



西安电子科技大学
XIDIAN UNIVERSITY

人工智能学院
School of Artificial Intelligence

计算智能导论

（感知器实现二分类）

授课老师：张梦璇

学院：人工智能学院

班级：1820013

专业：智能科学与技术

姓名：刘继垚

学号：18200100176

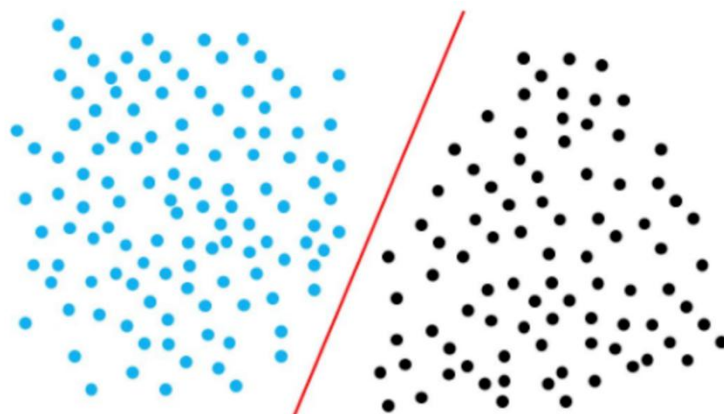
1 背景介绍

感知机是 1957 年，由 Rosenblatt 提出，是神经网络和支持向量机的基础。

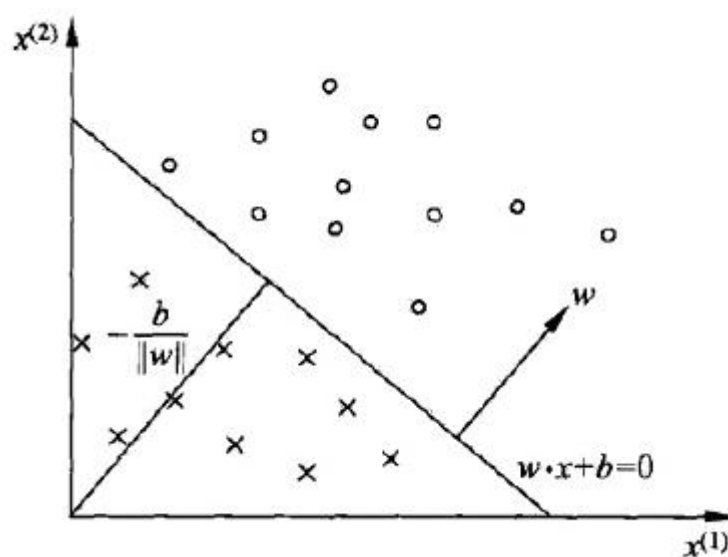
2. 感知机的原理

感知机是二分类的线性模型，其输入是实例的特征向量，输出的是事例的类别，分别是+1 和-1，属于判别模型。

假设训练数据集是线性可分的，感知机学习的目标是求得一个能够将训练数据集正实例点和负实例点完全正确分开的分离超平面。如果是非线性可分的数据，则最后无法获得超平面



2.1 感知机模型



感知机从输入空间到输出空间的模型如下：

$$f(x) = \text{sign}(w \cdot x + b)$$

$$\text{sign}(x) = \begin{cases} -1 & x < 0 \\ 1 & x \geq 0 \end{cases}$$

2.2 感知器的损失函数

我们首先定义对于样本 (x_i, y_i) ，如果 $\frac{w \cdot x_i + b}{||w||} > 0$ ，则记 $y_i = +1$ ，如果 $\frac{w \cdot x_i + b}{||w||} < 0$ ，则 $y_i = -1$ 。

这样取 y 的值有一个好处，就是方便定义损失函数。因为正确分类的样本满足 $\frac{y_i(w \cdot x_i + b)}{||w||} > 0$ ，而错误分类的样本满足 $\frac{y_i(w \cdot x_i + b)}{||w||} < 0$ 。我们损失函数的优化目标，

