MESTRADOS INTEGRADOS EM ENGª MECÂNICA E EM ENGª E GESTÃO INDUSTRIAL | 2016-17

EM0005/EIG0048 | ÁLGEBRA LINEAR E GEOMETRIA ANALÍTICA | 1º ANO - 1º SEMESTRE

Prova sem consulta. Duração: 2h (20m de tolerância).

2ª Prova de Avaliação

- \* Todas as folhas devem ser identificadas com o <u>nome completo</u>. Justifique adequadamente todos os cálculos que efetuar;
- \* A entrega da prova e a desistência só serão possíveis após 1 hora do início da prova;
- \* Não se pode utilizar telemóveis, máquinas de calcular gráficas e microcomputadores;
- \* Resolva cada um dos quatro grupos utilizando folhas de capa distintas.

## **GRUPO I**

1) [4,7] Sejam as transformações lineares  $T \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$ ,  $R, S \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$  dadas por

$$T(x, y, z) = (x + y + z, -y - z),$$
  $S(x, y, z) = (x + z, y, -x + y)$ 

$$R(x, y, z) = (x - y - 2z, x - y - 2z, y + z)$$

em relação às bases canónicas  $\,E_3\,$ , para o espaço  $\,\mathbb{R}^3\,$ , e  $\,E_2\,$ , para o espaço  $\,\mathbb{R}^2\,$ .

- **a)** Calcule o núcleo e o contradomínio de *R*. Para cada um desses subespaços, indique uma base e conclua em relação à sua dimensão.
- b) Serão as funções dadas sobrejetivas? Justifique.
- c) Mostre que apenas uma das funções é injetiva e obtenha a sua função inversa.
- 2) [2,0] Seja a transformação linear  $T: V \to W$ , em que dim  $V = \dim W = n$ , e admita que T é injetiva. Mostre que T é bijetiva e que a sua inversa é também uma transformação linear.

## **GRUPO II**

- 3) [4,7] Sejam as transformações lineares definidas na pergunta 1) e as bases  $U = \left\{ (1,1), (0,1) \right\} \subset \mathbb{R}^2 \text{ e } V = \left\{ (1,0,1), (1,1,0), (0,1,0) \right\} \subset \mathbb{R}^3.$ 
  - a) Recorrendo ao cálculo matricial, determine as matrizes  $R_{V,E_3} = m(R)_{V,E_3}$ , representação matricial de R em relação às bases V e  $E_3$ , e  $T_{E_3,U} = m(T)_{E_3,U}$ , representação matricial de T em relação às bases  $E_3$  e U.
  - **b)** Usando preferencialmente as matrizes obtidas na alínea anterior, calcule a matriz  $m(TSR + T)_{VU}$ , representação matricial de TSR + T em relação às bases V e U.

.....(continua no verso)

EM0005/EIG0048 | ÁLGEBRA LINEAR E GEOMETRIA ANALÍTICA | 1º ANO - 1º SEMESTRE

Prova sem consulta. Duração: 2h (20m de tolerância).

2ª Prova de Avaliação

## **GRUPO III**

**4)** [2,8] Obtenha, indicando todas as operações efetuadas, o determinante e a característica da matriz real:

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} k & 2 & 7 & k^2 + 1 \\ 2 & k & -k & k \\ 0 & 2 - k & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & k \end{bmatrix}$$

## **GRUPO IV**

5) [5,8] Seja a transformação linear  $Q: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  representada pela matriz

$$Q = m(Q) = \begin{bmatrix} 1 & a+1 & -b \\ 1 & 1 & 1 \\ a & a & a+b+1 \end{bmatrix}$$

em relação à base canónica, E, para o espaço  $\mathbb{R}^3$ .

- a) Calcule os valores dos parâmetros reais a e b, de modo que  $\lambda = 2$  seja um dos seus valores próprios e que tr(Q) = 2.
- **b)** Considerando a = 0 e b = -1, calcule os valores próprios da matriz. Determine os espaços próprios e indique, para cada um desses subespaços, uma base e a dimensão.
- c) Tendo em atenção os resultados obtidos na alínea anterior, verifique, justificando devidamente, se a transformação linear admite uma base de vetores próprios, U, para o espaço  $\mathbb{R}^3$ . Em caso afirmativo, obtenha as matrizes  $\mathbf{Q}_{\text{U,U}}$  e  $\mathbf{Q}_{\text{U,U}}^5$ .