

VALORES/VECTORES PRÓPRIOS

Introdução

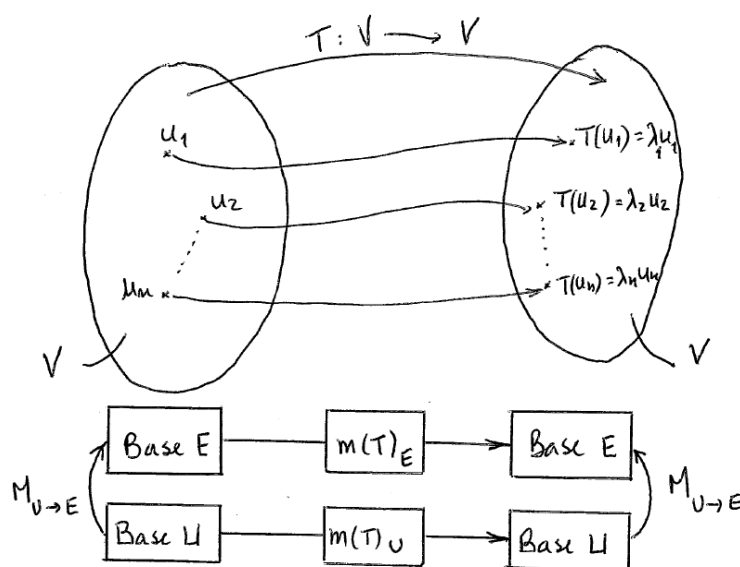
- Seja V um espaço linear sobre um corpo Ω , tal que $\dim V = n$. Considere a transformação linear $T : V \rightarrow V$, cujas *representações matriciais* serão sempre *matrizes quadradas de ordem n* .
- Relativamente à transformação linear $T : V \rightarrow V$ pretende-se resolver o problema seguinte:
 - i) Será possível obter uma única *base ordenada*, U , para V (comum ao domínio e ao conjunto de chegada), em relação à qual a *matriz* $T_U = m(T)_U$ seja uma *matriz diagonal*?
 - ii) Como determinar a base U no caso de ela existir?
- Como se verá, o problema anterior nem sempre terá solução. Se for possível, a matriz $T_U = m(T)_U$ será uma *matriz semelhante* a qualquer outra matriz $T_E = m(T)_E$, que represente a transformação linear T em relação a uma dada base ordenada E para V .

Definição [5.1]: Uma transformação linear T , num espaço linear V de dimensão finita, diz-se *diagonalizável*, se existir uma *base ordenada* U para V , tal que a matriz $T_U = m(T)_U$ é uma *matriz diagonal*.

Definição [5.2]: Uma matriz quadrada A diz-se *diagonalizável*, se for *semelhante* a uma *matriz diagonal*, isto é, se existir uma matriz *não singular* P , tal que a matriz $B = P^{-1} A P$ é uma matriz diagonal. Neste caso, a matriz P é designada por *matriz diagonalizadora* da matriz A .

Matriz diagonal numa transformação linear

- Seja V um espaço linear sobre um corpo Ω , tal que $\dim V = n$. Se $E = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ é uma *base ordenada* para V , designe-se por $T_E = m(T)_E$ a *representação matricial* da transformação linear $T : V \rightarrow V$ em relação à base E .



Teorema [5.1]: A condição necessária e suficiente para que a transformação linear $T : V \rightarrow V$ possua uma *representação matricial diagonal* é que exista um conjunto de n elementos linearmente independentes de V , $U = \{u_1, u_2, \dots, u_n\}$ (base ordenada para V), e um conjunto de escalares, $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \in \Omega$ (distintos ou não), tais que

$$T(u_j) = \lambda_j u_j, \quad j = 1, 2, \dots, n$$

Neste caso, a *representação matricial* de T em relação à base ordenada U é a *matriz diagonal*

$$T_U = (M_{U \rightarrow E})^{-1} T_E M_{U \rightarrow E} = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{bmatrix}_U = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)_U \in M_{(n)}(\Omega)$$

- Em relação às matrizes $T_E = m(T)_E$ e $T_U = m(T)_U$ (*matriz diagonal*) podemos afirmar:
 - i) São *matrizes semelhantes*, já que

$$T_U = (M_{U \rightarrow E})^{-1} T_E M_{U \rightarrow E} = P^{-1} T_E P$$

- ii) $P = M_{U \rightarrow E}$ é a *matriz diagonalizadora* da matriz $T_E = m(T)_E$.

