

# Formulario

Karen Flores Muciño

Enero 2023

## 1 Notación

$$u = u(x, t)$$

$$u_t = \frac{\partial u}{\partial t} \quad u_x = \frac{\partial u}{\partial x} \quad u_{xt} = \frac{\partial u}{\partial x \partial t}$$

$$D_x \equiv \frac{\partial}{\partial x} \quad D_y \equiv \frac{\partial}{\partial y}$$

## 2 EDO

### 2.1 Variables separables

$$y' = \frac{dy}{dx} = f(x)g(y); \quad g(y) \neq 0$$

$$\frac{dy}{g(y)} = f(x)dx$$

### 2.2 Ecuaciones Lineales

$$y' + p(x)y = q(x)$$

Factor integrante:

$$\mu(x) = \exp\left\{\int p(x)dx\right\}$$

Solución general:

$$y(x) = \frac{1}{\mu(x)} \int \mu(x)q(x)dx$$

### 2.3 Ecuaciones Homogeneas

#### 2.3.1 Primer Orden

$$y' + ay = 0; \quad a = cte$$

Ec. característica:  $s + a = 0$

$$\text{Sol: } y(x) = c_1 e^{-ax}$$

#### 2.3.2 Segundo Orden

$$y'' + ay' + by = 0$$

Ec. característica:  $s^2 + as + b = 0$

$$\text{Sol: } y(x) = c_1 e^{s_1 x} + c_2 e^{s_2 x}$$

- Si  $s_1 = s_2 = s_3$  :

$$y(x) = (c_1 + c_2 x) e^{s_0 x}$$

$$c_1, c_2 = ctes$$

- Si  $s_1 = \alpha + i\beta$        $s_2 = \alpha - i\beta$   
 $y(x) = e^{\alpha x} [c_1 \cos(\beta x) + c_2 \sin(\beta x)]$

## 3 EDP

Def. Una EDP es una ecuación que contine una función desconocida de varias variables y una o más de sus derivadas parciales.

### 3.1 Transformación de ecuaciones

En general, las ecuaciones lineales de segundo grado en dos variables son de la forma:

$$Au_{xx} + Bu_{xy} + Cu_{yy} + Du_x + Eu_y + Fu + G = 0$$

Donde A, B, C, D, E, F, G son funciones definidas en una región  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$  y  $A^2 + B^2 + C^2 > 0$

El discriminante o indicador I de la ec. es:

$$I = B^2 - 4AC$$

Valor de I	Tipo	Ecuaciones de Transformación	Forma Canónica
$I > 0$	Hiperbólica	$\zeta = -(B + \sqrt{B^2 - 4AC})x + 2Ay$ $\eta = -(B - \sqrt{B^2 - 4AC})x + 2Ay$	$u_{\zeta\eta} = F'(u_{\zeta}, u_{\eta}, \zeta, \eta)$ $u_{\zeta\zeta} - u_{\eta\eta} = F'$
$I = 0$	Parabólica	$\zeta = -Bx + 2Ay$ $\eta = x$	$u_{\eta\eta} = G'(u_{\zeta}, u_{\eta}, \zeta, \eta)$
$I < 0$	Elíptica	$\zeta = -Bx + 2Ay$ $\eta = \sqrt{4AC - B^2}$	$u_{\zeta\zeta} + u_{\eta\eta} = H'(u_{\zeta}, u_{\eta}, \zeta, \eta)$

Lema. Considere el cambio de coordenadas dado por

$$\begin{aligned}\zeta &= a_{11}x + a_{12}y \\ \eta &= a_{21}x + a_{22}y\end{aligned}$$

con  $a_{11}, a_{12}, a_{21}, a_{22} \in \mathbb{R}$

$$\text{y } \det \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = 0$$

$$\text{Si } A' u_{\zeta\zeta} + B' u_{\zeta\eta} + C' u_{\eta\eta} + D' u_{\zeta} + E' u_{\eta} + F' u + A' u_{\zeta\zeta} = 0$$

Es la ec. transformada bajo el cambio de coordenadas, entonces:

$$\text{sgn}(B^2 - 4AC) = \text{sgn}((B')^2 - 4A'C')$$

Es decir, el Indicador es invariante bajo cambios de coordenadas

### 3.2 Condiciones de frontera

Las EDP generalmente se restringen a una región  $\Omega$  con frontera  $\partial\Omega$

