uno detrás de otro, de forma que cada elemento tiene un único elemento precedente o anterior y un único elemento siguiente o posterior.
- Los elementos pueden ser de cualquier tipo pero para los valores de alguno de sus campos están definidos los operadores relacionales de *comparación*:
  - "<" - ">"
- La secuencia tiene siempre:
  - un primer elemento, que es el que no tiene anterior, y
  - un último elemento que es el que no tiene posterior.

- La tarea fundamental entre las operaciones de búsqueda es:
  - Dada una secuencia de elementos y un valor particular para uno de los campos de estos elementos:
    - Determinar el elemento (o los elementos) de la secuencia que tiene ese valor en el campo correspondiente (si es que dicho elemento existe)
    - O determinar que no existe, en caso contrario.
- Existen varias alternativas de buenas *estructuras* y *tipos* de datos para representar las secuencias y sus elementos que facilitan las tareas búsquedas.
- Existen diferentes **tipos** algoritmos de búsqueda:
  - Dependen de la forma en que se encuentren organizados y almacenados los datos.

2019-202

#### • Búsqueda externa:

 Si existen muchos registros puede ser necesario almacenarlos en archivos de disco externo a la memoria del computador.

#### • Búsqueda interna:

 Los registros que se buscan están almacenados por completo dentro de la memoria del computador.

# La búsqueda lineal

- El algoritmo de búsqueda básico de un elemento en una lista, secuencia o vector con una clave dada, conocido como *búsqueda lineal* o *búsqueda secuencial*, consiste en:
  - Recorrer sucesivamente los elementos de la secuencia hasta encontrar el elemento buscado o hasta llegar al final de la estructura.
- Se llama *búsqueda primaria* si el algoritmo se detiene al encontrar el primer elemento con la característica buscada.
- Se llama *búsqueda secundaria* si se detectan todos los elementos con la característica buscada.

## La búsqueda lineal

- El algoritmo se detiene al encontrar el primer elemento con valor "x" y devuelve su posición; o el valor "-1" si no existe.
- En la búsqueda secundaria habría que encontrar todos los elementos con ese valor; seguramente para realizar alguna operación con ellos.

## La búsqueda lineal

Considerando la cantidad de **comparaciones** realizadas:

#### • Mejor caso:

- el elemento buscado está en la primera posición.
- Se hace 1 comparación.

#### • Peor caso:

- el elemento buscado está en la última posición.
- $^{\circ}$  Se hacen n comparaciones (n es el num. de elementos).

#### • En promedio:

Si el elemento buscado está en la posición i se hacen i+1 comparaciones; i=0, 1, ..., n-1.

El promedio de i = 1, 2, ..., n es: (n+1)/2.

 $^{\circ}$  Se hacen un promedio de (n+1)/2 comparaciones de elementos.

#### El tiempo de ejecución:

depende *linealmente* del tamaño n de la estructura: O(n)

## Búsquedas inteligentes

- Si en las búsquedas secuenciales se accede más rápido a los elementos que están en las primeras posiciones: sería conveniente <u>ubicar en las primeras posiciones</u> <u>aquellos elementos que más veces se van a buscar</u>.
- Si se conocen de antemano las probabilidades o frecuencias con las que se va a buscar cada elemento *lo ideal* es tenerlos <u>ordenados</u> de acuerdo a esas probabilidades o frecuencias:
  - de más frecuente a menos frecuente o probable.
- Si no se conocen esas probabilidades, pero van a ser relativamente estables, se puede tratar de que la propia experiencia permita ir *ajustándose* a esa situación.

## Búsquedas inteligentes

- Para ello existen dos estrategias básicas de búsqueda adaptativas:
  - Movimiento al frente:
     colocar en primer lugar cada elemento buscado.
  - Transposición:

     intercambiar cada elemento buscado con

el anterior (si no es el primero).

• El primer método es más apropiado si la secuencia se implementa con una *lista enlazada* y el segundo si se implementa con *vector*.

2019-2020

```
int bus traspuesta(Tdef x, TVector v,
                   int ini, int fin)
 for (int pos = ini; pos <= fin; pos++)
    if (valor(v[pos]) == x)
      if (pos == 0)
      return pos;
      v[pos] = v[pos-1];
      v[pos-1] = x;
      return pos-1;
  return -1;
```

#### Contenido

#### Tema 2: Búsqueda

- 1. Búsqueda secuencial
- 2. Búsqueda binaria
- 3. Tablas hash

- La búsqueda secuencial se aplica a cualquier lista o secuencia de elementos (independientemente de que los elementos estén ordenados o no).
  - Aunque los elementos estén ordenados, no se obtiene ninguna ventaja de esa organización.
- Cuando el número de elementos de la lista aumenta, la búsqueda secuencial tiene muy baja eficiencia.
- Si los elementos de la secuencia están <u>ordenados por la</u> <u>clave la búsqueda</u>, la operación de búsqueda podría ser más eficiente.

- Si la lista está ordenada de acuerdo a la clave de búsqueda, la *búsqueda binaria* por dicha clave proporciona una técnica de búsqueda mejorada.
- La búsqueda binaria utiliza un método de <u>divide y</u> <u>vencerás</u> para localizar el valor deseado:
  - El valor buscado se compara con el valor de la clave del elemento central de la lista.
  - De esa forma, se determina si el elemento buscado está en la primera o en la segunda mitad de la lista.
  - Se repite el proceso utilizando con la primera mitad o la segunda mitad de la lista; según corresponda.

Una búsqueda binaria típica es la **búsqueda de una palabra en un diccionario**:

- Inicialmente, el espacio de búsqueda es todo el diccionario, desde la primera hasta la última página.
- Se abre el libro por una página cualquiera (se procura que sea por la mitad de la zona de búsqueda).
- Se compara la palabra buscada con las que aparecen en dicha página.
- Según el resultado de la comparación, la zona de búsqueda se reduce a las páginas que están antes o después de la página de apertura.
- El proceso continúa con la zona de búsqueda elegida hasta que se encuentra la página que debe contener la palabra buscada.

• <u>Ejemplo</u>: se desea buscar el registro de valor **120** en la secuencia de registros o datos siguiente.

