# 3 – Gestione e organizzazione della memoria

Sommario

Organizzazione e gestione della memoria

Gerarchie di memoria

Allocazione di memoria contigua e non contigua

Mono utente

Overlay

Protezione in sistemi mono utente

Elaborazione Batch a flusso singolo

Multiprogrammazione

con partizioni fisse

con partizioni variabili

strategie di posizionamento in memoria

Swapping di memoria

Memoria Virtuale

paginazione

località

S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3.6

0

# 3 – Gestione e organizzazione della memoria

### Segmentazione

Traduzione di indirizzi Condivisione nei sistemi con segmentazione Protezione e controllo degli accessi

Sistemi con Segmentazione/Paginazione

Traduzione dinamica degli indirizzi Condivisione e protezione

S. Balsamo – Università Ca' Foscari Venezia – SO.3.2

# 3 – Gestione e organizzazione della memoria

Paginazione: algoritmi di sostituzione di pagina

Random

First-In-First-Out (FIFO) e anomalie

Least-Recently-Used (LRU)

Least-Frequently-Used (LFU)

Not-Recently-Used (NRU)

Modifica a FIFO: Seconda-Chance e pagina clock

Pagina lontana

**Modello Working Set** 

Sostituzione di pagina con Page-Fault-Frequency (PFF)

Problemi di progettazione di sistemi con Paginazione

Dimensione della pagina

Comportamento dei programmi con paginazione

Sostituzione di pagina globale vs. locale

S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3.

1

## Obbiettivi

- Necessità di gestione memoria reale (fisica)
- Gerarchie di memoria
- Allocazione di memoria contigua e non contigua
- Multiprogrammazione con partizioni fisse e variabili
- Swapping
- Strategia di posizionamento in memoria
- Memoria Virtuale vantaggi e svantaggi della paginazione a previsione e a richiesta
- problemi nella sostituzione delle pagine.
- confronto tra strategie di sostituzione delle pagine e ottimizzazione
- impatto della dimensione pagina su prestazioni della memoria virtuale
- comportamento del programma nella paginazione

S. Balsamo – Università Ca' Foscari Venezia – SO.3.3

2

Introduzione

· Memoria divisa in livelli

- Memoria principale

- · relativamente costosa
- · relativamente con capacità limitata
- · Alte prestazioni

- Memoria secondaria

- Economica
- · Grande capacità
- Lenta

- La memoria principale richiede un'attenta gestione

S. Balsamo – Università Ca' Foscari Venezia – SO.3.4

4

Gestione e organizzazione della memoria

- · Gli utenti, i programmatori richiederebbero che la memoria fosse
  - grande
  - veloce
  - non volatile
- Gerarchie di memoria
  - Memoria cache piccola, veloce, costosa
  - Memoria principale velocità media, prezzo medio
  - Memoria secondaria molto grande (GB, TB), economica, lenta

S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3.6

Organizzazione della memoria

· La memoria può essere organizzata in modi diversi

- Un processo utilizza tutto lo spazio di memoria

- Ogni processo ottiene una propria partizione in memoria

· Allocata dinamicamente o staticamente

 nota: i requisiti di memoria delle applicazioni tendono ad aumentare nel tempo e a saturare la capacità di memoria principale

S. Balsamo – Università Ca' Foscari Venezia – SO.3.5

5

Gestione della memoria

· Strategie per ottimizzare le prestazioni della memoria

- Eseguite dal gestore di memoria che considera le gerarchie di memoria

• Quale processo rimarrà in memoria?

• A quanta memoria ogni processo ha accesso?

· Dove posizionare in memoria ogni processo?

S. Balsamo – Università Ca' Foscari Venezia – SO.3.7

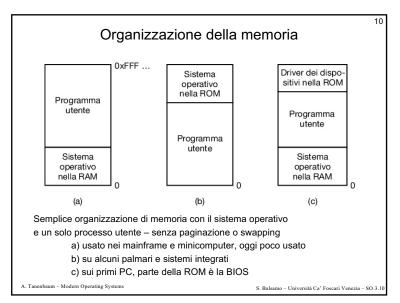
6

### Gerarchie di memoria

- · Memoria principale
  - Dovrebbe memorizzare solo i programmi e dati necessari al momento
- · Memoria secondaria
  - Memorizza dati e programmi che non sono necessari al momento
- · Memoria cache
  - Velocità molto alta
  - Di solito si trova sul processore stesso
  - I dati più usati sono copiati nella cache per un accesso più veloce
  - Una piccola cache è utile per migliorare le prestazioni
    - · Sfrutta la località temporale