- Dirichlet:  $u = g$
- Neumann (De flujo):  $\frac{\partial u}{\partial n} = g$
- Robin (Mixta o de radiación):  $+\beta \frac{\partial u}{\partial n} = g$

### 3.3 Eliminación de funciones arbitrarias

Considere una superficie  $z = f(x+y) = f(s)$ . Si definimos  $s = x + y$

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{df}{ds} \cdot \frac{\partial s}{\partial x} = f'(s) \cdot 1 \quad \dots \quad (1)$$

$$\frac{\partial z}{\partial y} = \frac{df}{ds} \cdot \frac{\partial s}{\partial y} = f'(s) \cdot 1 \quad \dots \quad (2)$$

$$\text{Restando (2) de (1):} \quad \frac{\partial z}{\partial x} - \frac{\partial z}{\partial y} = 0$$

### 3.4 Metodo de separación de variables

Una EDP en dos variables  $x, y$  es lineal si tiene la forma:

$$\phi(D_x, D_y, \dots)U = F(x, y)$$

Para hallar una solución particular de la ecuación suponemos una solución de la forma

$$U(x, y) = X(x) + Y(y)$$

Teorema 1. La solución general de la ecuación lineal:

$$\phi(D_x, D_y, \dots)U = F(x, y, \dots) \quad \dots \quad (1)$$

donde  $x, y, \dots$  son variables independientes y  $\phi(D_x, D_y, \dots)$  es un operador polinómico en  $D_x, D_y, \dots$  es la suma de la solución general  $U_c$  de la ecuación complementaria

$$\phi(D_x, D_y, \dots)U = 0$$

y cualquier solución particular  $U_p$  de la ecuación (1), esto es,

$$U = U_c + U_p$$

Teorema 2 - Principio de Superposición. Sean  $U_1, U_2, \dots$  soluciones de la ecuación

$$\phi(D_x, D_y, \dots)U = 0$$

Entonces si  $a_1, a_2, \dots$  son constantes cualesquiera

$$U = a_1 U_1 + a_2 U_2 + \dots$$

también es una solución.

## 4 Teoremas Integrales de Cálculo vectorial

### 4.1 Teorema de Fubini

Sea  $A = [a,b] \times [c,d]$  un rectángulo de  $\mathbb{R}^2$ , y sea  $f : A \rightarrow \mathbb{R}$  una función integrable tal que las funciones  $f_x : [c,d] \rightarrow \mathbb{R}$  definidas por  $f_x(y) = f(x,y)$  son integrables en  $[c,d]$ , para todo  $x \in [a,b]$ . Entonces, la función  $x \mapsto \int_c^d f(x,y)dy$  es integrable en  $[a,b]$ , y

$$\int_A f = \int_a^b \left( \int_c^d f_x(y)dy \right) dx$$

Análogamente, si se supone que  $\int_a^b f(x,y)dx$  existe para cada  $y \in [c,d]$ , se obtiene que

$$\int_A f = \int_c^d \left( \int_a^b f_x(y)dx \right) dy$$

### 4.2 Teorema de Stokes

Sea  $\Sigma$  una superficie suave orientada en  $\mathbb{R}^3$  con frontera  $\partial\Sigma$ .

Si un campo vectorial  $\mathbf{F} = (P(x,y,z), Q(x,y,z), R(x,y,z))$  está definido y tiene derivadas parciales continuas en una región abierta que contiene a  $\Sigma$  entonces:

$$\oint_{\partial\Sigma} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \iint_{\Sigma} (\nabla \times \mathbf{F}) \cdot d\mathbf{S}$$

o, de manera más explícita:

$$\oint_{\partial\Sigma} (Pdx + Qdy + Rdz) = \iint_{\Sigma} \left[ \left( \frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) dydz + \left( \frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) dzdx + \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dxdy \right]$$

