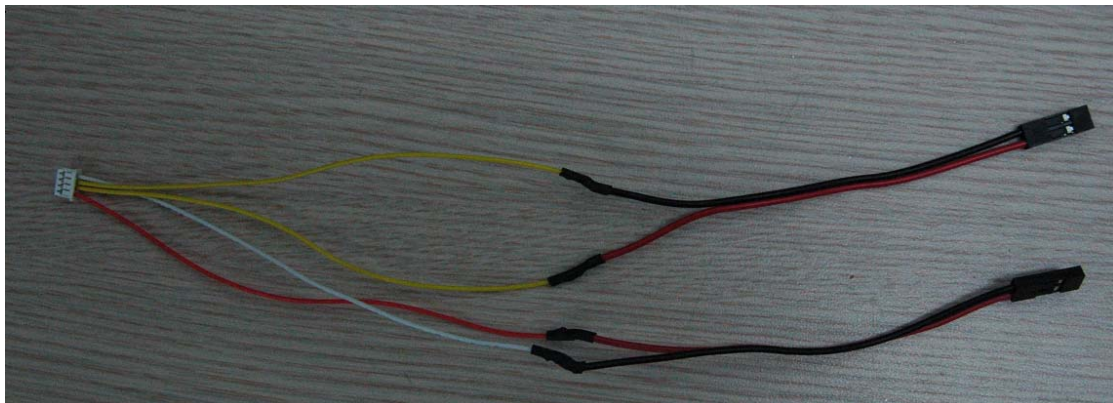
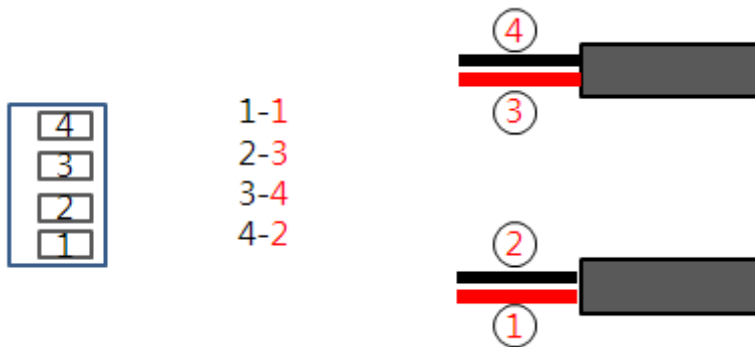


지능형 SoC 로봇워 2012

<로보노바 <=> 두뇌보드 케이블 제작 방법>

1. 두뇌보드 - 로봇 모션컨트롤러 보드 케이블 제작 정보

- 아래의 그림과 같이 케이블을 제작



2. 모션컨트롤러 보드 연결

3, 4번 Pin을 아래의 그림과 같이 연결합니다.

1, 2번 Pin은 빨간색 박스 표시된 부분 중 어떠한 곳에 연결해도 됩니다. 단 그림과 같이 2번 pin은 바깥쪽, 1번 Pin은 안쪽(가운데 Pin)에 연결 해야 됩니다. (반대로 연결할 경우, 두뇌보드가 손상될 수 있습니다.)

