



Міністерство освіти і науки України  
Національний технічний університет України  
“Київський політехнічний інститут імені Ігоря Сікорського”  
Факультет інформатики та обчислювальної техніки  
Кафедра автоматики та управління в технічних системах

**Лабораторна робота №6**  
**Чисельні методи**  
*Розв’язування системи лінійних рівнянь*  
Варіант 17

Виконала  
студентка групи ІТ-91:

Луцай К. А.

Перевірила:

ас. Тимофєєва Ю. С.

Київ 2021

**Мета:** навчитися розв’язувати систему лінійних рівнянь за допомогою мови програмування Python, використати такі методи: Гауса, прогону, простих ітерацій, Зейделя.

### Теоретичні відомості:

Серед чисельних методів алгебри існують прямі методи, у яких розв’язок обчислюється за скінченне фіксоване число операцій та ітераційні методи, у яких результат досягається в процесі послідовних наближень

[illegible]

## Метод Гауса

У методі Гауса матриця СЛАР за допомогою рівносильних перетворень під час прямого ходу перетворюється у верхню трикутну матрицю.

$$\begin{array}{cccccc} x_1 & x_2 & x_3 & \cdots & x_n & b \\ \hline a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22}^1 & a_{23}^1 & \cdots & a_{2n}^1 & b_2^1 \\ 0 & 0 & a_{33}^2 & \cdots & a_{3n}^2 & b_3^2 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & a_{nn}^{n-1} & b_n^{n-1} \end{array}$$

Під час зворотного ходу визначаються невідомі. З останнього рівняння відразу визначається  $x_n$ , з передостаннього –  $x_{n-1}$  тощо. З першого рівняння визначається  $x_1$ .

## Метод прогону

Метод прогону є одним з ефективних методів розв’язування СЛАР із трьохдіагональними матрицями, що виникають при кінцево-різницеvій апроксимації задач для звичайних диференціальних рівнянь (ЗДР) і рівнянь у частинних похідних другого порядку і є окремим випадком методу Гауса.

$$a_1 = 0 \left\{ \begin{array}{l} b_1 x_1 + c_1 x_2 = d_1 \\ a_2 x_1 + b_2 x_2 + c_2 x_3 = d_2 \\ \quad a_3 x_2 + b_3 x_3 + c_3 x_4 = d_3 \\ \dots\dots\dots \\ \quad \quad a_{n-1} x_{n-2} + b_{n-1} x_{n-1} + c_{n-1} x_n = d_{n-1} \\ \quad \quad \quad a_n x_{n-1} + b_n x_n = d_n, \quad c_n = 0, \end{array} \right.$$

Прогоночні коефіцієнти обчислюються за наступними формулами та визначаються при прямому ході:

$$P_i = \frac{-c_i}{b_i + a_i P_{i-1}}, \quad Q_i = \frac{d_i - a_i Q_{i-1}}{b_i + a_i P_{i-1}}, \quad i = \overline{2, n-1};$$

$$P_1 = \frac{-c_1}{b_1}, \quad Q_1 = \frac{d_1}{b_1}, \text{ тому що } a_1 = 0, \quad i = 1;$$

$$P_n = 0, \text{ через } c_n = 0, Q_n = \frac{d_n - a_n Q_{n-1}}{b_n + a_n P_{n-1}}, \quad i = n.$$

### Зворотній хід методу прогону:

$$\left\{ \begin{array}{l} x_n = P_n x_{n+1} + Q_n = 0 \cdot x_{n+1} + Q_n = Q_n \\ x_{n-1} = P_{n-1} x_n + Q_{n-1} \\ x_{n-1} = P_{n-2} x_{n-1} + Q_{n-2} \\ \dots\dots\dots \\ x_1 = P_1 x_2 + Q_1. \end{array} \right.$$

## Метод простих ітерацій

Методи послідовних наближень, у яких при обчисленні наступного наближення розв'язку використовуються попередні, вже відомі, наближені розв'язки, називаються ітераційними.

$$x = \beta + \alpha x.$$

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \beta = \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_n \end{pmatrix}, \alpha = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \cdots & \alpha_{1n} \\ \vdots & \cdots & \vdots \\ \alpha_{n1} & \cdots & \alpha_{nn} \end{pmatrix}.$$

Як нульове наближення  $x$  вектора невідомих приймемо вектор правих частин  $x = \beta$

$$\beta_i = \frac{b_i}{a_{ij}}; \quad \alpha_{ij} = -\frac{a_{ij}}{a_{ij}}$$

$$\begin{cases} x^{(0)} = \beta \\ x^{(1)} = \beta + \alpha x^{(0)} \\ x^{(2)} = \beta + \alpha x^{(1)} \\ \dots\dots\dots \\ x^{(k)} = \beta + \alpha x^{(k-1)}. \end{cases}$$

## Метод Зейделя

Метод простих ітерацій досить повільно збігається. Для того, щоб прискорити обчислення, можна використовувати метод Зейделя, що полягає в тому, що обчислюючи компонент  $k + 1$   $x$  вектора невідомих на  $(k+1)$ -й ітерації використовуються вже обчислені на  $(k+1)$ -й ітерації.