0	1	2	3	4	5	6	7
13	44	75	100	120	275	325	510

- Comparamos la clave buscada con la clave del elemento central de la secuencia:
  - Posición central: 3
  - Valor en la posición central: 100
- Sabremos si el elemento buscado está en la parte anterior o posterior al elemento central.
- La búsqueda se realiza ahora en otra secuencia cuyo tamaño se ha reducido (a la mitad).

• Reducción de la secuencia original a 4-7:

0	1	2	3	4	5	6	7
13	44	75	100	120	275	325	510

- Comparamos la clave buscada con la clave del elemento central de la secuencia:
  - Posición central: 5
  - Valor en la posición central: 275
- La búsqueda se centra ahora en la secuencia [4-5] el tamaño se ha reducido a la mitad.
- El proceso se itera hasta que no se pueda subdividir más la secuencia (secuencia de un elemento).

```
int bus binaria(Tdef x, TVector v,
                 int ini, int fin)
   pos = ini;
   while (ini < fin)</pre>
  pos = (ini + fin) / 2;
     if (v[pos] < x)
       ini = pos + 1;
     else
       fin = pos;
  }
if (v[ini] == x)
ini;
      return ini;
   else return -1;
```

Otro ejemplo: se desea buscar el registro con valor
50 en la misma secuencia.

0		1	2	3	4	5	6	7
1	.3	44	75	100	120	275	325	510

- Cuando la búsqueda se haya reducido a una secuencia con un solo elemento.
  - Si es el registro buscado:
     hemos encontrado el registro buscado
  - En otro caso:
     el registro buscado no está en la secuencia

#### Mejoras:

- Una mejora práctica en la búsqueda binaria se consigue si se sale del bucle al coincidir uno de los extremos del intervalo de búsqueda con la clave buscada evitando las siguientes particiones.
- Si al buscar la palabra en el diccionario topamos con la página deseada,
  - dejamos de buscar

2019-2020

#### La búsqueda binaria

```
int bus binaria2(Tdef x, TVector v, int ini, int fin)
   pos = ini;
   while (ini < fin) {</pre>
     pos = (ini + fin) / 2;
     if (v[pos] == x)
        return pos;
     else
       if (v[pos] < x)
          ini = pos + 1;
       else
          fin = pos - 1;
   if (v[ini] == x)
      return ini;
   return -1;
```

- Considerando la cantidad de comparaciones:
  - El mejor caso: el elemento se encuentra en la posición central de la secuencia.
    - El tiempo de ejecución es O(1); sólo se realiza 1 comparación.
  - El peor caso: el elemento no está en la secuencia o se encuentra en la última comparación (se llega a reducir la búsqueda a una secuencia de tamaño 1).
    - El tiempo de ejecución es  $O(\log_2 n)$ .
    - Cada iteración que falla debe continuar disminuyendo la longitud de la subsecuencia por un factor de 2.
    - Los tamaños correspondientes son: n, n/2, n/4, n/8, n/16, ... 1
    - Esto es:  $n, n/2, n/2^2, n/2^3, n/2^4, ... n/2^m$ , siendo m el número de particiones. Por tanto, si  $n/2^m = 1$ , es  $n = 2^m$  y  $m = \log_2 n$ .
  - La complejidad resultante es:  $O(\log_2 n)$ .

# Búsqueda lineal y búsqueda binaria

2019-2020

Números de elementos examinados							
Tamaño de la lista	Búsqueda binaria	Búsqueda secuencial					
1	1	1					
10	4	10					
1.000	11	1.000					
5.000	14	5.000					
100.000	18	100.000					
1.000.000	21	1.000.000					

- Número de elementos a comparar en el peor de los casos.
  - En el caso de la búsqueda binaria, tengamos presente, por ejemplo, que  $2^{10} = 1024$ , lo cual implica el examen de 11 posibles elementos.
  - Si se aumenta el número de elementos de la secuencia hasta 2048 (= 2<sup>11</sup>) el número máximo de elementos examinados en la búsqueda binaria es 12.



2019-2020

# Búsqueda mediante transformación de claves (hashing)

- La **búsqueda binaria** proporciona un medio para reducir el tiempo de búsqueda pero exige que los datos estén *ordenados*.
- Existen **otros** métodos que pueden reducir el tiempo de búsqueda sin necesidad de que los datos estén ordenados.
  - Hashing: consiste en convertir la clave dada (numérica o alfanumérica) en una dirección (posición o índice) dentro del vector.
  - La correspondencia entre clave y dirección se establece por una función de conversión (la **función hash**).

#### Contenido

#### Tema 2: Búsqueda

- 1. Búsqueda secuencial
- 2. Búsqueda binaria
- 3. Tablas hash

#### Tablas Hash

- Una <u>tabla de dispersión o tabla hash</u> es un espacio de memoria donde se almacenan registros con información asociada a una serie de *valores*.
  - La idea básica consiste en utilizar una función del <u>valor</u> <u>de referencia</u> (<u>función hash o función de dispersión</u>) que proporcione directamente la posición donde debe estar almacenada la información correspondiente a cada valor.
  - A estos registros se accede directamente a través de una dirección de memoria determinada por la función hash del valor de referencia.
- Las tablas hash constituyen una herramienta muy importante para la manipulación y almacenamiento de datos en memoria secundaria.

#### Tablas Hash (ejemplo 1)

#### • <u>Ejemplo</u>:

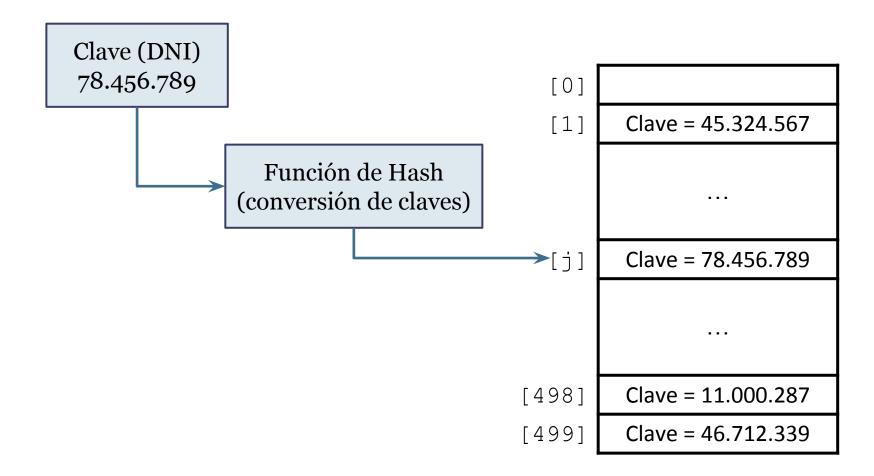
- Empresa con 100 empleados.
- Cada empleado tiene un número de identificación
   (clave) que va del 1 al 100.
- Puede existir una correspondencia directa entre la clave (número de identificación de empleado) y la posición que ocupa ese empleado dentro del vector de 100 elementos.
- ¿Y si no tuviéramos número de identificación para cada empleado y tuviéramos que usar su DNI?
   ¿O si el número de empleados fuera elevado?