Definições e propriedades

- Seja a transformação linear $T : V \rightarrow V$, em que V é um espaço linear sobre um corpo Ω , tal que $\dim V = n$; seja 0_V o elemento zero de V .

Definição [5.3]: Valores próprios e vectores próprios

Um escalar $\lambda \in \Omega$ é designado um *valor próprio* de $T : V \rightarrow V$, se existir um elemento $x \in V \setminus \{0_V\}$ tal que

$$T(x) = \lambda x$$

Além disso, o elemento x chama-se *vector próprio* de T associado ao *valor próprio* λ ; diz-se, ainda, que λ é um *valor próprio* de T correspondente ao *vector próprio* x .

Teorema [5.2]: Em relação à transformação linear $T : V \rightarrow V$ verifica-se:

- a) Existe *um e um só* valor próprio correspondente a um dado vector próprio de T .
- b) Se $x \in V$ é um vector próprio de T associado a um valor próprio λ , então qualquer elemento não nulo e múltiplo de x é, também, vector próprio de T associado ao valor próprio λ .

- O conjunto dos vectores próprios da transformação linear $T : V \rightarrow V$ associados ao valor próprio λ é representado por

$$x(\lambda) = \{x \in V \setminus \{0_V\} : T(x) = \lambda x\} \subset V$$

Apesar de ser um subconjunto de V , *não é um subespaço de V .*

Definição [5.4]: Espaço próprio associado a um valor próprio

Sendo $\lambda \in \Omega$ um *valor próprio* de $T : V \rightarrow V$, chama-se *espaço próprio associado a λ* , representando-se por $E(\lambda)$, ao subconjunto de V

$$E(\lambda) = \{x \in V : T(x) = \lambda x\} \subset V$$

Teorema [5.3]: O *espaço próprio* $E(\lambda)$ associado ao valor próprio λ da transformação linear $T : V \rightarrow V$ é um *subespaço* do espaço linear V .

Teorema [5.4]: Se x_1, x_2, \dots, x_k são vectores próprios do espaço próprio $E(\lambda)$, então qualquer combinação linear não nula deles é, ainda, um vector próprio de $E(\lambda)$.

- Se V é um espaço linear de dimensão finita, então o espaço próprio $E(\lambda) \subset V$ é, também, de dimensão finita, admitindo uma *base de vectores próprios* associados ao valor próprio λ .

Definição [5.5]: Multiplicidade geométrica de um valor próprio

Chama-se *multiplicidade geométrica* do valor próprio λ da transformação linear $T : V \rightarrow V$, representando-se por $m_g(\lambda)$, à dimensão do espaço próprio $E(\lambda)$ que lhe está associado.

Exemplo 1 [5.1]: Seja V um espaço linear sobre um corpo Ω , tal que $\dim V = n$; considere-se a transformação linear $T : V \rightarrow V$, tal que

$$T(x) = k x, \quad k \in \Omega$$

A transformação linear só possui um valor próprio $\lambda = k$. Os vectores próprios que lhe estão associados são

$$x(k) = \{x \in V \setminus \{0_V\}\} = V \setminus \{0_V\}$$

O espaço próprio é

$$E(k) = \{x \in V\} = V$$

e, portanto,

$$m_g(k) = \dim E(k) = \dim V = n$$

Qualquer base para V será uma base (de vectores próprios) para $E(k)$.

Se $k=1$, a transformação linear T reduz-se à *transformação identidade* $I_V : V \rightarrow V$, em que $I_V(x) = x$, possuindo a unidade como único valor próprio.