### 4.3 Teorema de Green

Sean  $D \subset \mathbb{R}^2$  una región simple cuya frontera es una curva  $C$  suave a trozos orientada en sentido positivo, si  $\mathbf{F} = (M,N) : D \rightarrow \mathbb{R}^2$  es un campo vectorial con derivadas parciales continuas en una región abierta que contiene a  $D$  entonces:

$$\oint_C Mdx + Ndy = \iint_D \left( \frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y} \right) dA$$

donde  $C = \partial D$

### 4.4 Teorema de Gauss

Sea  $U$  una región sólida acotada por una superficie cerrada  $S$ . Si  $\mathbf{F}$  es un campo vectorial continuamente diferenciable en un entorno de  $U$ , entonces:

$$\oint_{\partial U} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iiint_U \nabla \cdot \mathbf{F} dV$$

donde  $S = \partial U$

## 5 Series de Fourier

### 5.1 Formulas

$$f(x) = \frac{1}{2}a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} \left( a_n \cos\left(\frac{n\pi x}{L}\right) + b_n \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) \right)$$

$$a_0 = \frac{1}{L} \int_{-L}^L f(x) dx$$

$$a_n = \frac{1}{L} \int_{-L}^L f(x) \cos\left(\frac{n\pi x}{L}\right) dx$$

$$b_n = \frac{1}{L} \int_{-L}^L f(x) \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) dx$$

#### 5.1.1 Teorema de Kronecker

Sea  $p(x)$  un polinomio grado  $m$  y  $f(x)$  una función continua, entonces:

$$\int p(x)f(x)dx = pF_1 + p'F_2 - p''F_3 + \dots - p^mF_{m+1}$$

donde  $p$  se deriva sucesivamente hasta anularse y  $F_1$  denota la integral de  $f$

### 5.2 Propiedades

Función par:  $f(-x) = f(x)$

Función impar:  $f(-x) = -f(x)$

- Par X Par = Par
- Impar X Impar = Par
- Par X Impar = Impar

Para  $f(x)$ ,  $x \in [0, L]$

Si la extensión de  $f(x)$  en  $[-L, L]$  es par, entonces:  $b_n = 0$

$$a_0 = \frac{2}{L} \int_0^L f(x) dx$$

$$a_n = \frac{2}{L} \int_0^L f(x) \cos\left(\frac{n\pi x}{L}\right) dx$$

Si la extensión de  $f(x)$  en  $[-L, L]$  es impar, entonces:  $a_0 = a_n = 0$

$$b_n = \frac{2}{L} \int_0^L f(x) \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) dx$$

$$\sin(n\pi) = 0, \quad \cos(n\pi) = (-1)^n$$

### 5.3 Sturm - Liouville

Problemas de valor de frontera para  $\frac{d^2\phi}{dx^2} = -\lambda\phi$

Condiciones de frontera	$\phi(0) = 0$ $\phi(L) = 0$	$\frac{d\phi}{dx}(0) = 0$ $\frac{d\phi}{dx}(L) = 0$	$\phi(-L) = \phi(L)$ $\frac{d\phi}{dx}(-L) = \frac{d\phi}{dx}(L)$
Eigenvalores $\lambda_n$	$\left(\frac{n\pi}{L}\right)^2$ $n = 1, 2, 3, \dots$	$\left(\frac{n\pi}{L}\right)^2$ $n = 1, 2, 3, \dots$	$\left(\frac{n\pi}{L}\right)^2$ $n = 1, 2, 3, \dots$
Eigenfunciones	$\sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$	$\cos\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$	$\sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$ and $\cos\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$
Series	$f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} B_n \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$	$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} A_n \cos\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$	$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n \cos\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$ $+ \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$
Coeficientes	$B_n = \frac{2}{L} \int_0^L f(x) \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) dx$	$A_0 = \frac{1}{L} \int_0^L f(x) dx$ $A_n = \frac{2}{L} \int_0^L f(x) \cos\left(\frac{n\pi x}{L}\right) dx$	$a_0 = \frac{1}{2L} \int_{-L}^L f(x) dx$ $a_n = \frac{1}{L} \int_{-L}^L f(x) \cos\left(\frac{n\pi x}{L}\right) dx$ $b_n = \frac{1}{L} \int_{-L}^L f(x) \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) dx$

