



**Legge della probabilità Totale**  $\mathbb{P}[A] = \sum_{i=1}^{n} \mathbb{P}[A \cap C_i] = \sum_{i=1}^{n} \mathbb{P}[C_i] \mathbb{P}[A | C_i]$ 

Bayes  $\mathbb{P}[C_m|A] = \frac{\mathbb{P}[A|C_m]\mathbb{P}[C_m]}{\sum_{i}^{n}\mathbb{P}[C_i]\mathbb{P}[A|C_i]}$ 

 $\overline{\mathbf{Varianza}} \ Var[X] = \mathbb{E}[X^2] - [\mathbb{E}[X]]$ 

Moda è il punto (o i punti) in cui la funzione di probabilità (per variabili aleatorie discrete) o la funzione di densità (per variabili aleatorie continue) assume il valore massimo.

**Quantile** di livello  $\alpha$  è il minimo valore per cui  $F(m) = \mathbb{P}[X \le m] \ge \frac{1}{n}$ 

#### Variabile aleatoria DISCRETA

#### Funzione di ripartizione (cumulative function) $F(x) = \mathbb{P}[X \le x]$ Funzione di probabilità

 $\mathbb{P}[X = x_i]$ Dalla funzione di ripartizione alla funzione di probabilità

 $\xrightarrow{\mathbb{F}(x) - \mathbb{F}(x^{-})} \mathbb{P}[X = x_i]$ 

## Media

$$\mathbb{E}[X] = \sum_{i} x_i p_i$$

Varianza

$$Var[X] = \sum_{i} x^{2} p_{i} - [\mathbb{E}[X]]^{2}$$
In particular

Var[a] = 0

$$Var[a] = 0$$

 $Var[aX + b] = a^2 Var[X]$ 

#### Variabile aleatoria CONTINUA

Funzione di ripartizione (cumulative function)  $F(x) = \mathbb{P}[X \le x]$ 

Funzione di densità

$$\mathbb{P}[X \in A] \Leftrightarrow \int f(x) \Leftrightarrow \int f(x) = 1$$

 $\mathbb{P}[X \in A] \Leftrightarrow \int_A f(x) \Leftrightarrow \int_A f(x) = 1$  Dalla funzione di ripartizione alla funzione di densità

$$\xrightarrow{\mathbb{D}(F(x))} \mathbb{P}[X \in A]$$

Media

$$\mathbb{E}[X] = \int_{\mathbb{R}} \ x \cdot f(x) \ dx$$

In particolare

$$\mathbb{E}[a] = a \quad \mathbb{E}[aX + b] = a\mathbb{E}[X] + b \quad \mathbb{E}[X - \mathbb{E}[X]] = 0$$

$$Var[X] = \int x^2 f(x) dx - \left[ \mathbb{E}[X] \right]^2$$

**Valore atteso di una funzione di una v.a.** Y = g(X) con X v.a. che assume valori  $x_i$  con probabilità  $p(x_i)$  <u>Discreta:</u>  $\mathbb{E}[Y] = \sum_i g(x_i) p(x_i)$ Continua:  $Var[X] = \int_{\mathbb{D}} g(x)f(x) dx$ 

#### Famiglie di variabili aleatorie DISCRETE Distribuzione Discreta Uniforme

 $X \sim U\{x_i, \dots, x_n\} \text{ con } p_i = \frac{1}{n}$ dunif(x, min = 0, max = 1)

Distribuzione Ipergeometrica

 $X \sim Ia(N, K, n)$ 

Dove:

 $N=n^{\circ}\,di\,elementi\,totali$ 

n = numero di estrazioni alla volta

K = sottoinsieme di N con la caratteristica cercata

 $k = n^{\circ} di succcessi$ 

 $\mathbb{P}[X=k] = \frac{\binom{K}{k}\binom{N-K}{n-k}}{\binom{N}{n}}$ 

 $\mathbb{E}[X] = n \frac{K}{N}$ 

$$Var[X] = n\frac{K}{N} \frac{N - K}{N} \frac{N - n}{N - 1}$$

 $\mathsf{dhyper}(\mathsf{x,\ m,\ n,\ k})\;\mathsf{con}\;m=\mathsf{K},\mathsf{x}=\mathsf{k},\mathsf{n}=\mathsf{N}-\mathsf{K},\mathsf{k}=\mathsf{n},(\mathsf{k}-\mathsf{x}=\mathsf{n}-\mathsf{k},\mathsf{m}+\mathsf{n}=\mathsf{N})$ Fare particolare attenzione alla richiesta: almeno, esattamente, più di...