Exemplo 2 [5.2]: Seja a transformação linear $T : V \rightarrow V$ e admita-se que $\lambda = 0$ é um dos seus valores próprios. Assim, os vectores próprios que lhe estão associados são

$$x(0) = \{x \in V \setminus \{0_V\} : T(x) = 0x = 0_V\}$$

Neste caso, o espaço próprio é

$$E(0) = \{x \in V : T(x) = 0_V\} = N(T)$$

coincidindo com o núcleo de T ; a *multiplicidade geométrica* do valor próprio $\lambda = 0$ é igual à *nulidade* da transformação linear, isto é,

$$m_g(0) = \dim E(0) = \dim N(T)$$

Cálculo dos valores próprios

- Seja a transformação linear $T : V \rightarrow V$, em que V é um espaço linear sobre um corpo Ω , tal que $\dim V = n$. Admita-se que $T_E = m(T)_E$ é a *representação matricial* de T em relação à base ordenada $E = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ para V e que I_n é a *matriz identidade* de ordem n .

- Se X_E é a *matriz-coluna* que contém as *coordenadas* do elemento $x \in V$ em relação à *base ordenada* E , então

$$T_E X_E = \lambda X_E, \lambda \in \Omega \Leftrightarrow T_E X_E = \lambda I_n X_E, \lambda \in \Omega \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \lambda I_n X_E - T_E X_E = \mathbf{O}, \lambda \in \Omega \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow [\lambda I_n - T_E] X_E = \mathbf{O}, \lambda \in \Omega \quad (1)$$

- A equação matricial (1) representa um *sistema homogéneo* de n equações lineares a n incógnitas (as n coordenadas do elemento $x \in V$), onde $\lambda I_n - T_E$ é a *matriz dos coeficientes do sistema*, que admite, apenas, uma das duas situações seguintes:

- O sistema é *possível e determinado*, possuindo a solução nula $X_E = \mathbf{O}$ como única solução, se

$$|\lambda I_n - T_E| \neq 0$$

- O sistema é *possível e indeterminado*, possuindo uma infinidade de soluções (onde se inclui a solução nula), se

$$|\lambda I_n - T_E| = 0$$

Esta é a condição que deverá ser observada para se obterem os valores próprios e os vectores próprios da transformação linear.

Definição [5.6]: Polinómio característico de uma matriz

Sendo \mathbf{A} uma matriz quadrada de ordem n sobre um corpo Ω , o determinante $p(\lambda) = |\lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{A}|$, em que \mathbf{I}_n é a *matriz identidade* de ordem n , designa-se por *polinómio característico* da matriz \mathbf{A} .

- Em relação ao polinómio característico $p(\lambda) = |\lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{T}_E|$ da matriz $\mathbf{T}_E = m(T)_E$ há a realçar o seguinte:

i) É uma função polinomial de grau n na variável λ , do tipo

$$p(\lambda) = |\lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{T}_E| = \lambda^n + a_{n-1}\lambda^{n-1} + a_{n-2}\lambda^{n-2} + \dots + a_2\lambda^2 + a_1\lambda + a_0$$

ii) Se for *factorizável*, então pode ser reescrito sob a forma de um produto de n factores lineares

$$p(\lambda) = |\lambda \mathbf{I}_n - \mathbf{T}_E| = (\lambda - \lambda_1)(\lambda - \lambda_2) \dots (\lambda - \lambda_n) = \prod_{i=1}^n (\lambda - \lambda_i)$$

onde os escalares $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \in \Omega$ (*raízes, ou zeros, do polinómio*) podem ser, ou não, todos distintos;

iii) É possível mostrar que

$$|\mathbf{T}_E| = \prod_{i=1}^n \lambda_i \quad \text{e} \quad \text{tr}(\mathbf{T}_E) = \sum_{i=1}^n \lambda_i$$

Teorema [5.5]: Seja $T : V \rightarrow V$ uma transformação linear, em que V é um espaço linear sobre um corpo Ω , tal que $\dim V = n$. Designe-se por $\mathbf{T}_E = m(T)_E$ a *representação matricial de T em relação a uma base ordenada E para V* . Então os *valores próprios* de \mathbf{T}_E serão as *raízes* (ou *zeros*) do seu *polinómio característico* que pertencem a Ω .

