

- * Todas as folhas devem ser identificadas com o nome completo. Justifique adequadamente todos os cálculos que efetuar;
- * A entrega da prova e a desistência só serão possíveis após 1 hora do início da prova;
- * Não se pode utilizar telemóveis, máquinas de calcular gráficas e microcomputadores;
- * Resolva cada um dos quatro grupos utilizando folhas de capa distintas.

GRUPO I

- 1) [4,7] Sejam as aplicações lineares $T \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$, $S \in L(\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3)$ e $R \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$ dadas por

$$T(x, y, z) = (x - z, x + y - z, x + z), \quad S(x, y) = (-x + y, x + 2y, 2x + y)$$

$$R(x, y, z) = (x - z, -x + y + z)$$

em relação às bases canónicas E_3 , para o espaço \mathbb{R}^3 , e E_2 , para o espaço \mathbb{R}^2 .

- a) Calcule o núcleo e o contradomínio de S . Para cada um desses subespaços, indique uma base e conclua em relação à sua dimensão.
 - b) Serão as funções dadas sobrejetivas? E bijetivas? Justifique.
 - c) Mostre que duas das funções são injetivas e obtenha as suas funções inversas.
- 2) [2,0] Seja a transformação linear $T : V \rightarrow W$. Mostre que T é injetiva se e só se $N(T) = \{0_V\}$ e que $\dim T(V) = \dim V$.

GRUPO II

- 3) [4,7] Considere as transformações lineares definidas na pergunta 1) e as bases $U = \{(1, -1), (1, 0)\} \subset \mathbb{R}^2$ e $V = \{(0, 1, 0), (1, 1, 0), (1, 0, 1)\} \subset \mathbb{R}^3$.
- a) Recorrendo ao cálculo matricial, determine as matrizes $R_{E_3, U} = m(R)_{E_3, U}$, representação matricial de R em relação às bases E_3 e U , e $T_{V, E_3} = m(T)_{V, E_3}$, representação matricial de T em relação às bases V e E_3 .
 - b) Usando preferencialmente as matrizes obtidas na alínea anterior, calcule a matriz $m(SRT)_{V, V}$, representação matricial de SRT em relação à base V .

.....(continua no verso)

GRUPO III

- 4) [2,8] Obtenha, indicando todas as operações efetuadas, o determinante e a característica da matriz real:

$$A = \begin{bmatrix} k & k^2 & 0 & -k^2 \\ 2 & 0 & 2 & -6 \\ 6 & 0 & 2 & 2 \\ 3 & -3 & 2k+4 & 0 \end{bmatrix}$$

GRUPO IV

- 5) [5,8] Seja a transformação linear $H : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ representada pela matriz

$$H = m(H) = \begin{bmatrix} a & 1 & -b \\ 1 & a & 1 \\ 0 & a-3 & 1-b \end{bmatrix}$$

em relação à base canónica, E, para o espaço \mathbb{R}^3 e o conjunto $V = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$, tal que $\vec{v}_1 = (1, 1, -2)$ e $\vec{v}_2 = (1, 1, 0)$.

- a) Calcule os valores dos parâmetros reais a e b , de modo que $\lambda = a - 1$ seja um dos seus valores próprios e que $\text{tr}(H) = 8$.
- b) Verifique, justificando, se H admite uma base de vetores próprios, U, para o espaço \mathbb{R}^3 que inclua os elementos de V. Em caso afirmativo, obtenha essa base e a matriz $H_{U,E} = m(H)_{U,E}$.
- c) Calcule a matriz $Q = H_{U,U}^{-1}$ e indique uma matriz que lhe seja semelhante. Justifique devidamente a resposta, apresentando a relação de semelhança entre as duas matrizes.