

정렬이란?

데이터를 순서대로 재배열하는 것

가장 기본적인고 중요한 알고리즘

비교한 후 있는 모든 속성들을 정렬의 기준이 될 수 있음

출력은 입력을 재배열하여 만든 순열

오름차순과 내림차순 문제

동일한 문제에서 여러 다양한 알고리즘이 고안될 수 있음을 이해하고, 각 알고리즘의

성능 비교를 통해 알고리즘 성능 분석에 대해서도 이해할 수 있음

$$h(k) = k \text{ mod } M \text{ 어쨌든}$$

가장 기본적인 해시 함수

year month day ( )

Dev ops

## 1. 정렬과 탐색 (해싱까지)

정렬

- 선택
- 삽입
- Bubble 버블

탐색

- 순차
- 정렬
- 해싱 (검색)  $O(1)$

### 레코드

- 정렬시켜야 될 상태
- 여러 레코드 필드로 이루어짐
- 정렬 키: 정렬의 기준이 되는 필드

레코드 필드 ... 정렬 키 ... 필드

- 정렬: 레코드들을 키의 순서로 재배열하는 것

정렬 알고리즘 종류

- 정렬 장소에 따른 분류

- 내부정렬: 모든 데이터가 메인 메모리에 올라와 있음

대용량 자료를 정렬

메모리 사용

- 외부정렬: 외부 기억 장치에 데이터를 읽고, 일부 데이터를 메모리에 불러와 정렬하는 방법

- 단순하지만 비효율적인 방법: 정렬

- 삽입, 선택, 버블 정렬 등

- 복잡하지만 효율적인 방법: 정렬

- 퀵, 힙, 병합, 기수 정렬 등

- 키값의 비교를 사용하지 않는 정렬: 기수, 카운팅 정렬 등

- 안정성에 따른 정렬

- 안정성: 입력 데이터에 동일한 키값을 갖는 레코드의 여러 개를 지킬 때, 정렬 후에도 상대적 위치를 바꾸지 않는 것

- 삽입, 버블, 병합 정렬 등

선택 정렬

삽입 정렬

버블 정렬

기초적인 알고리즘

→ 오른쪽 리스트에서 가장 작은 숫자를 선택하여 왼쪽 리스트의 맨 뒤로 이동하는 반복 방법

## 선택정렬

오른쪽 리스트에서 가장 작은 숫자를 선택하여 왼쪽 리스트의 맨 뒤로 이동하는 작업을 반복

1. 주어진 데이터 중, 최소값을 찾음

2. 해당 최소값을 데이터 맨 앞에 위치하는 것과 교환

3. 맨 앞의 위치를 빈 나머지 데이터를 동일한 방법으로 반복함

복잡도  $n(n-1)/2 = O(n^2)$

- 삽입정렬

- 정렬되어 있는 부분에 새로운 레코드를 올바른 위치에 삽입하는 과정 반복

특징

• 삽입정렬은 두 번째 인덱스부터 시작

• 해당 인덱스 (key값) 앞에 있는 데이터 (8)부터 비교해서 key값이 더 작은 데이터가 있으면

• 더 큰 key값이 더 큰 데이터를 만날 때까지 반복, 큰 데이터를 만난 위치 바로 뒤에 key값이 더 작은 데이터를 삽입

비교정렬

• 인접한 두 수를 비교하여 큰 수를 뒤로 보내는 간단한 정렬 알고리즘

집합 자료구조 특징

• 집합 원소의 중복 허용하지 않고 원소들 사이에 순서가 없음

• 이번 장에서는 정렬된 집합을 다루어 보겠습니다

• 집합 원소들이 정렬되어 있으면 집합의 비교나 합집합, 교집합, 차집합 등은 훨씬 쉬워집니다

<삽입연산>

• 중복되지 않아야 하기 때문에 중복된 값을 넣지 않습니다

• 삽입할 위치를 먼저 찾아야 함 → 정렬된 상태 유지

<비교연산>

• 두 집합의 원소의 개수가 같아도 같은 집합이 될 수 있습니다

• 집합이 정렬되어 있으므로 순서대로 같은 원소를 가져야 함 → 가장 작은 원소부터 순서대로 꺼내서

끝까지 비교해야 같은 집합



## 합집합 연산 union

가장 작은 원소를부터 비교하여 더 작은 원소를 새로운 집합에 넣고 그 집합의 인덱스를 증가시킨다.  
한쪽 집합의 현재 원소 값이 다른 집합의 원소 값보다 클 경우, 인덱스는 모두 증가시킨다.  
한쪽 집합의 모든 처리가 끝나면 나머지 집합의 남은 모든 원소를 순서대로 새 집합에 넣는다.  
시간 복잡도  $O(n)$

