| Universidade Federal do Maranhão - Departamento de Informática | | |
|--|-------|-----|
| Ciência da Computação - Inteligência Artificial | | (() |
| Docente: Prof. Dr. Tiago Bonini Borchartt | | 10V |
| Discente | Data: | 01 |

Primeira Avaliação

1. Associe a lista de agentes com as características apresentadas a seguir (2,0 pontos):

a. Agente reativo simples

b. Agente baseado em objetivos c. Agente BDI

d. Agente reativo baseado em modelos

e. Agente baseado na utilidade

(a) Não possuem um modelo interno do mundo, ou seja, não possuem uma representação explícita do ambiente.

(c) Usam crenças para representar o conhecimento que eles têm do mundo.

(e) Avaliam as consequências esperadas de diferentes ações possíveis e escolhem a ação que maximiza os benefícios esperados.

(d) Atualizam continuamente a descrição que têm sobre o ambiente, à medida que novas informações são coletadas.

/ (d) Modela o mundo externo e armazena essa informação em um estado interno que auxilia na escolha da ação.

(e) Têm como objetivo maximizar uma medida de utilidade, que é uma função que atribui valores numéricos a diferentes estados do mundo.

(c) Usam a intenção para representar os planos ou ações que eles têm em mente para alcançar seus objetivos.

(b) Geralmente criam planos ou sequências de ações que levam a objetivos intermediários e, finalmente, ao objetivo

(1) (2) São úteis em ambientes onde a velocidade de tomada de decisão é mais importante do que a precisão ou a complexidade.

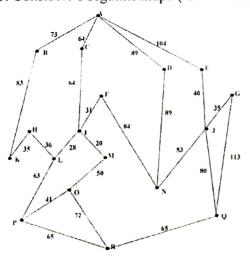
(h) São capazes de tomar decisões com base em seus objetivos e no conhecimento que possuem do ambiente.

1 1/2. Em relação as estratégias de busca, assinale no quadro abaixo as características que sejam pertinentes a cada

estratégia (2,0 pontos).

| Característica | Busca em Extensão | Busca em Profundidade | Busca em Profundidade Limitada |
|--|----------------------|--------------------------|--------------------------------------|
| Nós de borda gerenciados por uma fila do tipo FIFO | ×Q | | |
| Nós de borda ordenados por uma lista ordenada por função de custo | | | |
| Nós de borda ordenados por uma pilha do tipo LIFO | | × C | XU |
| Não encontra solução se o nó objetivo estiver além do horizonte de busca | | | x C |
| Possui a mesma complexidade de tempo e espaço, pois todos os nós são mantidos na memória | XQ | | |
| Busca completa (evitando ciclos) | XU | × (// | |
| Busca ótima se o custo for uniforme | X C | | |

Considere o seguinte mapa (fora de escala):



- a) Utilizando o algoritmo de busca em extensão, desenhe a árvore de busca gerada para se chegar do nó A até o nó R.
- b) Utilizando o algoritmo de busca em profundidade, desenhe a árvore de busca gerada para se chegar do nó A até R.

Em suas respostas forneça o seguinte:

- I. A definição da ordem em que os nós serão expandidos.
- II. A árvore de busca que é produzida.
- III. A rota que será tomada e o custo total.

