

Università di Napoli Federico II – Scuola Politecnica e delle Scienze di Base  
Corso di Laurea Magistrale in Ingegneria Informatica



# Corso di Algoritmi e Strutture Dati

Alberi binari di ricerca

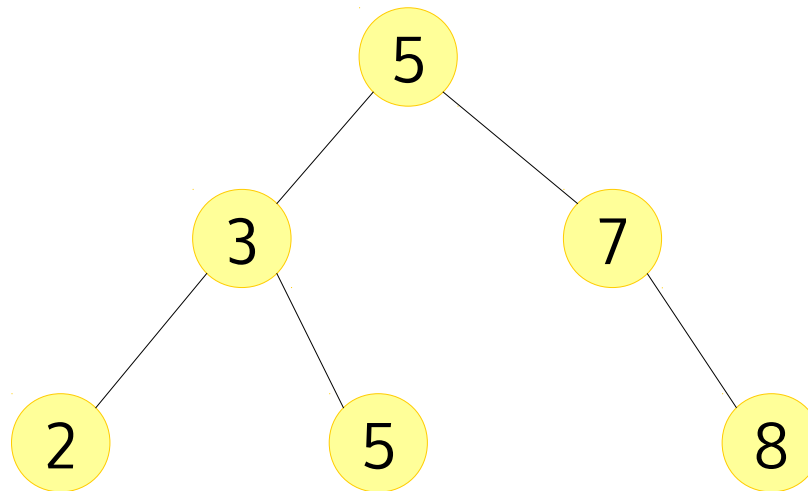


- Gli alberi di ricerca sono strutture dati che supportano molte delle operazioni definite su insiemi dinamici
  - Search, Minimum, Maximum, Predecessor, Successor, Insert, Delete
  - Possono essere usati sia come dizionario che coda a priorità
- Le operazioni base richiedono un tempo proporzionale all'altezza
  - $\lg n$  se l'albero è completo
  - $n$  nel caso degenerare di lista concatenata
- L'altezza attesa di un albero costruito in maniera aleatoria è  $\lg n$
- ...ma non sempre è possibile costruire l'albero in questa maniera
- Alcuni tipi particolari di alberi di ricerca presentano nel caso peggiore un tempo di esecuzione "buono"

# Alberi binari di ricerca



- Un albero binario di ricerca soddisfa la seguente proprietà  
*Sia  $x$  un nodo dell'albero. Se  $y$  è nel sottoalbero di sinistra di  $x$ , allora  $key[y] \leq key[x]$ . Se  $y$  è nel sottoalbero di destra di  $x$ , allora  $key[y] \geq key[x]$*



- La proprietà di un albero di ricerca consente di stampare tutte le chiavi in ordine crescente mediante una *visita in ordine* dell'albero

Inorder-Tree-Walk (x)

if  $x \neq \text{NIL}$

    then Inorder-Tree-Walk (left[x])

    print key[x]

    Inorder-Tree-Walk (right[x])

- Dimostriamo che impiega un tempo  $\Theta(n)$

# Visita in ordine di un albero



- Per  $n=0$ , richiede un tempo costante  $c$ :  $T(0)=c$
- Per  $n>0$ ,  $T(n)=T(k)+T(n-k-1)+d$
- Proviamo per sostituzione  $T(n)=(c+d)n+c$  (e quindi  $T(n)=\Theta(n)$ )
  - Per  $n=0$ ,  $T(0)=c$
  - Passo induttivo:
$$\begin{aligned}T(n) &= T(k)+T(n-k-1)+d \\&= (c+d)k + c + (c+d)(n-k-1) + c + d \\&= (c+d)n + c - (c+d) + c + d \\&= (c+d)n + c\end{aligned}$$

- Dato il puntatore alla radice e una chiave, restituisce il puntatore all'elemento con la data chiave, se esiste, e NIL altrimenti

Tree-Search (x,k)

if  $x = \text{NIL}$  or  $\text{key}[x] = k$

then return x

if  $k < \text{key}[x]$

then return Tree-Search (left[x],k)

else return Tree-Search (right[x],k)

- I nodi incontrati nella ricerca formano un percorso verso il basso dalla radice
  - Il tempo di esecuzione è  $O(h)$  dove  $h$  è l'altezza dell'albero

# Ricerca di un elemento



- Versione iterativa (tipicamente più efficiente)

```
Iterative-Tree-Search (x,k)
while x ≠ NIL and key[x] ≠ k
  do if k < key[x]
    then x ← left[x]
    else x ← right[x]
return x
```

