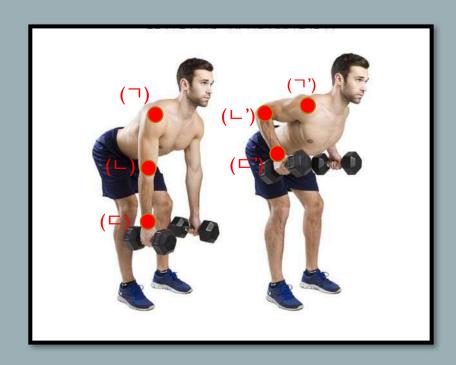
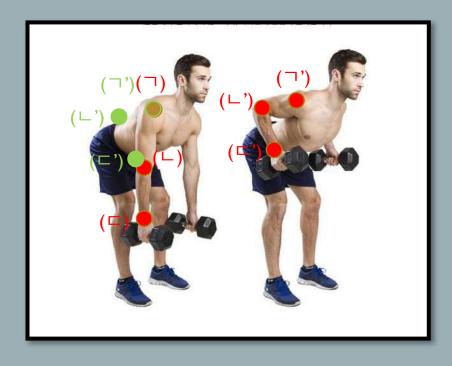
2019. 2. 27. 원종철, 정범연

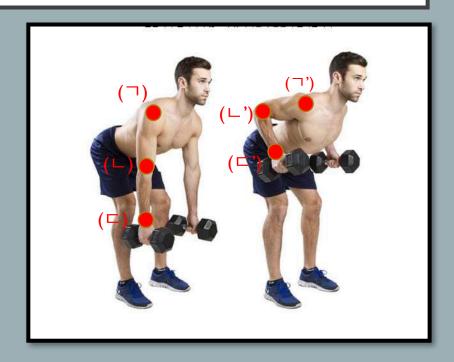


1\_한 사람이 자세를 취하고 덤벨(Dumbbell)을 들어올린다. 2\_어깨 뼈, 팔꿈치, 손목의 위치를 각각 (ㄱ), (ㄴ), (ㄷ)으로 지정한다.

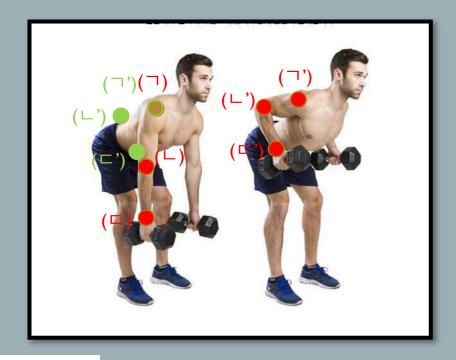


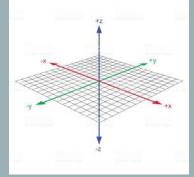
3\_어깨 뼈 (¬)의 위치는 동일하고 팔꿈치 (ㄴ)과 손목 (ㄷ)의 위치가 변하였다. 4 쭉 뻗은 팔을 기준으로 (ㄴ)은 좌에서 위로 이동하고.

5\_변화한 포지션을 각각 (ㄱ'), (ㄴ'), (ㄷ')로 표기한다.



- 1\_변화하는 위치에 대한 좀 더 명확한 정보를 부여하기 위해 좌표값을 만든다.
- 2\_좌표값을 만들기 위해서는 기준점과 좌표가 있어야 한다.

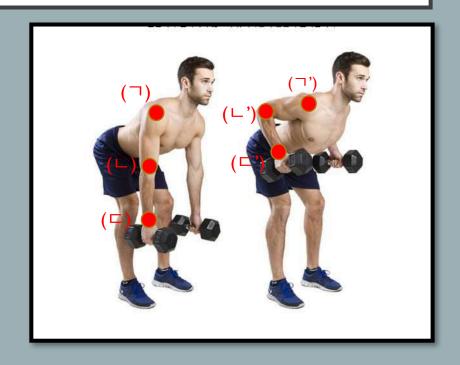




- 3\_좌표는 그림과 같이 x, y, z, -x, -y, -z로 설정하고, z축의 기준점을 덤벨을 들기전 쭉 뻗은 팔에 맞춘다. 4\_좌표의 중심축을 팔꿈치로 두고 좌표값을 임의로 만들어 보았다. 5\_(¬),(ㄴ),(ㄷ)의 좌표에서 (ㄴ)이 (0, 0, 0)의 좌표값을 가진다.

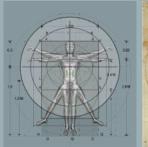
- 8\_(¬)의 변화는 (0, 0, 3)에서 (0, 0, 3)으로 동일하다.

2019. 2. 27. 원종철, 정범연



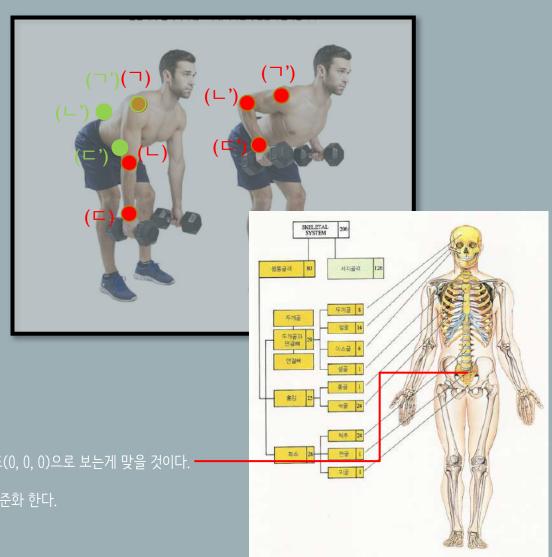


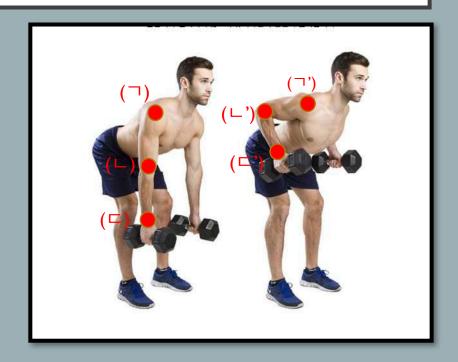
(L)을 좌표의 중심으로 보는게 맞을까? 아니라면 어느 곳에 중심점을 잡아야 할까? 2\_중심점을 잡기 위해서는 기준이 있어야 하고 표준화 되어야 한다.





- 3\_기준점은 인체 척추와 천골이 만나는 지점을 좌표(0, 0, 0)으로 보는게 맞을 것이다.
- 4\_각 뼈의 길이 비율을 인체 비율을 토대로 수치 표준화 한다.

