# МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ НАЦІОНАЛЬНИЙ ТЕХНІЧНИЙ УНІВЕРСИТЕТ УКРАЇНИ «КИЇВСЬКИЙ ПОЛІТЕХНІЧНИЙ ІНСТИТУТ ІМЕНІ ІГОРЯ СІКОРСЬКОГО»

Навчально-наукового інституту атомної і теплової енергетики Кафедра інженерії програмного забезпечення в енергетиці

### МЕТОДИЧНІ ВКАЗІВКИ ДО ВИКОНАННЯ ЛАБОРАТОРНОЇ РОБОТИ №1 з лисшипліни

# «МЕТОДОЛОГІЯ РОЗРОБКИ ІНТЕЛЕКТУАЛЬНИХ КОМП'ЮТЕРНИХ ПРОГРАМ »

Тема: «Штучні нейронні мережі. Моделювання формальних логічних функцій. Прогнозування часових рядів»

**Мета:** Отримати початкові навички щодо створення штучних нейронних мереж, що здатні виконувати прості логічні функції, та нейронних мереж, що здатні прогнозувати часові ряди.

#### Теоретичні відомості

**Штучний нейрон** — вузол штучної нейронної мережі, що  $\varepsilon$  спрощеною моделлю природного нейрона.

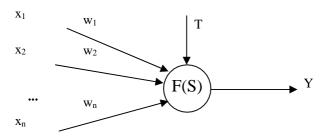


Рисунок 1.1. Схема штучного нейрона

 $x_1$ -  $x_n$  – входи нейрона (синапси);

 $w_1$ -  $w_n$  – вагові коефіцієнти входів;

S – зважена сума входів нейрона;

F(S) — функція активації нейрона;

T — порогове значення (значення, після якого нейрон переходить у стан збудження),  $\epsilon$  не у всіх типів штучних нейронів;

Y – вихід нейрона (аксон).

Зважена сума S обчислюється за наступною формулою:

$$S = x_1 \cdot w_1 + x_2 \cdot w_2 + \dots + x_n \cdot w_n. \tag{1.1}$$

 $\Phi$ ункція активації F(S) — визначає залежність сигналу на виході нейрона від зваженої суми сигналів на його входах. Використання різних функцій активації дозволяє вносити нелінійність в роботу нейрона і в цілому нейронної мережі.

Приклади функцій активації Лінійна передавальна функція:

$$F(S) = \begin{cases} 0 & \text{if } S \le 0 \\ 1 & \text{if } S \ge 1 \\ S & \text{else} \end{cases}$$
 (1.2)

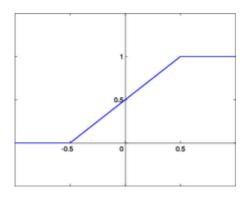


Рисунок 1.2. Лінійна передавальна функція

## Порогова передавальна функція:

$$F(S) = \begin{cases} 1 & \text{if } S \ge 0 \\ 0 & \text{else} \end{cases}$$
 (1.3)

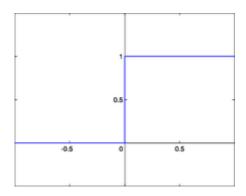


Рисунок 1.3. Порогова передавальна функція

# Сигмоїдальна передавальна функція:

$$F(S) = \frac{1}{(1 + \exp(-S))},$$
(1.4)

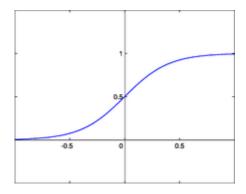


Рисунок 1.4. Сигмоїдальна передавальна функція

# Моделювання формальних логічних функцій за допомогою нейронів та нейронних мереж

#### Моделювання логічної функції "I" (AND)

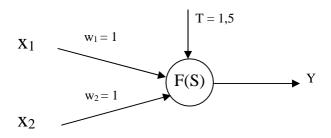


Рисунок 1.5. Схема штучного нейрону, налаштованого на моделювання логічної функції "I"

Функція активації даного нейрона:

$$F(S) = \begin{cases} 0 & \text{if } S < 1,5 \\ 1 & \text{if } S >= 1,5 \end{cases}$$
 (1.5)

Таблиця 1.1. Таблиця істинності логічної функції "I" (AND)

$\mathbf{x}_1$	$\mathbf{X}_2$	Y
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1