## 탐색

• 데이터에서 원하는 탐색기를 가진 레코드를 찾는 방법

## 맵 아크서처리

탐색을 키와 값으로 이루어져, 맵은 키의 중복 허용 X, 디스서너는 키의 중복 허용  
엔트리, 또는 키를 가진 레코드 이 집합

## 맵 엔트리

키와 값으로 이루어짐

키: 영어 단어와 같은 레코드를 구분할 수 있는 탐색키

값: 단어의 의미와 같은 탐색키와 관련된 값

기본적인 탐색 알고리즘

순차탐색, 이진탐색, 분할탐색

순차탐색 (데이터가 담겨있는 리스트를 앞에서부터 하나씩 비교해서 원하는 데이터를 찾는 방법)  
정렬되지 않은 배열에 적용 가능

이진탐색 - 정렬된 배열의 탐색에 적용

배열의 중앙에 있는 값을 조사하여 찾고자 하는 항목이 왼쪽 또는 오른쪽 부분에 배열되어 있는지  
알고 다음 탐색의 범위를 좁혀나감

분할탐색 - 탐색기가 문제의 크기를 예측하여 탐색  
리스트를 분할하여 분할하여 탐색

## <해싱>

키 값을 해시 함수라는 수식에 대입시켜 계산한 후 나온 결과를 주소로 사용하여 값에 접근할 수 있는 방법

## <해시 함수>

키 값을 값이 저장되는 주소 값으로 바꾸기 위한 수식

## <해시 테이블>

해시 함수에 의해 계산된 위치에 레코드를 저장한 테이블

## <버킷과 슬롯>

• 해시 테이블은  $N$  개 버킷으로 구성

• 하나의 버킷은  $S$  개 슬롯을 가짐

• 하나의 슬롯에는 하나의 레코드 저장

## 특징

단 한번의 접근으로 찾을 수 있음

자료의 삽입과 탐색은 탐색기를 인덱스로 생각하고 그 위치에 저장, 읽기

적절해 해싱 함수 구해야 함

해싱 충돌의 문제 발생 (주소 충돌)

✓ 서로 다른 키가 해시 함수에 의해 같은 주소로 계산되는 상황

이런 충돌이라고 하고, 충돌은 일으키는 키들을 동치어라고 함

## 문제

오버플로 : 버킷에 여러개의 슬롯을 더 이상 저장할 수 없음, 넘쳐나는 현상

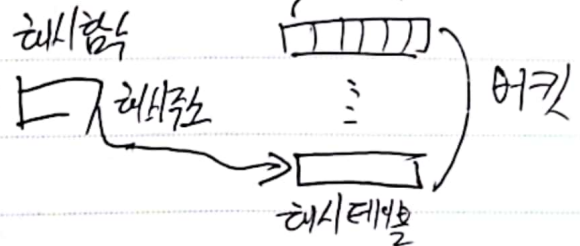
이상적인 해싱 : 충돌이 절대 일어나지 않는 해싱

• 해시 테이블의 크기를 충분히 키워야 함

• 충돌과 오버플로 조정을 필요로 함

① 선형 조사에 의한 오버플로 처리

→ 해시 함수로 계산된 버킷에 빈 슬롯이 없으면 그 다음 버킷에서 빈 슬롯이 있는지 찾는 방법





좌 & 바이너리 공간을 활용

선형 조사법에는 삽입, 탐색, 삭제 연산 존재

(탐색 연산)

탐색키가 입력되면 해시 값 계산, 해당 주소에 같은 키 레코드 존재하면 탐색 성공

같은 키 레코드 없다면 계속 다음 버킷 검색

(삭제 연산)

탐색 연산을 통해 해당 값을 찾고 삭제

선형 조사법에서 항목이 삭제되면 탐색이 불가능해질 수 있음

(군집화)