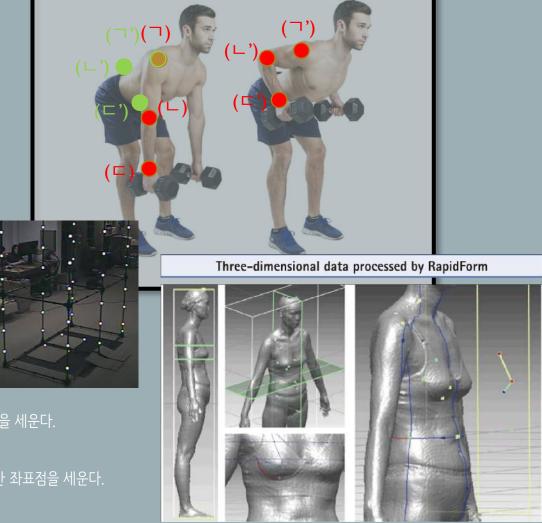


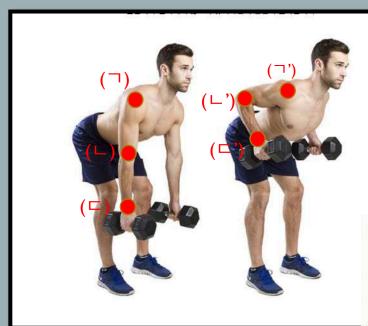


- 1\_신체 고유의 좌표값 설정을 위해 위치정보의 불변성을 가져야 한다.
- 2 신체를 한 곳에 고정시켜야 한다
- 3 포즈와 액션을 위해 포인트의 점들은 인체화 되어야 한다

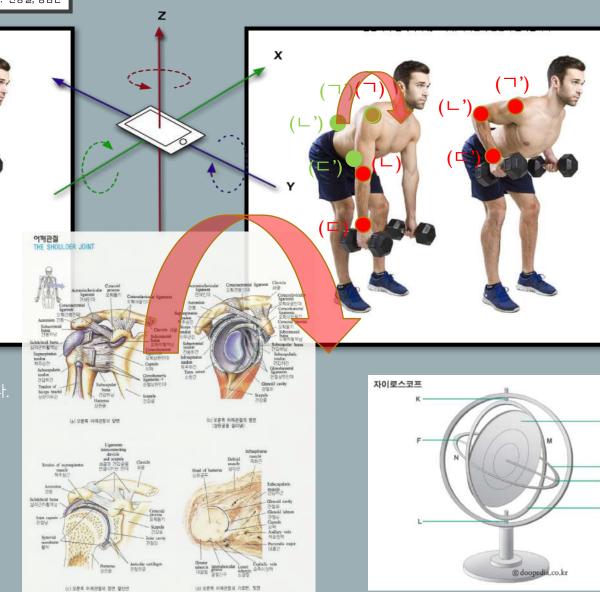


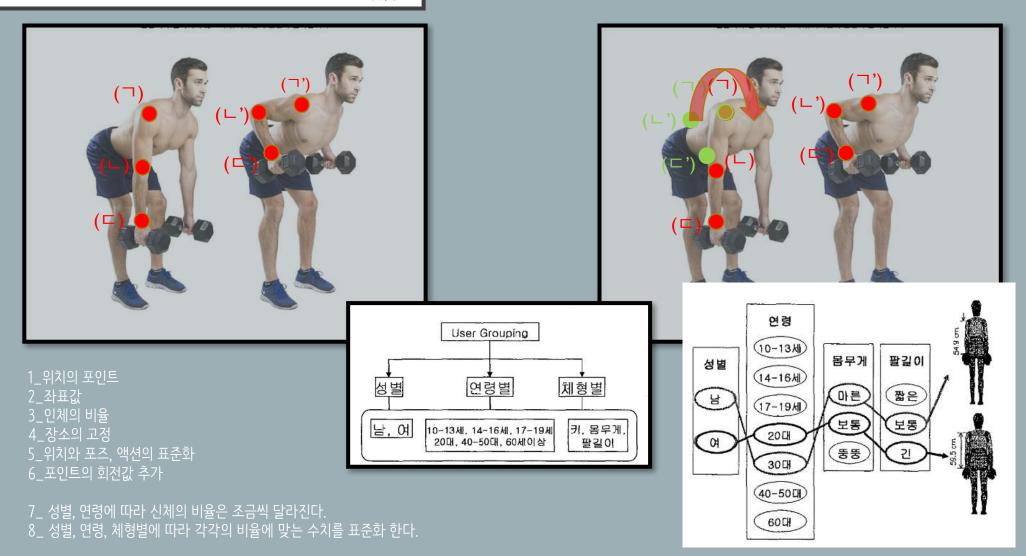
- 4\_좌표값의 표준화를 위해 박스 형태의 영역지정 틀을 세운다 5 가로 세로 비율의 수치를 지정하여 누금화 한다.
- 6\_박스안에 인체를 배치시켜 움직임 포인트의 정확한 좌표점을 세운다.





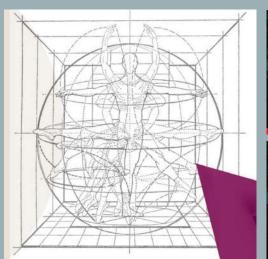
- 1\_(¬)은 (¬')로 위치값의 변화가 없이 이동하였다.
- 2\_(¬')의 위치값은 변화하지 않았으나 회전값이 변화하였다.
- 3\_움직임에 대해 포인트 이외의 회전값을 따로 표기한다.
- 4\_회전값을 좌표화 한다.
  - (ㄱ)은 (0, 0, 0)이라 하면 (ㄱ')는 (0, 90, 0) 이다



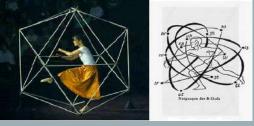


2019. 2. 27. 원종철, 정범연

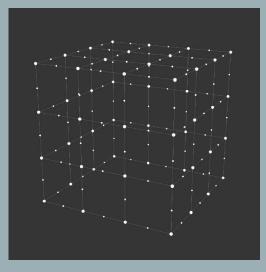
- l\_신체 고유의 좌표값 설정을 위해 위치정보의 불변성을 가져야 한다
- 2 신체를 한 곳에 고정시켜야 한다.
- 3\_포즈와 액션을 위해 포인트의 점들은 입체화 되어야 한다