就是期望使误分类的所有样本，到超平面的距离之和最小。所以损失函数定义如下：

$$L(w, b) = - \frac{1}{||w||} \sum_{x_i \in M} y_i(w \cdot x_i + b)$$

其中 M 集合是误分类点的集合。

不考虑 $\frac{1}{||w||}$ ，就得到感知机模型的损失函数：

$$L(w, b) = - \sum_{x_i \in M} y_i(w \cdot x_i + b)$$

2.3 感知器学习算法

感知机学习算法是对上述损失函数进行极小化，求得 w 和 b 。但是用普通的基于所有样本的梯度和的均值的批量梯度下降法（BGD）是行不通的，原因在于我们的损失函数里面有限定，只有误分类的 M 集合里面的样本才能参与损失函数的优化。所以我们不能用最普通的批量梯度下降，只能采用随机梯度下降（SGD）。目标函数如下：

$$L(w, b) = \underset{w, b}{\text{argmin}} \left(- \sum_{x_i \in M} y_i(w \cdot x_i + b) \right)$$

2.3.1 原始形式

输入：训练数据集 $T = (x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_N, y_N)$ ， $y_i \in \{-1, +1\}$ ，学习率 $\eta (0 < \eta < 1)$ ，

输出: w, b ; 感知机模型 $f(x) = \text{sign}(wx + b)$

1. 赋初值 w_0, b_0
2. 选取数据点 (x_i, y_i)
3. 判断该数据点是否为当前模型误分类点, 即判断若 $y_i(w \cdot x_i + b) \leq 0$ 则更新

$$w = w + \eta y_i x_i$$

$$b = b + \eta y_i$$

4. 转到 2, 直到训练集中没有误分类点。

2.3.2 对偶形式

由于 w, b 的梯度更新公式:

$$w = w + \eta y_i x_i$$

$$b = b + \eta y_i$$

我们的 w, b 经过了 n 次修改后的, 参数可以变化为下公式, 其中 $\alpha = \eta y$:

$$w = \sum_{x_i \in M} \eta y_i x_i = \sum_{i=1}^n \alpha_i y_i x_i$$

$$b = \sum_{x_i \in M} \eta y_i = \sum_{i=1}^n \alpha_i y_i$$

这样我们就得出了感知机的对偶算法。

输入: 训练数据集 $T = (x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_N, y_N)$, $y_i \in \{-1, +1\}$, 学习率 $\eta (0 < \eta < 1)$,

输出: α, b ; 感知机模型 $f(x) = \text{sign}(\sum_{j=1}^n \alpha_j y_j x_j + b)$

其中 $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)^T$

1. 赋初值 α_0, b_0
2. 选取数据点 (x_i, y_i)