Teorema [5.6]: *Matrizes semelhantes possuem o mesmo polinómio característico e, portanto, os mesmos valores próprios.*

- Pode-se concluir o seguinte em relação aos *valores próprios* da transformação linear $T : V \rightarrow V$:
 - i) Os valores próprios são *invariantes* face à sua representação matricial, sendo, portanto, possível falar-se no *polinómio característico* de T ;
 - ii) No caso de V ser um *espaço linear complexo*, conclui-se que o *polinómio característico* será sempre *factorizável* e que todas as suas raízes serão valores próprios de T – a transformação linear possuirá n valores próprios (distintos ou não);
 - iii) Se V for um *espaço linear real*, então o *polinómio característico* poderá não ser *factorizável*, pelo que apenas as suas *raízes reais* serão valores próprios de T – a transformação linear terá, no máximo, n valores próprios, podendo esse número ser inferior a n se algumas das raízes forem imaginárias.

Definição [5.8]: Multiplicidade algébrica de um valor próprio

Chama-se *multiplicidade algébrica* do valor próprio λ da transformação linear $T : V \rightarrow V$, representando-se por $m_a(\lambda)$, ao número de vezes que ele é raiz (ou zero) do polinómio característico de T .

- Se $\lambda = \lambda_1$ for uma raiz simples do polinómio característico, então $m_a(\lambda_1) = 1$, se for uma raiz dupla, então $m_a(\lambda_1) = 2$, e assim sucessivamente.

Cálculo dos vectores próprios

- Seja a transformação linear $T : V \rightarrow V$, em que V é um espaço linear sobre um corpo Ω , tal que $\dim V = n$. Admita-se que $T_E = m(T)_E$ é a *representação matricial* de T em relação à base ordenada $E = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ para V e que I_n é a *matriz identidade* de ordem n .
- Uma vez calculados os valores próprios $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \in \Omega$ ($k \leq n$) da transformação linear, obtêm-se os *vectores próprios* associados a cada um dos valores próprios, resolvendo o conjunto de sistemas de equações lineares homogêneos

$$[\lambda_i I_n - T_E] X_E = \mathbf{0}, \quad i = 1, 2, \dots, k \quad (2)$$

que serão necessariamente *possíveis e indeterminados*; os vectores próprios encontrados estão expressos em relação à base ordenada E .

- A multiplicidade geométrica de cada valor próprio, $m_g(\lambda_i) = \dim E(\lambda_i)$, é igual ao grau de indeterminação do sistema homogêneo (2).

Teorema [5.7]: Seja V um espaço linear sobre um corpo Ω , tal que $\dim V = n$. Sejam T_E e T_U duas *matrizes semelhantes*, definidas, respectivamente, em relação às bases ordenadas E e U para V , que têm $\lambda_1 \in \Omega$ como valor próprio comum. Se X_E é um vector próprio de T_E associado ao valor próprio λ_1 , então

$$X_U = M_{E \rightarrow U} X_E$$

é um vector próprio de T_U associado a esse mesmo valor próprio, onde $M_{E \rightarrow U}$ é a *matriz mudança de base* de E para U .