S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3.8

8



Gerarchie di memoria Tempo di accesso alla memoria Cache diminuisce La CPU accede Velocità di accesso direttamente alla memoria ai programmi aumenta e ai dati Memoria Costo per bit Principale di memoria aumenta Capacità Occorre spostare di memoria in M. P. diminuisce Memoria programmi e dati perché la CPU Secondaria possa accedervi S. Balsamo – Università Ca' Foscari Venezia – SO 3 9

9

# Strategie di gestione della memoria

- · Strategie divise in diverse categorie
  - Strategie di fetch quando?
    - · A richiesta o a previsione
    - Decide quando spostare la prossima sezione di programma e dati
  - Strategie di posizionamento dove?
    - Decide dove inserire i dati e programmi in memoria principale
    - · Esempi: Best-fit, first-fit, worst-fit
  - Strategie di sostituzione chi?
    - Decide quali dati o programmi da rimuovere dalla memoria principale per creare spazio quando necessario

S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3

10/17/23

2

# Allocazione di memoria contigua vs. non contigua

- · Modi di organizzare i programmi in memoria
  - Allocazione contigua
    - Un programma deve essere memorizzato come un unico blocco di indirizzi contigui
    - · Può essere impossibile trovare un blocco abbastanza grande
    - · basso overhead
  - Allocazione non contigua
    - · Il programma è diviso in blocchi chiamati segmenti
    - Ogni segmento può essere allocato in diverse parti della memoria
    - Più facile trovare "buchi" in cui un segmento possa essere memorizzato
    - L'aumento del numero di processi che possono contemporaneamente essere in memoria compensa l'overhead sostenuto da questa tecnica

S. Balsamo – Università Ca' Foscari Venezia – SO.3.12

12

Allocazione di memoria contigua mono utente

Sistema Operativo

Utente

Libero

S. Balsamo – Università Ca' Foscari Venezia – SO.3.1

# Allocazione di memoria contigua mono utente

- · Un utente ha il controllo dell'intero sistema
- · Assenza di modello di astrazione della memoria
  - Le risorse non hanno bisogno di essere condivise
  - Originariamente senza S.O.
  - Il programmatore scrive il codice per eseguire la gestione delle risorse incluso I/O a livello macchina
  - Successivamente sviluppo di sistema di controllo dell'I/O Input-Output Control Systems (IOCS)
    - · Librerie di codice già pronto per gestire i dispositivi I/O
    - · Precursore di sistemi operativi

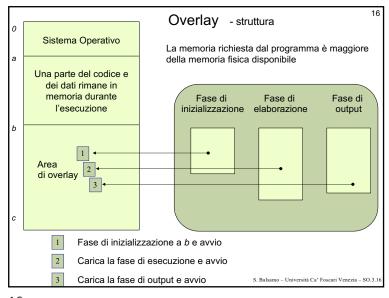
S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3.1

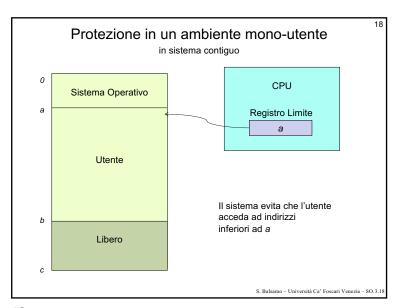
13

# Overlay

- · tecnica di programmazione per superare i limiti di allocazione contigua
  - Il programma è diviso in sezioni logiche
  - Si memorizzano soltanto le sezioni attive al momento
  - Svantaggi importanti
    - Difficile organizzare le sovrapposizioni (overlay) per utilizzare in modo efficiente la memoria principale
    - Complica la modifica ai programmi
  - La memoria virtuale ha un obiettivo simile
    - protegge i programmatori di questioni complesse come la gestione della memoria

S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3.1





Protezione in ambiente mono-utente

• S.O. non deve essere danneggiato da programmi

- Il sistema non può funzionare se il S.O. viene sovrascritto

- Registri limite (boundary)

