MESTRADOS INTEGRADOS EM ENGª MECÂNICA E EM ENGª E GESTÃO INDUSTRIAL | 2020-21

EM0005/EIG0048 | ÁLGEBRA LINEAR E GEOMETRIA ANALÍTICA | 1º ANO - 1º SEMESTRE

Prova sem consulta. Duração: 1h30m (15m de tolerância).

Época Extraordinária - 2ª Prova

- * Todas as folhas devem ser identificadas com o <u>nome completo</u>. Justifique adequadamente todos os cálculos que efetuar;
- * A entrega da prova e a desistência só serão possíveis após 1 hora do início da prova;
- * Não se pode utilizar telemóveis, máquinas de calcular e microcomputadores;
- * Resolva cada um dos <u>dois grupos</u> utilizando <u>folhas de capa distintas</u>. Na resolução da prova deve utilizar uma esferográfica azul ou preta. Em cada pergunta da prova é apresentada a cotação prevista.

GRUPO I

1. [5,5] Sejam as transformações lineares $S \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$ e $T \in L(\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3)$, definidas por S(x, y, z) = (2x - z, x + 2z, y + z) e T(x, y) = (x - y, x + y, 3x - y)

em relação às bases canónicas $E_3 = \{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\} \subset \mathbb{R}^3$ e $E_2 = \{(1,0), (0,1)\} \subset \mathbb{R}^2$.

- **a)** Calcule o núcleo e o contradomínio de *T*. Para cada um desses subespaços, indique uma base e conclua em relação à sua dimensão.
- **b)** Mostre que apenas a função S é bijetiva e obtenha a sua função inversa.
- **2.** [2,0] Seja $T: V \to W$ uma transformação linear injetiva. Mostre que se $V = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, ..., \vec{v}_n\}$ é uma base para V, então $V_1 = \{T(\vec{v}_1), T(\vec{v}_2), ..., T(\vec{v}_n)\}$ é uma base para T(V). Se dimW = m, qual será a dimensão de T(V)?
- **3.** [3,8] Considere a transformação linear S definida na questão 1. e a base $V = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\} = \{(1,1,0), (0,1,0), (1,0,-1)\} \subset \mathbb{R}^3$.
 - a) Usando o cálculo matricial, obtenha $m(S)_{E_3,V}$, representação matricial de S em relação às bases E_3 (domínio) e V (conjunto de chegada).
 - **b)** Usando preferencialmente a matriz obtida na alínea anterior, calcule $m(S^2)_{V,V}$, representação matricial da função S^2 em relação à base V.

.....(continua no verso)

EM0005/EIG0048 | ÁLGEBRA LINEAR E GEOMETRIA ANALÍTICA | 1º ANO - 1º SEMESTRE

Prova sem consulta. Duração: 1h30m (15m de tolerância).

Época Extraordinária - 2ª Prova

GRUPO II

4. [3,2] Determine, indicando todas as operações efetuadas, o determinante e a característica da matriz:

$$\boldsymbol{B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & k \\ k & -2 & k & k^2 \\ 0 & 1 & 3k & 0 \\ 3 & 2 & -3k & -3 \end{bmatrix}$$

5. [5,5] Considere a transformação linear $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ representada pela matriz

$$m(T) = \begin{bmatrix} k-2 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 9 & 1 & 2k \end{bmatrix}$$

em relação à base canónica, E, para o espaço \mathbb{R}^3 .

- a) Calcule o valor de k, de modo que m(T) admita um valor próprio nulo. Neste caso, obtenha os seus valores próprios e os respetivos vetores próprios.
- **b)** Verifique, justificando devidamente, se a transformação linear admite uma base de vetores próprios, U, para o espaço \mathbb{R}^3 . Em caso afirmativo, obtenha a representação matricial de T em relação à base U.