$B$  – нижня трикутна матриця з діагональними елементами, рівними нулю, а  $C$  – верхня трикутна матриця з діагональними елементами, відмінними від нуля,  $\alpha = B + C$ . Отже

$$(E - B)x^{k+1} = Cx^k + \beta,$$

**Розв’язок задачі в аналітичній формі:**

$$\begin{cases} 8 \cdot x_1 + 8 \cdot x_2 - 5 \cdot x_3 - 8 \cdot x_4 = 13 \\ 8 \cdot x_1 - 5 \cdot x_2 + 9 \cdot x_3 - 8 \cdot x_4 = 38 \\ 5 \cdot x_1 - 4 \cdot x_2 - 6 \cdot x_3 - 2 \cdot x_4 = 14 \\ 8 \cdot x_1 + 3 \cdot x_2 + 6 \cdot x_3 + 6 \cdot x_4 = -95 \end{cases}$$

$$X = [-4, -3, -1, -8]$$

$$\begin{cases} -6 \cdot x_1 + 5 \cdot x_2 = 51 \\ -x_1 + 13 \cdot x_2 + 6 \cdot x_3 = 100 \\ -9 \cdot x_2 - 15 \cdot x_3 - 4 \cdot x_4 = -12 \\ -x_3 - 7 \cdot x_4 + x_5 = 47 \\ 9 \cdot x_4 - 18 \cdot x_5 = -90 \end{cases}$$

$$X = [-1, 9, -3, -6, 2]$$

$$\begin{cases} -19 \cdot x_1 + 2 \cdot x_2 - x_3 - 8 \cdot x_4 = 38 \\ 2 \cdot x_1 + 14 \cdot x_2 - 4 \cdot x_4 = 20 \\ 6 \cdot x_1 - 5 \cdot x_2 - 20 \cdot x_3 - 6 \cdot x_4 = 52 \\ -6 \cdot x_1 + 4 \cdot x_2 - 2 \cdot x_3 + 15 \cdot x_4 = 43 \end{cases}$$

$$X = [-2, 2, -4, 1]$$

## Лістинги програм розв'язування задачі:

Початкові задані за умовою значення:

```
import math
import numpy as np

mat1 = [[8, 8, -5, -8],
        [8, -5, 9, -8],
        [5, -4, -6, -2],
        [8, 3, 6, 6]]
stolb1 = [13, 38, 14, -95]

mat2 = [[-6, 5, 0, 0, 0],
        [-1, 13, 6, 0, 0],
        [0, -9, -15, -4, 0],
        [0, 0, -1, -7, 1],
        [0, 0, 0, 9, -18]]
stolb2 = [51, 100, -12, 47, -90]

mat3 = np.array([[-19, 2, -1, -8],
                 [2, 14, 0, -4],
                 [6, -5, -20, -6],
                 [-6, 4, -2, 15]], dtype=float)
stolb3 = np.array([38, 20, 52, 43], dtype=float)
```