#### Distribuzione Binomiale

 $X \sim Bin(n, p)$ 

$$\mathbb{P}[X=x] = \binom{n}{x} p^x (1-p)^{n-x}$$

$$\mathbb{E}[X] = np \qquad Var[X] = np(1-p)$$

Var[X] = p(1-p)

dbinom(x, size, prob) con x = vect, size = #prove, prob = prob. success di ogni prova Bin(10, 0.5)

 $\mathbb{P}[X = x] = \mathsf{dbinom}(x,n,p)$ 

 $\mathbb{P}[X \leq x] = \mathsf{pbinom}(x, n, p)$ 

 $\mathbb{P}[X \ge x] = 1 - \mathsf{pbinom}(x - 1, n, p)$ 

 $\mathbb{P}[X < x] = \mathsf{pbinom}(\mathsf{x}\text{-}\mathsf{1},\mathsf{n},\mathsf{p})$ 

 $\mathbb{P}[X > x] = 1 - \mathsf{pbinom}(x, n, p)$ 

#### Distribuzione Bernoulliana

 $X \sim Ber(p)$ 

$$\mathbb{P}[X = x] = p^x (1 - p)^{1 - x}$$
**Distribuzione di Poisson**

$$X \sim Po(\lambda)$$
 dpois(x, lambda

$$m(v - v) = \lambda^k$$



Approssimazione Poisson per la Binomiale

Se la Bin ha  $n \to \infty$  e  $p \to 0$  allora si sceglie  $\lambda = \mathbb{E}[X] = np$ . "Legge degli eventi rari".  $n \ge 100$   $0 \le p \le 0.05$ 

# Distribuzione Geometrica

 $X \sim Geo(p)$  dgeom(x, prob)

$$\mathbb{P}[X = x] = (1 - p)^{x - 1}p$$
  $\mathbb{E}[X] = \frac{1}{p}$   $Var[X] = \frac{1 - p}{p^2}$ 

Mancanza di memoria

$$\mathbb{P}[X > m+n \mid X > m] = \frac{\mathbb{P}[X > m+n]}{\mathbb{P}[X > m]} = \mathbb{P}[X > n]$$

Funz. di sopravvivenza  $\mathbb{P}[X > k] = (1 - p)^k$ 

Conta il numero di ripetizioni indipendenti per osservare il primo successo di un esperimento binario.

## -, d-, r-, q- in R

p per definire la funzione di ripartizione

d per definire la funzione di densità

rper definire un risultato di n lanci con m variabili aleatorie

q per definire il quantile di livello  $\alpha$  ed è spesso usato con la normale

# Famiglie di variabili aleatorie CONTINUE

 $Mediana = \mathbb{F}(x) = \frac{1}{2}$ 

#### Distribuzione Continua Uniforme $X \sim U(a,b)$

0, altrove

 $\mathbb{F}(x) = \int_a^b \frac{1}{b-a} dx = \frac{x-a}{b-a}$ 

# Distribuzione Normale

 $X \sim N(\mu, \sigma^2)$  dnorm(x, mean = 0, sd = 1)

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma}} exp\left\{-\frac{1}{2} \left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)^2\right\}, x \in \mathbb{R}, \mu \in \mathbb{R}, \sigma > 0$$

 $\mathbb{E}[X] = \mu^{2}$ 

Standardizzazione

$$X \sim N(0, 1) \Leftrightarrow Z = \frac{X - \mu}{\sigma}$$

$$\mathbb{P}[a < X < b] = \mathbb{P}\left[\frac{a - \mu}{\sigma} < Z < \frac{b - \mu}{\sigma}\right] = \Phi\left(\frac{b - \mu}{\sigma}\right) - \Phi\left(\frac{a - \mu}{\sigma}\right)$$

