

- \* Não são consideradas as folhas sem identificação. Justifique convenientemente todos os cálculos que efetuar;
- \* A desistência só é possível após 1 hora do início da prova;
- \* Não é possível a utilização de máquinas de calcular gráficas nem de microcomputadores;
- \* Resolva cada um dos grupos utilizando folhas de capa distintas.

### GRUPO I

1. [8,9] Considere as transformações lineares  $S, T \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$ , tais que  $S(x, y, z) = (x + y - z, x - y, x - 5y + 2z)$ , e  $T$  é representada pela matriz

$$T = m(T) = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$

em relação à base canónica,  $E$ , para o espaço linear  $\mathbb{R}^3$ . Seja a base  $B = \{(1, 1, 0), (0, -1, 1), (1, 0, -1)\} \subset \mathbb{R}^3$ .

- a) Obtenha o núcleo e o contradomínio de  $S$ . Identifique, para cada um desses subespaços, uma base e conclua em relação à sua dimensão.
  - b) Mostre que apenas a transformação  $T$  é bijetiva e determine a sua transformação inversa. Justifique.
  - c) Usando o cálculo matricial, obtenha as matrizes  $S_{E,B} = m(S)_{E,B}$ , representação matricial de  $S$  em relação às bases  $E$  e  $B$ , e  $T_{B,E} = m(T)_{B,E}$ , representação matricial de  $T$  em relação às bases  $B$  e  $E$ .
  - d) A partir das matrizes obtidas na alínea anterior, calcule a matriz  $m(S^2T)_{B,B}$ , que representa a transformação  $S^2T$  relativamente à base  $B$ .
2. [1,4] Seja a transformação linear  $Q : V \rightarrow W$ , em que  $\dim V = n$ . Mostre que  $Q$  é injetiva se e só se o núcleo de  $Q$  possuir apenas o elemento zero de  $V$ ; além disso, verifica-se  $\dim Q(V) = n$ .

.....(continua no verso)

### GRUPO II

3. [2,7] Calcule o determinante e a característica da matriz

$$G = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & k \\ k & -2 & k & k^2 \\ 0 & 1 & 3k & 0 \\ 3 & 2 & -3k & -3 \end{bmatrix}$$

### GRUPO III

4. [1,1] Mostre que a matriz  $R \in M_{(n)}(\Omega)$  possui os mesmos valores próprios da sua matriz transposta.
5. [5,9] Seja a transformação linear  $H : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  representada pela matriz

$$H = m(H) = \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 3 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

em relação à base canónica, E, para o espaço linear  $\mathbb{R}^3$ .

- Calcule os valores próprios de  $H$ , notando que  $\vec{x} = (1, -1, 0)$  é um dos seus vetores próprios.
- Obtenha os espaços próprios associados aos valores próprios de  $H$ , indicando, para cada um desses subespaços, uma base e a dimensão.
- Mostre, justificando devidamente, se a transformação linear admite uma base, U, de vetores próprios para  $\mathbb{R}^3$ . Em caso afirmativo, indique a matriz  $H_{U,U}$  que representa  $H$  em relação à base U e apresente as expressões matriciais que permitem relacionar as matrizes  $H$  e  $H_{U,U}$ .