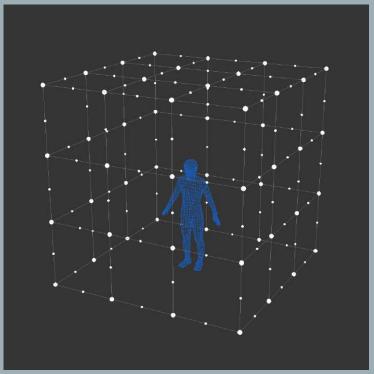




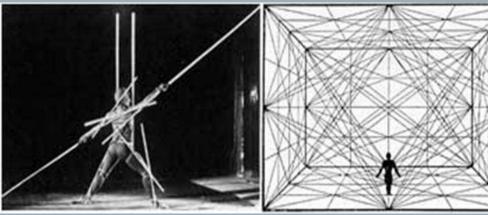


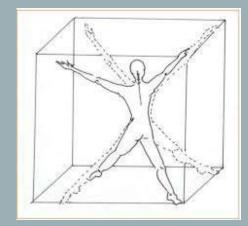
# Motion BOX







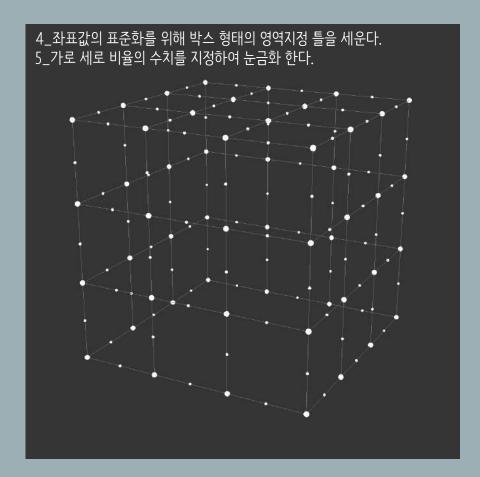


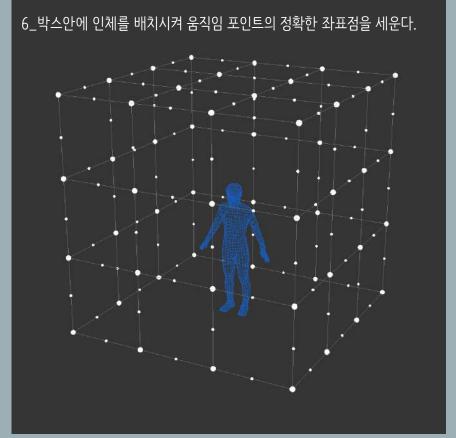


2019. 2. 27. 원종철, 정범연

- 1 신체 고유의 좌표값 설정을 위해 위치정보의 불변성을 가져야 한다
- 2 신체를 한 곳에 고정시켜야 한다.
- 3\_포즈와 액션을 위해 포인트의 점들은 입체화 되어야 한다

## Motion BOX 의좌표점

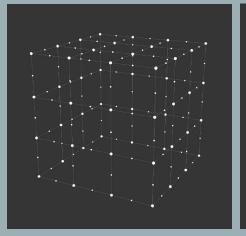


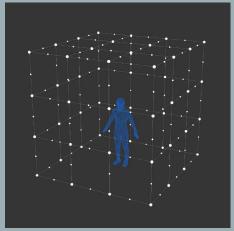


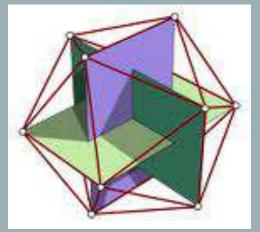
2019. 2. 27. 원종철, 정범연

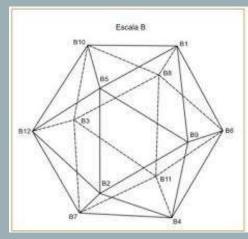
- 2\_신체를 한 곳에 고정시켜야 한다. 3\_포즈와 액션을 위해 포인트의 점들은 입체화 되어야 한다