#### Tablas Hash (ejemplo 2)

#### • Ejemplo:

- Supongamos que se quieren almacenar fichas con datos de **los alumnos** de este curso usando el *número del DNI* como valor de referencia.
- Dado que estos números tienen hasta 8 cifras, hay del orden de 100.000.000 de valores posibles pero es absurdo reservar memoria para todos si sabemos que el número de alumnos no llegará a los 300.
- Bastaría con reservar memoria para 300, o a lo sumo para 500 fichas.
- El problema de cómo establecer la ubicación de las fichas de datos correspondiente a cada posible valor para que su posterior gestión sea eficiente se resuelve con la implementación de una tabla de dispersión.

#### Tablas Hash (esquema)



# Función de dispersión (definición)

- Una <u>función de dispersión</u>, <u>transformación</u>
   <u>o hashing</u> es una función que, aplicada al valor de referencia, proporcionará la dirección donde se encontrará la información asociada a dicho valor.
- Dado:
  - un conjunto X de valores posibles (claves), y
  - un conjunto **D** de <u>direcciones</u> de memoria de una tabla

una función de transformación, de dispersión o función hash es una aplicación h:

 $h: X \to D$ 

#### Colisiones

- En las aplicaciones prácticas, el número de claves posibles es *mucho mayor* que el de los datos que realmente se van a almacenar.
- Por tanto, las funciones de transformación que se puedan utilizar serán siempre <u>suprayectivas</u>:
  - Existirán varios valores que se transformarán en una misma posición de memoria y a esos valores se le denominan **sinónimos**.
- Si en una aplicación aparecen sinónimos se dice que se produce una <u>colisión</u> y, dado que no son totalmente inevitables, se tiene que disponer de una herramienta para **tratar** estas circunstancias de forma *inteligente*.

#### Buenas funciones de dispersión

- Existen muchos métodos de transformación de claves.
- Una buena función de transformación para una tabla de dispersión debe ser <u>sencilla y rápida de computar</u>.
- Otro aspecto importante en la selección de una función de dispersión es evitar en lo posible las colisiones.
  - El menor número de colisiones se produce si se utiliza toda la tabla con la misma *probabilidad*:
    - Funciones de dispersión uniformes.
  - En estos casos, el número de sinónimos a cada valor es similar y se consigue repartir en pequeños trozos similares todo el conjunto de claves posibles.
    - De ahí el uso del término inglés hashing (*desmenuzar*)

#### Función de truncamiento

• Se ignora **parte** de la clave y se utiliza la parte restante directamente como índice.

#### • <u>Ejemplo</u>:

- Si las claves son enteros de 8 dígitos y la tabla de transformación tiene 1000 posiciones.
- Podríamos utilizar el quinto, segundo y primer dígito (desde la derecha) para hacer la conversión.
- Por ejemplo, el elemento con clave 72.588.495 iría en la posición 895.
- Este método es rápido pero no distribuye las claves de forma uniforme.

2019-2020

#### Función módulo de truncamiento

#### • <u>Ejemplo</u>:

- Supongamos que para los 300 alumnos del curso decidimos utilizar los tres últimos dígitos del DNI para obtener la dirección de memoria.
- El conjunto de valores posibles son los números de hasta 8 cifras y la función de dispersión proporciona la dirección como un número de o a 999.
- La aplicación con los números del DNI podría dar los siguientes <u>resultados</u>:

Valor	42325431	35623456	23452463	33040132	13512532	29454362	23865343	4797976
Direcc.	431	456	463	132	532	362	343	976

• La función de dispersión del ejemplo anterior se establece por la *fórmula*:

$$h(x) = x \bmod 1000$$

- Si todos los números del DNI desde el 0 hasta el 99.999.999 son igualmente probables, la probabilidad de cada dirección de memoria es de 0.001
- La <u>operación módulo</u> (que proporciona el resto de la división entre enteros) es muy *frecuente* en el diseño de funciones de dispersión.

• El resultado de la <u>operación</u> n mod m (que se implementa **en C** con el operador %) es el <u>resto</u> entero de la división del número entero n entre m, que también tiene que ser <u>entero</u>:

#### $n \mod m = n \% m$

- En general, en las tablas de dispersión, se utiliza como valor de referencia de los elementos de la tabla una información numérica de un rango de variación mucho mayor que el tamaño de la tabla de dispersión a utilizar.
  - Una vez fijado el tamaño t de la tabla, la función de dispersión se aplica calculando el resto de dividir la clave x por t para obtener la dirección de memoria correspondiente.
  - La función de dispersión h(x) = x mod t da un valor entre
    0 y t-1 para la dirección de memoria.
  - Si el espacio de direcciones de la tabla es de la forma 1, 2, ..., t hay que usar la función de dispersión:  $h(x) = 1 + (x-1) \mod t$ .

#### Tamaño de la tabla:

- Para usar funciones de dispersión de este tipo hay que analizar la elección del tamaño *t* ya que se puede tener un gran *desequilibrio*.
- Esto ocurre, por ejemplo, si las claves son **frecuentemente** números acabados en 0 y se toma t = 10.
- Algo parecido ocurre si las claves son cadenas de caracteres de palabras de un idioma concreto que tienen *inicios* o *terminaciones* muy frecuentes (por ejemplo, los apellidos en castellano).
- Este fenómeno se presenta con mayor probabilidad cuando el tamaño de la tabla es un **número entero con muchos divisores**.
- Por tanto, una condición previa que evita ésta y otras dificultades es tomar como tamaño *t* un **número primo**, o con pocos divisores.

