

U. PORTO**FEUP** FACULDADE DE ENGENHARIA
UNIVERSIDADE DO PORTO

Curso Data/...../.....

Disciplina Ano Semestre

Nome José Augusto Timp. Barbosa

Espaço reservado para o avaliador

Notas sobre a resolução de 2ª Prova de Análises
de 2019/2020

1 a)

$$m(R) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ -2 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ -2 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$r[m(R)] = 2 = \dim R(\mathbb{R}^2)$. Dado que $\dim R(\mathbb{R}^2) < \dim \mathbb{R}^3$,
então $R(\mathbb{R}^2) \subset \mathbb{R}^3$ e R não é sobrejectiva.
Sabendo que $\dim N(R) = \dim \mathbb{R}^2 - \dim R(\mathbb{R}^2) = 2 - 2 = 0$,
então

$$N(R) = \{(0,0)\} \text{ e } \text{Basis } N(R) = \{\}$$

pois que R é injectiva.

Cálculo de $R(\mathbb{R}^2)$:

$$R(\mathbb{R}^2) = \{ \bar{y} = (a, b, c) \in \mathbb{R}^3 : \bar{y} = R(\bar{x}), \bar{x} \in \mathbb{R}^2 \}$$

$$R(x, y) = (x+y, x+2y, -2x-y) = (a, b, c) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{array}{cc|c} x & y & \\ \hline 1 & 1 & a \\ 1 & 2 & b \\ -2 & -1 & c \end{array} \Leftrightarrow \begin{array}{cc|c} 1 & 1 & a \\ 0 & 1 & b-a \\ 0 & 1 & c+2a \end{array} \Leftrightarrow \begin{array}{cc|c} 1 & 1 & a \\ 0 & 1 & b-a \\ 0 & 0 & c-b+3a \end{array}$$

O sistema de equações é possível e determinado ($\bar{y} \in R(\mathbb{R}^2)$), se
e só se $c - b + 3a = 0 \Leftrightarrow c = -3a + b$

$$R(\mathbb{R}^2) = \{ \bar{y} = (a, b, -3a+b) \in \mathbb{R}^3 \} = \{ \bar{y} = a(1, 0, -3) + b(0, 1, 1) \in \mathbb{R}^3 \}$$

$$\text{Basis } R(\mathbb{R}^2) = \{(1, 0, -3), (0, 1, 1)\}$$

WV

b) Atendendo ao resultado obtido na linha a), sabe-se que $N(R) = \{(0,0)\}$ e R é injectiva.

função S :

$$m(S) = \begin{bmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} -1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$r[m(S)] = \dim S(\mathbb{R}^3) = 2$$

$$\text{Então } \dim N(S) = \dim \mathbb{R}^3 - \dim S(\mathbb{R}^3) = 3 - 2 = 1$$

Como $N(S) \neq \{(0,0,0)\}$ então S não é injectiva.

função T :

$$m(T) = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$r[m(T)] = 3 = \dim T(\mathbb{R}^3)$$

$$\text{Então } \dim N(T) = \dim \mathbb{R}^3 - \dim T(\mathbb{R}^3) = 3 - 3 = 0$$

Como $N(T) = \{(0,0,0)\}$ então T é injectiva.

c) Uma função é bijectiva se for injectiva e sobrejectiva.

Atendendo ao resultado obtido na linha a), sabe-se que $R(\mathbb{R}^2) \subset \mathbb{R}^3$ e R não é sobrejectiva; logo R não é bijectiva.

Atendendo ao resultado obtido na linha b), sabe-se que $\dim S(\mathbb{R}^3) = 2 < \dim \mathbb{R}^3$, pelo que $S(\mathbb{R}^3) \subset \mathbb{R}^3$ e S não é sobrejectiva; logo S não é bijectiva.

WV

Atendendo ao resultado obtido na alínea b), sabe-se que $N(T) = \{(0,0,0)\}$ e T é injectiva. Por outro lado, sabendo que $\dim T(\mathbb{R}^3) = 3 = \dim \mathbb{R}^3$ então $T(\mathbb{R}^3) = \mathbb{R}^3$ e T é sobrejectiva; logo T é bijectiva.