# Minimo e massimo



- L'elemento minimo può essere trovato percorrendo, a partire dalla radice, sempre il sottoalbero di sinistra

```
Tree-Minimum (x)  
while left[x] ≠ NIL  
    do x ← left[x]  
return x
```

- L'elemento massimo può essere trovato percorrendo, a partire dalla radice, sempre il sottoalbero di destra

```
Tree-Maximum (x)  
while right[x] ≠ NIL  
    do x ← right[x]  
return x
```

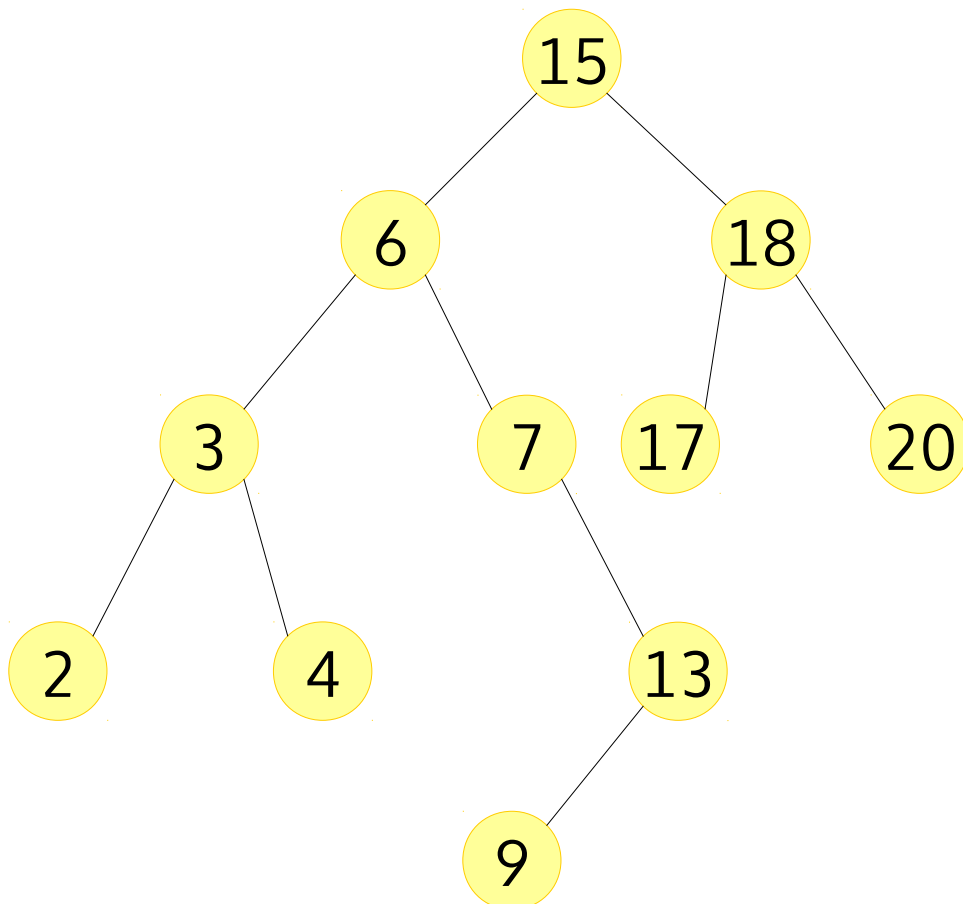
- Il tempo di esecuzione è  $O(h)$



# Successore di un nodo



- Dato un nodo, il suo successore è quello che lo segue nella visita in ordine dell'albero

