

MESTRADOS INTEGRADOS EM ENG. MECÂNICA E EM ENG. E GESTÃO INDUSTRIAL | 2020-21

EM0005/EIG0048 | ÁLGEBRA LINEAR E GEOMETRIA ANALÍTICA | 1º ANO - 1º SEMESTRE

Prova sem consulta. Duração: 1h30m (15m de tolerância)

Prova de Reavaliação Global

- \* Todas as folhas devem ser identificadas com o <u>nome completo</u>. Justifique adequadamente todos os cálculos que efetuar;
- \* A entrega da prova e a desistência só serão possíveis após 1 hora do início da prova;
- \* Não se pode utilizar telemóveis, máquinas de calcular e microcomputadores;
- \* Resolva cada um dos <u>quatro grupos</u> utilizando <u>folhas de capa distintas</u>. Na resolução da prova deve utilizar uma esferográfica azul ou preta. Em cada pergunta da prova é apresentada a cotação prevista.

## GRUPO I

**1.** [4,0] Considere o conjunto  $S = \{\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}\} \subset \mathbb{R}^4$ , onde  $\vec{a} = (2,1,1,-1)$ ,  $\vec{b} = (1,-1,1,0)$  e  $\vec{c} = (1,2,1,0)$ . Seja  $H = \{(x,y,z,w) \in \mathbb{R}^4 : y = 0 \land z - 2w = 0\}$  um subespaço de  $\mathbb{R}^4$ .

Determine:

- a) O subespaço gerado pelo conjunto S, L(S), e conclua em relação à sua dimensão. Indique uma base, U, para o subespaço obtido que inclua o maior número possível de elementos de S. Justifique.
- **b)** Uma base, W, para o espaço  $\mathbb{R}^4$  que inclua dois elementos não ortogonais de H e um elemento de L(S). Justifique.
- 2. [4,5] Considere a transformação linear  $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  representada pela matriz

$$m(T) = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 2 & 6 & 8 \\ 1 & 3 & 4 \end{bmatrix}$$

em relação à base canónica, E, para o espaço  $\mathbb{R}^3$ . Seja  $U = \{(\alpha, 0, \delta), (1, 2, 1), (\delta, 1, -\delta)\}$  um conjunto de vetores próprios de m(T) e  $B = \{(0, 0, 1), (0, 1, 0), (1, 0, 0)\}$  uma base para o espaço  $\mathbb{R}^3$ . Determine:

- a) Os valores próprios e os respetivos vetores próprios e espaços próprios; indique, para cada um dos espaços próprios, uma base e a dimensão.
- **b)** Os valores de  $\alpha, \delta \in \mathbb{R}$ , de modo que U seja uma base de vetores próprios para  $\mathbb{R}^3$  e as matrizes  $m(T)_{\mathrm{U,U}}$  e  $m(T)_{\mathrm{B,B}}$ . Justifique devidamente.

(continua no verso)

EM0005/EIG0048 | ÁLGEBRA LINEAR E GEOMETRIA ANALÍTICA | 1º ANO - 1º SEMESTRE

Prova sem consulta. Duração: 1h30m (15m de tolerância)

Prova de Reavaliação Global

## **GRUPO II**

3. [2,5] Considere o plano M: x+y=1 e a reta, r, com a equação vetorial  $X(t) = P + t\vec{a}$ ,  $t \in \mathbb{R}$ , tal que P = (0,1,3) e  $\vec{a} = (1,1,1)$ . Obtenha a equação vetorial de uma reta, h, que passa no ponto Q = (2,0,-1), é concorrente com a reta r e faz o ângulo  $\alpha = \pi/6$  com o plano M.

## **GRUPO III**

- **4.** [2,0] Sejam  $A \in C = (A \alpha I)^2$ ,  $\alpha \in \mathbb{R}$ , matrizes quadradas de ordem n, sendo I a matriz identidade. Seja X um vetor próprio de A associado ao valor próprio  $\lambda$ .
  - a) Mostre que X é um vetor próprio de C associado ao valor próprio  $(\lambda \alpha)^2$ .
  - **b)** Para que valores de  $\lambda$  a matriz C é não singular? Justifique.
- **5.** [4,5] Sejam as transformações lineares  $S \in L(\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3)$  e  $T \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$ , definidas por S(x, y) = (x + 2y, -x y, -3x 4y) e T(x, y, z) = (x + y z, -x + z)

em relação às bases canónicas,  $E_3$ , para o espaço  $\mathbb{R}^3$ , e  $E_2$ , para o espaço  $\mathbb{R}^2$ .

- a) Obtenha o núcleo e o contradomínio de S. Para cada um desses subespaços, indique uma base e conclua em relação à sua dimensão.
- b) Mostre que apenas S é uma função injetiva e determine a sua função inversa.

## **GRUPO IV**

6. [2,5] Considere as transformações lineares definidas na questão 5. e a base  $V = {\vec{v_1}, \vec{v_2}} = {(1,2), (1,1)} \subset \mathbb{R}^2$ . Usando o cálculo matricial, obtenha a representação matricial da composição possível de S com T em relação à base V (domínio e conjunto de chegada).