Notando que $m(T^{-1}) = m^{-1}(T)$, então

$$m(T^{-1}) = \frac{1}{|m(T)|} [\text{cof } m(T)]^T$$

$$|m(T)| = \begin{vmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \frac{1}{2} \begin{vmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{vmatrix} = -2$$

$$\text{cof } m(T) = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ -2 & 0 & -2 \end{bmatrix}$$

$$m(T^{-1}) = \frac{1}{-2} \begin{bmatrix} 2 & 0 & -2 \\ -1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & -2 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$T^{-1}(a,b,c) = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} -2a+2c \\ a+b \\ -a-b+2c \end{bmatrix}$$

$$T^{-1} : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$$

$$(a,b,c) \longmapsto \left(-a+c, \frac{a+b}{2}, \frac{-a-b+2c}{2}\right)$$

WV

U. PORTO**FEUP** FACULDADE DE ENGENHARIA
UNIVERSIDADE DO PORTO

Curso _____ Data ____ / ____ / ____

Disciplina _____ Ano ____ Semestre ____

Nome _____

Espaço reservado para o avaliador

3 a)

Designando $E_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = I_3$ e $U = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

então $M_{U \rightarrow E_3} = E_3^{-1} U = I_3 U = U$

Por outro lado, $M_{U \rightarrow E_3}^{-1} = U^{-1} = \frac{1}{|U|} [\text{cof } U]^T$

$$|U| = \begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = (1)(-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} = 1$$

$$\text{cof } U = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$M_{U \rightarrow E_3}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Então

$$M(T)_{E_3, U} = M_{U \rightarrow E_3}^{-1} M(T) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}_{E_3, U}$$

WV

Designando $E_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = I_2$ e $B = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$ então

$$M_{B \rightarrow E_2} = E_2^{-1} B = I_2 B = B$$

Obtemos, portanto,

$$\begin{aligned} M(R)_{B, E_3} &= M(R) M_{B \rightarrow E_2} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ -2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 3 \\ -1 & -3 \end{bmatrix}_{B, E_3} \end{aligned}$$

b)

$$M(TSR)_{B, U} = M(T)_{E_3, U} M(S)_{E_3} M(R)_{B, E_3} =$$

$$= \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 3 \\ -1 & -3 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -8 \\ -1 & -5 \\ 0 & 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 8 \\ -1 & -29 \\ -1 & 11 \end{bmatrix}_{B, U}$$

Mar

4) a) A matriz C é não singular se e só se $|C| \neq 0$.

$$|C| = \begin{vmatrix} 5 & 1 & 0 & 4 \\ 1 & 0 & \beta-1 & 1 \\ 2 & 1 & \beta+1 & 1 \\ 0 & \alpha-1 & \beta & 2 \end{vmatrix} \begin{matrix} \leftarrow L_2 \\ \leftarrow L_1 \end{matrix} = - \begin{vmatrix} 1 & 0 & \beta-1 & 1 \\ 5 & 1 & 0 & 4 \\ 2 & 1 & \beta+1 & 1 \\ 0 & \alpha-1 & \beta & 2 \end{vmatrix} \begin{matrix} \\ \leftarrow L_2 - 5L_1 \\ \leftarrow L_3 - 2L_1 \end{matrix} =$$

$$= - \begin{vmatrix} 1 & 0 & \beta-1 & 1 \\ 0 & 1 & 5-5\beta & -1 \\ 0 & 1 & 3-\beta & -1 \\ 0 & \alpha-1 & \beta & 2 \end{vmatrix} = - (1)(-1)^2 \begin{vmatrix} 1 & 5-5\beta & -1 \\ 1 & 3-\beta & -1 \\ \alpha-1 & \beta & 2 \end{vmatrix} \begin{matrix} \\ \leftarrow L_2 - L_1 \\ \leftarrow L_3 + 2L_1 \end{matrix} =$$

