



FLOAT YOUR IDEA. MAKE IT HAPPEN.

POWERED BY PORT OF ROTTERDAM

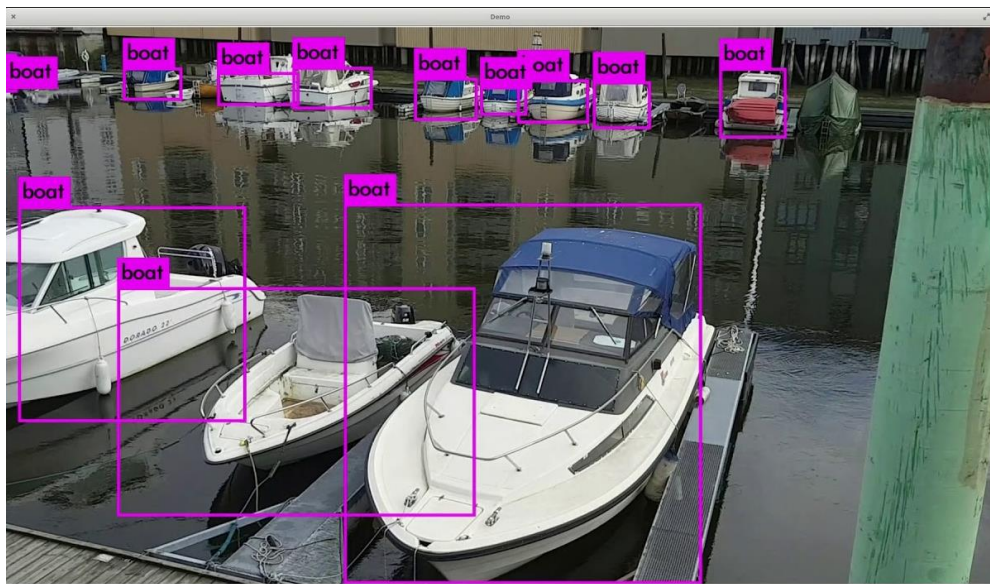
Jasper Vlaar, Jelte Molenaar, Job Vink, Michiel van Soest en Martin de Rijke

DOEL: Slimste en veiligste haven ter wereld

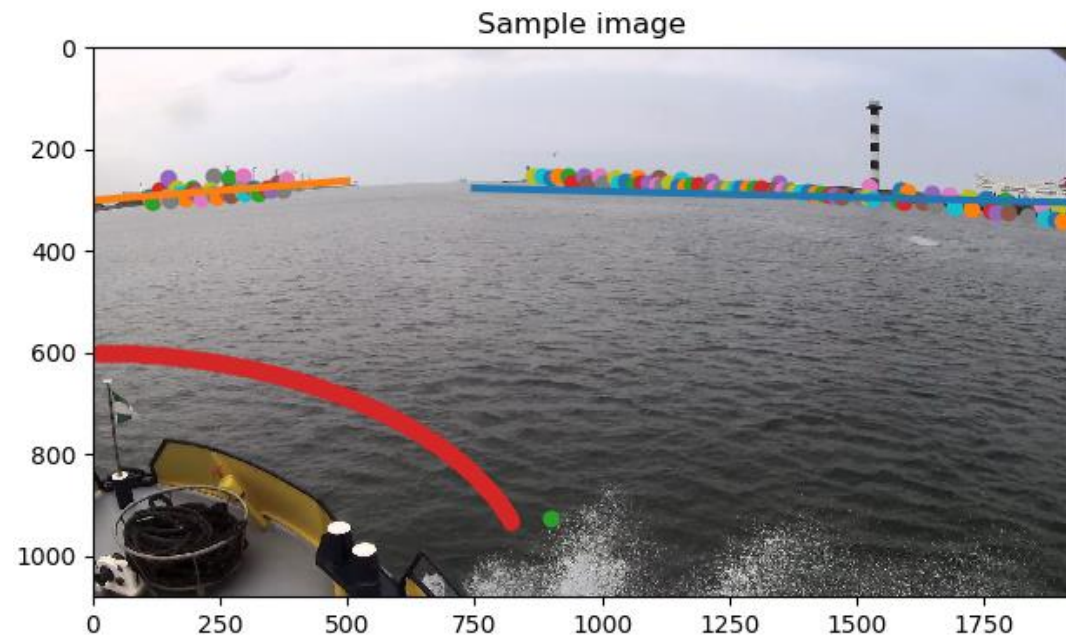
Klaar voor de toekomst



Achieved



Object recognition



Wall Detection

DE TOEKOMST

Mogelijkheden

- Radar & beeldherkenning combineren
 - Radar uitlezen
 - Beeldherkenning met camera's
 - Objecten
 - Land / zee
 - Afstand
 - Grootte
 - Radar in kaart brengen
 - Herkende objecten in kaart brengen
 - Kaarten over elkaar leggen
 - Wederzijdse validatie
- Aansturen boot
- Informatie creëren uit bestaande datastromen
- Automatische communicatie
- Regelgeving/omgevingsinformatie herkennen
- Automatische text/gezichtsblurring
- Black box opknappen
- Haveninspecties uitvoeren met beeldherkenning
- Externe radars (zoals van haven Rotterdam) combineren met informatie van Floating Lab
- Schip navigeren van A naar B zonder Collision Avoidance
- Collision avoidance
- Navigeren & Collision Avoidance
- Waarschuwingssysteem uit beeldherkenning
- Haveninfo communiceren naar schepen (deelveranging loodser)