ΕΡΓΑΣΤΗΡΙΑΚΗ ΑΣΚΗΣΗ 2

GROUP 3, OMAAA 5

Παπαδόπουλος Κωνσταντίνος (8677)

Τοπαλίδης Ευθύμιος (8417)

Ζητούμενα

A)

→ Λειτουργία του προγράμματος (αλγόριθμος και συγκεκριμένα βήματα που απαιτούνται):

Η υλοποίηση του προγράμματος ακολούθησε τη σχεδιαστική πορεία που καθόριζε η εκφώνηση της άσκησης αυτής καθαυτής. Σημεία που θα έπρεπε να τονίσουμε, εκτός των σχολίων υπάρχουν στον πηγαίο κώδικα είναι:

- Η rjmp RESET είναι η πρώτη εντολή του κώδικα, ώστε ο PC να διαβάσει πράγματι εντολές και όχι άλλα τυχόν δεδομένα.
- Η αρχικοποίηση του stack pointer.
- Η αρχικοποίηση (μία φορά) των PORT εξόδου και εισόδου για τα LED και SWITCH αντίστοιχα.
- Ο έλεγχος πίεσης ενός πλήκτρου ή όχι γίνεται με την κλασική μεθοδολογία (σελ. 154 Προγραμματίζοντας τον Μικροελεγκτή AVR).
- Για την αποθήκευση της σειράς των πλήκτρων, πολύ απλά τα αποθηκεύουμε, δηλαδή αποθηκεύουμε τον δυαδικό αριθμό που αντιστοιχεί στο άναμμα του κατάλληλου LED όταν αυτό δοθεί σαν όρισμα στο *out PORTB*, *sw*, σε διαδοχικές θέσεις στη μνήμη (στην SRAM αν και στη συνέχεια αναφέρουμε και άλλη υλοποίηση).
- Για τον έλεγχο αν πατήθηκε παραπάνω από μία φορές ένα πλήκτρο υλοποιήσαμε την εξής τεχνική: φτιάξαμε μια μάσκα με 11111111 η οποία γέμιζε με 0 στην αντίστοιχη θέση που είχε πατηθεί το πλήκτρο, ελέγχαμε αν το *or* της μάσκας με το πλήκτρο που πατήθηκε ήταν μεγαλύτερο ή όχι από την μάσκα και έτσι ξέραμε αν είχε πατηθεί (για την καλύτερη κατανόηση του αλγορίθμου που περιγράφεται βοηθάει η ανάγνωση του κώδικα).

→ Κώδικας με σχόλια και καθορισμός της ονομασίας των μεταβλητών που χρησιμοποιούνται:

Παρακάτω δίνεται το ζητούμενο πρόγραμμα με αναλυτικά σχόλια, στα σημεία που απαιτείται, για την κατανόηση λειτουργίας του κώδικα.

- → Δυσκολίες που αντιμετωπίσαμε:
 - Η εύρεση ενός τρόπου αποθήκευσης της σειράς με την οποία πατήθηκαν τα πλήκτρα, καθώς και το να αγνοείται αν πατηθεί δεύτερη φορά το ίδιο πλήκτρο.
- → Διαφορές στην αποσφαλμάτωση στον προσομοιωτή και στην αναπτυξιακή κάρτα: Στον προσομοιωτή δεν διαπιστώσαμε την λάθος θέση αποθήκευση κάποιων εκ των δεδομένων μας στην SRAM (data memory). Επίσης, χρειάστηκε μια μικρή αλλαγή της τοποθέτησης της υπο-ρουτίνας blink που ήταν υπεύθυνη για να αναβοσβήνουν τα LED.
- → Επιπρόσθετα σχόλια για την παραπέρα βελτίωση του κώδικα που αναπτύχθηκε: Στο τέλος της άσκησής μας διαπιστώσαμε ότι αντί να αποθηκεύουμε στην SRAM (data memory) τη σειρά των πλήκτρων που πατήθηκαν αυξάνοντας έτσι το χρόνο εκτέλεσης, μπορούμε να την αποθηκεύουμε στους καταχωρητές εργασίας, αναφερόμενοι στη θέση μνήμης τους (με τον καταχωρητή Z) ως 0, 1, 2 ... για τους καταχωρητές R0, R1, R2 ... αντίστοιχα.

B)

Σημεία εισαγωγής breakpoint ώστε η παρακολούθηση διαδοχικών λειτουργιών να είναι πιο αποδοτική:

- Μετά το πάτημα του διακόπτη SW0
- Μετά το πάτημα και των 7 διακοπτών, για να διαπιστώσουμε αν αποθηκεύτηκαν στη σωστή θέση μνήμης τα σωστά δεδομένα από την ενέργεια αυτή.
- Αντίστοιχα μετά το πάτημα ενός συγκεκριμένου SW για να ελέγχουμε την κατάσταση του προγράμματος.

```
;ergasia2.asm
;Papadopoulos Konstantinos, AEM 8677
;Topalidhs Efthymis, AEM 8417
;Group 3, Team 5
;Purpose: ...
.include "m16def.inc"
.cseg ;tells the assembler that the following code is to be put into program memory
       ;This is necessary when the .dseg directive was used before
;.org $100
            ;0x0100 ;set program memory address counter to 0x0100,
                  ;set the program counter to a specific value
rjmp RESET
                  ; ----first command of program
;---defining aliases for registers
                  ;the mask for checking if switch has been pressed
.def mask = r17
                        ;how many switches have been pressed until now
.def swcounter = r18
.def sw1 = r8
                  ;switch that is pressed first
                  ;switch that is pressed second and so on...
.def sw2 = r9
.def sw3 = r10
                  ;never actually used
                  ;never actually used
.def sw4 = r11
.def sw5 = r12
                  ;never actually used
.def sw6 = r13
                  ;never actually used
.def sw7 = r14
                  ;never actually used
;---
RESET:
                                           ; set initial value of stack pointer
      ldi r16, low(RAMEND)
      out SPL,r16
      ldi r16, HIGH(RAMEND)
      out SPH, r16
      rjmp main
```

```
initialization code
;---setting PORTB as output port
ldi r16, 0b11111111
out DDRB, r16
                         The data direction register of port B is named DDRB
;---setting PORTD as input port
ldi r16, 0b00000000
out DDRD, r16
;---setting Z register to show address (beginning from 0x60)
ldi ZL, 0x66
ldi ZH, 0x00
;main program
;--A) waiting loop, checking as flag SW0
get switch0:
      in r16, PIND
                        ;copy state of SW0 to PORTD (when pressed is 0b11111110)
                        ;clear upper nibble of r16 (0b00001111)
      andi r16,$0F
      cpi r16, 0b00001110
                               ;checks if SW0 is pressed
      brne get_switch0
;--B) wait for every switch to be pressed at least once and save the order they are pressed
       if a switch is pressed more than once save only the first value
       when all sw are pressed blink with 1sec frequency
ldi mask, 255
                               ;make mask 0b11111111
ldi swcounter, 8
                  ;SW must be pressed 7 times
get_switch_all:
      in r16, PIND
      mov r15,r16
                         ;save initial state of r16, input of SW
      or r15, mask; logic or r15 with mask
      cp r15, r16
                        ;if r15 is equal to r16 the SW has already been pressed before
      breq get_switch_all
                               return and wait for other switch
      and mask, r16
                         jupdating mask by puting zero in the right bit if SW is pressed
      st Z+, r16
                         ;saving SW pressed in DATA MEMORY
      dec swcounter:
      brne get switch all
                               ;if swcounter is 0 then all 7 SW have been pressed
```

main:

```
;--C)
;Z register shows address and decreases by one to get all SW values from DATA
MEMORY
get_switch:
      rcall blink
      in r22, PIND
                        ;copy state of SW0 to PORTD (when pressed is 0b11111110)
      andi r22,$0F
                        ;clear upper nibble of r16 (0b00001111)
      cpi r22, 0b00001101
                              ;checks if SW1 is pressed
      breg SW_1
      cpi r22, 0b00001011
                              ;checks if SW2 is pressed
      breg SW_2
      cpi r22, 0b00000111
                              ;checks if SW3 is pressed
      breq SW_3
      brne get_switch
                              ;if none is pressed keep waiting
SW 1:
            ldi swcounter, 7
                              ;all 7 LEDs must light
                              starts again at the beggining of where the SWs were
            ldi ZL, 0x66
stored
            inc ZL
                                          ;first SW is stored in Z+1
            ld sw1, Z+
            out PORTB, sw1
check:
            in r22, PIND
            andi r22,$0F
            cpi r22, 0b00001011
                                    ;checks if SW2 is pressed
            breq SW_2
            brne check
SW 2:
                        ;copy state of SW0 to PORTD (when pressed is 0b111111110)
      in r22, PIND
                        ;clear upper nibble of r16 (0b00001111)
      andi r22,$0F
      cpi r22, 0b00000111
                              ;checks if SW3 is pressed
      breg SW_3
      ld sw2, Z+
                              ;it is sw2 only the first time, then it is sw3, sw4...
      out PORTB, sw2
      rcall delay5calc
      dec swcounter
                              counts how many lights have left to light
```

```
SW_3:
      rcall blink
                        ;copy state of SW0 to PORTD (when pressed is 0b111111110)
      in r22, PIND
                        ;clear upper nibble of r16 (0b00001111)
      andi r22,$0F
      cpi r22, 0b00001011
                              ;checks if SW2 is pressed
      breq SW_2
      cpi r22, 0b00001101
                              ;checks if SW1 is pressed
      breq SW_1
      brne SW_3
                              ;if none is pressed keep blinking
;--D) the program has ENDED, open all LEDs
SW_4:
      ldi r22, 0b00000000
      out PORTB, r22
                       ;program has ended, all the lights are on
end:
                  ;end of program
      rimp end
;--subroutine that keeps lights open for 1sec and then closed for 1sec
blink:
      ldi r16, 0; open led lights for 1 sec (space betwenn characters)
      out PORTB, r16
      rcall delay1calc
      ldi r16, 255; close led lights for 1 sec (space betwenn characters)
      out PORTB, r16
      rcall delay1calc
ret
```

breq SW_4 brne SW_2

; delay subroutine

```
; Delay 3 999 997 cycles
; 999ms 999us 250 ns at 4.0 MHz -- approx 1 sec
;--as seen in the calculator
delay1calc:
            ldi r19, 21
            ldi r20, 75
            ldi r21, 190
L1:
            dec r21
            brne L1
            dec r20
            brne L1
            dec r19
            brne L1
            nop
      ret
; Delay 19 999 997 cycles
; 4s 999ms 999us 250 ns at 4.0 MHz -- approx 5 sec
;--as seen in the calculator
delay5calc:
              ldi r19, 102
              ldi r20, 118
              ldi r21, 193
L2:
              dec r21
              brne L2
              dec r20
              brne L2
              dec r19
              brne L2
      ret
```