# Uso della tavola

$$\begin{aligned} &\mathbb{P}[Z \leq z] = \phi(z) \\ &\mathbb{P}[Z < z] = 1 - \mathbb{P}[Z \leq z] = 1 - \phi(z) \\ &\mathbb{P}[Z \geq z] = 1 - \mathbb{P}[Z < z] = 1 - 1 - \phi(z) \\ &\mathbb{P}[Z \geq z] = \mathbb{P}[Z \leq z] = \phi(z) \end{aligned}$$

$$\mathbb{P}[Z > -z] = \mathbb{P}[Z < z] = \Phi(z)$$

$$\mathbb{P}[Z \ge -Z] = \mathbb{P}[Z \le Z] = \Phi(Z)$$
  
Approssimazione Normale per la Binomiale

Se la Binomiale ha n grande allora:  $Bin(n,p) \approx N(\underline{np}, \overline{np(1-p)})$ 

# Distribuzione Gamma

 $X \sim Ga(\alpha, \lambda)$  pgamma(q, rate =  $\alpha$ , shape =  $\lambda$ ) o pgamma(q, scale =  $1/\alpha$ , shape =

$$f(x) = \begin{cases} \frac{\lambda^{\alpha}}{\Gamma(\alpha)} x^{\alpha - 1} e^{-\lambda x}, & x \in (0, \infty) \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$$

$$\Gamma(\alpha) = \int_0^\infty x^{\alpha-1} e^{-x} dx = (\alpha - 1)! \ \lambda = arco \ di \ tempo; \ \alpha = step \ indipendenti$$
 
$$\mathbb{E}[X] = \frac{\alpha}{\lambda} \qquad Var[X] = \frac{\alpha}{\lambda^2}$$

$$E[X] = \frac{1}{\lambda} \qquad Van$$

$$Se \ \alpha = 1 \rightarrow X \sim Exp(\lambda)$$

Se 
$$\alpha = 1 \rightarrow X \sim Exp(\lambda)$$
  
Distribuzione Esponenziale

The Laplace Espondentials 
$$X \sim Exp(\lambda)$$
 dexp(x, rate =  $\lambda$ )  $f(x) = \begin{cases} \lambda e^{-\lambda x}, & x \in (0, \infty) \\ 0, & altrove \end{cases}$   $\mathbb{F}(x) = \begin{cases} 0, & x < (1 - e^{-\lambda x}), & x \geq (1 - e^{-\lambda x}), & x$ 

Per il tempo d'attesa. Mancanza di memoria

# $\mathbb{P}[X > t + a \mid X > t] = \frac{\mathbb{P}[X > t + s]}{\mathbb{P}[X > t]} = \mathbb{P}[X > s] \text{ infatti } \mathbb{P}[X > x] = e^{-\lambda x}, x > 0$

Processo di Poisson

u2 <- runif(1000)

Successione di variabili dipendenti da t. Contare il numero di manifestazioni in un intervallo di tempo t diverso da quello standard.

 $X_t \sim P(\lambda, t) \approx T \sim Exp(\lambda)$  Tempo che passa fra l'arrivo di due z successivi

#### Trasformazioni di v.a. DISCRETE Trasformazioni di v.a. CONTINUE $Y = \overline{g(x), X \sim f_X(x)}$ Biunivoca e derivabile $Y = g(x), X \sim F(x)$ altrimenti somma di tratti biunivoci e derivabili $Y \sim f_Y(y) = f_X(g^{-1}(y)) \left| \frac{dg^{-1}(y)}{dy} \right|$ Simulazione Distribuzione Poisson Trasformazione con Metodo della funzione di Ripartizione $Y_1, Y_n \sim Exp(\lambda)$ $S_n = \sum_{i=1}^n Y_i$ $N_t = n$ k = $Y \in D_{\nu}$ : $F_{\nu}(\nu) = \mathbb{P}[Y < \nu]$ $\min \{n: \sum_{i=1}^{n} Y_i > \lambda\}$ , allora il valore simulato da $= \mathbb{P}[g(X) \le y] = \mathbb{P}[X \in I(y)]$ $Po(\lambda)$ sarà x = k - 1.