Teorema [5.8]: Se $\lambda_1 \in \Omega$ é um valor próprio da transformação linear $T : V \rightarrow V$, em que V é um espaço linear sobre um corpo Ω , então

$$1 \leq m_g(\lambda_1) \leq m_a(\lambda_1) \quad (3)$$

- Relativamente à transformação linear $T : V \rightarrow V$, em que $\dim V = n$, é possível realçar o seguinte:

i) Se $\lambda = \lambda_1$ é um valor próprio associado a uma raiz simples do polinómio característico, então $m_g(\lambda_1) = m_a(\lambda_1) = 1 = \dim E(\lambda_1)$;

ii) Se T possuir n valores próprios distintos, sejam $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \in \Omega$,

$$m_g(\lambda_i) = m_a(\lambda_i) = 1, \quad i = 1, 2, \dots, n \Rightarrow \sum_{i=1}^n \dim E(\lambda_i) = \sum_{i=1}^n m_g(\lambda_i) = n$$

iii) Se T possuir n valores próprios, sendo alguns deles múltiplos, isto é, $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \in \Omega$, em que

$$k < n \quad \text{e} \quad \sum_{i=1}^n m_a(\lambda_i) = n$$

então

$$\sum_{i=1}^k \dim E(\lambda_i) = \sum_{i=1}^k m_g(\lambda_i) \leq n$$

iv) Se T possuir um número de valores próprios inferior a n , não necessariamente distintos, isto é, $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \in \Omega$, em que

$$k < n \quad \text{e} \quad \sum_{i=1}^n m_a(\lambda_i) < n$$

então

$$\sum_{i=1}^k \dim E(\lambda_i) = \sum_{i=1}^k m_g(\lambda_i) < n$$

Exemplo 3 [5.8]: Em relação à transformação linear $Q : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definida por

$$Q(x, y, z) = (2x + 2y - z, x + 3y - z, x + 4y - 2z)$$

determine:

- Os seus valores próprios.
- Os vectores próprios e os espaços próprios associados a cada um dos valores próprios; para cada um dos subespaços encontrados indique uma base e a sua dimensão.

Solução:

- A *representação matricial* de Q em relação à *base canónica*, $E_3 = \{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\} = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$, para \mathbb{R}^3 é

$$Q = Q_{E_3} = \begin{bmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & -1 \\ 1 & 4 & -2 \end{bmatrix}$$

O seu *polinómio característico* é

$$p(\lambda) = |\lambda I - Q| = \begin{vmatrix} \lambda - 2 & -2 & 1 \\ -1 & \lambda - 3 & 1 \\ -1 & -4 & \lambda + 2 \end{vmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow p(\lambda) = \lambda^3 - 3\lambda^2 - \lambda + 3 = (\lambda + 1)(\lambda - 1)(\lambda - 3)$$

O *polinómio característico* é *factorizável* em \mathbb{R} (as *raízes* são todas *reais*), pelo que a transformação linear Q possui *três valores próprios distintos*

$$\lambda_1 = -1, \lambda_2 = 1, \lambda_3 = 3$$

e, portanto,

$$m_a(-1) = m_a(1) = m_a(3) = 1$$

b) Tendo em atenção (3), conclui-se, desde já, que

$$\dim E(-1) = \dim E(1) = \dim E(3) = 1$$

Considere-se o valor próprio $\lambda_1 = -1$; resolvendo o sistema de equações homogéneo

$$[-I - Q] X = O \Leftrightarrow \begin{cases} -3x - 2y + z = 0 \\ -x - 4y + z = 0 \\ -x - 4y + z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} -3 & -2 & 1 & 0 \\ -1 & -4 & 1 & 0 \\ -1 & -4 & 1 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} -3 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 10 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \begin{cases} x = y \\ z = 5y \\ 0 = 0 \end{cases}$$

Os *vectores próprios* associados a $\lambda_1 = -1$ são

$$x(-1) = \{(y, y, 5y) \in \mathbb{R}^3 : y \neq 0\}$$

O *espaço próprio* associado a $\lambda_1 = -1$ é

$$E(-1) = \{(y, y, 5y) \in \mathbb{R}^3\} \text{ e } \text{Base } E(-1) = \{(1, 1, 5)\}$$

Considere-se o valor próprio $\lambda_2 = 1$; resolvendo o sistema de equações homogéneo

$$[I - Q] X = O \Leftrightarrow \begin{cases} -x - 2y + z = 0 \\ -x - 2y + z = 0 \\ -x - 4y + 3z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} -1 & -2 & 1 & 0 \\ -1 & -2 & 1 & 0 \\ -1 & -4 & 3 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} -1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \begin{cases} x = -z \\ y = z \\ 0 = 0 \end{cases}$$

