动态链接库使用说明

1. ADAM 库文件

功能: 封装用于数字量、模拟量设备操作的工具。

命名空间: ADAM。

类: ADAM4150 类, 此类用于操作数字量设备

尖: ADAM4150 尖,此尖用于裸作剱子草	
方法功能	方法说明
构造函数	/// <summary></summary>
<pre>public ADAM4150(ComSettingModel</pre>	/// 构造函数
model)	///
{ }	/// <param name="model"/> 串口设置模
	型
建立起与数字量设备连接	/// <summary></summary>
<pre>public bool Connect()</pre>	/// 建立起与数字量设备连接
{ }	///
	/// <returns>连接状态</returns>
获取输入输出数据	/// <summary></summary>
<pre>public void setData()</pre>	/// 获取输入输出数据
{ }	///
控制输出	/// <summary></summary>
public bool Switchs(int index, bool	/// 控制输出
status)	///
{ }	/// <param name="index"/> 序号
	/// <param name="status"/> 状态
	/// <returns>执行结果</returns>
获取输入状态集合	/// <summary></summary>
<pre>public bool[] getDI()</pre>	/// 获取输入状态集合
{ }	///
	/// <returns>输入状态集合</returns>
获取输出状态集合	/// <summary></summary>
<pre>public bool[] getDO()</pre>	/// 获取输出状态集合
{ }	///
	/// <returns>输出状态集合</returns>
D00~6	/// <summary></summary>
	/// 输出状态
	///
DIO~7	/// <summary></summary>
	/// 输入状态
	///
	<u> </u>

类: ADAM4017 类, 此类用于操作模拟量设备

方法功能	方法说明
构造函数	/// <summary></summary>
<pre>public ADAM4017(ComSettingModel</pre>	/// 构造函数
model)	///
{ }	/// <param name="model"/> 串口设置模
	型
建立起与模拟量设备连接	/// <summary></summary>
<pre>public bool Connect()</pre>	/// 建立起与模拟量设备连接
{ }	///
	/// <returns>连接状态</returns>
获取原始传感数据	/// <summary></summary>
<pre>public void setData()</pre>	/// 获取原始传感数据
{ }	///
获取原始传感数据集合	/// <summary></summary>
<pre>public int[] getVin()</pre>	/// 获取原始传感数据集合
{ }	///
	/// <returns>原始传感数据集合</returns>
Vin0~7	/// <summary></summary>
	/// 原始传感数据
	///

类: ConvertHelper,此类用于将原始的传感数据转换为真实的传感数据。 此类提供温度、光照、湿度、风速、大气压力、Co2、空气质量、自定义量程的 转换方法。此说明仅提供温度、自定义量程说明。

方法功能	方法说明
将原始传感数据转换为真实的温度	/// <summary></summary>
<pre>public static double Temperature(int value)</pre>	/// 原始传感数据
{ }	///
	/// <param name="value"/> Vin数值
	/// <returns>温度值</returns>
将原始传感数据转换为自定义量程真实传感数据	/// <summary></summary>
<pre>public static double getValue(int max, int</pre>	/// 自定义量程来获取传感值
min, int value)	///
{ }	/// <param name="max"/> 量程最大值
	/// <param name="min"/> 量程最小值
	/// <param name="value"/> Vin值
	/// <returns>传感数据</returns>

ADAM4017 获取到的传感数据为原始的传感数据,需要进行转换才可以转换为真实传感数据。