3. 判断该数据点是否为当前模型误分类点，判断若

$$y_i(\sum_{j=1}^n \alpha_j y_j x_j \cdot x_i + b) \leq 0 \text{ 则更新}$$

$$\alpha_i = \alpha_i + \eta$$

$$b = b + \eta y_i$$

转到 2，直到训练集中没有误分类点。

为了减少计算量，我们可以预先计算式中的内积，得到 Gram 矩阵

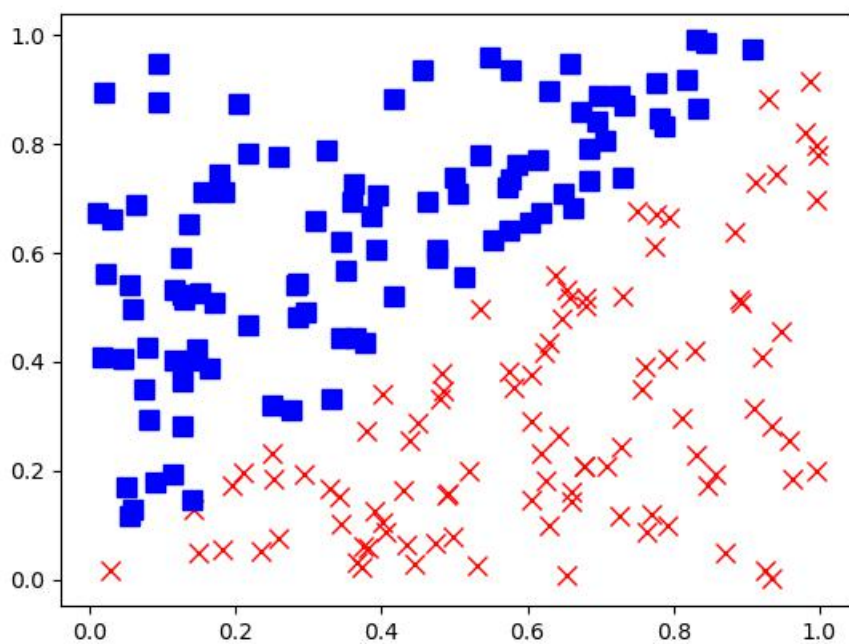
$$G = [x_i, x_j]_{N \times N}$$

3. 实验过程及结果及分析

本次实验使用 200 个散点集 $(x_1, x_2), x_1 \in [0, 1], x_2 \in [0, 1]$ ，以 $x_1 - x_2 = 0$ 这条直线将散点集划分为两类。学习参数设置如下：

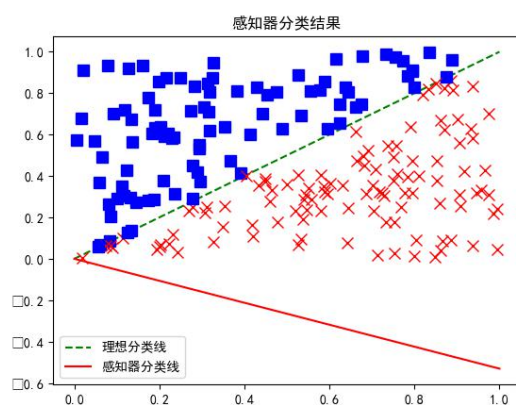
学习率	0.1
最大迭代次数	2000

散点集如下图所示：

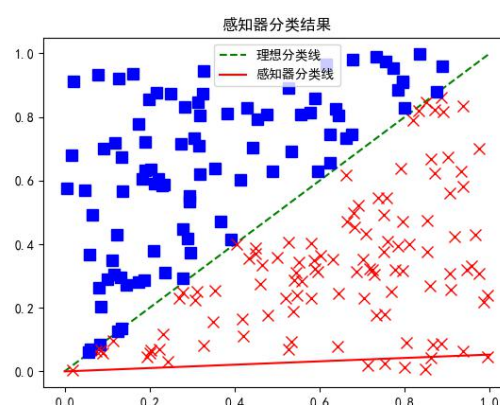


3.1 实验结果

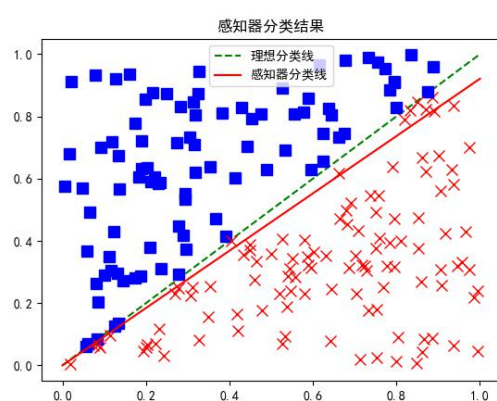
采用上述参数训练感知器模型，我们记录了第 1 次，第 10 次，第 100 次，第 200 次迭代的结果，如下图：



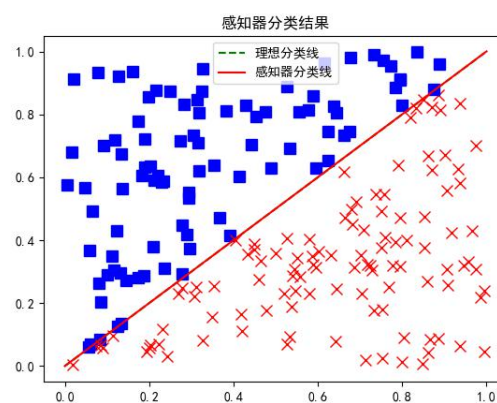
迭代 1 次



迭代 10 次



迭代 100 次



迭代 2000 次

3.2 实验结果分析

可以看出，随着迭代次数的增加，感知器的分类线逐渐地向理想分类线靠近，最终当迭代次数为 2000 次的时候，几乎与理想分类线重合。可以认为我们训练的感知器二分类模型是有效的。