Розглянемо як обчислюється вихідний сигнал даного нейрона при різних вхідних даних:

$$x_1 = 0; x_2 = 0$$
  
 $S = 0 \cdot 1 + 0 \cdot 1 = 0$   
 $Y = F(S) = 0$  (тому що  $S < 1,5$ )

$$x_1 = 0; x_2 = 1$$
  
 $S = 0 \cdot 1 + 1 \cdot 1 = 1$   
 $Y = F(S) = 0$  (тому що  $S < 1,5$ )

$$x_1 = 1; x_2 = 0$$
  $S = 1 \cdot 1 + 0 \cdot 1 = 1$   $Y = F(S) = 0$  (тому що  $S < 1,5$ )

$$x_1 = 1; x_2 = 1$$
  
 $S = 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 = 2$   
 $Y = F(S) = 1$  (тому що  $S > 1,5$ )

### Моделювання логічної функції "АБО" (OR)

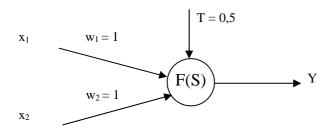


Рисунок 1.6. Схема штучного нейрону, налаштованого на моделювання логічної функції "АБО"

Функція активації даного нейрона:

$$F(S) = \begin{cases} 0 & f \ S < 0.5 \\ 1 & f \ S >= 0.5 \end{cases}$$
 (1.6)

Таблиця 1.2 – Таблиця істинності логічної функції "АБО" (OR)

$\mathbf{x}_1$	$\mathbf{X}_2$	Y
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	1

Розглянемо як обчислюється вихідний сигнал даного нейрона при різних вхідних даних:

$$x_1 = 0; x_2 = 0$$
  
 $S = 0 \cdot 1 + 0 \cdot 1 = 0$   
 $Y = F(S) = 0$  (тому що  $S < 0.5$ )

$$x_1 = 0; x_2 = 1$$
  
 $S = 0 \cdot 1 + 1 \cdot 1 = 1$   
 $Y = F(S) = 1$  (тому що  $S > 0.5$ )

$$x_1 = 1; x_2 = 0$$
  
 $S = 1 \cdot 1 + 0 \cdot 1 = 1$   
 $Y = F(S) = 1$  (тому що  $S > 0.5$ )

$$x_1 = 1; x_2 = 1$$
  
 $S = 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 = 2$   
 $Y = F(S) = 1$  (тому що  $S > 0.5$ )

### Моделювання логічної функції "HI" (NOT)

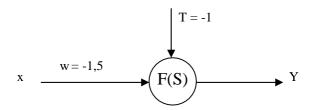


Рисунок 1.7. Схема штучного нейрону, налаштованого на моделювання логічної функції "HI"

Функція активації даного нейрона:

$$F(S) = \begin{cases} 0 & \text{if } S < -1 \\ 1 & \text{if } S > = -1 \end{cases}$$
 (1.7)

Таблиця 1.3. Таблиця істинності логічної функції "HI" (NOT)

X	Y
0	1
1	0

Розглянемо як обчислюється вихідний сигнал даного нейрона при різних вхідних даних:

$$x = 0$$
  
 $S = 0 \cdot (-1,5) = 0$   
 $Y = F(S) = 1$  (тому що  $S > -1$ )  
 $x = 1$ 

$$S = 1 \cdot (-1,5) = -1,5$$
  
 $Y = F(S) = 0$  (тому що  $S < -1$ )

# Моделювання логічної функції "Виключне АБО" (XOR)

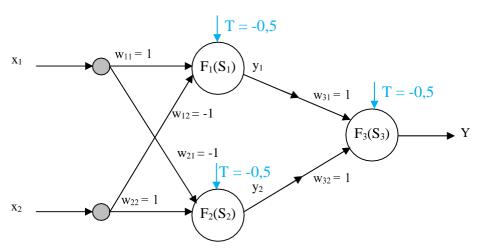


Рисунок 1.8. Схема штучної нейронної мережі, налаштованої на моделювання логічної функції "Виключне АБО" (XOR)

Таблиця 1.4 – Таблиця істинності логічної функції "Виключне АБО" (XOR)

$\mathbf{x}_1$	$\mathbf{x}_2$	Y
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