- Si el tamaño de la tabla puede alcanzar las 1000 direcciones se elige 997 como valor de m (número primo más cercano a 999).
- Tomando los números de DNI del ejemplo anterior:

#### Función suma

- Es muy frecuente que las <u>claves</u> estén <u>formadas por</u> <u>cadenas de caracteres</u>, como nombres o identificadores.
  - Una <u>aplicación</u> muy importante de las tablas de dispersión es el **almacenamiento** que realizan los **compiladores** de los identificadores y la información relativa.
  - Este almacenamiento debe ser eficiente para cualquier criterio de selección de *identificadores* de un estilo de programación.
- Una opción inmediata para estos casos es <u>usar los</u> <u>valores ASCII de los caracteres para obtener una</u> <u>cantidad numérica</u>, por ejemplo <u>sumándolos</u>, a la que se le aplica una operación aritmética.

#### 2019-2020

# Función suma (código)

```
int hash(int valor) {
 d = 0;
 x = valor;
 while (x > 0)
      y = x \% 10;
     d = d + y;
     x = x / 10;
  return (d % t);
```

2019-2020

# Función suma, ejemplo

 Aplicando la función hash de tipo suma a los números del DNI con una tabla de tamaño 12 se podría obtener, por ejemplo, lo siguiente:

Valor	42325431	35623456	23452463	33040132	13512532	29454362	23865343	4797976
Suma	24	34	29	16	22	37	34	49
Dirección	0	10	5	4	10	1	10	1

- Se observan en esta tabla diversos **sinónimos** correspondientes a las direcciones 10 y 1:
  - Al considerar estas claves se producirán colisiones.
- Parece que el ejemplo está forzado para que aparezcan muchas colisiones (en este caso, 3 colisiones con 8 registros)
- Sin embargo, las colisiones suelen ser más frecuentes de lo que uno espera.

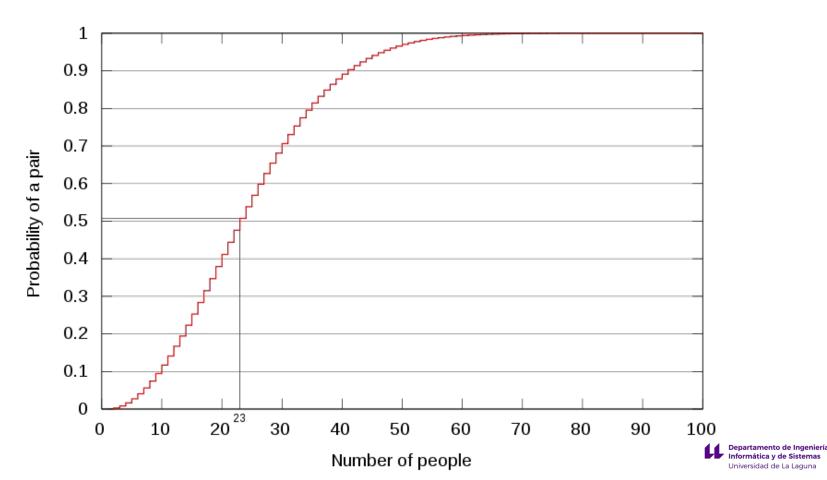


#### Paradoja de von Mises

- Si disponemos de una *función de dispersión* para una tabla de tamaño 365 en la que almacenar 23 elementos, podemos relacionar la aparición de colisiones con el hecho de que entre 23 personas elegidas al azar encontremos dos con la misma fecha de *cumpleaños*.
  - "¿Cual es la probabilidad de que encontremos al menos dos alumnos en la clase con la misma fecha de cumpleaños?
  - La fórmula es:

Prob(mismo cumpleaños) = 
$$1 - \frac{\binom{365}{alumnos}}{365^{alumnos}} = \frac{365 \cdot 364 \cdot 363 \cdot ... \cdot (365 - alumnos - 1)}{365 \cdot 365 \cdot 365 \cdot 365 \cdot ... (alumnos) ... \cdot 365}$$

- Con **23** alumnos la probabilidad es más del **50**% (**0.507297**), aunque 23 fechas a lo largo del año suponga poco más del **6**% del calendario ocupado
- Con 50 alumnos la probabilidad es más del 97% (0.970373)
- Con 75 alumnos es del 99,97% y casi 100% con 100 personas (0.9999997)



- Otro tipo de transformación corriente para claves consistentes en secuencias de caracteres es el de las transformaciones denominadas de plegado.
- La idea consiste en <u>dividir la clave en partes de</u> <u>tamaño similar y sumarlas</u>.
  - Esta suma se puede hacer directamente o uniendo los extremos consecutivos con un efecto acordeón.
- Resultan los métodos de:
  - Plegado por desplazamiento
  - Plegado por las fronteras
- Las operaciones pueden hacerse en base decimal o binaria.

2019-2020

- Con los DNI del ejemplo anterior para obtener una dirección del rango 0..999 se realizan los plegados con partes de tres cifras.
  - Si los plegados superan el rango de la tabla se toma el módulo del tamaño de la tabla.
- Plegado por desplazamiento:

```
h(42|325|431) = 42 + 325 + 431 = 798

h(35|623|456) = 35 + 623 + 456 = 1114 \rightarrow 114

h(23|452|463) = 23 + 452 + 463 = 938

h(33|040|132) = 33 + 040 + 132 = 205
```

• Plegado por las fronteras:

```
h(42|325|431) = 42 + 523 + 431 = 996
h(35|623|456) = 35 + 326 + 456 = 817
h(23|452|463) = 23 + 254 + 463 = 740
h(33|040|132) = 33 + 040 + 132 = 205
```



#### Función centro del cuadrado

• Otra función de dispersión común para claves de tipo numérico consiste en tomar unos dígitos fijos del interior del cuadrado del número entero.

