

Міністерство освіти і науки України Національний технічний університет України "Київський політехнічний інститут імені Ігоря Сікорського" Факультет інформатики та обчислювальної техніки Кафедра автоматики та управління в технічних системах

# Лабораторна робота №8 Чисельні методи

Розв'язування крайової задачі для ЗДР Варіант 17

Виконала студентка групи IT-91: Перевірила:

Луцай К. А.

ас. Тимофєєва Ю. С.

**Мета:** навчитися розв'язувати крайову задачу для ЗДР за допомогою мови програмування Python, використати кінцево-різницевий метод.

## Теоретичні відомості:

Прикладом крайової задачі  $\epsilon$  двоточкова крайова задача для звичайного диференціального рівняння другого порядку.

$$y''=f(x,y,y')$$

з граничними умовами, заданими на кінцях відрізка [a,b].

$$y(a) = y_0$$
  $y'(a) = \mathcal{G}_0$   $\alpha y(a) + \beta y'(a) = \hat{y}_0$   
 $y(b) = y_1$   $\alpha x_0$   $\alpha y'(b) = \mathcal{G}_1$   $\alpha x_0$   $\alpha y'(b) + \gamma y'(b) = \hat{y}_1$ 

Кінцево-різницевий метод розв'язування крайової задачі Розглянемо двоточкову крайову задачу для лінійного диференціального рівняння другого порядку на відрізку [a,b]

$$y''+p(x)y'+q(x)y=f(x)$$

$$y(a) = y_0, y(b) = y_1$$

Введемо різницеву сітку на відрізку [a,b] з кроком h. Введемо різницеву апроксимацію похідних у такий спосіб:

$$y'_{k} = \frac{y_{k+1} - y_{k-1}}{2h} + O(h^{2});$$

$$y_k'' = \frac{y_{k+1} - 2y_k + y_{k-1}}{h^2} + O(h^2);$$

Підставляючи апроксимації похідних отримаємо систему рівнянь для знаходження ук

$$\begin{cases} y_0 = y_a \\ \frac{y_{k+1} - 2y_k + y_{k-1}}{h^2} + p(x_k) \frac{y_{k+1} - y_{k-1}}{2h} + q(x_k) y_k = f(x_k), k = 1, N - 1 \\ y_N = y_b \end{cases}$$

Приводячи подібні та з огляду на те, що коли задаються граничні умови першого роду, два невідомих у0, уN вже фактично визначено, отримаємо систему лінійних алгебраїчних рівнянь із трьохдіагональною матрицею коефіцієнтів

$$\begin{cases} (-2 + h^{2}q(x_{1})y_{1} + (1 + \frac{p(x_{1})h}{2})y_{2} = h^{2}f(x_{1}) - (1 - \frac{p(x_{1})h}{2})y_{a} \\ (1 - \frac{p(x_{k})h}{2})y_{k-1} + (-2 + h^{2}q(x_{k}))y_{k} + (1 + \frac{p(x_{k})h}{2})y_{k+1} = h^{2}f(x_{k}) \end{cases}, k = 2, ..., N-2 \\ (1 - \frac{p(x_{N-1})h}{2})y_{N-1} + (-2 + h^{2}q(x_{N-1}))y_{N-1} = h^{2}f(x_{N-1}) - (1 + \frac{p(x_{N-1})h}{2})y_{b} \end{cases}$$

У разі, коли використовуються граничні умови другого та третього роду, апроксимація похідних проводиться за допомогою односторонніх різниць першого та другого порядків.

$$y_0' = \frac{y_1 - y_0}{h} + O(h);$$
  $y_0' = \frac{-3y_0 + 4y_1 - y_2}{2h} + O(h^2);$ 

$$y'_{N} = \frac{y_{N} - y_{N-1}}{h} + O(h)$$
  $y'_{N} = \frac{y_{N-2} - 4y_{N-1} + 3y_{N}}{2h} + O(h^{2});$ 