$$= - \begin{vmatrix} 1 & 5-5\beta & -1 \\ 0 & 4\beta-2 & 0 \\ \alpha+1 & 10-9\beta & 0 \end{vmatrix} = - (-1)(-1)^4 \begin{vmatrix} 0 & 4\beta-2 \\ \alpha+1 & 10-9\beta \end{vmatrix} =$$

$$= - (0 - (\alpha+1)(4\beta-2)) = (\alpha+1)(4\beta-2)$$

$$|C| \neq 0 \text{ se e só se } \alpha \neq -1 \wedge \beta \neq 1/2$$

b) A operação OP1 altera o valor do determinante da matriz A ; o determinante da nova matriz será igual ao $|A|$ multiplicado por $(-2)^n$.

A operação OP2 altera o valor do determinante da matriz anterior; o determinante da nova matriz será igual ao determinante anterior multiplicado por (-4) .

A operação OP3 não tem qualquer consequência sobre o valor do determinante.

Assim

$$|B| = (-4)(-2)^n |A|$$

WV

5) a) Seja $(1, 0, -2)$ um vector próprio associado ao espaço próprio $E(\alpha)$. Então

$$[\alpha I - m(T)] \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} \alpha - a & -8 & -b \\ -8 & \alpha - a & -b \\ -b & -b & \alpha - 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} \alpha - a + 2b \\ -8 + 2b \\ -b - 2\alpha + 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha - a + 2b = 0 \\ -8 + 2b = 0 \\ -b - 2\alpha + 8 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = 10 \\ b = 4 \\ \alpha = 2 \end{cases}$$

Então:

$$m(T) = \begin{bmatrix} 10 & 8 & 4 \\ 8 & 10 & 4 \\ 4 & 4 & 4 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad \lambda_1 = \alpha = 2$$

Cálculo dos restantes valores próprios:

$$\begin{cases} \text{tr}[m(T)] = \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 \\ |m(T)| = \lambda_1 \lambda_2 \lambda_3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_2 + \lambda_3 = 22 \\ \lambda_2 \lambda_3 = \frac{1}{2} |m(T)| \end{cases}$$

$$|m(T)| = \begin{vmatrix} 10 & 8 & 4 \\ 8 & 10 & 4 \\ 4 & 4 & 4 \end{vmatrix} \xrightarrow{L_2 - L_1} \begin{vmatrix} 10 & 8 & 4 \\ -2 & 2 & 0 \\ 4 & 4 & 4 \end{vmatrix} \xrightarrow{L_3 - L_1} \begin{vmatrix} 10 & 8 & 4 \\ -2 & 2 & 0 \\ -6 & -4 & 0 \end{vmatrix} = 4(-1)^4 \begin{vmatrix} -2 & 2 \\ -6 & -4 \end{vmatrix} =$$

$$= 4 [8 + 12] = 80$$

$$\begin{cases} \lambda_2 + \lambda_3 = 22 \\ \lambda_2 \lambda_3 = 40 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_2 = 2 \\ \lambda_3 = 20 \end{cases}$$

Valores próprios: $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$
 $\lambda_3 = 20$

Cálculo dos espaços próprios:

Como $\alpha = \lambda_1 = \lambda_2 = 2$ então:

$$E(2) = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 2x + 2y + z = 0 \} = \{ (x, y, -2x - 2y) \in \mathbb{R}^3 \} =$$

$$= \{ x(1, 0, -2) + y(0, 1, -2) \}$$

base para

W

U. PORTO**FEUP** FACULDADE DE ENGENHARIA
UNIVERSIDADE DO PORTO

Curso _____ Data ____ / ____ / ____

Disciplina _____ Ano _____ Semestre _____

Nome _____

Espaço reservado para o avaliador

$$\text{Base } E(2) = \{(1, 0, -2), (0, 1, -2)\} \text{ e } \dim E(2) = 2$$

$$\text{Seja } \lambda_3 = 20$$

$$[20I - m(T)] \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 10 & -8 & -4 & | & 0 \\ -8 & 10 & -4 & | & 0 \\ -4 & -4 & 16 & | & 0 \end{bmatrix} \quad (\Rightarrow)$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & -4 & | & 0 \\ -4 & 5 & -2 & | & 0 \\ 5 & -4 & -2 & | & 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & -4 & | & 0 \\ 0 & 9 & -18 & | & 0 \\ 0 & -9 & 18 & | & 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & -4 & | & 0 \\ 0 & 1 & -2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \quad (\Rightarrow)$$

