MESTRADOS INTEGRADOS EM ENG. MECÂNICA E EM ENG. E GESTÃO INDUSTRIAL | 2018-19

EM0005/EIG0048 | ÁLGEBRA LINEAR E GEOMETRIA ANALÍTICA | 1º ANO - 1º SEMESTRE

Prova sem consulta. Duração: 2h (20m de tolerância)

1ª Prova de Avaliação

- \* Todas as folhas devem ser identificadas com o <u>nome completo</u>. Justifique adequadamente todos os cálculos que efetuar;
- \* A entrega da prova e a desistência só serão possíveis após 1 hora do início da prova;
- \* Não se pode utilizar telemóveis, máquinas de calcular gráficas e microcomputadores;
- \* Resolva cada um dos três grupos utilizando folhas de capa distintas.

## **GRUPO I**

- **1.** [**6,0**] Considere o conjunto  $S = \{\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d}\} \subset \mathbb{R}^4$ , onde  $\vec{a} = (1,1,0,2)$ ,  $\vec{b} = (1,-1,2,0)$ ,  $\vec{c} = (2,1,2,3)$  e  $\vec{d} = (-2,2,-4,0)$ . Sejam  $H = \{(x,y,z,w) \in \mathbb{R}^4 : z = x y \land w = 0\}$  um subespaço de  $\mathbb{R}^4$  e os vetores  $\vec{e} = (\alpha, -2\alpha, 0, 1)$  e  $\vec{f} = (2\beta, \beta, 1, 0)$ ,  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ .
  - a) Determine o subespaço gerado pelo conjunto S, L(S); indique uma base para o subespaço obtido e conclua em relação à sua dimensão.
  - **b**) Obtenha os valores de  $\alpha$  e  $\beta$  de forma que os vetores  $\vec{e}$  e  $\vec{f}$  pertençam a uma base ortogonal, W, para L(S); determine essa base.
  - c) Determine uma base, V, para o espaço  $\mathbb{R}^4$  que inclua dois elementos ortogonais do espaço H e um elemento de S. Justifique devidamente.

## **GRUPO II**

- **2.** [1,6] Seja o conjunto  $U = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3, \vec{u}_4\} \subset \mathbb{R}^4$ , tal que  $\vec{u}_1 = (0, \alpha, \alpha, \alpha)$ ,  $\vec{u}_2 = (1,-1,0,1)$ ,  $\vec{u}_3 = (1,\alpha,6,2\alpha-3)$  e  $\vec{u}_4 = (1,0,\beta+1,1)$ . Obtenha os valores de  $\alpha$  e  $\beta$  de modo que U seja uma base para L(U) e identifique L(U). Justifique.
- **3.** [2,4] Sejam  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$ ,  $\vec{c}$  e  $\vec{d}$  vetores não nulos do espaço  $\mathbb{R}^3$ , tais que  $\|\vec{a}\| = \|\vec{c}\| = \sqrt{3}$ ,  $\|\vec{b}\| = \|\vec{a} \times \vec{b}\| = \sqrt{2}$ ,  $\vec{a} \cdot \vec{c} \times \vec{b} = 2$  e  $\vec{d} = \vec{c} + (\vec{a} \times \vec{b})$ . Calcule:
  - a) A norma de  $\overrightarrow{\text{proj}}_{\vec{a}-\vec{b}}(\vec{a}+\vec{b})$  (vetor projeção ortogonal de  $\vec{a}+\vec{b}$  sobre  $\vec{a}-\vec{b}$ ).
  - **b)** O ângulo,  $\alpha$ , formado pelos vetores  $\vec{d} + \vec{c}$  e  $\vec{a} \times \vec{b}$ .
  - c) O volume do prisma definido pelos vetores  $\vec{b}$ ,  $\vec{a} + \vec{b}$  e  $\vec{a} + \vec{c}$ .

.....(continua no verso)

EM0005/EIG0048 | ÁLGEBRA LINEAR E GEOMETRIA ANALÍTICA | 1º ANO - 1º SEMESTRE

Prova sem consulta. Duração: 2h (20m de tolerância)

1ª Prova de Avaliação

## **GRUPO III**

- **4.** [5,0] Sejam o plano M: x+y-z=3, o ponto R=(-1,-1,1) e a reta, r, com a equação vetorial  $X(t)=P+t\vec{a}$ ,  $t\in\mathbb{R}$ , em que P=(1,0,1) e  $\vec{a}=(-1,1,-2)$ .
  - a) Calcule a distância do ponto R à reta r e o ângulo que esta reta faz com a reta, p, bissetriz dos quadrantes ímpares do plano yOz.
  - **b**) Obtenha a equação vetorial da reta,  $r_1$ , que está contida em M, é ortogonal à reta r e passa no ponto,  $R_1$ , do plano M que está mais próximo de R.
- **5.** [2,5] Considere a reta, h, com a equação vetorial  $X(t) = P + t\vec{a}$ ,  $t \in \mathbb{R}$ , em que P = (1,0,1) e  $\vec{a} = (1,-1,0)$  e o ponto Q = (-1,1,1). Determine as equações cartesianas dos planos,  $\alpha$  e  $\alpha_1$ , que passam no ponto Q, são paralelos à reta h e fazem um ângulo de  $30^{\circ}$  com o eixo dos xx.
- **6.** [1,1] Sejam  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$  e  $\vec{c}$  vetores não nulos do espaço  $\mathbb{R}^3$ , tais que  $\vec{a} \cdot \vec{b} \neq 0$  e  $\vec{c} \cdot \vec{b} \neq 0$ . Mostre que se  $(\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} = \vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c})$ , então o conjunto  $U = \{\vec{a}, \vec{c}\}$  é linearmente dependente. Sugestão:  $\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = (\vec{a} \cdot \vec{c})\vec{b} (\vec{a} \cdot \vec{b})\vec{c}$ .
- 7. [1,4] Considere o plano  $M = \{X \in \mathbb{R}^3 : X = P + s\vec{a} + t\vec{b}\}$  e seja  $O_1$  o ponto de M mais próximo da origem. Mostre que:

$$\|\overrightarrow{PO_1}\| = \frac{\|\overrightarrow{OP} \times (\overrightarrow{a} \times \overrightarrow{b})\|}{\|\overrightarrow{a} \times \overrightarrow{b}\|}.$$