## SIMULAZIONI DI VARIABILI ALEATORIE Metodo dell'Inversione CONTINUE

 $U = F(x) \sim U(0,1)$   $x = F^{-1}(u)$  $U(0, kg(\hat{x}))$  o U(0, 1); 3. Se  $u \le f(\hat{x})$  o se Es.:  $f(x) = (1 - |1 - x|1_{(0,2)}(x))$ , scegli In R: u1 <- runif (1000, 0, 2) x <- u1[ u2 < (1-abs(1-u1))]

Metodo accettazione/rifiuto 1. Si genera  $\hat{x}$  da  $g(\cdot)$ ; 2. Si genera u da  $u \le (f(\hat{x}))/kg(\hat{x})$  allora si accetta  $\hat{x}$ . g(x) = 1/2, la densità di U(0,2) e k = 2.

Scegliere k basso così serve un numero meno elevato di generazione di  $g(\cdot)$ 

Legge (forte) dei grandi numeri Se si ha una sequenza di v.a. i.i.d. con la stessa μ e la stessa σ² finita, allora all'aumentare della numerosità campionaria, n, la media campionaria converge (q.c.) a μ. DISTRIBUZIONI CONGIUNTE Distribuzioni congiunte CONTINUE Distribuzioni congiunte DISCRETE **Ripartizione congiunta**  $F(x, y) = \mathbb{P}[X \le x, Y \le y]$ **Densità congiunta**  $\mathbb{P}[X \in A, Y \in B] = \int_{B} (\int_{A} f(x, y) dx) dy$ Probabilità congiunta  $p(x, y) = \mathbb{P}[X = x, Y = y]$  (tableX2) Ripartizione singola  $F_x = \mathbb{P}[X \le x, Y < \infty]$ Indipendenza  $p/f(x,y) = p/f_X(x) \cdot p/f_Y(y)$ Condizionata  $p/f_{X|Y} = \frac{p/f(x,y)}{p/f_Y(y)}$   $p/f_{Y|X} = \frac{p/f(x,y)}{p/f_X(x)}$   $p/f_{Y|X} = \frac{p/f(x,y)}{p/f_X(x)}$   $p/f_{Y|X} = \frac{p/f(x,y)}{p/f_X(x)}$ Probabilità marginale  $p_X(x) = \sum_{y:p(x,y)>0} p(x,y)$ Valore atteso  $\mathbb{E}[g(X,Y)] = \sum_y \sum_x g(x,y)p(x,y)$   $\mathbb{E}[X+Y] = \mathbb{E}[X] + \mathbb{E}[Y] \quad Se \ indip. \ \mathbb{E}[X+Y] = \mathbb{E}[X]\mathbb{E}[Y] \quad Cov[X,Y] = \mathbb{E}[X] - \mathbb{E}[X]\mathbb{E}[Y] \quad Se \ Cov[X,Y] = 0 \ X \in Y \text{ incorrelate}$ Probabilità marginale  $p_X(x) = \sum_{y:p(x,y)>0} p(x,y)$ Densità marginale  $f_X(x) = \int_{\mathbb{R}} f(x, y) dy$ **Valore atteso**  $\mathbb{E}[g(X,Y)] = \iint_{\mathbb{R}^2} g(x,y)f(x,y)dxdy$ Se X e Y indipendenti  $\rightarrow Cov[X,Y] = 0$  (non vale il contrario) Correlazione  $Cor[X,Y] = \frac{Cov[X,Y]}{\sqrt{Var[X]\cdot Var[Y]}} - 1 \le Cor[X,Y] \le$  $\textbf{Covarianza} \quad Cov[X,Y] = Cov[Y,X] \quad Cov[X,X] = Var[X] \quad Cov[aX,Y] = aCov[X,Y] \quad Cov[X,a] = 0 \quad Cov\left[\sum_i X_i, \sum_j Y_j\right] = aCov\left[X_i, X_j = X_i, X_j = X$  $\sum_{i} \sum_{i} Cov[X_{i}, Y_{i}]$ Se  $X_i$  sono a 2 a 2 indipendenti allora  $Cov[X_i, X_j] = 0$  con  $i \neq j$  e  $Var[\sum_i X_i] = \sum_i Var[X_i]$ Media campionaria Disuguaglianza di Chebyshev Somma di v.a. INDIPENDENTI Convergenza di variabili aleatorie Sia  $X_1$ , ...,  $X_n$  sequenza di v.a. con f.r.  $F_n$  e X una v.a. con f.r. Sia X una variabile aleatoria con valore atteso  $\mathbb{E}[X]$  e  $\overline{X_n} = \frac{\sum_i X_i}{}$ n v.a. Bin(1,p) = Ber(p) = Bin(n,p)varianza  $Var[X] < \infty$ , allora  $\forall \varepsilon > 0$  $X_n \overset{p}{\to} X$  se  $\mathbb{P}[|X_n - X| > \varepsilon] \to 0, \forall \varepsilon > 0$  $X_n \overset{d}{\to} X$  se in ogni punto di x di continuità per  $F F_n \to F(x)$  $n \text{ v.a. } Po(\lambda_i) = Po(\sum_i \lambda_i)$ **Limite superiore**  $\mathbb{P}[|X - \mathbb{E}[X]| > \varepsilon] \leq Var[X]/\varepsilon^2$  $\mathbb{E}[\overline{X_n}] = \mu$  $n \text{ v.a. } Exp(\lambda) = Ga(n, \lambda)$ **Limite inferiore**  $\mathbb{P}[|X - \mathbb{E}[X]| < \varepsilon] \ge$  $n \text{ v.a. } N(\mu_i, \sigma^2_i) = N(\sum_i \mu_i, \sum_i \sigma^2_i)$  $Var[\overline{X_n}] = \sigma^2/n$  $1 - \left(\frac{Var[X]}{2}\right)/\varepsilon^2$  $X_n \to X \ q. \ c. \ \text{se } \mathbb{P}[X_n \to X] = 1$ Teorema del limite centrale Catene di Markov Sia  $X_1, ..., X_n$  sequenza di v.a. i.i.d. con valore atteso  $\mathbb{E}[X] = \mu$  e varianza  $Var[X] = \sigma^2 < \infty$ , allora:  $P = matrice di transizione; P^2 = matrice di transizione a due passi$ 1. Se si hanno  $\mu$  e  $\sigma$  riferite a n oggetti:  $\frac{\overline{X_n} - \mu}{\sigma/\sqrt{n}} \to N(0,1)$   $\overline{X_n} \sim N\left(\mu, \frac{\sigma^2}{n}\right)$ **Distribuzione marginale**  $\pi^{(n)} = \pi^{(0)} \cdot P^n \cos \pi^{(0)} = vettore probabilità iniziali$ 2. Se si hanno  $\mu$  e  $\sigma$  riferite a 1 solo oggetto:  $\frac{\sum_{i=1}^{n} X_i - n\mu}{\sigma \sqrt{n}} \to N(0,1) \quad \sum_{i=1}^{n} X_i \sim N(n\mu, n\sigma^2)$ Passeggiata aleatoria è una catena di Markov con spazio degli stati S = ℤ che ad ogni istante si muove di un passo a dx (p) o a sx (1-p). • se p > 1/2 il sistema  $\rightarrow$  $+\infty$ ; e se p < 1/2 il sistema  $\rightarrow +\infty$  ( $X_n \ diverge$ ) • se p = 1/2 and amento meno ESERCIZIO Distribuzione stazionaria (invariante) prevedibile Con barriere non assorbenti  $S = \{-L, ..., L\}$  quindi  $(X_n \ NON \ diverge)$  rimbalzo. Data la matrice di transizione P: Con barriere assorbenti  $S = \{-L, ..., L\}$  quindi  $(X_n \ converge \ a \pm L)$  blocco. Catena regolare Se esiste n per cui  $P^n$  ha tutti gli elementi strettamente positivi (> colonna = 5 #ncols p <- matrix((c(0, 0.5, ...), nrow = 5, ncol = colonna, byrow = TRUE) 1. Trovare  $P^T$  e sottrarre la matrice identità  $(P^T - Id_n)$ Distribuzione stazionaria  $\pi P^n = \pi, \sum_{i=1}^M \pi_i = 1$ A <- t(P) - diag(rep(1, Colonna)) **Catena stazionaria** Con  $\pi$  distribuzione stazionaria iniziale di  $X_0$ ,  $\pi P^n = \pi$ ,  $\forall n$  e 2. Moltiplicare la matrice per il vettore degli stati  $\pi = (\pi_1 \dots \pi_n)$ A[colonna,] <- rep(1, colonna) tutte le distribuzioni marginali della catena sono uguali a  $\pi$ . 