#### • <u>Ejemplo</u>:

 Tomando los DNIs del ejemplo anterior para obtener una dirección del rango o..999 se toman las cifras tercera, cuarta y quinta del cuadrado de la clave.

```
42325431 \rightarrow 42325431^2 = 1791442109335761 \rightarrow 914

35623456 \rightarrow 35623456^2 = 1269030617383936 \rightarrow 690

23452463 \rightarrow 23452463^2 = 550018020766369 \rightarrow 1

33040132 \rightarrow 33040132^2 = 1091650322577424 \rightarrow 916
```

### Números pseudo-aleatorios

- Un *tipo de funciones de dispersión* con buenas propiedades son las funciones de dispersión o funciones hash pseudo-aleatorias que utilizan las técnicas de los generadores de números pseudo-aleatorios.
- Estos generadores se basan en una fórmula que aprovecha el *rebosamiento* en los cómputos en el ordenador.
- Las **fórmulas usuales** que aplican los generadores de números pseudo-aleatorios de los lenguajes de programación estándares son fórmulas recursivas del tipo:

semilla = ((multiplicador \* semilla) + sumando ) mod máximo

### Generación de números pseudo-aleatorios

- En C++ se dispone de la función **rand** con un mecanismo basado en la fórmula anterior pero que mejora su rendimiento y que proporciona un **número entero** entre **0** y **RAND\_MAX**.
- El valor de RAND\_MAX viene definido en la librería <cstdlib> y suele ser 32767 o mayor.
- Para obtener un número real pseudo-aleatorio entre 0 y 1 con *distribución uniforme* se usa la fórmula:

• Para obtener un número **entero** entre 0 y n—1 con función de probabilidad uniforme se usa:

$$x = rand() % n$$



#### Inicializar la semilla

• La semilla se puede *iniciar* en un valor concreto en la ejecución de un programa mediante una sentencia:

#### srand(semilla)

 Para asignar a la semilla un valor usando el estado del reloj del sistema se usa

#### srand(time(NULL))

- Esta sentencia que hace que los valores que proporciona rand() sean *prácticamente irrepetibles*.
- Si siempre se proporciona el mismo valor semilla, se obtendrá siempre la misma secuencia de números.

# Función pseudo-aleatoria

- Para construir una función hash o función de dispersión pseudo-aleatoria se hace intervenir la clave en la asignación de un valor a la semilla y luego se toma el módulo del tamaño de la tabla para llevarlo a su rango.
- Si las claves de los elementos a insertar en la tabla son identificadores se deben obtener valores numéricos a partir de sus caracteres.
  - Por ejemplo, se pueden transformar en enteros sumando los valores ASCII de algunas de sus letras (o de todas).
- Entonces esta <u>información numérica</u> se utiliza para <u>establecer</u> <u>el valor de la semilla</u>.

2019-2020

### Código de la función pseudo-aleatoria

• Una implementación de la función hash o función de dispersión pseudo aleatoria es:

```
int hash(int valor) {
    srand(valor);
    return rand() % t;
}
```

- Existen diversas *recomendaciones* sobre valores adecuados para la semilla de los generadores de números pseudo-aleatorios y, aunque hay ciertas discrepancias, todas coinciden en que **no** es conveniente usar *semillas pares*.
  - Por eso, las funciones de dispersión pseudo-aleatorias determinan una semilla impar a partir de la clave.



# Implementación de las tablas

- El <u>tipo de datos</u> abstracto tabla de dispersión o <u>tabla</u> <u>hash</u> constituye uno de los tipos de datos de mayor aplicación.
- Este tipo de datos, denominado <u>tabla</u>, está compuesto de un número de <u>pares</u> consistentes en:
  - □ Una **clave**, y
  - Un enlace a un registro con cierta información asociada a la clave.
- La <u>estructura de datos</u> de la tabla hash está compuesta por un número fijo de <u>celdas</u> que pueden estar *vacías* o contener *uno* o *varios* pares.

# Sinónimos y colisiones

• A las celdas se <u>accede</u> mediante una dirección de memoria que resulta de aplicar una función hash, de transformación o de dispersión *h*() a la clave:

$$h: x \to h(x)$$

- Dos <u>claves</u> distintas x e y son *sinónimas* para la transformación si h(x) = h(y)
- Se produce una *colisión* cuando aparecen dos claves distintas a las que le corresponde la <u>misma</u> dirección.
  - Siempre existe la posibilidad de que aparezcan sinónimos y, por tanto, de que se produzcan colisiones.
  - Por tanto, hay que disponer de herramientas para tratar las colisiones de forma inteligente.

#### Operaciones en las tablas

- Sobre las tablas de dispersión se consideran las <u>operaciones</u>
   <u>básicas</u> siguientes:
  - La <u>búsqueda</u> es la operación más relevante y el objetivo fundamental de esta herramienta es hacerla muy eficiente.
  - La <u>inserción</u> debe diseñarse de forma que favorezca lo más posible este objetivo.
  - La operación de <u>eliminación</u> o borrado.
- Las tablas de dispersión son ineficientes para **otras operaciones** que requieran información sobre alguna ordenación de los datos:
  - Por ejemplo, para obtener un listado de los registros ordenados por su clave.



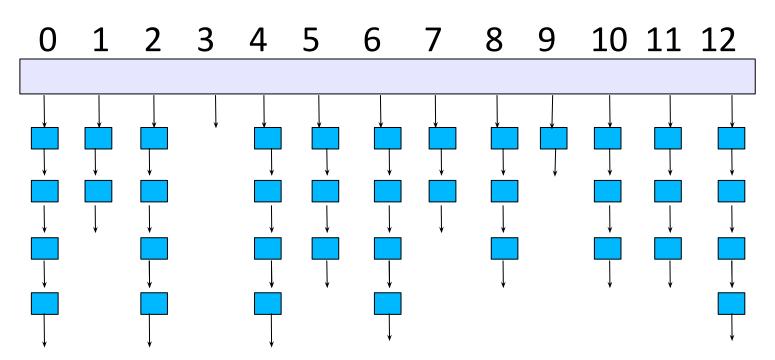
niversidad de La Laguna

# Dispersión abierta o cerrada

- Las <u>celdas de la tabla</u> pueden tener capacidad para almacenar:
  - <u>un</u> registro con su clave,
  - un número fijo de ellos, o
  - una cantidad arbitraria.
- Si en cada celda se tiene espacio para una **cantidad fija** (uno o más) de registros se habla de bloque.
  - Dispersión (hashing) cerrada o direccionamiento abierto.
- Para disponer de espacio para una cantidad **arbitraria** de registros se usan <u>listas enlazadas</u> mediante memoria dinámica:
  - Dispersión (*hashing*) abierta, direccionamiento cerrado o encadenamiento separado.