• Contiene l'indirizzo dove inizia lo spazio di memoria del programma

• Ogni accesso alla memoria oltre al limite è negato

• Può essere impostato solo da istruzioni privilegiate

 Le applicazioni possono accedere alla memoria del S.O. per eseguire le procedure del S.O. utilizzando chiamate di sistema, che pone il sistema in modalità esecutiva

· Rilocazione dinamica

S. Balsamo – Università Ca' Foscari Venezia – SO.3.1

17

Single-Stream Batch Processing

• I primi sistemi richiedevano un tempo di setup rilevante

- Spreco di tempo e risorse

- Automatizzare setup e teardown porta ad una miglior efficienza

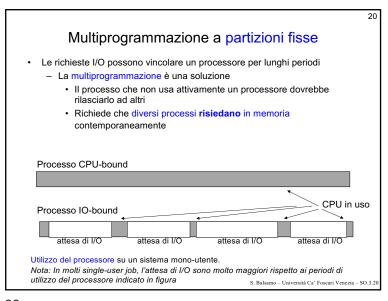
· Batch processing

- Processore con un flusso di job stream letti in job control language

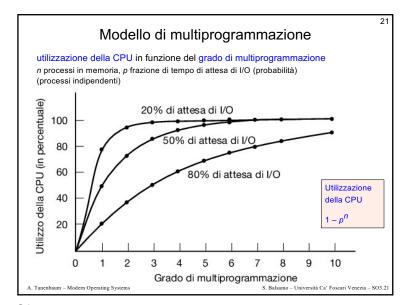
· Definisce ogni job e come configurarlo

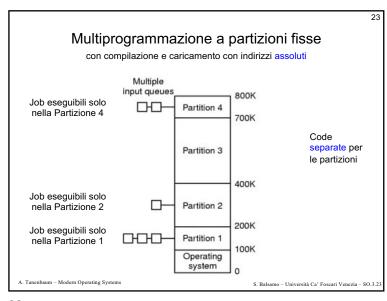
S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3.1

18



# Multiprogrammazione a partizioni fisse Multiprogrammazione a partizioni fisse Ogni processo attivo riceve un blocco di dimensioni fisse della memoria Il processore passa rapidamente fra i processi Illusione di simultaneità Maggior richiesta di memoria I registri boundary multipli proteggono dai possibili danni



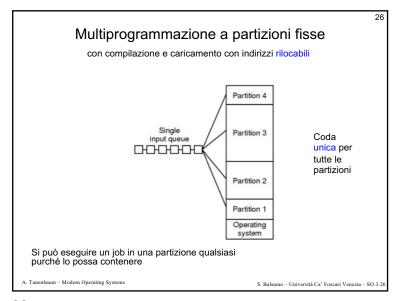


Multiprogrammazione a partizioni fisse

- · Svantaggi delle partizioni fisse
  - Le prime implementazioni usavano indirizzi assoluti
    - Se la partizione richiesta era occupata, il codice non poteva essere caricato
    - Successivamente il problema è stato superato con compilatori rilocanti
    - Sviluppo di compilatori con rilocazione, assemblatori, linker e loader: esecuzione in qualsiasi area di memoria
    - Maggior overhead

S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3.2

24



25 Multiprogrammazione a partizioni fisse Spreco di memoria sotto multiprogrammazione con partizione fissa con compilazione e caricamento con indirizzi assoluti Multiple input queues 800K vuota Job eseguibili solo nella Partition 4 Partizione 4 (coda vuota) 700K Job eseguibili solo nella vuota Partition 3 Partizione 3 (coda vuota) 400K Job eseguibili solo nella Partizione 4 (coda vuota) Partition 2 vuota 200K Job eseguibili solo ---Partition 1 nella Partizione 1 100K Operating system A. Tanenbaum - Modern Operating Systems S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3.2