충돌 발생 키치에서 항목들이 집중되는 현상

선형 조사법은 간단하지만 2버킷으로 발생 → 탐색 효율 저하

완화 방법

이차 조사법 : 충돌이 발생하면 다음에 조사할 키치를 결정

군집화 현상을 완화시킬 수 있으나 2차 군집화 현상 존재

이중 해싱법 : 충돌이 발생했을 때 원래 해시 함수와 다른 별개의 해시 함수를 이용하는 방법

항목들을 해시 테이블에 보다 균일하게 분포시킬 수 있으므로 효과적인 방법

충돌이 발생하면 해시 함수 값에

1 또는 2를 더함

해시 함수 값이 같더라도 탐색 키가 다르면

서로 다른 순서를 갖게 됨 → 2차 군집화 회피

체이닝에 대한 2버킷으로 처리

체이닝 : 하나의 버킷에 여러 개의 레코드를 저장할 수 있도록 하는 방법

체이닝은 연결 리스트로 구현 가능

해시 함수

좋은 해시 함수 조건

충돌이 적어야 함

함수 값이 테이블의 주소 영역 바깥에서 고정되어 있어야 함

계산이 빨라야 함

(레산 함수, 폴링 함수, 중간 제곱 함수, 승차 분석 방법, 비즈클러스 함수, 탐색 키가 분포될 경우)

제산 함수  $h(k) = k \% M$   
M은 1씩을 선택

포딩 함수  $\left\{ \begin{array}{l} \text{레코드 키값을 여러 부분으로 나누어 각 부분에 점들 더하기나 XOR한} \\ \text{값을 주소로 삼는 방식} \end{array} \right.$

이동포딩 함수 - 각 부분의 키값을 제산하기 위해 마지막을 제외하고 모든 부분은 이동시켜 최하위 비트(LSB)와 마지막 부분(다들 피라리라 일리어드로, 9쪽 끝을 맞추어 버킷주소(인덱스)로 사용하는 방법)

정제포딩 함수  $\left\{ \begin{array}{l} \text{원래의 키(key) 값을 나누어 나누어진 각 부분의 정제성을 같이} \\ \text{점들이 점어역으로 정제화했을 같은 자리에 위치할 수를 더한 값을} \\ \text{버킷 주소(인덱스)로 사용함} \end{array} \right.$

중간제공 함수  $\left\{ \begin{array}{l} \text{키(key) 값을 제공하는 데 필요한 중간부분에 있는 몇 비트만을 선택} \\ \text{하여 버킷 주소(인덱스)로 사용} \end{array} \right.$

비트축출 방법  $\left\{ \begin{array}{l} \text{해시 테이블의 크기가 } 2^k \text{일때 키값을 이진비트로 놓고 읽기 시작하여} \\ \text{있는 비트들을 축출하여 주소로 사용하는 방법} \\ \text{충돌이 발생할 가능성이 높으므로 테이블이 원본에 주소가 편중되지 않도록} \\ \text{키 값들의 비트들을 미리 분산하여 사용} \end{array} \right.$

스레 분석 방법  $\left\{ \begin{array}{l} \text{키값을 이루고 있는 각 라틴어 문자를 분석하여 해시 주소로 사용하는 방법} \\ \text{또한 키 값이 이미 존재한 정제와 다른 정제에 유용하며, 삼십과 삼제가} \\ \text{비슷한 방법으로는 경우에는 비효율적} \end{array} \right.$

단일키가 문자열인 경우

각 문자에 점수를 매김시켜 점들 삼는 방식

각 문자의 아스키코드나 유니코드 값을  $0 \sim 255, \rightarrow 1 \sim 26$

해싱의 적재비도

해싱의 성능을 분석하기 위해 해시 테이블이 얼마나 커져 있는지를 나타내는

적재비도는 총처리량 방법에 따라 달라짐

성능 비교



$$\alpha = \frac{\text{저장된 항목의 개수}}{\text{해싱 테이블의 크기}} = \frac{n}{M}$$

성능 비교	방법	탐색	삽입	삭제
	순차 탐색	$O(n)$	$O(1)$	$O(n)$
	이진 탐색	$O(\log_2 n)$	$O(n)$	$O(n)$
이진 탐색	균형 트리	$O(\log_2 n)$	$O(\log_2 n)$	$O(\log_2 n)$
	정사 트리	$O(n)$	$O(n)$	$O(n)$
해싱	호시	$O(1)$	$O(1)$	$O(1)$
	호악	$O(n)$	$O(n)$	$O(n)$