感知机算法是一个简单易懂的算法，自己编程实现也不太难。它是很多算法的鼻祖，比如支持向量机算法，神经网络与深度学习。因此虽然它现在已经不是一个在实践中广泛运用的算法，还是值得好好的去研究一下。感知机算法对偶形式为什么在实际运用中比原始形式快，也值得好好去体会。

四、实验代码 (python)

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

# 生成一条随机的直线
x = np.linspace(0, 1, 2)
# print(x)
# 生成直线的方程:  $y = w * x + b$ 
# w = np.random.rand()
# b = np.random.rand()
w_real = np.array([1])
b_real = np.array([0])
print(f'w={w_real},b={b_real}')
# 创建一个函数,返回 y 值
# def fn(x):
#     return w*x+b
fn = lambda x: w_real * x + b_real
# 通过可视化来创建直线

# 通过直线把生成的 100 个点分成两个类别
N = 200
xn = np.random.rand(N, 2)
# 存储每个样本的类别 [1,-1]
yn = np.zeros([N, 1])
# 通过之前的直线把样本分成两类

for i in range(N):
    if (fn(xn[i, 0]) >= xn[i, 1]):
        # 当前的 x[i] 的点在直线的下方
        yn[i] = -1
    else:
        yn[i] = 1

# 对于给定的 x,y 值,感知器要寻找超平面
def perceptron(xn, yn, max_iter=2000, a=0.1, w=np.zeros(3)):
    N = xn.shape[0]
    # 函数里面在构造一个函数,对数据样本进行分类
    # np.sign() 激活函数,可以把结果转化 1 或者 -1
    # x ==> x[0] x[1]
    f = lambda x: np.sign(w[0] * 1 + w[1] * x[0] + w[2] * x[1])
```

```

# 循环反向传播,如果预测值与标准值不等则修改权重和偏置
W=[]
for iter in range(max_iter):
    # 随机获取一个样本作为测试样本
    i = np.random.randint(N)
    # yn[i] 是样本的目标值, xn[i,:] 第 i 个样本的特征值
    f(xn[i,:]) 预测值
    if (yn[i] != f(xn[i, :])):
        # 更新权重与偏置 权重原值 + 目标值 * 输入值 * 学习率
        w[0] = w[0] + yn[i] * 1 * a
        w[1] = w[1] + yn[i] * xn[i,0] * a
        w[2] = w[2] + yn[i] * xn[i,1] * a
    # print(w)
    if iter==1 or iter==10 or iter==100 or iter==1999:
        # print(iter)
        W.append(w)
        print(w)
        show(w)
# return W

def show(w):
    plt.plot(x, w_real*x+b_real, 'g--',label='理想分类线')

    for i in range(N):
        if (fn(xn[i, 0]) >= xn[i, 1]):
            # 当前的 x[i]的点在直线的下方
            yn[i] = -1
            plt.plot(xn[i, 0], xn[i, 1], 'rx', markersize=8)
        else:
            yn[i] = 1
            plt.plot(xn[i, 0], xn[i, 1], 'bs', markersize=8)

    bnew = -w[0] / w[2]
    anew = -w[1] / w[2]
    # 通过 a 与 b 生成预测分类线函数
    # y = lambda x:anew * x + bnew
    plt.rcParams['font.sans-serif'] = ['SimHei']
    plt.plot(x,x*anew+bnew,'r',label="感知器分类线")
    plt.legend()
    plt.title('感知器分类结果')
    plt.show()

perceptron(xn,yn,max_iter=2000)

```



```
# W = perceptron(xn,yn,max_iter=2000)
# print(W)
# 通过 w 生成预测分类线函数的 a,b 的值
# bnew = -w[0] / w[2]
# anew = -w[1] / w[2]
# # 通过 a 与 b 生成预测分类线函数
# y = lambda x:anew * x + bnew
# plt.rcParams['font.sans-serif'] = ['SimHei']
# plt.plot(x,y(x),'r',label="感知器分类线")
# plt.legend()
# plt.title('感知器分类结果')
# plt.show()

#
# for w in W:
#     show(w)
```