25

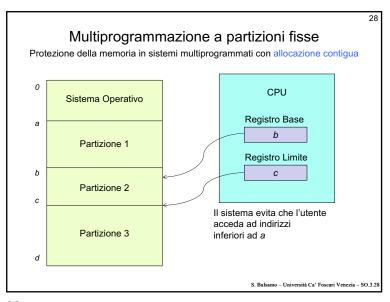
Multiprogrammazione a partizioni fisse

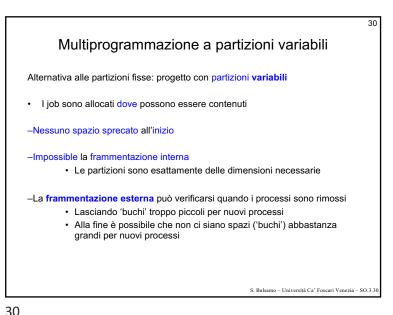
- Protezione
  - del S.O. da processo
  - del processo dagli altri processi
  - può essere implementato da più registri boundary, chiamati registro base e registro limite (anche basso e alto)
  - controllo che le richieste siano interne all'intervallo [base, limite]
  - chiamate di sistema per accedere ai servizi del S.O.

S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3.2

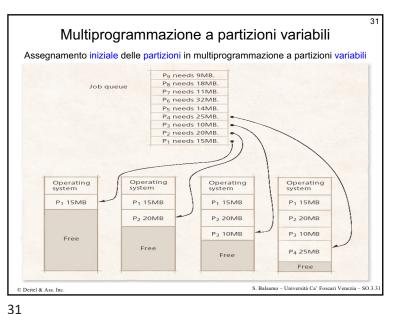
27

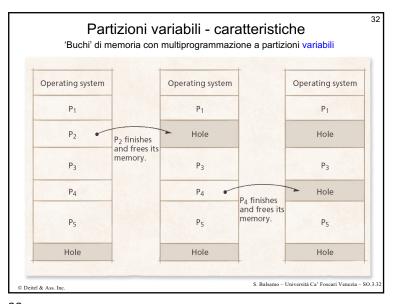
26



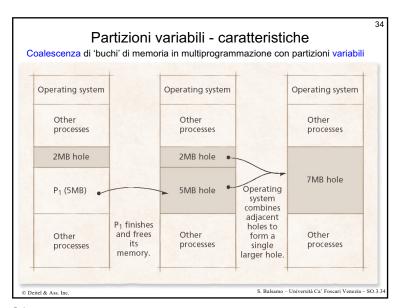


29 Multiprogrammazione a partizioni fisse · Svantaggi delle partizioni fisse Sistema Operativo - Frammentazione interna · Il processo non occupa un'intera partizione, sprecando memoria Partizione 1 · Impossibilità di usare parte della Libero memoria libera Partizione 2 · Possibilità di avere processi troppo grandi da non per poter Libero essere inseriti in nessuna parte Partizione 3 Maggior overhead · Compensati da maggiori utilizzo Libero delle risorse S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3.2





32



Partizioni variabili - caratteristiche

· Diversi modi per combattere la frammentazione esterna

- Coalescenza

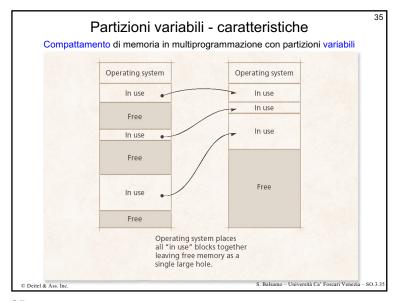
- Combinare i blocchi liberi adiacenti in un unico grande blocco
- Spesso non è sufficiente per recuperare quantità di memoria realmente significative

- Compattazione

- A volte chiamato garbage collection (da non confondere con il GC in linguaggi orientati agli oggetti)
- Riorganizza la memoria in un unico blocco contiguo di spazio libero e un unico blocco contiguo di spazio occupato
- · Rende tutto lo spazio libero disponibile
- Overhead significativo

S. Balsamo – Università Ca' Foscari Venezia – SO.3.3

33



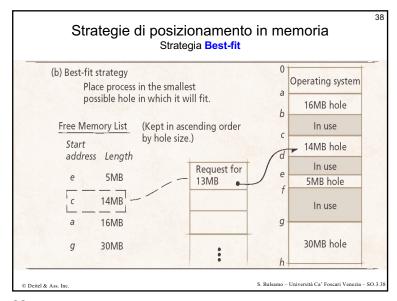
34

Strategie di posizionamento in memoria

- · Dove mettere i processi in arrivo
  - Strategia First-fit
    - Il processo è allocato nel primo spazio libero trovato di dimensioni sufficienti
    - · Semplice, basso overhead del tempo di esecuzione
  - Strategia Best-fit
    - Il processo è allocato nello spazio che lascia il minimo spazio inutilizzato
    - · Maggior overhead del tempo di esecuzione
  - Strategia Worst-fit
    - Il processo è allocato in che lascia il massimo spazio inutilizzato
    - Lascia un altro grande 'buco', rendendo più probabile che un altro processo possa utilizzarlo