# Dispersión abierta

- La <u>dispersión abierta</u> consiste en usar *una lista* con los elementos que se dispersan en *cada dirección*.
  - Cada celda de la tabla está compuesta por una clave y un puntero.
  - El puntero de una celda apunta a NULL si la celda está vacía.



# Dispersión cerrada

- En la <u>dispersión cerrada</u> en cada dirección hay una celda que tiene espacio para una cantidad fija de registros (*bloque*).
- Se produce un *desbordamiento* en estas tablas al tratar de insertar un nuevo registro con una clave a cuya dirección de memoria le corresponde una celda que <u>ya está completa</u>.
  - El desbordamiento no se produce si se usa dispersión abierta
- Si las celdas sólo tienen capacidad para un registro, que es la implementación más sencilla, la colisión y el desbordamiento se producen <u>a la vez</u>.
  - En este caso se habla de tablas simples, o con celdas simples.

2019-2020

#### Tratamiento del desbordamiento

• El <u>tratamiento del desbordamiento</u> implica utilizar una estrategia para determinar un lugar <u>alternativo</u> donde ubicar la información correspondiente y luego poder acceder a ella *eficientemente*.

- En la <u>dispersión cerrada</u>, si al tratar de insertar un elemento, la celda que le corresponde está llena (*hay desbordamiento*) se puede tratar de <u>almacenar el elemento</u> en <u>otra celda</u> con <u>algún registro libre</u>.
  - Por ello, se habla de direccionamiento abierto.

# La exploración

- El proceso para determinar qué otra celda se examina para tratar de insertar en ella el elemento se llama **exploración**.
- La estrategia de exploración debe estar completamente determinada a partir de la clave para que el posterior proceso de búsqueda pueda encontrar eficientemente el mismo registro dada su clave.
- La estrategia de exploración elemental es la <u>exploración</u> <u>lineal</u>:
  - Consiste en probar en las celdas que vienen a continuación hasta encontrar una celda con un registro libre.

# Ejemplo de exploración lineal

- **Ejemplo**: Para los 200 alumnos del curso utilizamos los dos últimos dígitos del DNI.
  - El conjunto de claves posibles son los números de 8 cifras y la función de dispersión es la que toma los dos últimos dígitos:

$$h(x) = x \bmod 100$$

• Si la tabla tiene 100 celdas de 3 registros cada una, el estado de la tabla puede ser:

00	01	•••	32	33	34	•••	99
41325200	29045301		41376732	30128533	37231234		32176499
43124600	28879800		38937332	-	45320434		-
42437300	37566201		42732232	-	-		-

# Ejemplo de exploración lineal

00	01	•••	32	33	34	•••	99
41325200	29045301		41376732	30128533	37231234		32176499
43124600	28879800		38937332	-	45320434	•••	-
42437300	37566201		42732232	-	-		-

- Las claves 37231734 y 45320434 son sinónimos y produjeron una colisión.
  - Sin embargo, han podido almacenarse en la dirección que les corresponde.
  - La clave 34286434 daría lugar a otra colisión pero no a un desbordamiento.
- Las claves 41376432, 38937132 y 42732432 son sinónimos y sus registros ocupan completamente la celda correspondiente

# Ejemplo de exploración lineal

00	01	•••	32	33	34	•••	99
41325200	29045301		41376732	30128533	37231234	•••	32176499
43124600	28879800		38937332	-	45320434	•••	-
42437300	37566201		42732232	-	-	•••	-

- Si se tienen que almacenar los datos correspondientes a la clave 42347532 se produce una colisión ya que la celda está ocupada, pero como además está completa se produce un desbordamiento.
- Utilizaremos exploración lineal, para ubicar la clave en la siguiente celda que tenga hueco para ello.
  - El registro de clave 42347532 se almacena en la dirección 33.

2019-2020

# Ejemplo de exploración lineal

00	01	•••	32	33	34	•••	99
41325200	29045301		41376732	30128533	37231234		32176499
43124600	28879800		38937332	-	45320434		-
42437300	37566201		42732232	-	-		-

Seguramente esto fue lo que ocurrió en las celdas 00 y 01:

- Cuando se insertó el registro de clave 28879800 ya estaba llena la celda de dirección 00.
- Posteriormente se insertó el registro de clave 37566201.
- Si ahora se tiene que insertar un elemento con clave 24874700 llevaría a buscarle ubicación en una celda más alejada.



#### Celdas vacías

- Por otro lado, es necesario <u>conocer cuándo el espacio para un</u> <u>registro en una celda está vacío</u> y no confundir el valor que pueda estar presente previamente en la posición correspondiente a la clave con una clave de un elemento ya insertado.
- Un valor <u>especial</u> de la clave (usualmente 0 o −1) indicará que el registro está vacío.
  - Si, por ejemplo, este valor es el cero entonces el cero no puede ser un valor posible de la clave.

☐ La tabla vacía debe *inicializarse* con este valor en todos sus registros y no dejar en ellos los valores que pudieran haber al iniciar el programa.

# La búsqueda

- La <u>búsqueda del registro</u> correspondiente a un valor de la clave se efectúa de la siguiente manera:
  - Se <u>empieza</u> por la <u>dirección que le corresponde</u> según la función de dispersión que se esté aplicando.
  - Si el valor no se encuentra en ningún registro de dicha celda y queda aún espacio para almacenar el registro, la búsqueda finaliza en fracaso y se puede concluir que el elemento no está presente en la tabla.
  - Si el valor no se encuentra en ningún registro de dicha celda y la celda está completamente ocupada, se debe continuar la búsqueda por las direcciones en la que se habría almacenado siguiendo la estrategia de direccionamiento o exploración adoptada.

#### La inserción

- Por ejemplo, si la tabla se gestiona con <u>exploración lineal</u> se recorren las celdas que vienen a continuación <u>hasta</u> encontrar el elemento buscado o una celda con espacio para <u>el registro</u>.
  - La tabla se considera que es circular por lo que si se llega al final de la misma se vuelve a empezar por el principio.
- Sólo si la exploración acaba en una celda con espacio libre se podría concluir que el elemento buscado no está presente en la tabla.
- Para <u>insertar</u> un <u>nuevo elemento</u> en la tabla, este proceso de búsqueda acaba en la celda con espacio disponible, en la que se puede insertar el registro.