Os *vectores próprios* associados a $\lambda_2 = 1$ são

$$x(1) = \{(-z, z, z) \in \mathbb{R}^3 : z \neq 0\}$$

O *espaço próprio* associado a $\lambda_2 = 1$ é

$$E(1) = \{(-z, z, z) \in \mathbb{R}^3\} \text{ e Base } E(1) = \{(-1, 1, 1)\}$$

Considere-se o valor próprio $\lambda_3 = 3$; resolvendo o sistema de equações homogéneo

$$[3I - Q] X = O \Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + z = 0 \\ -x + z = 0 \\ -x - 4y + 5z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -4 & 5 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \begin{cases} x = z \\ y = z \\ 0 = 0 \end{cases}$$

Os *vectores próprios* associados a $\lambda_3 = 3$ são

$$x(3) = \{(z, z, z) \in \mathbb{R}^3 : z \neq 0\}$$

O *espaço próprio* associado a $\lambda_3 = 3$ é

$$E(3) = \{(z, z, z) \in \mathbb{R}^3\} \text{ e Base } E(3) = \{(1, 1, 1)\}$$

Exemplo 4 [5.9]: Em relação à transformação linear $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definida por

$$T(x, y, z) = (2x + 2z, -x + 3y + z, x - y + 3z)$$

determine:

- Os seus valores próprios.
- Os vectores próprios e os espaços próprios associados a cada um dos valores próprios; para cada um dos subespaços encontrados indique uma base e a sua dimensão.

Solução:

- A *representação matricial* de T em relação à *base canónica*, $E_3 = \{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\} = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$, para \mathbb{R}^3 é

$$T = T_{E_3} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 2 \\ -1 & 3 & 1 \\ 1 & -1 & 3 \end{bmatrix}$$

O seu *polinómio característico* é

$$p(\lambda) = |\lambda I - T| = \begin{vmatrix} \lambda - 2 & 0 & -2 \\ 1 & \lambda - 3 & -1 \\ -1 & 1 & \lambda - 3 \end{vmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow p(\lambda) = \lambda^3 - 8\lambda^2 + 20\lambda - 16 = (\lambda - 2)^2(\lambda - 4)$$

O *polinómio característico* é *factorizável* em \mathbb{R} (as *raízes* são todas *reais*); a transformação linear T possui, apenas, *dois valores próprios distintos*

$$\lambda_1 = \lambda_2 = 2, \quad \lambda_3 = 4$$

e, neste caso,

$$m_a(2) = 2, \quad m_a(4) = 1$$

b) Tendo em atenção (3), conclui-se, desde já, que

$$\dim E(2) \leq 2 \quad \text{e} \quad \dim E(4) = 1$$

Considere-se o valor próprio $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$; resolvendo o sistema de equações homogéneo

$$[2I - T] X = O \Leftrightarrow \begin{cases} -2z = 0 \\ x - y - z = 0 \\ -x + y - z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & -2 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \begin{cases} x = y \\ z = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$$

Os *vectores próprios* associados a $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$ são

$$x(2) = \{(y, y, 0) \in \mathbb{R}^3 : y \neq 0\}$$

O *espaço próprio* associado a $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$ é

$$E(2) = \{(y, y, 0) \in \mathbb{R}^3\}$$

e, portanto,

$$\text{Base } E(2) = \{(1, 1, 0)\} \Rightarrow \dim E(2) = 1$$

Constata-se que, no caso do valor próprio $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$, se verifica

$$m_g(2) = 1 < m_a(2) = 2$$

Considere-se o valor próprio $\lambda_3 = 4$; resolvendo o sistema de equações homogéneo

$$[4I - T] \mathbf{X} = \mathbf{0} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x - 2z = 0 \\ x + y - z = 0 \\ -x + y + z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 2 & 0 & -2 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \begin{cases} x = z \\ y = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$$