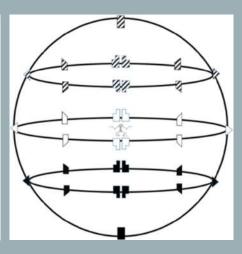
# Motion BOX 의 도형형태



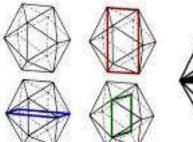




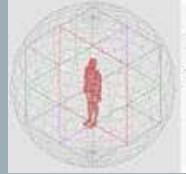


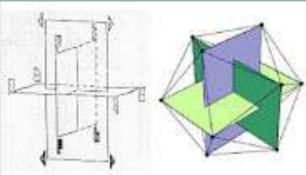






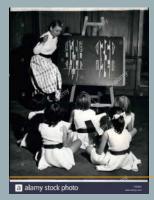






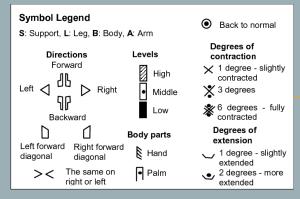


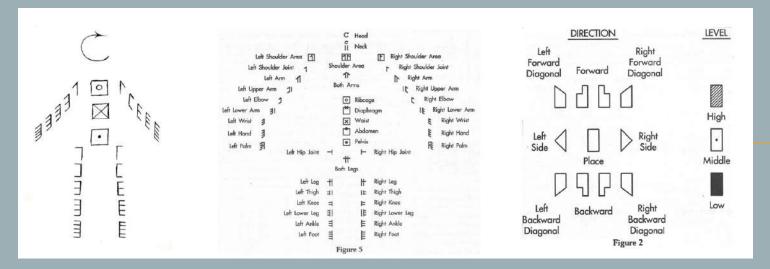
2019. 2. 27. 원종철, 정범연

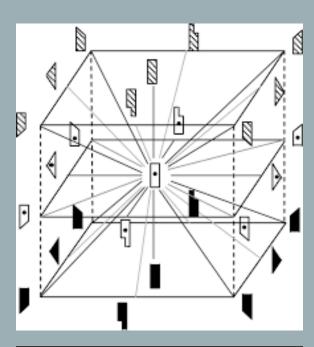


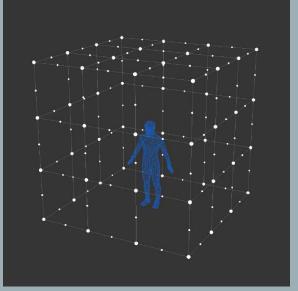


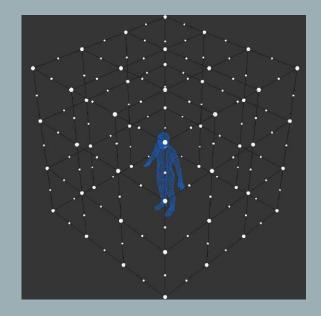




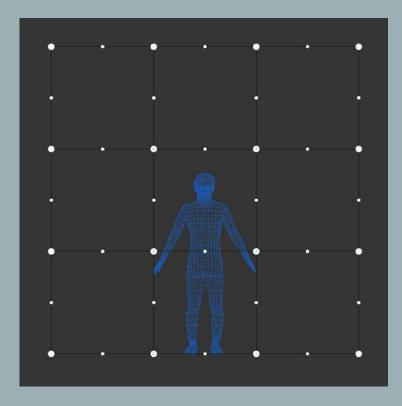




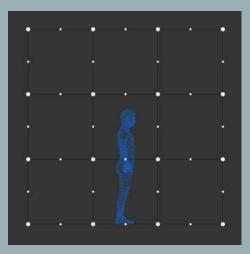




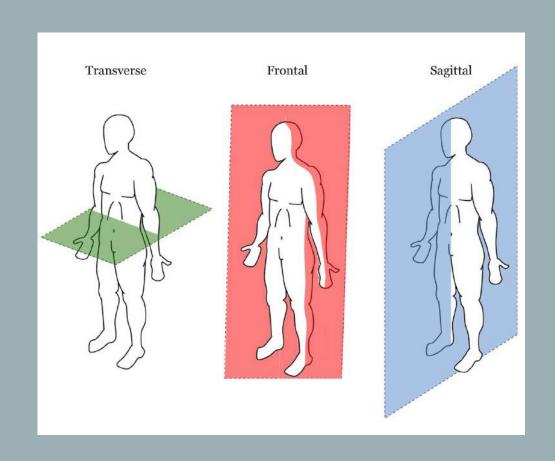


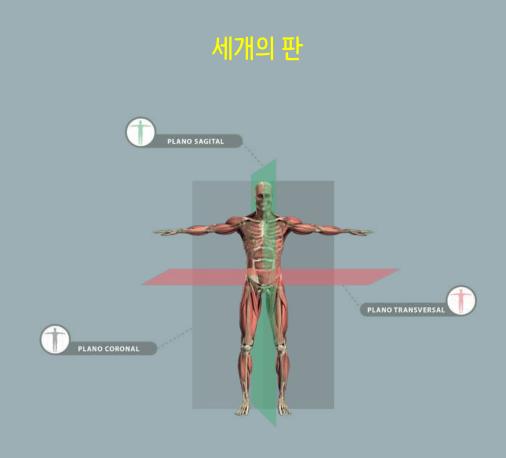








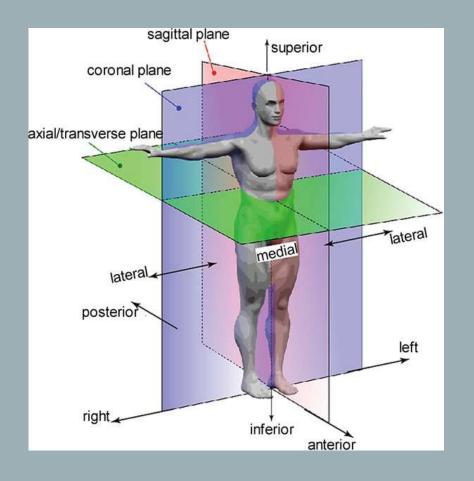


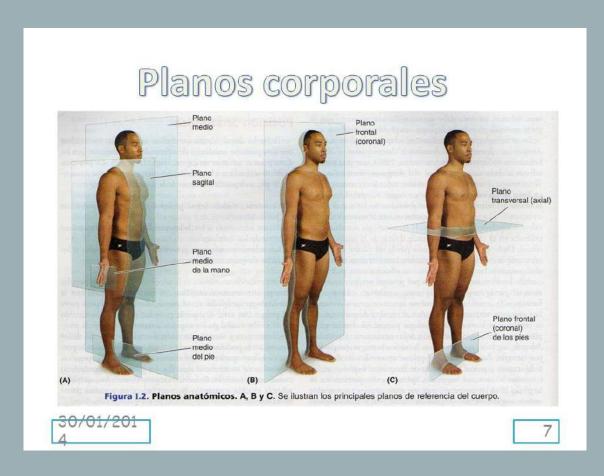


2019. 2. 27. 원종철, 정범연

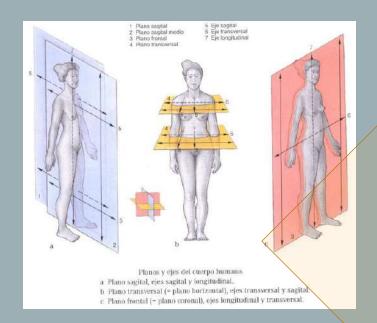
## Motion 의 기호화

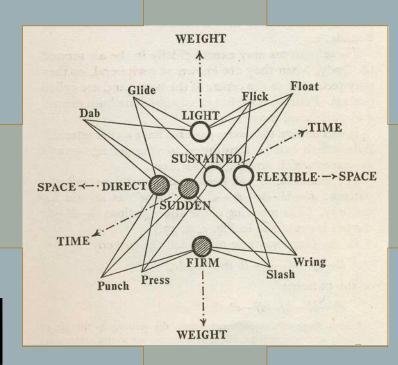
## 세개의 판 -> 세분화

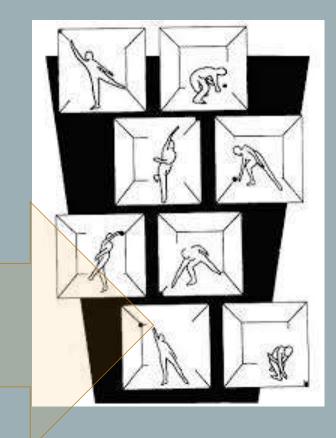


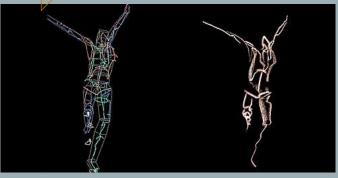


2019. 2. 27. 원종철, 정범연





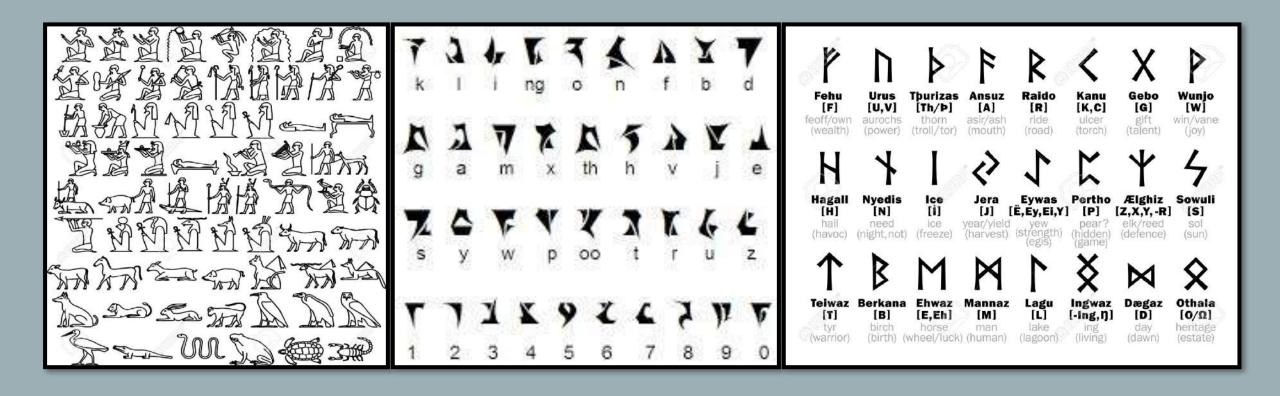






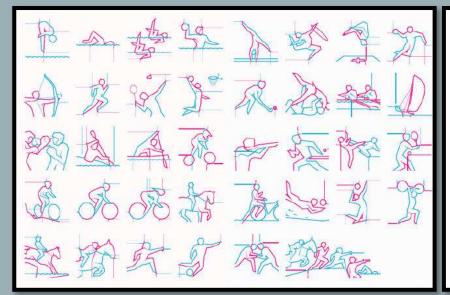
2019. 3. 6. 원종철, 정범연

# 그림문자(pictogram)와 형상화, 도형화



2019. 3. 6. 원종철, 정범연

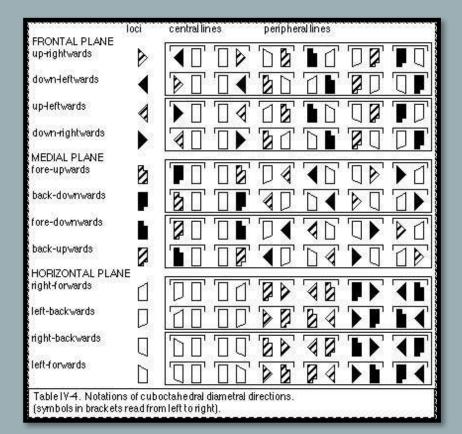
# 현대의 그림문자(pictogram)