#### La eliminación

• Si se elimina algún elemento de la tabla se puede falsear el proceso de búsqueda de aquellos elementos para los que se exploró la celda de ese elemento al buscarle una posición en la que ubicarlo.

#### Por ejemplo, si:

- al <u>insertar</u> en una tabla simple el elemento **A** se produce una colisión con el elemento **B** que ya está en la tabla y
- posteriormente se elimina B,
- cuando se vaya a <u>buscar</u> el elemento A y nos encontremos que la celda que le corresponde <u>hay espacio libre</u> para el registro,
- entonces interpretaríamos **erróneamente** que **A** <u>no está</u> presente en la tabla.

#### Tablas contaminadas

- Como remedio se pueden <u>marcar las celdas</u> de las que <u>se ha</u> <u>eliminado algún elemento</u> para que <u>la exploración no se</u> <u>detenga en ellas</u>.
- Para ello se utiliza un valor de clave especial pero distinto al que corresponde a una celda vacía.
  - Por ejemplo:
    - El 0 (cero) para la celda vacía, y
    - el −1 para la que estuvo ocupada y vuelve a estar libre.
- La presencia de celdas que estuvieron ocupadas provoca un esfuerzo adicional en los procesos de búsqueda que se vuelven más <u>ineficientes</u> y se dice que la **tabla** está **contaminada**.

# Reorganización de las tablas

- Si el grado de contaminación de una tabla es alto llega a ser conveniente <u>reorganizar de nuevo la tabla</u> aplicando la estrategia de inserción a los elementos que forman parte de ella a la tabla vacía.
- Incluso se puede usar información relativa a la frecuencia con la que se accede a determinados elementos para <u>que sean los menos frecuentes los que se vean desplazados al producirse las colisiones</u>.
- Existen estrategias de reorganización que persiguen dinámicamente este objetivo.

# Técnicas de exploración

- El tratamiento adecuado del <u>desbordamiento</u> requiere usar una *estrategia inteligente* para determinar la celda <u>alternativa</u> donde ubicar el registro.
- Estas estrategias se denominan <u>técnicas de exploración</u> y una de las más sencillas es la exploración lineal.
- Con la <u>exploración lineal</u>:
  - Cuando se produce un desbordamiento se utiliza <u>la siguiente</u> celda con algún hueco.
  - En la <u>inserción</u>, si la celda está llena se pasa a la siguiente hasta encontrar una con hueco.
  - En la <u>búsqueda</u>, si no se encuentra el registro en la celda, se pasa a la siguiente hasta encontrarlo o alcanzar una celda que no esté llena.
  - Al llegar al final de la tabla, se trata como una tabla circular y se reinicia la búsqueda por el principio.

# Función de exploración

• Si en una tabla *T* la función de dispersión es *h*, para una clave *x*, se examinan las celdas:

$$T[h(x)], T[h(x)+1], T[h(x)+2], ..., T[h(x)+i], ...$$

• En general, la dirección de exploración se expresa por:

$$d = h(x) + g_i(x)$$

donde h(x) es la **función de dispersión** y  $g_i(x)$  es la **función de exploración** o de tratamiento de colisiones.

 Al considerar la tabla siempre circular la dirección de exploración es:

$$d = (h(x) + g_i(x)) \bmod t$$

donde *t* es el tamaño de la tabla.

• En la exploración lineal, las direcciones de búsqueda vienen dadas por:

$$d = (h(x) + i) \mod t$$
, para  $i = 0, 1, 2, ..., t-1$ .

## Clustering

- Sin embargo, con el método de exploración lineal se van llenando celdas muy cercanas.
- Este fenómeno se denomina **clustering** y provoca ineficiencia en las operaciones de búsqueda posteriores.
- Esta dificultad se evita en parte con la estrategia de **exploración cuadrática** que utiliza la función:

$$g_i(x) = i^2$$
, para  $i = 0, 1, 2, ...$ 

- Si el tamaño de la tabla toma un valor de la forma t = 4j + 3 entonces la versión de la exploración cuadrática que recorre las direcciones h(x),  $(h(x) + i^2) \mod t$ ,  $(h(x) i^2) \mod t$ , incluye todas sus direcciones si  $1 \le i \le (t-1)/2$ .
- Con esta estrategia se puede llegar a producir un fenómeno similar al clustering, denominado **clustering secundario**.

# Técnicas de exploración

- Otra forma de resolver los desbordamientos es utilizando permutaciones del rango de direcciones de la tabla asociadas a cada valor de la clave; es decir de la secuencia [0...t-1].
- La <u>técnica de exploración por permutación</u> consiste en obtener a partir de la clave x una permutación p(x) de las direcciones de la tabla en vez de una sola dirección.
- La estrategia de permutación pseudo-aleatoria consiste en generar una permutación p(x) a partir de la clave utilizando números pseudo-aleatorios.
- Una forma sencilla de obtener permutaciones es mediante los recorridos sistemáticos de paso aleatorio.
  - Es la técnica conocida como dispersión doble.

# Dispersión doble

- En la <u>técnica de dispersión doble</u>, es una <u>estrategia de</u> <u>exploración</u> en la que, ante una colisión,
  - se genera una amplitud de paso por medio de <u>otra</u> función de dispersión f(x) y
  - se realiza una exploración del resto de la tabla con dicha amplitud de paso:

$$g_i(x) = i * f(x)$$
, para  $i = 0, 1, 2, ...,$ 

• Con la estrategia de exploración doble con las dos funciones de dispersión h(x) y f(x) se recorren las direcciones:

$$d = h(x) + i * f(x) \mod t$$
, para  $i = 0, 1, 2, ...,$ 

### Tamaño primo de las tablas

- Sin embargo, de esta forma <u>no siempre</u> se obtiene una permutación de todas las direcciones de la tabla:
  - Si el paso f(x) resulta un <u>divisor</u> del tamaño t de la tabla, se repiten direcciones antes de recorrerlas todas.
  - Por tanto, si el número t es primo estos recorridos no repiten ninguna dirección antes de haberlas recorrido todas.
- Para la exploración doble es **necesario** elegir como tamaño de la tabla **un número primo** y así garantizar que no se repite ninguna celda ninguna celda antes de explorarlas todas dando lugar a un recorrido sobre una permutación de las direcciones de la tabla