Os *vectores próprios* associados a $\lambda_3 = 4$ são

$$x(4) = \{(z, 0, z) \in \mathbb{R}^3 : z \neq 0\}$$

O *espaço próprio* associado a $\lambda_3 = 4$ é

$$E(4) = \{(z, 0, z) \in \mathbb{R}^3\} \text{ e Base } E(4) = \{(1, 0, 1)\}$$

Exemplo 5 [5.10]: Em relação à transformação linear $R : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definida por

$$R(x, y, z) = (-3x - y + 3z, 4x + 2y - 2z, -x - y + z)$$

determine:

- Os seus valores próprios.
- Os vectores próprios e os espaços próprios associados a cada um dos valores próprios; para cada um dos subespaços encontrados indique uma base e a sua dimensão.

Solução:

- A representação matricial de R em relação à base canónica, $E_3 = \{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\} = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$, para \mathbb{R}^3 é

$$R = R_{E_3} = \begin{bmatrix} -3 & -1 & 3 \\ 4 & 2 & -2 \\ -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

O seu polinómio característico é

$$p(\lambda) = |\lambda I - R| = \begin{vmatrix} \lambda + 3 & 1 & -3 \\ -4 & \lambda - 2 & 2 \\ 1 & 1 & \lambda - 1 \end{vmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow p(\lambda) = \lambda^3 - 2\lambda + 4 = (\lambda + 2)(\lambda^2 - 2\lambda + 2)$$

Sendo \mathbb{R}^3 um espaço linear real, o polinómio característico não é factorizável em \mathbb{R} , uma vez que

$$r(\lambda) = \lambda^2 - 2\lambda + 2$$

não admite raízes reais (são complexas conjugadas).

Conclui-se que a transformação linear R possui um único valor próprio

$$\lambda_1 = -2 \text{ e } m_a(-2) = 1$$

b) Tendo em atenção (3), conclui-se, desde já, que

$$\dim E(-2) = 1$$

Considerando o valor próprio $\lambda_1 = -2$, da resolução do sistema de equações homogêneo resulta

$$[-2I - R] X = O \Leftrightarrow \begin{cases} x + y - 3z = 0 \\ -4x - 4y + 2z = 0 \\ x + y - 3z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -3 & 0 \\ -4 & -4 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & -3 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & -10 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \begin{cases} x = -y \\ z = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$$

Os *vectores próprios* associados a $\lambda_1 = -2$ são

$$x(-2) = \{(-y, y, 0) \in \mathbb{R}^3 : y \neq 0\}$$

O *espaço próprio* associado a $\lambda_1 = -2$ é

$$E(-2) = \{(-y, y, 0) \in \mathbb{R}^3\} \text{ e } \text{Base } E(-2) = \{(-1, 1, 0)\}$$

Exemplo 6 [5.11]: Obtenha, sem recorrer ao polinómio característico, os valores próprios da transformação linear $S : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, que possui como representação matricial em relação à base canónica, $E_3 = \{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$, para \mathbb{R}^3

$$\mathbf{S} = \mathbf{S}_{E_3} = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 0 & 7 & 0 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

Solução:

Sabendo que $\lambda_1 = 7$ é um dos valores próprios (anula a 2ª linha/coluna do determinante $|\lambda \mathbf{I} - \mathbf{S}|$), os restantes valores próprios podem ser obtidos recorrendo às seguintes igualdades

$$\left\{ \begin{array}{l} |\mathbf{S}| = \prod_{i=1}^3 \lambda_i = -56 \\ \text{tr}(\mathbf{S}) = \sum_{i=1}^3 \lambda_i = 9 \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} 7\lambda_2\lambda_3 = -56 \\ 7 + \lambda_2 + \lambda_3 = 9 \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \lambda_2 = -2 \\ \lambda_3 = 4 \end{array} \right.$$

Conclui-se que os valores próprios da matriz são $\lambda_1 = 7$, $\lambda_2 = -2$ e $\lambda_3 = 4$.