### Розв'язок задачі в аналітичній формі:

$$y''-2^{x}y'-x^{2}y+4=0$$

$$y(0.5)=1$$

$$y(1.5)+y'(1.5)=0$$

$$3 \text{ кроком } 0.2$$
Tyr p(x) = 2^x, q(x) = x^2, f(x) = -4, N = 5,
X = [0.5, 0.7, 0.9, 1.1, 1.3, 1.5]
$$(25-5*2^{x_{k}+1})y_{k+1}-(50+x^{2})y_{k}+(25+5*2^{x_{k}+1})y_{k-1}=-4 \text{ k} = 1...4$$

$$5(y_{5}-y_{4})+y_{5}=0$$

Система рівнянь:

$$-2.1y_1 + 0.8586y_2 = -1.3014$$

$$1.1625y_1 - 2.0196y_2 + 0.8375y_3 = -0.16$$

$$1.1866y_2 - 2.0324y_3 + 0.8134y_4 = -0.16$$

$$1.2144y_3 + 2.0484y_4 + 0.7856y_5 = -0.16$$

$$-5y_4 + 6y_5 = 0$$

Y = [1, 1.241, 1.389, 1.437, 1.367, 1.4]

### Лістинги програм розв'язування задачі:

Початкові задані за умовою значення:

```
import math
import numpy as np

h = 0.2
a = 0.5
ya = 1
b = 1.5
yb = 0
```

В якості аргументів методи приймають крок, грані, граничні значення. Метод для побудови матриці приймає додаткові параметри функцій від х та повертає матрицю і стовбець СЛАР.

```
def makeMatrix(X, h, p, q, f, yA, yB):
    N = X.shape[0] - 1
    Y = np.zeros([N, N])
    B = np.zeros(N)
    for i in range(N):
        if i == 0:
            Y[i, i] = (-2 + (h^{**}2) * q(X[i]))
            Y[i, i+1] = (1 + h * p(X[i]) / 2)
            B[i] = (h^{**}2) * f - (1 - h * p(X[i]) / 2) * yA
        elif i == N-1:
            Y[i, i] = 1/h + 1
            Y[i, i-1] = -1/h
            B[i] = yB
        else:
            Y[i, i] = (-2 + (h^{**}2) * q(X[i]))
            Y[i, i-1] = (1 - h * p(X[i]) / 2)
            Y[i, i+1] = (1 + h * p(X[i]) / 2)
            B[i] = (h**2) * f
    return Y, B
def kinzriz(h, a, b, yA, yB):
    def fP(x):
        return -(2**x)
    def fQ(x):
        return -(x**2)
    X = np.linspace(a, b, int((b-a)/h)+1)
    A, B = makeMatrix(X, h, fP, fQ, -4, yA, yB)
    Y = np.linalg.solve(A, B)
    print("Кінцево-різницевий метод:")
    for row in range(len(B)):
        for col in range(len(A[row])):
            if A[row][col] > 0:
                print(" + ", end='')
```

Виклик методів та графічне представлення:

```
print("y`` - 2^x * y` - x^2 * y + 4 = 0")
print("y(0.5) = 1")
print("y(1.5) + y`(1.5) = 0")
kinzriz(h, a, b, ya, yb)
```

#### Результати виконання програми:

```
-2^x * y - x^2 * y + 4 = 0
y(0.5) = 1
y(1.5) + y(1.5) = 0
Кінцево-різницевий метод:
   2.01y1 + 0.8586y2
 + 1.1625y1 - 2.0196y2 + 0.8375y3
            + 1.1866y2 - 2.0324y3 + 0.8134y4
                                                       = -0.16
                      + 1.2144y3 - 2.0484y4 + 0.7856y5 = -0.16
                                      5.0y4 + 6.0y5 = 0.0
iX
0 0.5 1
1 0.7 1.2409814676313005
2 0.9 1.3894491813510956
 1.1 1.4369921241131147
4 1.3 1.3668825246552094
5 1.5 1.1390687705460079
```

**Висновки:** було написано програму для розв'язання крайової задачі для ЗДР на мові Python, було реалізовано кінцево-різницевий метод.