$$(\Rightarrow) \quad y = 2z \quad \wedge \quad x = 2z$$

$$E(20) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x = y = 2z\} = \{(2z, 2z, z) \in \mathbb{R}^3\} = \\ = \{z(2, 2, 1) \in \mathbb{R}^3\}$$

$$\text{Logo, para Base } E(20) = \{(2, 2, 1)\} \text{ e } \dim E(20) = 1$$

b) Considere-se o conjunto formado pelos três vetores próprios

$$U = \text{Base } E(20) \cup \text{Base } E(2) = \{(2, 2, 1), (1, 0, -2), (0, 1, -2)\}.$$

O conjunto U é um conjunto de três vetores próprios linearmente independentes, já que resulta da reunião de bases de vetores próprios associados a valores próprios distintos; logo U é uma base de vetores próprios para o espaço \mathbb{R}^3 .

Nestas condições a matriz $m(T)$ é diagonalizável.

WV

Sabendo que

$$T(2, 2, 1) = 20(2, 2, 1) = (40, 40, 20)$$

$$T(1, 0, -2) = 2(1, 0, -2) = (2, 0, -4)$$

$$T(0, 1, -2) = 2(0, 1, -2) = (0, 2, -4)$$

então

$$m(T)_{U,E} = \begin{bmatrix} 40 & 2 & 0 \\ 40 & 0 & 2 \\ 20 & -4 & -4 \end{bmatrix}_{U,E}$$

Sabendo que

$$T(2, 2, 1) = 20(2, 2, 1) = (20, 0, 0)_U$$

$$T(1, 0, -2) = 2(1, 0, -2) = (0, 2, 0)_U$$

$$T(0, 1, -2) = 2(0, 1, -2) = (0, 0, 2)_U$$

então

$$m(T)_{U,U} = \begin{bmatrix} 20 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}_{U,U}$$

c) Considerando

$$E = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = I \quad e \quad B = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \end{bmatrix} \quad \text{então}$$

$$M_{B \rightarrow E} = E^{-1} B = I B = B$$

$$M_{B \rightarrow E}^{-1} = \frac{1}{|B|} [B]^{-1} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 0 & 4 & 0 \\ 2 & -5 & 1 \\ 0 & 2 & -2 \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 4 & -5 & 2 \\ 0 & 1 & -2 \end{bmatrix}$$

$$|B| = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \end{vmatrix} = (1)(-1)^3 \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = 4$$

$$m(T)_{B,B} = M_{B \rightarrow E}^{-1} m(T) M_{B \rightarrow E} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 4 & -5 & 2 \\ 0 & 1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 10 & 8 & 4 \\ 8 & 10 & 4 \\ 4 & 4 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \end{bmatrix} =$$

$$= \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 4 & -5 & 2 \\ 0 & 1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 40 & 10 & 2 \\ 40 & 8 & 0 \\ 20 & 4 & -4 \end{bmatrix} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 80 & 16 & 0 \\ 0 & 8 & 0 \\ 0 & 0 & 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 20 & 4 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}_{B,B}$$

WV

A matriz $m(T)_{B,B}$ é semelhante à matriz $m(T)_{U,U}$ já que existe uma matriz P não singular, tal que

$$m(T)_{B,B} = P^{-1} m(T)_{U,U} P$$

A matriz P representa a matriz de mudança de base de B para U , isto é,

$$M_{B \rightarrow U} = U^{-1} B$$

em que

$$U = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & -2 & -2 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad B = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \end{bmatrix}$$