Функція активації даного нейрона:

$$F(S) = \begin{cases} 0 & \text{if } S < 0.5 \\ 1 & \text{if } S >= 0.5 \end{cases}$$
 (1.8)

Розглянемо як обчислюється вихідний сигнал даної мережі при різних вхідних даних:

$$S_1 = 1 \cdot 1 + 1 \cdot (-1) = 0$$
  
 $Y_1 = F(S) = 0$  (Tomy IIIO  $S < 0.5$ )  
 $S_2 = 1 \cdot (-1) + 1 \cdot 1 = 0$   
 $Y_2 = F(S) = 0$  (Tomy IIIO  $S < 0.5$ )  
 $S_3 = 0 \cdot 1 + 0 \cdot 1 = 0$   
 $Y_3 = F(S) = 0$  (Tomy IIIO  $S < 0.5$ )  
 $x_1 = 0$ ;  $x_2 = 1$   
 $S_1 = 0 \cdot 1 + 1 \cdot (-1) = -1$   
 $Y_1 = F(S) = 0$  (Tomy IIIO  $S < 0.5$ )  
 $S_2 = 0 \cdot (-1) + 1 \cdot 1 = 1$   
 $Y_2 = F(S) = 1$  (Tomy IIIO  $S > 0.5$ )  
 $S_3 = 0 \cdot 1 + 1 \cdot 1 = 1$   
 $Y_3 = F(S) = 1$  (Tomy IIIO  $S > 0.5$ )

 $x_1 = 1$ ;  $x_2 = 1$ 

# Прогнозування часових рядів за допомогою нейрону з сигмоїдальною функцією активації

Задача прогнозування часових рядів, в яких  $\epsilon$  певні закономірності, може бути вирішена за допомогою нейромережі, яка може навчатися. Відомо, що людський мозок здатний до самонавчання, причому досяга $\epsilon$  успіхів найчастіше, не знаючи природи процесів, що лежать в основі виконуваних дій.

Наприклад, щоб потрапити м'ячем у баскетбольне кільце, роботбаскетболіст повинен виміряти відстань до кільця й напрямок, розрахувати параболічну траєкторію, і зробити кидок з урахуванням маси м'яча й опору повітря. Людина ж обходиться без цього тільки через тренування. Багаторазово здійснюючи кидки й спостерігаючи результати, вона коректує свої дії, поступово вдосконалюючи свою техніку. При цьому в її мозку формуються відповідні структури нейронів, відповідальні за техніку кидків.

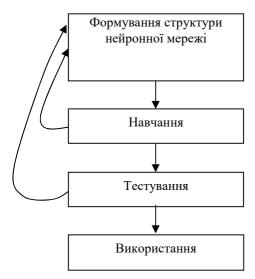


Рисунок 1.9. Алгоритм навчання нейронних мереж

**1. Вибір структури нейромережі,** це складна задача, яку ми будемо розглядати в наступних лабораторних роботах. В даній лабораторній роботі візьмемо мережу, що складається з одного нейрону, зображеного на рисунку 1.10

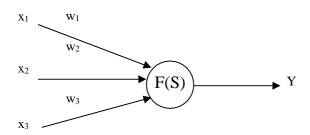


Рисунок 1.10. Штучний нейрон для прогнозування значень часового ряду

Зважена сума та функція активації даного нейрона:

$$S_{i} = x_{i-3} \cdot w_{1} + x_{i-2} \cdot w_{2} + x_{i-1} \cdot w_{3}, \tag{1.9}$$

$$Y_i = 1/(1 + \exp(-S_i))*10,$$
 (1.10)

де  $w_1$ ,  $w_2$ ,  $w_3$  – синаптичні ваги;

 $x_{i-3}$ ,  $x_{i-2}$ ,  $x_{i-1}$  — вхідні сигнали — відомі попередні значення часового ряду (i- $\check{u}$  набор вхідних даних);

 $S_i$  – зважена сума i-го набору вхідних даних;

 $Y_i$  – прогнозоване значення *i-го* члена часового ряду  $x_i$ ;

10 – масштабний множник.

**2. Навчання** полягає в тому, що на вхід мережі подаються спеціальні тренувальні дані, тобто такі вхідні дані, вихідний результат для яких відомий. На виході формуються результуючі дані, результати порівнюються з

очікуваними, і обчислюється значення помилки. Після цього в певній послідовності виконується корекція параметрів нейронної мережі із метою мінімізації функції помилки. Якщо задовільної точності досягти не вдається, варто змінити структуру мережі й повторити навчання на множині тренувальних даних.