В якості аргументів методи приймають матрицю коефіцієнтів та правий вектор рівнянь.

```
def gauss(A, B):
    def swapRows(A, B, i1, i2):
        A[i1], A[i2] = A[i2], A[i1]
        B[i1], B[i2] = B[i2], B[i1]

    def divRow(A, B, i, div):
        A[i] = [a/div for a in A[i]]
        B[i] = B[i]/div

    def combRows(A, B, i1, i2, weight):
        A[i1] = [(a + k*weight) for a, k in zip(A[i1], A[i2])]
        B[i1] += B[i2] * weight

    column = 0
    while (column < len(B)):
        row = None
        for r in range(column, len(A)):
            if row is None or math.fabs(A[r][column]) > math.fabs(A[row][column]):
                row = r

        if row != column:
            swapRows(A, B, row, column)
        divRow(A, B, column, A[column][column])
        for r in range(column + 1, len(A)):
```

```

        combRows(A, B, r, column, -A[r][column])

        column += 1

    X = [0 for b in B]
    for i in range(len(B)-1, -1, -1):
        X[i] = int(B[i] - sum(x * a for x, a in zip(X[(i+1):], A[i][(i+1):])))

    return np.array(X, dtype=float)

def progon(A, B):
    n = len(B)
    U, M, D = [], [], [0]
    for i in range(n):
        M.append(A[i][i])
        if i < n-1:
            U.append(A[i][i+1])
        if i > 0:
            D.append(A[i][i-1])

    a, b = [], []
    for i in range(n):
        if i == 0:
            a.append(-U[i] / M[i])
            b.append(B[i] / M[i])
        else:
            y = M[i] + D[i] * a[i-1]
            b.append((B[i] - D[i] * b[i-1]) / y)
            if i != n-1:
                a.append(-U[i] / y)

    X = [0] * n
    X[-1] = int(b[-1])
    for i in reversed(range(n-1)):
        X[i] = int((a[i] * X[i+1] + b[i]))
    return np.array(X, dtype=float)

def simpiter(A, B):
    n = B.shape[0]
    X = np.zeros_like(B)
    for it in range(100):
        x = np.zeros_like(X)
        for i in range(n):
            s = 0
            for j in range(n):
                if j != i:
                    s += A[i, j]/A[i,i] * X[j]
            x[i] = B[i] / A[i,i] - s
        X = x
    return X

```

```
def seidel(A, B):
    n = B.shape[0]
    X = np.zeros_like(B)
    while True:
        x = np.copy(X)
        for i in range(B.shape[0]):
            s1 = np.dot(A[i, :i], X[:i])
            s2 = np.dot(A[i, i+1:], X[i+1:])
            x[i] = (B[i] - s1 - s2) / A[i, i]
        if np.allclose(X, x, atol=1e-10, rtol=0.):
            break
        X = x
    return X
```

Допоміжний метод для друкування СЛАР:

```
def printSLAR(A, B):
    for row in range(len(B)):
        for col in range(len(A[row])):
            if A[row][col] > 0:
                print(" + ", end='')
            if A[row][col] < 0:
                print(" - ", end='')
            if A[row][col] == 0:
                print("      ", end='')
                continue
            print(int(math.fabs(A[row][col])), end='')
            print("x", end='')
            print(col+1, end='')
        print(" =", B[row])
```

Виклик методів для порівняння з точними значеннями

```
printSLAR(mat1, stolb1)
print("Точний розв'язок:", np.linalg.solve(mat1, stolb1))
print("Метод Гауса:", gauss(mat1, stolb1))

printSLAR(mat2, stolb2)
print("Точний розв'язок:", np.linalg.solve(mat2, stolb2))
print("Метод Прогонки:", progon(mat2, stolb2))

printSLAR(mat3, stolb3)
print("Точний розв'язок:", np.linalg.solve(mat3, stolb3))
print("Метод Простих ітерацій:", simpiter(mat3, stolb3))
print("Метод Зейделя:", seidel(mat3, stolb3))
```

**Результати виконання програми:**

```

+ 8x1 + 8x2 - 5x3 - 8x4 = 13
+ 8x1 - 5x2 + 9x3 - 8x4 = 38
+ 5x1 - 4x2 - 6x3 - 2x4 = 14
+ 8x1 + 3x2 + 6x3 + 6x4 = -95
Точний розв'язок: [-4. -3. -1. -8.]
Метод Гауса: [-4. -3. -1. -8.]
- 6x1 + 5x2 = 51
- 1x1 + 13x2 + 6x3 = 100
- 9x2 - 15x3 - 4x4 = -12
- 1x3 - 7x4 + 1x5 = 47
+ 9x4 - 18x5 = -90
Точний розв'язок: [-1. 9. -3. -6. 2.]
Метод Прогонки: [-1. 9. -3. -6. 2.]
- 19x1 + 2x2 - 1x3 - 8x4 = 38.0
+ 2x1 + 14x2 - 4x4 = 20.0
+ 6x1 - 5x2 - 20x3 - 6x4 = 52.0
- 6x1 + 4x2 - 2x3 + 15x4 = 43.0
Точний розв'язок: [-2. 2. -4. 1.]
Метод Простих ітерацій: [-2. 2. -4. 1.]
Метод Зейделя: [-2. 2. -4. 1.]

```

**Висновки:** було написано програму для розв'язання системи лінійних рівнянь на мові Python, було реалізовано такі методи: Гауса, прогону, простих ітерацій, Зейделя.