# 그림문자(pictogram)와 Lavalotation

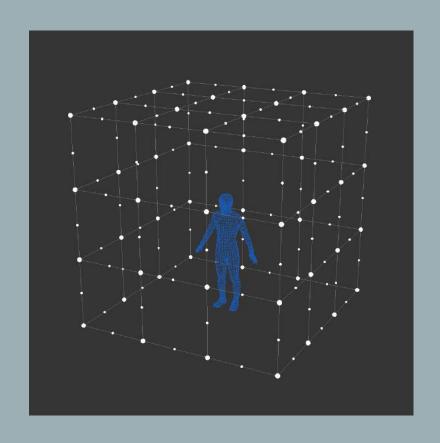


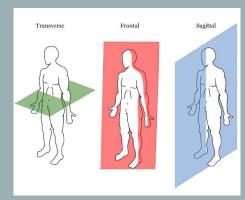


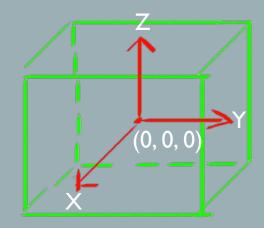
2019. 3. 6. 원종철, 정범연

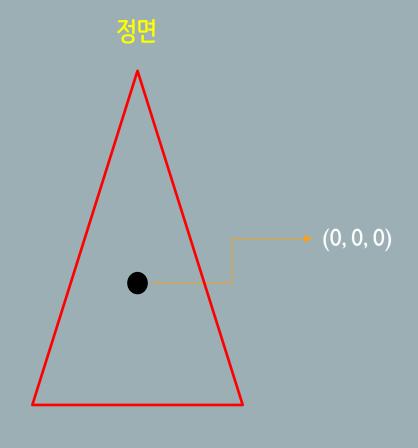
## Motion BOX 의 अ 표점

- 1\_신체 고유의 좌표값 설정을 위해 위치정보의 불변성을 가져야 한다.
- 2\_신체를 한 곳에 고정시켜야 한다.
- 3\_포즈와 액션을 위해 포인트의 점들은 입체화 되어야 한디
- 4\_박스안에 인체를 배치시켜 움직임 포인트의 정확한 좌표점을 세운다.

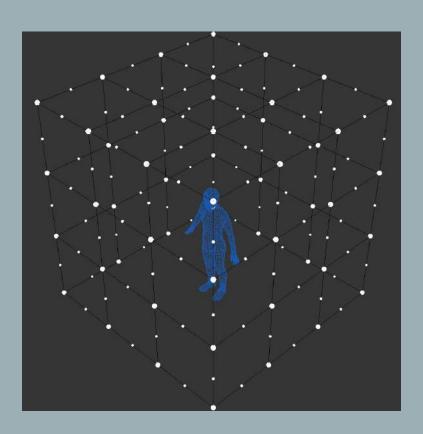


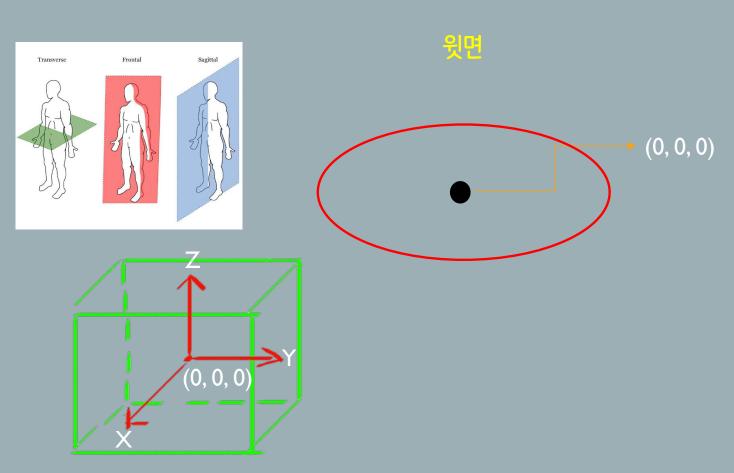






## 2019. 3. 6. 원종철, 정범연 Motion BOX 의 좌표점

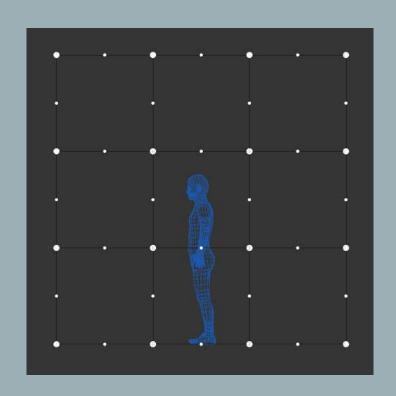


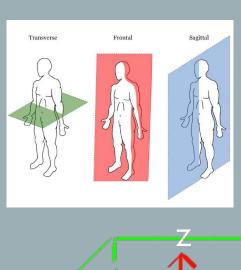


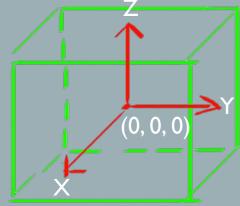
# 2019. 3. 6. 원종철, 정범연 Motion BOX 의 좌표점

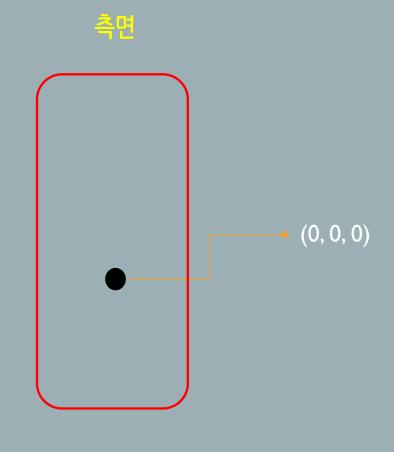
- 1\_신체 고유의 좌표값 설정을 위해 위치정보의 불변성을 가져야 한다. 2\_신체를 한 곳에 고정시켜야 한다. 3\_포즈와 액션을 위해 포인트의 점들은 입체화 되어야 한다

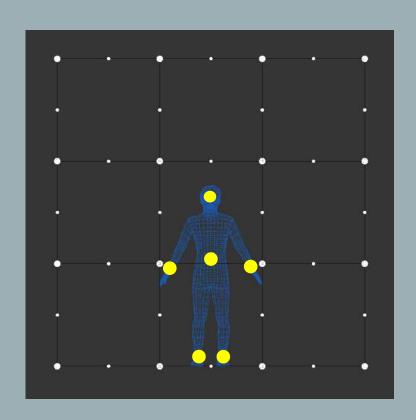
- 4\_박스안에 인체를 배치시켜 움직임 포인트의 정확한 좌표점을 세운다.



