

- * Todas as folhas devem ser identificadas com o nome completo. Justifique adequadamente todos os cálculos que efetuar;
- * A entrega da prova e a desistência só serão possíveis após 1 hora do início da prova;
- * Não se pode utilizar telemóveis, máquinas de calcular gráficas e microcomputadores;
- * Resolva cada um dos quatro grupos utilizando folhas de capa distintas.

GRUPO I

- 1) [3,3] Sejam as aplicações lineares $T \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$, $S \in L(\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3)$ e $R \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$ dadas por

$$T(x, y, z) = (x - z, x + y - z, x + z), \quad S(x, y) = (-x + y, x + 2y, 2x + y)$$

$$R(x, y, z) = (x - z, -x + y + z)$$

em relação às bases canónicas E_3 , para o espaço \mathbb{R}^3 , e E_2 , para o espaço \mathbb{R}^2 .

- a) Calcule o núcleo e o contradomínio de S . Para cada um desses subespaços, indique uma base e conclua em relação à sua dimensão.
 - b) Mostre que duas das funções são injetivas e obtenha as suas funções inversas.
- 2) [2,0] Seja o plano $M = \{X \in \mathbb{R}^3 : X = P + s\vec{a} + t\vec{b}, s, t \in \mathbb{R}\}$. Mostre que todos os pontos $X \in \mathbb{R}^3$ que satisfazem a condição $(X - P) \cdot \vec{a} \times \vec{b} = 0$ pertencem ao plano M .
- 3) [3,6] Considere o plano $M : x + 2y + z = 0$ e a reta, r , com a equação vetorial $X(t) = P + t\vec{a}$, $t \in \mathbb{R}$, em que $P = (3, 1, 1)$ e $\vec{a} = (1, 1, 0)$. Determine:
- a) A distância da origem à reta r e a equação cartesiana do plano, M_1 , que contém a reta r e é perpendicular ao plano M .
 - b) A equação cartesiana de um plano, M_2 , perpendicular à reta r e que passa num ponto, Q , desta reta que dista $2\sqrt{6}$ unidades do plano M .

GRUPO II

- 4) [1,7] Sejam as transformações lineares definidas na pergunta 1) e a base $V = \{(0, 1, 0), (1, 1, 0), (1, 0, 1)\} \subset \mathbb{R}^3$. Calcule a matriz $m(SRT)_{V,V}$, representação matricial de SRT em relação à base V .

.....(continua no verso)

GRUPO III

- 5) [1,8] Calcule, indicando todas as operações efetuadas, o determinante da matriz real

$$A = \begin{bmatrix} k & k^2 & 0 & -k^2 \\ 2 & 0 & 2 & -6 \\ 6 & 0 & 2 & 2 \\ 3 & -3 & 2k+4 & 0 \end{bmatrix}$$

GRUPO IV

6. [4,5] Considere o conjunto $S = \{\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d}\} \subset \mathbb{R}^3$, em que $\vec{a} = (1, 2, 3)$, $\vec{b} = (1, 1, 1)$, $\vec{c} = (1, 3, -1)$ e $\vec{d} = (1, 1, -1)$, e o subespaço $H = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + y + 2z = 0\}$.

- a) Determine o subespaço gerado pelo conjunto S , $L(S)$. Indique uma base para o subespaço obtido que contenha apenas elementos de S e conclua em relação à sua dimensão.
- b) Será o conjunto S linearmente dependente? Justifique.
- c) Determine uma base ortogonal, W , para o espaço \mathbb{R}^3 que contenha o maior número possível de elementos de H .

- 7) [3,1] Seja a transformação linear $H : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ representada pela matriz

$$H = m(H) = \begin{bmatrix} a & 1 & -b \\ 1 & a & 1 \\ 0 & a-3 & 1-b \end{bmatrix}$$

em relação à base canónica, E , para o espaço \mathbb{R}^3 e o conjunto $V = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$, tal que $\vec{v}_1 = (1, 1, -2)$ e $\vec{v}_2 = (1, 1, 0)$.

- a) Verifique, justificando, se H admite uma base de vetores próprios, U , para o espaço \mathbb{R}^3 que inclua os elementos de V . Em caso afirmativo, obtenha essa base.
- b) Calcule a matriz $Q = H_{U,U}^{-1}$ e indique uma matriz que lhe seja semelhante. Justifique devidamente a resposta, apresentando a relação de semelhança entre as duas matrizes.