Таблиця 1.5. Приклад тренувальних даних для нейронної мережі, що

здійснює прогнозування значень часового ряду

$\mathbf{x}_1$	<b>X</b> <sub>2</sub>	<b>X</b> 3	X4	X5	X <sub>6</sub>	<b>X</b> 7	X8	<b>X</b> 9	X <sub>10</sub>	X <sub>11</sub>	X <sub>12</sub>	X <sub>13</sub>	X <sub>14</sub>	X <sub>15</sub>
1,59	5,73	0,48	5,28	1,35	5,91	0,77	5,25	1,37	4,42	0,26	4,21	1,90	4,08	1,40

Перші 13 чисел будемо використовувати для навчання мережі як тренувальний набір даних. Останні два члени ряду в навчанні не будуть брати участь, а служитимуть для тестування мережі.

Прогнозування полягає в тому, щоб на основі  $x_i$ ,  $x_{i+1}$ ,  $x_{i+2}$  обчислити  $x_{i+3}$ . Іншими словами, нейронна мережа переміщується уздовж часового ряду, перебираючи синапсами по три сусідніх числа, та намагається прогнозувати значення наступні за ними. Таким чином, для наведеного вище прикладу вхідними й вихідними величинами будуть наступні (див. табл. 1.6).

Таблиця 1.6. Очікувані значення часового ряду на кожному кроці навчання

і-тий набір даних	Вхід нейрона	Вихід (очікуваний результат)
1	1,59 5,73 0,48	5,28
2	5,73 0,48 5,28	1,35
3	0,48 5,28 1,35	5,91
4	5,28 1,35 5,91	0,77
	і т.д.	

*Навчання нейронної мережі полягає в* знаходженні таких значень ваг w, при яких нейромережа буде здатна видавати на основі вхідних даних вірні вихідні дані з певною наперед заданою точністю.

Дана задача задовільно вирішується за допомогою **алгоритму зворотного поширення** (*back propagation*), що полягає в наступному:

- 1) Спочатку всі вагові коефіцієнти нейронної мережі встановлюються довільно. Можна скористатися функцією random, або просто присвоїти всім ваговим коефіцієнтам 1.
- 2) Через мережу пропускаються тренувальні дані (перший набір вхідних даних), і обчислюється сумарна функція помилки (сума квадратів помилки):

$$E = \sum_{i=1}^{N} (Y_i - y_i)^2, \qquad (1.11)$$

де  $Y_i$  – обчислене значення виходу нейрона; N – кількість нейронів вихідного шару;  $y_i$  – правильне значення наступного члену часового ряду.

3) Обчислюється значення похідної функції помилки  $E'_t$  для кожного вагового коефіцієнта:

$$E'_{i} = (Y_{i} - y_{i}) \cdot (exp(-s_{i}) / (1 + exp(-s_{i}))^{2}) \cdot x_{i}$$
(1.12)

4) На основі  $E'_{il}$ ,  $E'_{i2}$ , та  $E'_{i3}$ , здійснюється розрахунок виправлень  $\Delta w_{il}$ ,  $\Delta w_{i2}$ , та  $\Delta w_{i3}$  до відповідних вагових коефіцієнтів за наступною формулою:

$$\Delta w_i = -v \cdot E'_i, \tag{1.13}$$

де v — коефіцієнт швидкості навчання. Виправлення необхідно знайти для кожного i-го набору вихідних даних, і обчислити середні значення  $\Delta w_{cepedhel}$ ,  $\Delta w_{cepedhe2}$ , та  $\Delta w_{cepedhe3}$  для всього набору:

$$\Delta w_{cepedhe} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \Delta w_i$$

де N – кількість наборів вхідних даних для навчання.