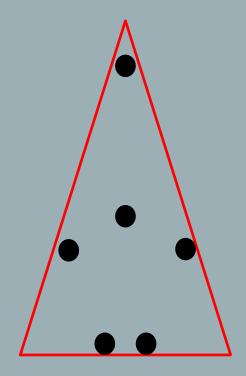


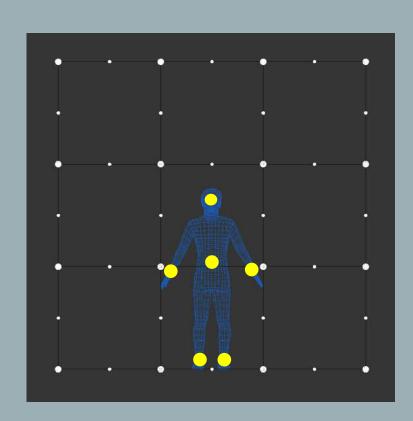




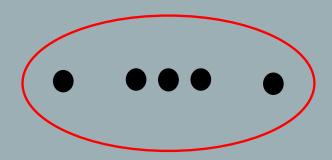


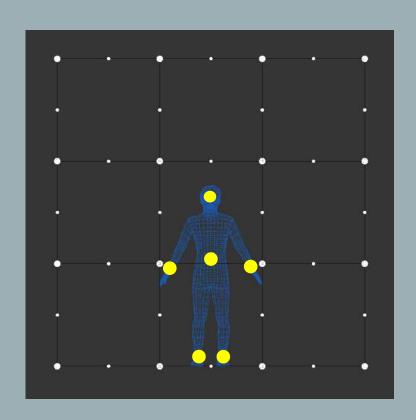




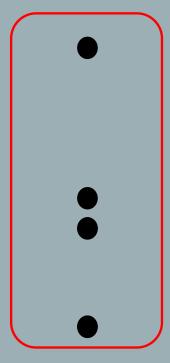




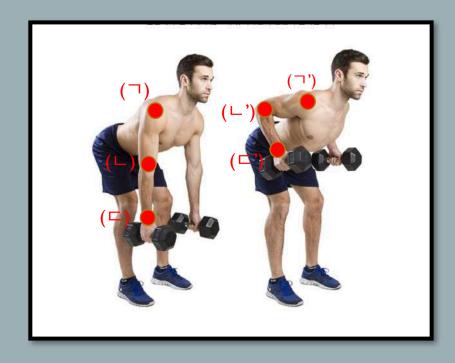




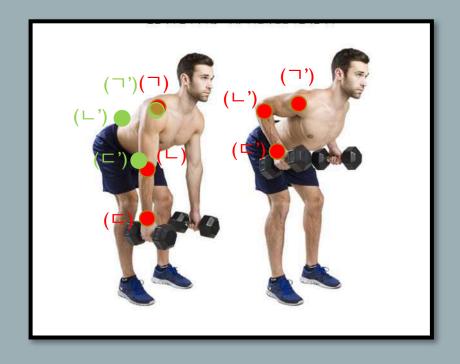




2019. 3. 6. 원종철, 정범연



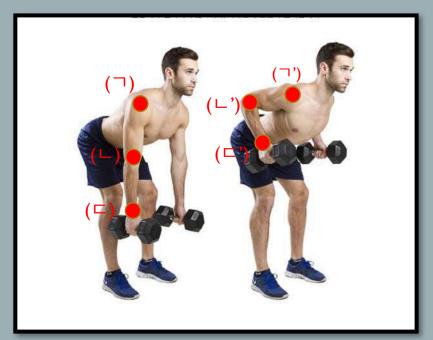
1\_한 사람이 자세를 취하고 덤벨(Dumbbell)을 들어올린다. 2\_어깨 뼈, 팔꿈치, 손목의 위치를 각각 (ㄱ), (ㄴ), (ㄷ)으로 지정한다.

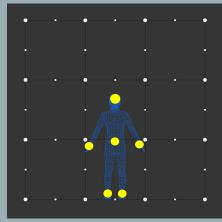


3\_어깨 뼈 (ㄱ)의 위치는 동일하고 팔꿈치 (ㄴ)과 손목 (ㄷ)의 위치가 변하였다. 4\_쭉 뻗은 팔을 기준으로 (ㄴ)은 좌에서 위로 이동하고,

(ㄷ)은 위로 올라간상태에서 조금 좌측으로 이동했다. 변화화 포지션을 각각 (ㄱ') (ㄴ') (ㄷ')로 표기한다

2019. 3. 6. 원종철, 정범연



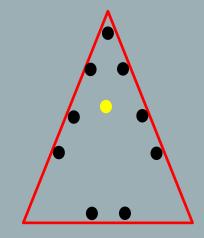




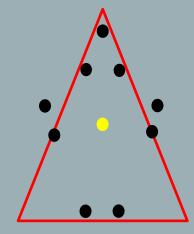
- 1\_한 사람이 자세를 취하고 덤벨(Dumbbell)을 들어올린다. 2\_어깨 뼈, 팔꿈치, 손목의 위치를 각각 (ㄱ), (ㄴ), (ㄷ)으로 지정한다.
- 3\_어깨 뼈 (ㄱ)의 위치는 동일하고 팔꿈치 (ㄴ)과 손목 (ㄷ)의 위치가 변하였다.
- 4\_쭉 뻗은 팔을 기준으로 (ㄴ)은 좌에서 위로 이동하고

c)은 위로 올라간상태에서 조금 좌측으로 이동했다.

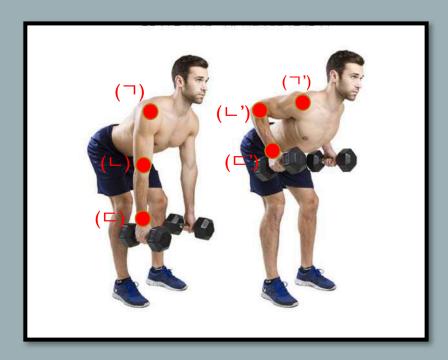
5\_변화한 포지션을 각각 (¬'), (L'), (C')로 표기한다

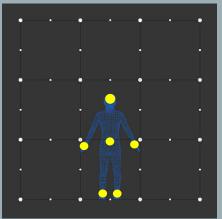






2019. 3. 6. 원종철, 정범연



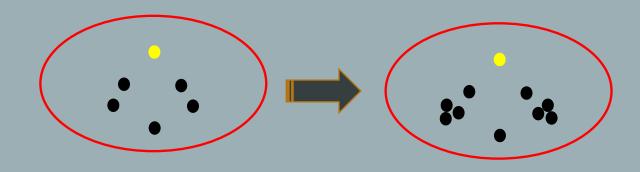




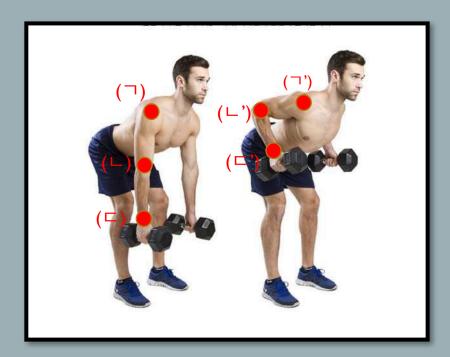
- 1\_한 사람이 자세를 취하고 덤벨(Dumbbell)을 들어올린다. 2\_어깨 뼈, 팔꿈치, 손목의 위치를 각각 (ㄱ), (ㄴ), (ㄷ)으로 지정한다.
- 3\_어깨 뼈 (ㄱ)의 위치는 동일하고 팔꿈치 (ㄴ)과 손목 (ㄷ)의 위치가 변하였다.

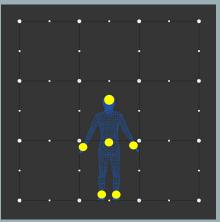
(ㄷ)은 위로 올라간상태에서 조금 좌측으로 이동했다.

5\_변화한 포지션을 각각 (¬'), (L'), (C')로 표기한다.