Ecuación	p(x)	q(x)	$\lambda$	$\omega(x)$
Legendre <sup>a</sup>	$1 - x^2$	0	$l(l+1)$	1
Shifted Legendre <sup>a</sup>	$x(1-x)$	0	$l(l+1)$	1
Associated Legendre <sup>a</sup>	$1 - x^2$	$-m^2/(1-x^2)$	$l(l+1)$	1
Chebyshev I	$(1-x^2)^{1/2}$	0	$n^2$	$(1-x^2)^{-1/2}$
Shifted Chebyshev	$[x(1-x)]^{1/2}$	0	$n^2$	$[x(1-x)]^{1/2}$
Chebyshev II	$(1-x^2)^{3/2}$	0	$n(n+2)$	$(1-x^2)^{1/2}$
Ultraspherical (Gegenbauer)	$(1-x^2)^{\alpha+1/2}$	0	$n(n+2\alpha)$	$(1-x^2)^{\alpha-1/2}$
Bessel <sup>b</sup> , $0 \leq x \leq a$	$x$	$-n^2/x$	$a^2$	$x$
Laguerre, $0 \leq x < \infty$	$xe^{-x}$	0	$\alpha$	$e^{-x}$
Associated Laguerre <sup>c</sup>	$x^{k+1}e^{-x}$	0	$\alpha - k$	$x^k e^{-x}$
Hermite, $0 \leq x < \infty$	$e^{-x^2}$	0	$2\alpha$	$e^{-x}$
Simple harmonic oscillator <sup>d</sup>	1	0	$n^2$	1

### 5.3.1 Ejemplo

$$\frac{\partial u}{\partial t} = k \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

$$u(0, t) = u(1, t) = 0, \quad t > 0$$

$$u(x, 0) = f(x), \quad 0 < x < 1$$

**Paso 1. Separación de variables:** Suponemos una solución de la forma  $u(x, t) = X(x)T(t)$

Dividimos la ecuación entre  $kX(x)T(t)$  para obtener:

$$\frac{T'(t)}{kT(t)} = \frac{X''(x)}{X(x)} = -\lambda$$

Entonces las ecuaciones separadas son:

$$X''(x) + \lambda X(x) = 0, \quad 0 < x < L$$

$$T'(t) + \lambda T(t) = 0, \quad t > 0$$

**Paso 2. Resolver el problema Sturm - Liouville:**

$$X''(x) + \lambda X(x) = 0, \quad X(0) = 0, \quad X(L) = 0$$

Sabemos que sus valores y funciones propias tienen la forma:

$$\lambda_n = \left(\frac{n\pi}{L}\right)^2, \quad X_n(x) = \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right), \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

Entonces, para cada  $\lambda_n$ , de la ecuación (4) encontramos una componente temporal de la solución, es decir:

$$T_n(t) = e^{-k\left(\frac{n\pi x}{L}\right)^2 t}, \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

**Paso 3. Series de Fourier:** Combinamos las soluciones para escribir:

$$u_n(x, t) = X_n(x)T_n(t) = \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) e^{-k\left(\frac{n\pi x}{L}\right)^2 t}, \quad n=1, 2, 3, \dots$$

**Paso 4. Escribir la solución como producto:** Así, la solución final será:

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) e^{-k\left(\frac{n\pi x}{L}\right)^2 t}$$



## 6 Coordenadas Curvilíneas

### 6.1 Definición

**Generales:**

Vectores base  $\hat{e}_i$  en el punto M

$$\hat{e}_i(M) = \frac{\frac{\partial \vec{r}}{\partial q_i}}{\left| \frac{\partial \vec{r}}{\partial q_i} \right|}$$

Suele denominarse  $h_i$  a:

$$h_i = \left| \frac{\partial \vec{r}}{\partial q_i} \right|$$

llamados factores de escala de las coordenadas  $q_i$

Entonces:

$$\hat{e}_i(M) = \frac{1}{h_i} \cdot \frac{\partial \vec{r}}{\partial q_i}$$

De aquí:

$$d\vec{r} = \sum h_i dq_i \hat{e}_i$$

#### 6.1.1 Cilíndricas.

$$x = \rho \cos \phi$$

$$y = \rho \sin \phi$$

$$z = z$$

**Factores de escala**

$$h_\rho = 1, \quad h_\phi = \rho, \quad h_z = 1$$

**Vectores base:**

$$\hat{e}_\rho = \cos \phi \hat{i} + \sin \phi \hat{j}$$

$$\hat{e}_\phi = -\sin \phi \hat{i} + \cos \phi \hat{j}$$

$$\hat{e}_z = \hat{k}$$

### 6.1.2 Esfericas

$$x = r \sin \theta \cos \phi$$

$$y = r \sin \theta \sin \phi$$

$$z = r \cos \theta$$

**Factores de escala:**

$$h_r = 1, \quad h_\theta = r, \quad h_\phi = r \sin \theta$$

**Vectores base:**

$$\hat{e}_r = \sin \theta \cos \phi \hat{i} + \sin \theta \sin \phi \hat{j} + \cos \theta \hat{k}$$

$$\hat{e}_\theta = \cos \theta \cos \phi \hat{i} + \cos \theta \sin \phi \hat{j} - \sin \theta \hat{k}$$

$$\hat{e}_\phi = -\sin \phi \hat{i} + \cos \phi \hat{j}$$

### 6.1.3 Polares.

$$x = r \cos \theta$$

$$y = r \sin \theta$$

$$x^2 + y^2 = r^2$$

$$\tan \theta = \frac{y}{x}$$

## 6.2 Operadores Vectoriales

1. Gradiente:

$$\nabla\phi = \sum \frac{1}{h_i} \cdot \frac{\partial\phi}{\partial q_i} \hat{e}_i$$

2. Divergencia:

$$\nabla \cdot \vec{A} = \frac{1}{(h_1 h_2 h_3)} \left[ \frac{\partial}{\partial q_1} (A_1 h_2 h_3) + \frac{\partial}{\partial q_2} (A_2 h_1 h_3) + \frac{\partial}{\partial q_3} (A_3 h_1 h_2) \right]$$

3. Rotacional:

$$\nabla \cdot \vec{A} = \frac{1}{(h_1 h_2 h_3)} \cdot \begin{vmatrix} h_1 \hat{e}_1 & h_2 \hat{e}_2 & h_3 \hat{e}_3 \\ \partial/\partial q_1 & \partial/\partial q_2 & \partial/\partial q_3 \\ h_1 A_1 & h_2 A_2 & h_3 A_3 \end{vmatrix}$$

4. Laplaciana:

$$\nabla^2 \cdot \phi = \frac{1}{(h_1 h_2 h_3)} \left[ \frac{\partial}{\partial q_1} \left( \frac{h_2 h_3}{h_1} \cdot \frac{\partial\phi}{\partial q_1} \right) + \frac{\partial}{\partial q_2} \left( \frac{h_1 h_3}{h_2} \cdot \frac{\partial\phi}{\partial q_2} \right) + \frac{\partial}{\partial q_3} \left( \frac{h_1 h_2}{h_3} \cdot \frac{\partial\phi}{\partial q_3} \right) \right]$$

## 7 Transformada de Laplace

$$F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt$$

	$F(s)$	$f(t)$
1	$\frac{1}{s}$	1
2	$\frac{1}{s^2}$	t
3	$\frac{1}{s^n}$	$\frac{t^{n-1}}{(n-1)!}$
4	$\frac{1}{s \pm a}$	$e^{\pm at}$
5	$\frac{1}{s(s+a)}$	$\frac{1}{a}(1 - e^{-at})$
6	$\frac{1}{s^2(s+a)}$	$\frac{1}{a^2}(e^{-at} + at - 1)$
7	$\frac{a}{s^2 + a^2}$	$\sin(at)$
8	$\frac{s}{s^2 + a^2}$	$\cos(at)$
9	$\frac{s}{s^2 + a^2}$	$\cos(at)$
10	$\frac{a}{s^2 - a^2}$	$\sinh(at)$