3. Prendere le prime (n = #nrows) - 1 righe e porle uguali a 0 e la n-esima equazione è la somma rep(5,times=100) ripetizioni dell'elemento per le times specificate di tutti i  $\pi$  posta uguale a 1. x <- c(4,12,31,7,4,14) crea vettore con gli elementi specificati 4. Si risolve il sistema e si ottiene il vettore della distribuzione stazionaria <u>Combinatoria</u> choose(n,k) ris <- solve(A, c(0, 0, 0, 0, 1)) urna <- c('b1','b2','n1') Campionamento Senza ripetizioni: sample(urna.nEstrazion) [1] (0 0 0 0.4 0.6) Con ripetizioni: sample(urna.nEstrazioni.replace=T) Dado truccato con ripetizioni sample(urna, nEstrazioni, replace=T, prob=c(0.8, rep(0.1,2)) do() del pacchetto mosaic è per le replicazioni: > library(mosaic) > k < do(1000)\*sum(sample(mazzo, 10, replace=T)=="R") > table(k)/1000 > plot(table(k)/1000) <u>Distribuzioni di probabilità</u> > y<-c(0,1,4,7) > p<-c(0.1,0.2,0.5,0.2) > plot(y, p, type="h", ylim=c(0,0.6), xlim=c(-1,8)) lstogramma(h) > points(y, p, pch=10) (Punti sui bastoncini) Funzione di ripartizione > Fr<-cumsum(p) -> Fr0<-c(0, Fr, 1) -> y0<-c(-1, y, 8) -> plot(y0, Fr0, type="s", ylab="f. di ripartizione", xlab="y") -> points(y, Fr, pch=20) ylab="normal cum. distr.") > par(mfrow=c(1,1)) Simulazione di Poisson Simulare un valore dalla variabile  $X \sim Po(\lambda=3)$ , sfruttando la sua relazione con la variabile esponenz. set.seed(1) (per fissare il seme del generatore numeri casuali) Y=0 N=0 while(sum(Y)<=1){ Y=c(Y,-log(1-runif(1))/3) N=N+1 } plot( cumsum(Y),0:N, type="s") (grafico per il processo di Poisson simulato) x = N-1 (valore simulato dalla variabile di Poisson) Simulazione di variabili aleatorie con il metodo dell'inversione Sia X una variabile aleatoria con funzione di ripartizione  $F(x) = x^2, x \in (0,1)$ . a. Si scrivano alcuni comandi di R per simulare 1000 valori dalla X utilizzando il metodo di inversione. Se F(x)=u, allora  $x=F^{-1}(u)=\sqrt{u}$ . Perciò si possono generare 100 valori da un'uniforme in (0,1) e poi trasformarli tramite la  $F^{-1}$  per ottenere i corrispondenti valori da X: u<-runif(1000) x<-sqrt(u) b. Si costruisca l'istogramma dei valori simulati e si sovrapponga il grafico della densità della X. Cosa si osserva? La densità della X si ottiene derivando la funzione di ripartizione:  $f(x) = 2x, x \in (0,1)$ . Perciò: hist(x,prob=TRUE,main="valori simulati",ylim=c(0,2.1),xlim=c(-0.2,1.2)) curve(2\*x, xlim=c(0,1), add=TRUE) abline(h=0) C'è accordo fra l'istogramma dei valori simulati e la densità della X, segno che i valori sono stati simulati correttamente Usando il metodo di inversione, simulate 1000 valori casuali dalla densità  $f(x) = 1/x^2 I_{(1,+\infty)}(x)$  e verifica sovrapponendo all'istogramma il grafico della densità f(x). La f.r. è  $F(x) = (1-x^2)I_{(1,+\infty)}(x)$  $\frac{1/x}{l_{(1,+\infty)}(x)} \underbrace{La\,\text{sua inversa}\,x} = \frac{1}{(1-u)\,\text{dove}\,u\,\,\text{è}\,\text{un valore}\,\text{da}\,\text{una}\,U(0,1).