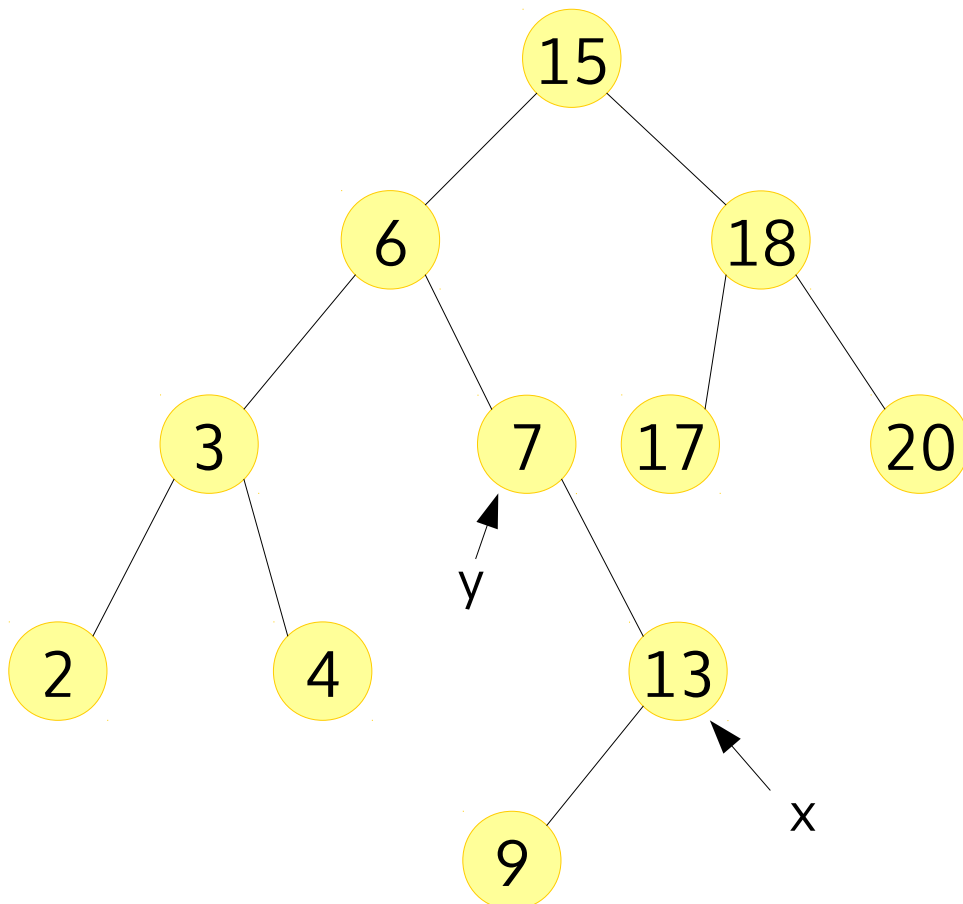


- Se il nodo ha un figlio di destra, il successore è il minimo del sottoalbero di destra
  - Successore di 6 è 7
- Altrimenti, è il più "basso" antenato di x il cui figlio di sinistra è un antenato di x
  - Successore di 13 è 15

# Successore di un nodo



- Dato un nodo, il suo successore è quello che lo segue nella visita in ordine dell'albero



Tree-Successor (x)

```
if right[x] ≠ NIL
```

```
    then return Tree-Minimum(right[x])
```

```
y ← p[x]
```

```
while y ≠ NIL and x = right[y]
```

```
    do x ← y
```

```
    y ← p[y]
```

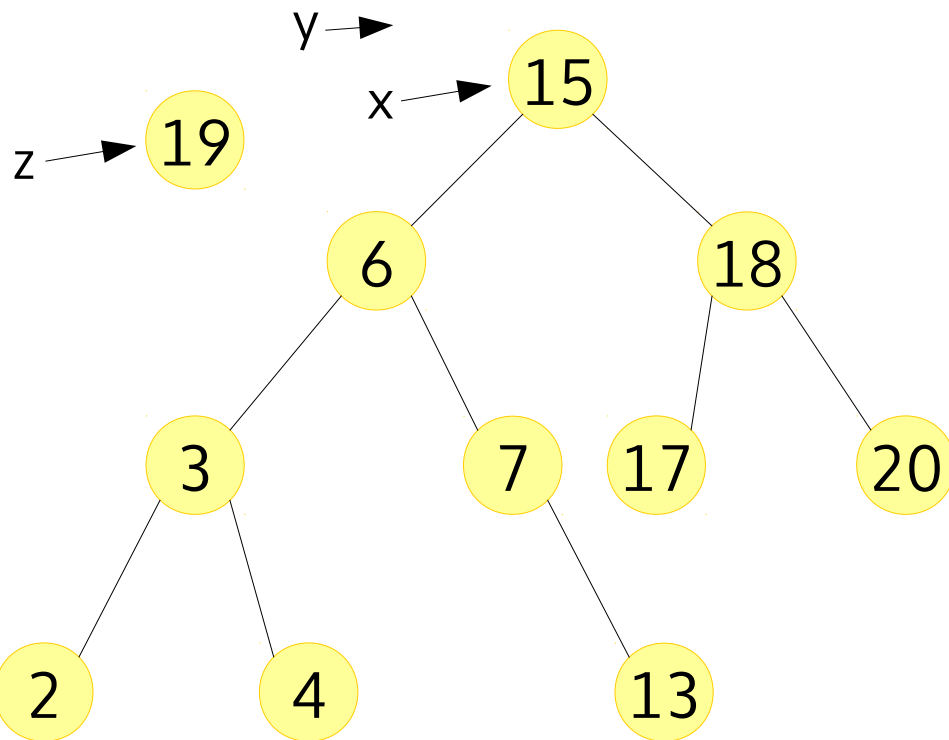
```
return y
```

- Il tempo di esecuzione è  $O(h)$

# Inserimento di un elemento



- Rispettando la proprietà di un albero di ricerca, l'elemento da inserire attraversa l'albero verso il basso a partire dalla radice



