

网络流

1.最大流

最大流最小割定理：

1. 最小割等价于最大流。
2. 最小割在最大流中一定是满流边，是增广路径中容量最小的边。
3. 一条增广路径只对应一条最小割。（如果一条增广路中两条满流且都需要割掉，那一定通过反向边分成两条增广路）

EK算法(使用 longlong+处理重边)

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
int n,m,s,t,u,v;
long long w,ans,dis[520010];
int tot=1,vis[520010],pre[520010],head[520010],flag[2510][2510];

struct node {
    int to,net;
    long long val;
} e[520010];

void add(int u,int v,long long w) {
    e[++tot].to=v;
    e[tot].val=w;
    e[tot].net=head[u];
    head[u]=tot;
    e[++tot].to=u;
    e[tot].val=0;
    e[tot].net=head[v];
    head[v]=tot;
}

inline int bfs() { //bfs寻找增广路
    for(int i=1;i<=n;i++) vis[i]=0;
    queue<int> q;
    q.push(s);
    vis[s]=1;
    dis[s]=2005020600;
    while(!q.empty()) {
        int x=q.front();
        q.pop();
        for(int i=head[x];i;i=e[i].net) {
```

```

        if(e[i].val==0) continue; //我们只关心剩余流量>0的边
        int v=e[i].to;
        if(vis[v]==1) continue; //这一条增广路没有访问过
        dis[v]=min(dis[x],e[i].val);
        pre[v]=i; //记录前驱,方便修改边权
        q.push(v);
        vis[v]=1;
        if(v==t) return 1; //找到了一条增广路
    }
}
return 0;
}

void update() { //更新所经过边的正向边权以及反向边权
    int x=t;
    while(x!=s) {
        int v=pre[x];
        e[v].val-=dis[t];
        e[v^1].val+=dis[t];
        x=e[v^1].to;
    }
    ans+=dis[t]; //累加每一条增广路经的最小流量值
}

int main() {
    scanf("%d%d%d%d",&n,&m,&s,&t);
    for(int i=1;i<=m;i++) {
        scanf("%d%d%lld",&u,&v,&w);
        if(flag[u][v]==0) { //处理重边的操作(加上这个模板题就可以用EK算法过了)
            add(u,v,w);
            flag[u][v]=tot;
        }
        else {
            e[flag[u][v]-1].val+=w;
        }
    }
    while(bfs()!=0) { //直到网络中不存在增广路
        update();
    }
    printf("%lld",ans);
    return 0;
}

```

Dinic(当前弧优化+剪枝)

```

#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

```

```

const long long inf=2005020600;
int n,m,s,t,u,v;
long long w,ans,dis[520010];
int tot=1,now[520010],head[520010];

struct node {
    int to,net;
    long long val;
} e[520010];

void add(int u,int v,long long w) {
    e[++tot].to=v;
    e[tot].val=w;
    e[tot].net=head[u];
    head[u]=tot;

    e[++tot].to=u;
    e[tot].val=0;
    e[tot].net=head[v];
    head[v]=tot;
}

int bfs() { //在惨量网络中构造分层图
    for(int i=1;i<=n;i++) dis[i]=inf;
    queue<int> q;
    q.push(s);
    dis[s]=0;
    now[s]=head[s];
    while(!q.empty()) {
        int x=q.front();
        q.pop();
        for(int i=head[x];i;i=e[i].net) {
            int v=e[i].to;
            if(e[i].val>0&&dis[v]==inf) {
                q.push(v);
                now[v]=head[v];
                dis[v]=dis[x]+1;
                if(v==t) return 1;
            }
        }
    }
    return 0;
}

int dfs(int x,long long sum) { //sum是整条增广路对最大流的贡献
    if(x==t) return sum;
    long long k,res=0; //k是当前最小的剩余容量
    for(int i=now[x];i&&sum;i=e[i].net) {
        now[x]=i; //当前弧优化
        int v=e[i].to;

```

```

        if(e[i].val>0&&(dis[v]==dis[x]+1)) {
            k=dfs(v,min(sum,e[i].val));
            if(k==0) dis[v]=inf;    //剪枝，去掉增广完毕的点
            e[i].val-=k;
            e[i^1].val+=k;
            res+=k;    //res表示经过该点的所有流量和（相当于流出的总量）
            sum-=k;    //sum表示经过该点的剩余流量
        }
    }
    return res;
}

int main() {
    scanf("%d%d%d%d",&n,&m,&s,&t);
    for(int i=1;i<=m;i++) {
        scanf("%d%d%lld",&u,&v,&w);
        add(u,v,w);
    }
    while(bfs()) {
        ans+=dfs(s,inf);    //流量守恒（流入=流出）
    }
    printf("%lld",ans);
    return 0;
}

```

2.最小费用最大流

```

#include <stdio>
#include <queue>
#include <cstring>
using namespace std;
const int MAXN = 5001;
const int MAXM = 50001;
int n, m, s, t, edge_sum = 1;
int maxflow, mincost;
int dis[MAXN], head[MAXN], incf[MAXN], pre[MAXN]; //dis表示最短路, incf表示当前
增广路上最小流量, pre表示前驱
bool vis[MAXN];
struct Edge {
    int next, to, dis, flow;
}edge[MAXM << 1];
void addedge(int from, int to, int flow, int dis) {
    edge[++edge_sum].next = head[from];
    edge[edge_sum].to = to;
    edge[edge_sum].dis = dis;
    edge[edge_sum].flow = flow;
    head[from] = edge_sum;
}

```

```

inline bool spfa() { //关于SPFA, 他诈尸了
    queue<int> q;
    memset(dis, 0x3f, sizeof(dis));
    memset(vis, 0, sizeof(vis));
    q.push(s);
    dis[s] = 0;
    vis[s] = 1;
    incf[s] = 1 << 30;
    while(!q.empty()) {
        int u = q.front();
        vis[u] = 0;
        q.pop();
        for(int i = head[u]; i; i = edge[i].next) {
            if(!edge[i].flow) continue; //没有剩余流量
            int v = edge[i].to;
            if(dis[v] > dis[u] + edge[i].dis) {
                dis[v] = dis[u] + edge[i].dis;
                incf[v] = min(incf[u], edge[i].flow); //更新
                pre[v] = i;
                if(!vis[v]) vis[v] = 1, q.push(v);
            }
        }
    }
    if(dis[t] == 1061109567) return 0;
    return 1;
}

void MCMF() {
    while(spfa()) { //如果有增广路
        int x = t;
        maxflow += incf[t];
        mincost += dis[t] * incf[t];
        int i;
        while(x != s) { //遍历这条增广路, 正向边减流反向边加流
            i = pre[x];
            edge[i].flow -= incf[t];
            edge[i^1].flow += incf[t];
            x = edge[i^1].to;
        }
    }
}

signed main() {
    scanf("%d%d%d%d", &n, &m, &s, &t);
    for(int u, v, w, x, i = 1; i <= m; ++i) {
        scanf("%d%d%d%d", &u, &v, &w, &x);
        addedge(u, v, w, x);
        addedge(v, u, 0, -x); //反向边费用为-f[i]
    }
    MCMF(); //最小费用最大流
    printf("%d %d\n", maxflow, mincost);
}

```

```
return 0;
```

```
}
```