# La redispersión

- La **técnica de redispersión** o *rehashing* usa una <u>familia de</u> <u>funciones de exploración</u>  $g_i$ , i = 0, 1, 2, ..., para examinar las direcciones, siendo cada  $g_i$  una *función de dispersión distinta*, para cada i.
- La estrategia de **redispersión pseudo-aleatoria** consiste en usar una <u>sucesión de funciones de dispersión pseudo-aleatorias</u> o, equivalentemente, una sucesión de *direcciones pseudo-aleatorias* que dependan sólo de la clave.
- Una estrategia de exploración por *permutación pseudo-aleatoria* se obtendría seleccionando aleatoriamente, en cada iteración i = 0, 1, 2, ..., t-1, una dirección de memoria <u>aún no explorada</u>.

#### Eficiencia

- La eficiencia del tratamiento de la tabla depende de la carga que soporte la tabla en cada momento.
- Se llama <u>densidad de carga</u> al cociente entre el número de direcciones que se están utilizando y el número de direcciones posibles:

```
Densidad = número de direcciones que se están utilizando número de direcciones posibles
```

• Se llama <u>factor de carga</u> al cociente entre el número de registros almacenados y el número de registros que es posible almacenar en la tabla:

```
rúmero de registros almacenados

Factor = 

número de registros que es posible almacenar
```

#### Ejemplo

- **Ejemplo:** Supongamos que para los 200 alumnos del curso decidimos utilizar los dos últimos dígitos del DNI.
  - El conjunto de claves posibles son los números de 8 cifras y la función de dispersión se define de forma que los dos últimos dígitos asignan la dirección de memoria.
- La tabla consta de 100 celdas de tres registros.

00	01	•••	32	33	34	•••	99
41325200	29045301		41376732	30128533	37231234		32176499
43124600	28879801		38937332	-	45320434	•••	-
42437300	•••		42732232	-	-		-

### Ejemplo

• Si hemos insertado 120 registros usando 70 celdas.

La <u>densidad de carga</u> es:

$$70/100 = 0.7$$

El <u>factor de carga</u> es:

$$120/300 = 0.4$$

00	01	•••	32	33	34	•••	99
41325200	29045301		41376732	30128533	37231234	•••	32176499
43124600	28879801		38937332	-	45320434	•••	-
42437300			42732232	-	-		-

• Si al acabar con los 200 alumnos tuviéramos 80 celdas ocupadas, estos valores serían de 0.8 y 2/3.

#### Probabilidad de celda vacía

- Suponemos que la asignación de direcciones a las celdas es aleatoria y uniforme. Al <u>insertar una nueva clave k</u> en una tabla de tamaño n, (con distribuciones de los intentos independientes).
  - La probabilidad de encontrar la celda vacía en la primera comparación es:  $1 \frac{k}{n} = \frac{(n-k)}{n}$

 La probabilidad de que sean necesarias exactamente dos comparaciones es:

$$\left| \frac{k}{n} \left( 1 - \frac{k-1}{n-1} \right) = \frac{k}{n} \frac{(n-k)}{n-1} \right|$$

 La probabilidad de encontrar la celda vacía a la tercera comparación es:

$$\frac{k k-1}{n n-1} \left(1 - \frac{k-2}{n-2}\right) = \frac{k k-1}{n n-1} \frac{(n-k)}{n-2}$$

## Número medio de comparaciones

Si c es el número de comparaciones hasta encontrar la celda vacía:

$$\Pr(c=i) = \frac{k}{n} \frac{(k-1)}{(n-1)} \frac{(k-2)}{(n-2)} \dots \frac{(k-i+2)}{(n-i+1)} \frac{(n-k)}{(n-i)}.$$

Entonces:

$$E[c] = \sum_{i=1}^{n} i \Pr(c=i) = \sum_{i=1}^{n} \Pr(c \ge i) = \frac{(n+1)}{(n-k+1)} = \frac{1}{\left(1 - \frac{k}{n+1}\right)} \approx \frac{1}{(1-\alpha)}.$$

 Por tanto, si la clave se encuentra ya almacenada en la tabla, el número medio de comparaciones hasta encontrarle hueco es :

$$\frac{1}{1-\alpha}$$

• Con aproximaciones similares se llega a que el número esperado de comparaciones hasta encontrar una clave ya almacenada en la tabla es:  $E[c] = -1/\alpha \log (1 - \alpha)$ 

Departamento de Ingenierí Informática y de Sistemas Universidad de La Laguna

# Distribución aleatoria y uniforme

En la hipótesis de distribución aleatoria y uniforme de las claves en la tabla, con independencia en las distribuciones de los sucesivos intentos.

	Dispersión abierta	<b>Exploración Lineal</b>	Exploración Aleatoria
Búsqueda	$1 + \alpha / 2$	$1/2 (1 + 1 / (1 - \alpha))$	$-1/\alpha \log (1 - \alpha)$
Inserción	α	$1/2 (1 + 1/(1 - \alpha)^2)$	1 / (1 - α)

# Números medios de comparaciones

Con tablas de tamaño 1000 los valores aproximados son:

BÚSQUEDA	$\alpha = 0.10$	$\alpha = 0.25$	$\alpha = 0.50$	$\alpha = 0.75$	$\alpha = 0.90$	$\alpha = 0.99$
Abierta	1.05	1.12	1.25	1.37	1.45	1.49
Lineal	1.06	1.17	1.50	2.50	5.50	50.5
Redispersión	1.05	1.15	1.39	1.85	2.56	4.65

INSERCIÓN	$\alpha = 0.10$	$\alpha = 0.25$	$\alpha = 0.50$	$\alpha = 0.75$	$\alpha = 0.90$	$\alpha = 0.99$
Abierta	0.10	0.25	0.50	0.75	0.90	0.99
Lineal	1.12	1.39	2.50	8.50	50.5	5000.0
Redispersión	1.11	1.33	2.00	4.00	10.0	100.0