Tree-Insert (T,z)

y  $\leftarrow$  NIL

x  $\leftarrow$  root[T]

while x  $\neq$  NIL

do y  $\leftarrow$  x

if key[z] < key[x]

then x  $\leftarrow$  left[x]

else x  $\leftarrow$  right[x]

p[z]  $\leftarrow$  y

if y = NIL

then root[T]  $\leftarrow$  z // albero vuoto

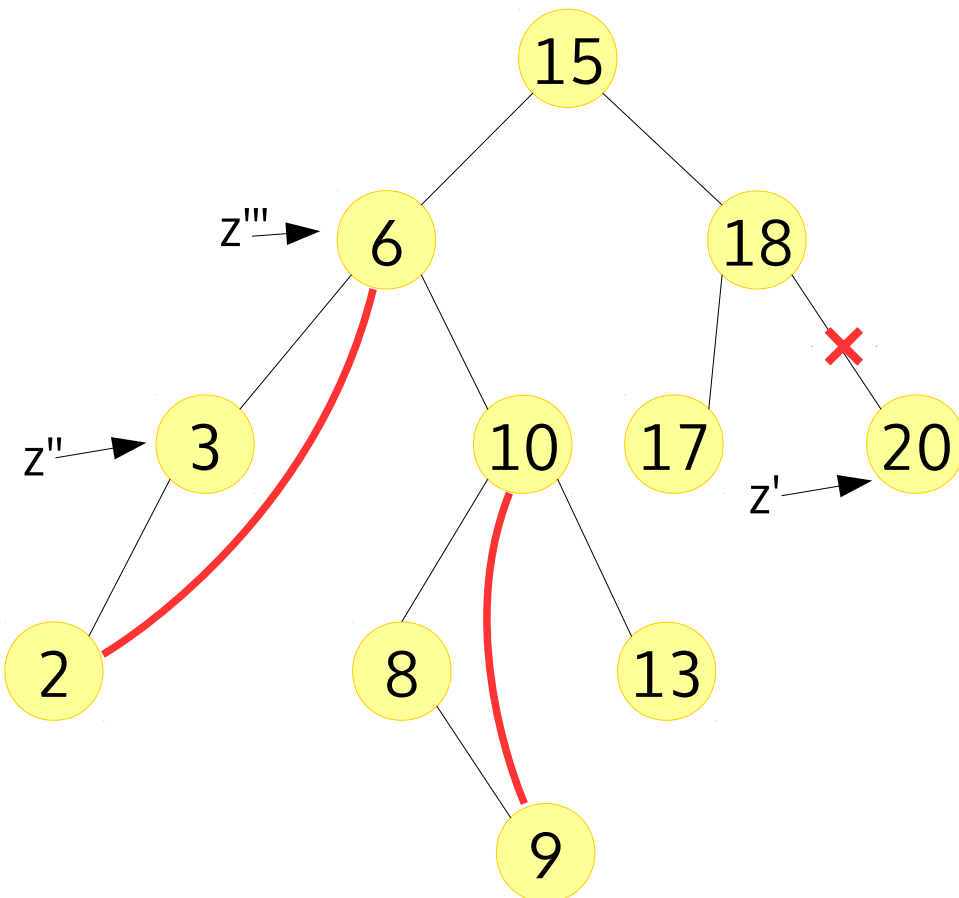
else if key[z] < key[y]