\,\text{y<-1/(1-runif(1000))}} \\ \text{hist(y,prob=T,xlim=c(0.0001,500))} \quad \text{curve}(1/x^2,\text{xlim=c(0.0001,500)},\text{add=T)}$ Simulazione di variabili aleatorie con il metodo di accettazione/rifiuto Usando il metodo di accettazione/rifiuto, generate 1000 valori casuali dalla distribuzione con densità f(x) = 2 $2|1-2x|, x \in (0,1)$ . a. Qual è la distribuzione g(x) di riferimento? E' una distribuzione uniforme in (0,1). b. Quanto vale la costante k tale che  $f(x) \le kg(x)$ ? k = 2 perché 2 è il  $massimo\ valore\ che\ assume\ f(x).\quad x <-runif(10000)\quad y <-runif(10000,0,2) \qquad x <-x[y < (\ 2-2*abs(1-2*x)\ )] \qquad x <-x[1:1000] \qquad c.\ Rappresentate\ graficamente\ i\ valori\ simulati\ tramite\ un$ istogramma e si sovrapponga il grafico della densità f(x). hist(x,prob=T) curve(2-2\*abs(1-2\*x),add=T,col='red') Usando il metodo di accettazione/rifiuto, simulate 1000 valori casuali dalla densità  $f(x) = ce^{-x^{3/2}}I_{(0,+\infty)}(x)$ , dove c è la costante di normalizzazione. Poiché  $e^{-e^{-x^{3/2}}} < 2e^{-x}$  possiamo usare l'esponenziale come densità di riferimento. curve(exp(x^(3/2)),ylim=c(0,2),xlim=c(0,4)) curve(2\*exp(-x),add=T,col="red"); x1<-rexp(10000) x2<-runif(10000,0,2\*dexp(x1)) x<-x1[x2<exp(-x1^(3/2))] hist(x,prob=T) Metodo di Monte Carlo: Calcolo di una probabilità Usando il metodo Monte Carlo, approssimate la probabilità che una variabile aleatoria esponenziale di media 3 assuma valori compresi fra 2 e 3. y<-rexp(10000,1/3) mean(y<3 & y>2) b. Verificate che il vostro metodo funzioni confrontando il risultato con il valore esatto della probabilità. pexp(3,1/3)-pexp(2,1/3) Metodo di Monte Carlo: Calcolo di un integrale Usando il metodo Monte Carlo, approssimate il seguente integrale:  $\int_{1}^{2} \log(x^{2}) dx$ . L'integrale si può vedere come il valore atteso della trasformazione  $log(X^2)$ , dove X è una variabile aleatoria uniforme in (1,2). Perciò: x<-runif(1000,1,2) mean( $log(x^2)$ ) Distribuzioni congiunte Possibili valori di X x<-0:1 Possibili valori di Y y<-0:3 Matrice di probabilità congiunte pxy<-matrix(c(0.2, 0.2, 0.2, 0.1, 0.05, 0.1, 0.05, 0.1), nrow=2) Marginale di X px<-apply(pxy,1,sum) Marginale di Y py<-apply(pxy,2,sum) Valori Attesi EX <- sum(x\*px) EY<-sum(y\*py) Varianze VX<-sum(x^2\*px)-EX^2 VY<-sum(y^2\*py)-EY^2 Covarianza CXY <- sum(outer(x,y)\*pxy)-EX\*EY Correlazione rXY <- CXY/sqrt(VX\*VY) Distribuzione di X condizionata a Y pxy/py (per ogni valore di Y=y, la colonna somma 1) e di Y condizionata a X pxy/px (per ogni valore di X=x, la riga somma 1) Grafici tridimensionali La funzione contour() produce grafici simili alle mappe topografiche (curve di livello) Ha bisogno di 3 argomenti: un vettore di valori per l'asse x, un vettore per l'asse y e una matrice contenente i valori z corrispondenti ad ogni coppia di coordinate (x, y). # f(x, y) = cos(y)/(1 + x^2). x=seq(-pi,pi,length=50) y=x f=outer(x,y,function(x,y)) cos(y)/(1+x^2)) contour(x,y,f) contour(x,y,f,nlevels=45,add=T). La funzione image() lavora in modo simile a contour(), ma usa colori diversi a seconda dei valori di z. Produce mappe come quelle usate per rappresentare temperature diverse nelle previsioni del tempo. #  $fa(x, y) = (cos(y)/(1+x^2)-cos(x)/(1+y^2))/2 = (f(x,y)-f(y,x))/2$  fa=(f-t(f))/2image(x,y,fa). Infine possiamo produrre grafici tridimensionali usando il comando persp(). Le opzioni theta e phi controllano gli angoli da cui si vede il grafico. persp(x,y,fa,theta=30,phi=20) persp(x,y,fa,theta=30,phi=70) par(mfrow=c(1,1)) La distribuzione normale bivariata La libreria "mnormt" fornisce le funzioni necessarie per calcolare la densità e la funzione di ripartizione della normale bivariata. Il loro uso è simile a quello delle funzioni dnorm() e pnorm(). Bisogna solo specificare in modo opportuno un vettore di dimensione 2 per la media e una matrice 2 per 2 di varianza-covarianza. par(mfrow=c(2,2))  $x = seq(-2,4, length = 50) \quad y = seq(-3,7, length = 50) \quad mu < -c(1,2) \quad Sigma < -matrix(c(1,2,2,5), 2, 2) \quad f < -outer(x,y, function(x,y) dmnorm(cbind(x,y), mu, Sigma)) \\ contour(x,y,f,nlevels = 10) \quad image(x,y,f) \quad persp(x,y,f) \quad persp(x,y,f, theta = 30, phi = 40) \quad par(mfrow = c(1,1))$ TLC Consideriamo n variabili Bernoulli(p) i.i.d. e facciamo vedere come all'aumentare di n la funzione di ripartizione della media campionaria standardizzata si avvicini sempre più a quella diuna N(0,1).par(mfrow=c(2,2)) p<-0.2 nobs<-c(10,20,100,1000) for (n in nobs) { y<-0:n prob<-pbinom(y,n,p) z<-(y/n-p)\*sqrt(n)/sqrt(p\*(1-p)) ind<-(z>-3)&( z<3) z<-z[ind] prob<-c(0,prob[ind]) plot(stepfun(z, prob, f = 0),verticals=FALSE,pch=20, main=paste("n = ",n ,", p = ", p),ylab="F(z)",xlab="z") curve(pnorm(x),from=min(z),to=max(z),add=TRUE) } par(mfrow=c(1,1)) LGN Consideriamo n = 10 replicazioni da Y, una v.c. con distribuzione Poisson(5) e calcoliamone la media aritmetica (campionaria): set.seed(30) y<-rpois(10,5) mean(y) Markov P%\*%P oppure P %^%2 La libreria "expm" permette di calcolare le potenze di una matrice. Utilizzando la funzione Markov() della libreria di R labstat, possiamo simulare x<c("P","S","N") traj<-Markov("S",15,x,P). Rappresentazione Traiettoria plot(traj\$t,unclass(factor(traj\$X)),type="s", axes=FALSE, xlab="t",ylab="Che tempo fa") axis(1) axis(2,c(1,2,3),levels(factor(traj\$X))) box() Passeggiata aleatoria con p=1/2 set.seed(1) n<-50 x<-rbinom(n,1,0.5) x[x==0]<--1 y<-cumsum(x) plot(1:n,y,type="1",main=

passeggiata aleatoria",xlab="tempo",ylab="posizione") abline(h=0,lty=3) Barriere assorbenti L<--40 t1<-min(which(y==L)) y[t1:500]<-L plot(1:n,y,type="1",main="passeggiata aleatoria con barriera assorbente",xlab="tempo",ylab="posizione") abline(h=0,lty=3)