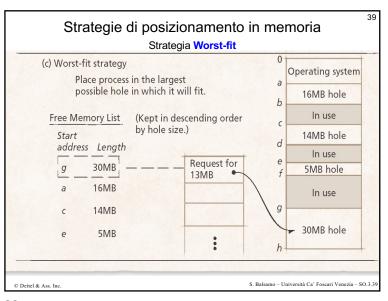
S. Balsamo – Università Ca' Foscari Venezia – SO.3.3

36



Strategie di posizionamento in memoria Strategia First-fit (a) First-fit strategy Operating system Place job in first memory hole on free memory list in which it will fit. 16MB hole In use Free Memory List (Kept in random order.) Start 14MB hole address Length In use Request for 16MB 13MB 5MB hole 5MB In use 14MB 30MB hole 30MB S. Balsamo – Università Ca' Foscari Venezia – SO.3.3 © Deitel & Ass. Inc

37



38

# Multiprogrammazione con Swapping di memoria

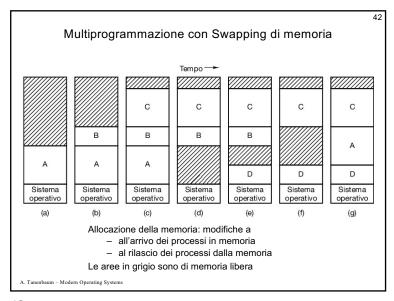
· Osservazione: non occorre mantenere i processi inattivi in memoria

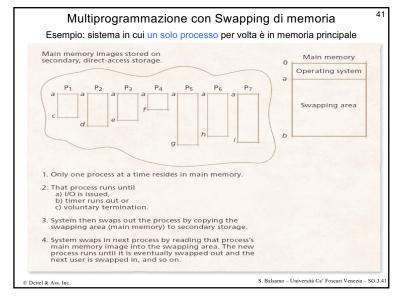
### - Swapping

- · Solo il processo attualmente in esecuzione è in memoria principale
  - Gli altri sono temporaneamente spostati in memoria secondaria
  - Massimizza memoria disponibile
  - Overhead significativo al cambio di contesto
- Soluzione ancora migliore: mantenere in memoria più processi in una sola volta
  - Meno di memoria disponibile
  - Tempi di risposta molto minori
  - Simile a paging

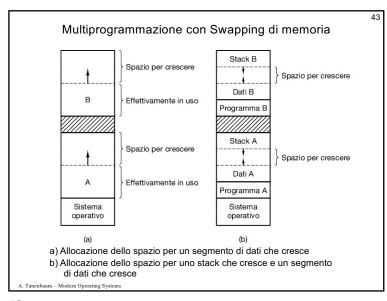
S. Balsamo - Università Ca' Foscari Venezia - SO.3.4

40





41



Gestione della memoria libera

 L'allocazione dinamica della memoria richiede la gestione della memoria libera

- Mappa di bit

Memoria organizzata in unità Ad ogni unità corrisponde un bit nella mappa

- Liste collegate

Lista dei segmenti di memoria allocato e liberi

Ogni segmento o è allocato ad un processo o è libero

Ogni elemento della lista indica

se processo (P) o vuoto (H) l'indirizzo da cui parte

la lunghezza

il puntatore al successivo elemento

44

Gestione della memoria libera con liste collegate

Prima che X finisca

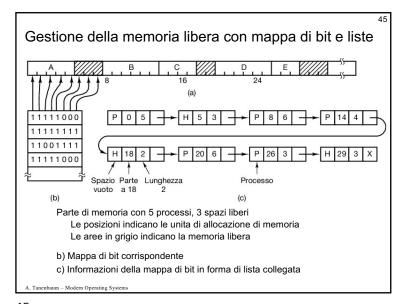
(a) A X B diventa A B

(b) A X diventa A B

(c) X B diventa B

(d) X diventa Collegate

Quattro possibili combinazioni di vicini per il processo X in fase di chiusura



45