5) Вагові коефіцієнти коректуються на величину обчислених виправлень:

$$w = w + \Delta w_{cepe\partial HC}, \tag{1.15}$$

6) Поточне значення сумарної функції помилки E зберігається в іншій змінній:

$$E_0 = E. ag{1.16}$$

Кроки 2—5 алгоритму зворотного поширення повторюються для кожного *i-того* набору вхідних даних (назвемо це *цикли навчання*), поки функція помилки не знизиться до заданого рівня, наприклад:

$$|E - E_0| < 0.0001 \tag{1.17}$$

Кількість ітерацій у процесі навчання мережі може досягати сотень і навіть тисяч. Тому доречно зробити додаткову умову виходу із циклу, на випадок якщо навчання з заданим рівнем точності буде тривати непримустимо довго, або відбудеться зациклення. Додатковою умовою виходу може бути натиснення користувачем кнопки "Стоп", або досягнення певної кількості циклів навчання, наприклад: і > 1000000.

**3. Тестування**, тобто контроль точності на спеціальних тестових даних, виконується після того, як нейронна мережа навчена. Це означає, що всі дані варто розбити на дві підмножини: на першій з них виконується навчання мережі, а на другій - тестування. За аналогією з навчанням людини тестування можна вподібнити іспиту. В нашому випадку для тестових даних ми залишили визначення нейронною мережею чисел  $x_{14}$  та  $x_{15}$  нашого часового ряду.

#### Завдання:

Написати програму для реалізації штучних нейронів та нейронних мереж для:

- моделювання логічної функції I,
- моделювання логічної функції АБО,
- моделювання логічної функції НІ,
- моделювання логічної функції Виключне АБО,
- прогнозування часового ряду (приклади часових рядів див. в додатку до лабораторної роботи А).

#### Додаткове завдання:

Написати програму для реалізації штучної нейронної мережі, що моделює логічну функцію, таблиця істинності якої наводиться в таблиці 1.7.

Таблиця 1.7. Таблиця істинності логічної функції

<b>X</b> <sub>1</sub>	X2	X <sub>2</sub>	y
0	0	0	1
0	1	0	1
1	0	0	0
1	1	1	1

#### Звіт повинен включати в себе

- 1. Титульний аркуш.
- 2. Постановку мети дослідження.
- 3. Опис дії однієї (з конкретними значеннями) епохи при використанні алгоритму зворотного поширення ( $back\ propagation$ ).
- 4. Накреслену нейрону мережу з вибраними початковими даними для якої виконується опис.
- 5. Копію виконаної програми на одній із мов програмування (на вибір студента).
- 6. Скриншот результатів навчання нейронної мережі.
- 7. Скриншот результатів тестування.
- 8. Висновки.

Перед захистом звіт з лабораторної роботи надсилається на почту pis2020@ukr.net Тема листа «Група\_Прізвище\_ЛР №» наприклад ТІ-02\_Петренко І.І.\_ЛР\_№1. Назва файлу «Група\_Прізвище\_ЛР №» наприклад ТІ-02 Петренко І.І. ЛР №1

Кінцевий термін захисту лабораторної роботи 06.03.2023

#### Контрольні питання:

- 1. З яких елементів складається штучний нейрон? Яке призначення цих елементів?
  - 2. Що таке функія активіції? Які існують функції активації?
- 3. Як можна змоделювати за допомогою штучного нейрона логічну функцію AND?
- 4. Як можна змоделювати за допомогою штучного нейрона логічну функцію OR?
- 5. Як можна змоделювати за допомогою штучного нейрона логічну функцію NOT?
- 6. З яких основних блоків складається алгоритм навчання нейронних мереж? Як ці блоки пов'язані між собою?
  - 7. В чому заключається алгоритм зворотного поширення помилки?
- 8. Яким чином можна налаштувати нейронну мережу на прогнозування значень величин часового ряду?
- 9. Яку структуру має нейронна мережа, що моделює логічну функцію XOR?