then left[y]  $\leftarrow$  z

else right[y]  $\leftarrow$  z

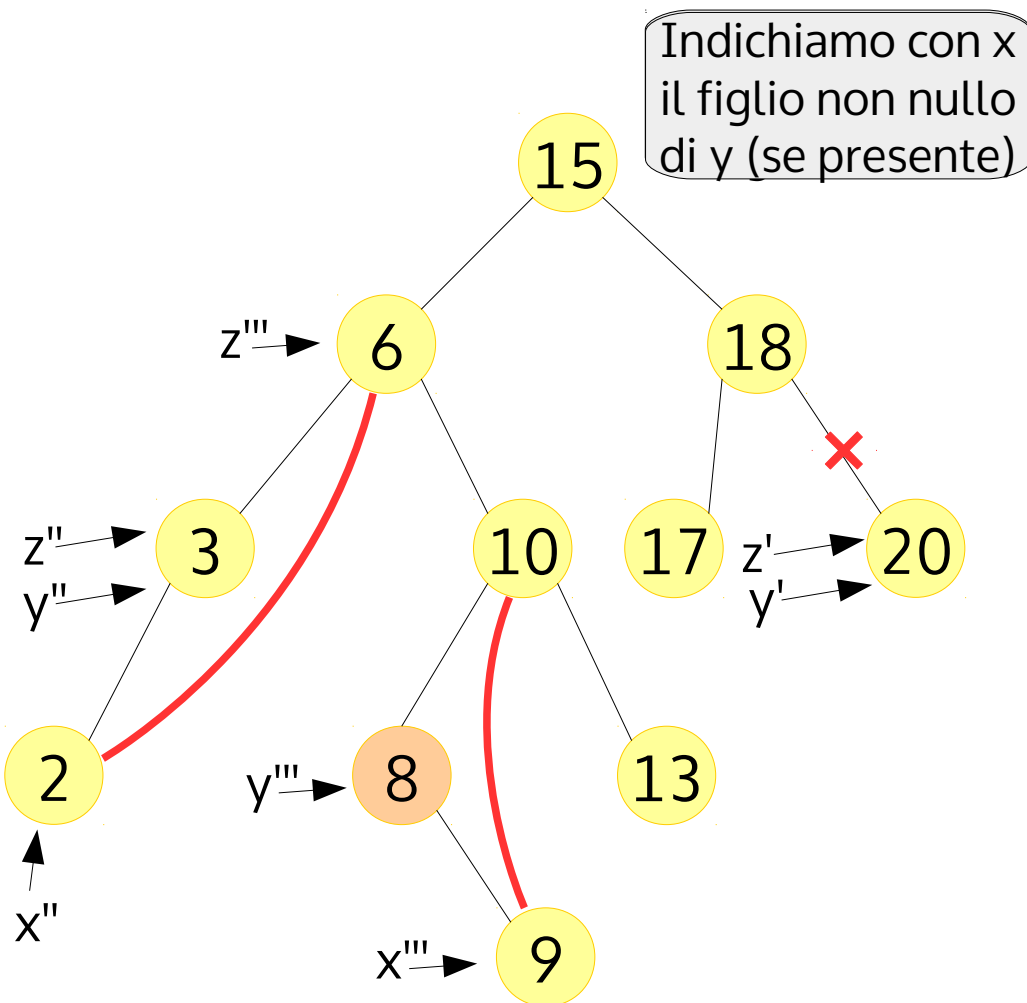
- Il tempo di esecuzione è  $O(h)$

# Eliminazione di un elemento



- Consideriamo 3 diversi casi
  - Il nodo non ha figli
  - Il nodo ha un solo figlio
  - Il nodo ha due figli
    - Cerchiamo il successore  $y$ , che non ha il figlio di sinistra
    - Tagliamo fuori  $y$
    - Scambiamo chiave e dati satellite di  $z$  con quelli di  $y$
- In tutti i casi c'è un nodo da tagliare fuori
  - $z$  oppure il successore di  $z$
  - ha al più un solo figlio

# Eliminazione di un elemento



- Il tempo di esecuzione è  $O(h)$

Tree-Delete ( $T, z$ )

```
if left[z]=NIL or right[z]=NIL
    then  $y \leftarrow z$ 
    else  $y \leftarrow \text{Tree-Successor}(z)$ 
if left[y]  $\neq$  NIL
    then  $x \leftarrow \text{left}[y]$ 
    else  $x \leftarrow \text{right}[y]$ 
if  $x \neq \text{NIL}$  // y non e' foglia
    then  $p[x] \leftarrow p[y]$ 
if  $p[y] = \text{NIL}$  // y è radice
    then  $\text{root}[T] \leftarrow x$ 
    else if  $y = \text{left}[p[y]]$ 
        then  $\text{left}[p[y]] \leftarrow x$ 
        else  $\text{right}[p[y]] \leftarrow x$ 
if  $y \neq z$  // terzo caso
    then  $\text{key}[z] \leftarrow \text{key}[y]$ 
    Copy y's satellite data into z
return y
```