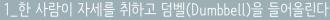


2019. 3. 6. 원종철, 정범연





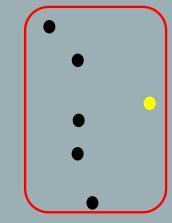




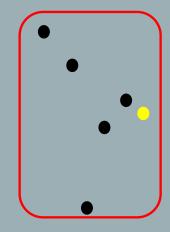
- 2\_어깨 뼈, 팔꿈치, 손목의 위치를 각각 (¬), (ㄴ), (ㄷ)으로 지정한다.
- 3\_어깨 뼈 (ㄱ)의 위치는 동일하고 팔꿈치 (ㄴ)과 손목 (ㄷ)의 위치가 변하였다.
- 4\_쭉 뻗은 팔을 기준으로 (ㄴ)은 좌에서 위로 이동하고

(ㄷ)은 위로 올라간상태에서 조금 좌측으로 이동했다.

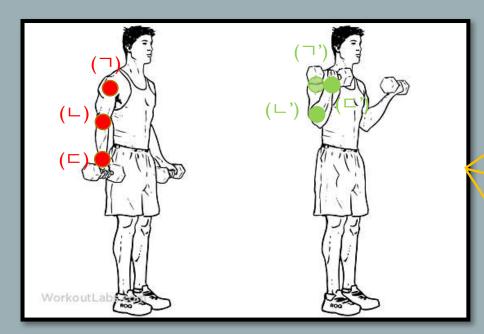
5\_변화한 포지션을 각각 (¬'), (L'), (C')로 표기한다.





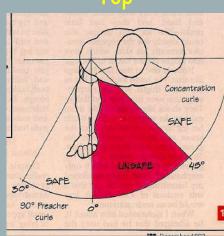


2019. 3. 14. 원종철, 정범연



- 1\_한 사람이 자세를 취하고 덤벨(Dumbbell)을 들어올린다. 2\_어깨 뼈, 팔꿈치, 손목의 위치를 각각 (ㄱ), (ㄴ), (ㄷ)으로 지정한다.
- 3\_어깨 뼈 (ㄱ), (ㄴ)의 위치는 동일하고 팔꿈치 손목 (ㄷ)의 위치가 변하였다. 4\_쭉 뻗은 팔을 기준으로 (ㄷ)은 앞으로 조금 나온상태에서 위로 이동 하였다. 5 변화한 포지션을 각각 (ㄱ'), (ㄴ'), (ㄷ')로 표기한다.

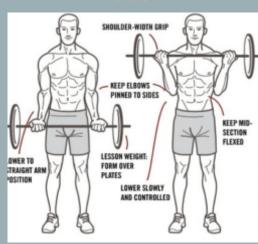


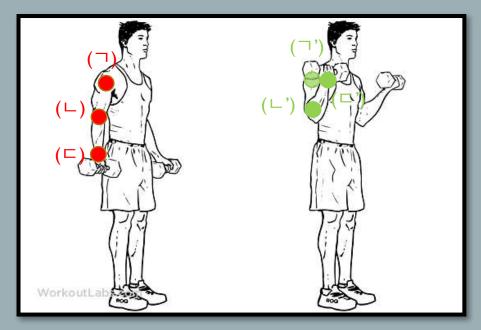


#### Front

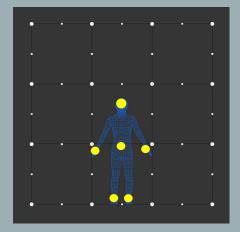


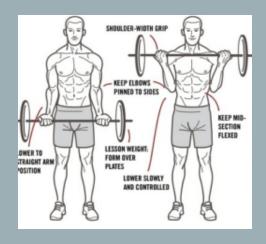




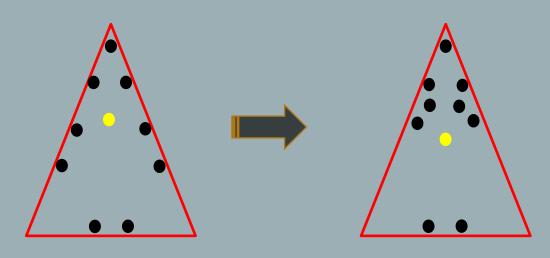


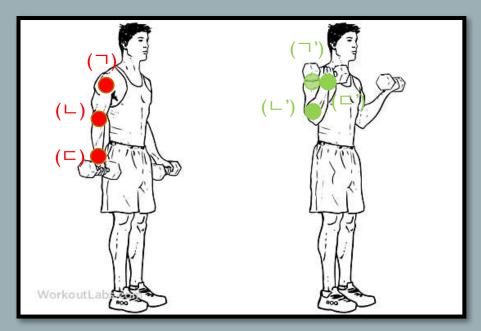
- │1\_한 사람이 자세를 취하고 덤벨(Dumbbell)을 들어올린다. │<u>2\_어깨 뼈, 팔꿈</u>치, 손목의 위치를 각각 (ㄱ), (ㄴ), (ㄷ)으로 지정한다. │
- 3\_어깨 뼈  $(\neg)$ ,  $(\vdash)$ 의 위치는 동일하고 팔꿈치 손목  $(\vdash)$ 의 위치가 변하였다. 4\_쭉 뻗은 팔을 기준으로  $(\vdash)$ 은 앞으로 조금 나온상태에서 위로 이동 하였다 5 변화한 포지션을 각각  $(\lnot)$ ,  $(\vdash)$ ,  $(\vdash)$





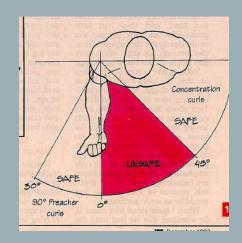




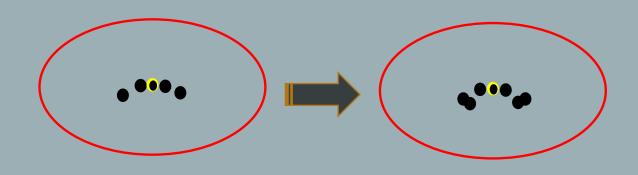


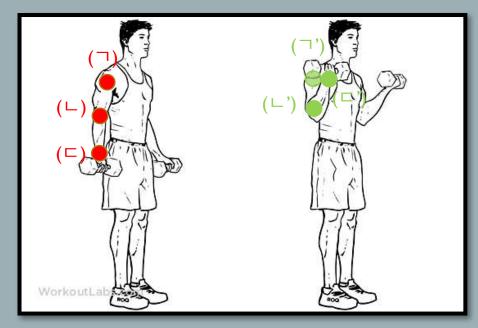
- | 1\_한 사람이 자세를 취하고 덤벨(Dumbbell)을 들어올린다. \_ 2\_어깨 뼈, 팔꿈치, 손목의 위치를 각각 (ㄱ), (ㄴ), (ㄷ)으로 지정한다. ¡
- 3\_어깨 뼈 (ㄱ), (ㄴ)의 위치는 동일하고 팔꿈치 손목 (ㄷ)의 위치가 변하였다. 4\_쭉 뻗은 팔을 기준으로 (ㄷ)은 앞으로 조금 나온상태에서 위로 이동 하였다. | 5\_변화한 포지션을 각각 (ㄱ'), (ㄴ'), (ㄷ')로 표기한다.