#### Додаток А1

Таблиця А1.1. Варіанти часових рядів

№ варіанту	X1	<b>X</b> 2	<b>X</b> 3	X4	<b>X</b> 5	X6	<b>X</b> 7	X8	<b>X</b> 9	<b>x10</b>	X11	x12	x13	X14	<b>x</b> 15
1	2,56	4,20	1,60	4,29	1,17	4,40	0,88	4,14	0,07	4,77	1,95	4,18	0,04	5,05	1,40
2	0,20	5,14	0,47	4,37	1,22	4,29	1,89	4,51	0,32	5,80	1,37	5,77	0,88	4,86	1,94
3	1,92	4,01	1,48	5,45	1,56	5,42	1,28	4,34	1,51	5,49	1,32	4,00	0,49	4,19	1,53
4	0,13	5,97	0,57	4,02	0,31	5,55	0,15	4,54	0,65	4,34	1,54	4,70	0,58	5,83	0,03
5	2,16	3,19	1,85	4,84	0,55	4,20	1,68	4,74	0,14	5,68	0,48	5,03	0,18	5,99	0,09
6	2,54	5,28	0,78	5,72	0,58	4,65	0,91	5,80	1,76	5,67	1,73	5,70	1,03	5,00	1,79
7	1,69	3,38	1,40	5,56	1,86	5,62	0,46	5,51	0,26	5,13	1,18	5,98	1,36	5,09	1,29
8	1,19	5,61	0,89	6,00	1,04	5,98	0,03	6,00	1,83	4,23	0,60	4,15	0,13	5,01	1,87
9	0,87	4,12	0,93	4,62	1,51	5,76	0,50	5,48	0,95	4,03	0,92	5,15	1,66	5,01	0,40
10	2,82	3,48	0,60	4,76	1,51	5,51	1,48	5,19	0,48	5,22	0,21	4,19	0,07	4,63	0,49
11	2,64	4,66	1,87	4,05	1,73	5,31	1,67	5,96	0,13	5,64	1,52	4,07	0,22	4,79	0,73
12	2,65	5,60	1,21	5,48	0,73	4,08	1,88	5,31	0,78	4,36	1,71	5,62	0,43	4,21	1,21
13	2,37	4,85	1,97	4,17	1,39	4,66	1,26	4,40	0,46	5,54	1,34	5,80	1,61	5,97	1,95
14	1,88	4,52	1,91	5,66	1,23	5,50	1,14	5,29	1,60	4,31	0,06	5,33	0,07	4,62	0,69
15	0,78	4,95	1,19	4,08	0,80	4,25	0,22	4,63	1,48	4,97	0,53	5,50	1,28	5,79	0,44
16	0,58	3,38	0,91	5,80	0,91	5,01	1,17	4,67	0,60	4,81	0,53	4,75	1,01	5,04	1,07
17	0,51	4,82	0,43	4,71	1,92	5,86	1,24	4,69	0,72	5,26	0,90	4,55	1,46	5,21	1,50
18	0,07	3,58	0,44	5,33	0,56	5,24	1,99	4,38	0,89	4,53	1,82	4,13	1,88	5,97	1,18
19	1,44	4,60	1,22	5,90	1,34	4,31	1,02	4,35	0,82	4,18	1,60	4,86	1,45	4,97	1,00
20	2,57	4,35	1,27	5,46	1,30	4,92	1,31	4,14	1,97	5,67	0,92	4,76	1,72	4,44	1,49

21	0,79	3,84	0,92	4,50	0,96	5,51	1,14	5,32	0,39	4,99	1,36	5,81	1,90	4,79	1,41
22	0,99	4,72	1,59	5,29	1,53	5,58	0,84	5,79	0,21	5,94	0,42	5,98	1,18	5,55	0,11
23	2,92	3,56	0,15	5,11	1,38	4,44	1,61	4,11	1,97	4,50	1,37	5,08	1,76	5,19	1,58
24	0,48	4,30	0,91	4,85	0,53	4,51	1,95	5,88	0,63	5,79	0,92	5,18	1,88	4,84	0,22
25	1,88	4,98	0,06	5,26	1,16	5,06	0,58	5,28	1,41	5,57	1,19	5,36	1,40	4,30	0,09
26	2,57	5,77	0,38	4,73	0,10	5,93	1,35	4,70	1,62	5,51	1,78	5,66	1,47	5,52	1,88
27	0,11	4,87	1,52	4,47	0,34	5,44	1,20	5,21	1,48	5,93	0,62	5,48	1,34	4,25	0,65
28	1,07	3,17	1,08	5,99	1,28	4,11	0,25	5,82	0,96	4,83	1,10	4,31	0,81	5,49	1,92
29	1,59	5,74	0,48	5,28	1,34	5,91	0,77	5,25	1,37	4,42	0,26	4,21	1,90	4,08	1,40
30	0,68	5,78	0,25	5,58	1,31	4,28	1,57	5,75	0,41	5,55	0,90	5,86	0,03	5,57	0,30

Професор кафедри IПЗЕ доктор технічних наук, доцент

Андрій МУСІЄНКО