11	$\frac{a}{s^2 - a^2}$	$\sinh(at)$
12	$\frac{s}{s^2 - a^2}$	$\cosh(at)$
13	$\frac{1}{s(s^2 + a^2)}$	$\frac{1}{a^2}(1 - \cos(at))$
14	$\frac{1}{s(s^2 + a^2)}$	$\frac{1}{a^2}(1 - \cos(at))$
15	$\frac{1}{s^2(s^2 + a^2)}$	$\frac{1}{a^3}(at - \sin(at))$
16	$\frac{1}{(s + a) \cdot (s + b)}$	$\frac{a - b}{e^{-bt} - e^{-at}}$
17	$\frac{s}{(s + a) \cdot (s + b)}$	$\frac{1}{b - a}(be^{-bt} - ae^{-at})$
18	$\frac{1}{(s + a)^2}$	$te^{-at}$
19	$\frac{1}{(s + a)^n}$	$\frac{t^{n-1}}{(n-1)!}e^{-at}$
20	$\frac{s}{(s + a)^2}$	$e^{-at}(1 - at)$
21	$\frac{1}{(s^2 + a^2)^2}$	$\frac{1}{2a^3}(\sin(at) - at \cos(at))$
22	$\frac{s}{(s^2 + a^2)^2}$	$\frac{t}{2a}(\sin(at))$
23	$\frac{s^2}{(s^2 + a^2)^2}$	$\frac{1}{2a}(\sin(at) + at \cos(at))$
24	$\frac{s^2 - a^2}{(s^2 + a^2)^2}$	$t \cos(at)$

## 8 Transformada de Fourier

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)e^{-j\omega t}$$

	$f(t)$	$F(\omega)$	
1	$e^{-at}\mu(t)$	$\frac{1}{a+j\omega}$	$a > 0$
2	$e^{-at}\mu(-t)$	$\frac{1}{a-j\omega}$	$a > 0$
3	$e^{-a t }$	$\frac{2a}{a^2+\omega^2}$	$a > 0$
4	$te^{-at}\mu(t)$	$\frac{1}{(a+j\omega)^2}$	$a > 0$
5	$t^n e^{-at}\mu(t)$	$\frac{n!}{(a+j\omega)^{n+1}}$	$a > 0$
6	$\delta(t)$	1	
7	$\delta(t - t_0)$	$e^{-j\omega t_0}$	
8	1	$2\pi\delta(\omega)$	
9	$e^{j\omega_0 t}$	$2\pi\delta(\omega - \omega_0)$	
10	$\cos(\omega_0 t)$	$\pi [\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)]$	
11	$\sin(\omega_0 t)$	$\pi [\delta(\omega + \omega_0) - \delta(\omega - \omega_0)]$	
12	$\mu(t)$	$\pi\delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}$	
13	$\mu(-t)$	$\pi\delta(\omega) - \frac{1}{j\omega}$	
14	$(t)$	$\frac{2}{j\omega}$	

15	$\cos(\omega_0 t)\mu(t)$	$\frac{\pi}{2} [\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)] + \frac{j\omega}{\omega_0^2 - \omega^2}$	
16	$\sin(\omega_0 t)\mu(t)$	$\frac{\pi}{2j} [\delta(\omega - \omega_0) - \delta(\omega + \omega_0)] + \frac{\omega_0}{\omega_0^2 - \omega^2}$	
17	$e^{-at}(\omega_0 t)\mu(t)$	$\frac{\omega_0}{(a+j\omega)^2 + \omega_0^2}$	$a > 0$
18	$e^{-at} \cos(\omega_0 t)\mu(t)$	$\frac{a+j\omega}{(a+j\omega)^2 + \omega_0^2}$	$a > 0$
19	$rect\left(\frac{t}{\tau}\right)$	$\tau \left(\frac{\omega\tau}{2}\right)$	
20	$\frac{W}{\pi}$	$\left(\frac{\omega}{2W}\right)$	
21	$\nabla\left(\frac{t}{\tau}\right)$	$\frac{\tau}{2} \left(\frac{\omega\tau}{4}\right)$	
22	$\frac{W^2}{2\pi} \left(\frac{Wt}{2}\right)$	$\nabla\left(\frac{\omega}{2W}\right)$	
23	$\sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT)$	$\omega_0 \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - n\omega_0)$	$\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$
24	$\frac{e^{-t^2}}{2\sigma^2}$	$\sigma\sqrt{2\pi}e^{-\sigma^2\omega^2/2}$	
25	$\frac{1}{a^2+t^2}$	$e^{-a \omega }$	
26	$e^{-at^2}$	$\sqrt{\frac{\pi}{a}}e^{-\omega^2/4a}$	$a > 0$
27	$p_a(t) = \begin{cases} 1, &  t  < a, \\ 0, &  t  > a \end{cases}$	$2a \frac{\sin(\omega a)}{\omega a}$	