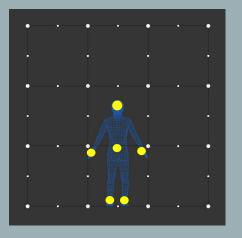


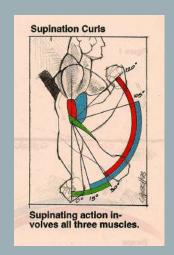
Top



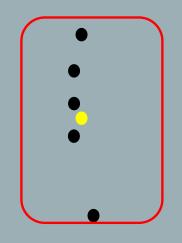


- 1\_한 사람이 자세를 취하고 덤벨(Dumbbell)을 들어올린다. 2\_어깨 뼈, 팔꿈치, 손목의 위치를 각각 (ㄱ), (ㄴ), (ㄷ)으로 지정한다.
- 3\_어깨 뼈 (ㄱ), (ㄴ)의 위치는 동일하고 팔꿈치 손목 (ㄷ)의 위치가 변하였다. 4\_쭉 뻗은 팔을 기준으로 (ㄷ)은 앞으로 조금 나온상태에서 위로 이동 하였다. 5\_변화한 포지션을 각각 (ㄱ'), (ㄴ'), (ㄷ')로 표기한다.

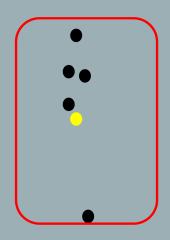


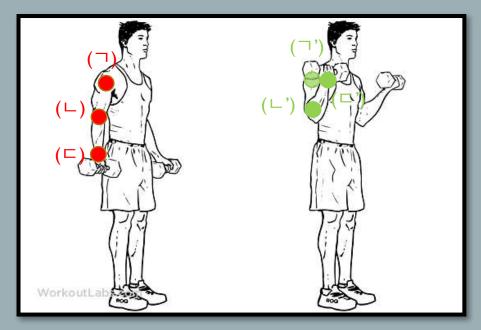




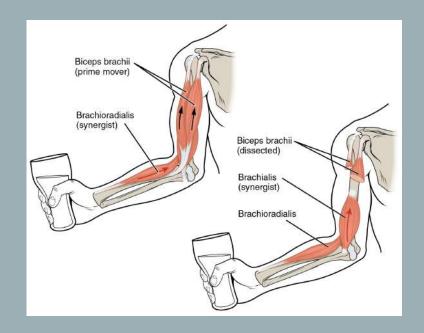






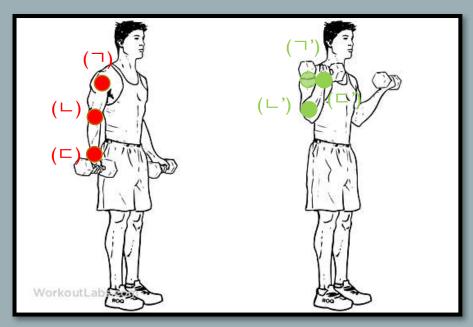


- 1\_한 사람이 자세를 취하고 덤벨(Dumbbell)을 들어올린다. 2\_어깨 뼈, 팔꿈치, 손목의 위치를 각각 (ㄱ), (ㄴ), (ㄷ)으로 지정한다.
- 3\_어깨 뼈 (ㄱ), (ㄴ)의 위치는 동일하고 팔꿈치 손목 (ㄷ)의 위치가 변하였다. 4\_쭉 뻗은 팔을 기준으로 (ㄷ)은 앞으로 조금 나온상태에서 위로 이동 하였다. 5\_변화한 포지션을 각각 (ㄱ'), (ㄴ'), (ㄷ')로 표기한다.

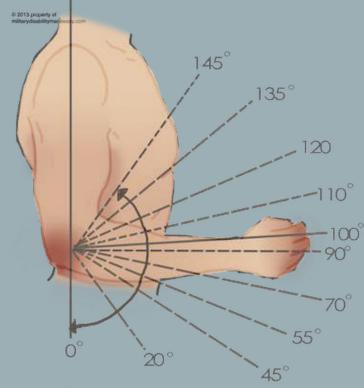


근육변화

2019. 3. 14. 원종철, 정범연

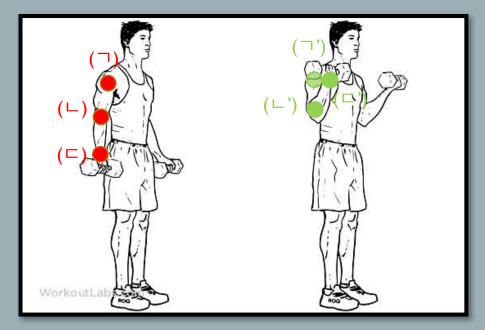


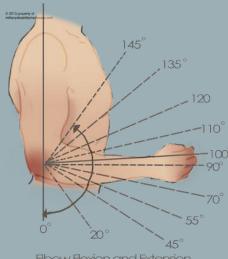
- 1\_한 사람이 자세를 취하고 덤벨(Dumbbell)을 들어올린다. 2\_어깨 뼈, 팔꿈치, 손목의 위치를 각각 (ㄱ), (ㄴ), (ㄷ)으로 지정한다.
- 3\_어깨 뼈 (ㄱ), (ㄴ)의 위치는 동일하고 팔꿈치 손목 (ㄷ)의 위치가 변하였다. 4\_쭉 뻗은 팔을 기준으로 (ㄷ)은 앞으로 조금 나온상태에서 위로 이동 하였다. 5\_변화한 포지션을 각각 (ㄱ'), (ㄴ'), (ㄷ')로 표기한다.



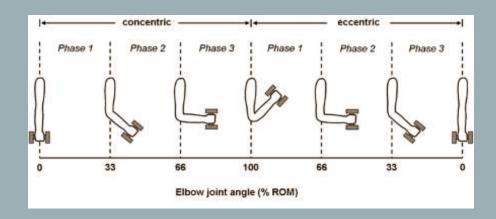
Elbow Flexion and Extension

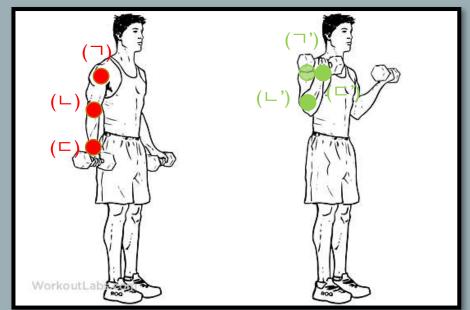
#### 각도변화

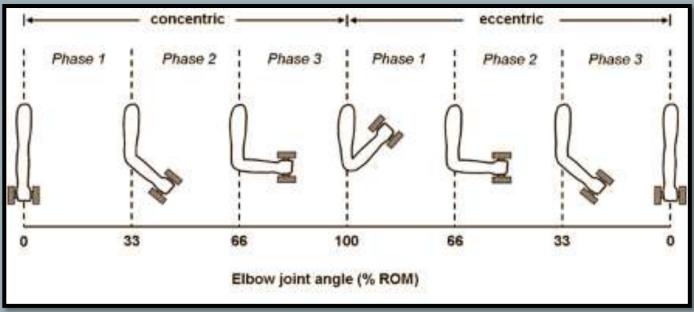




Elbow Flexion and Extension





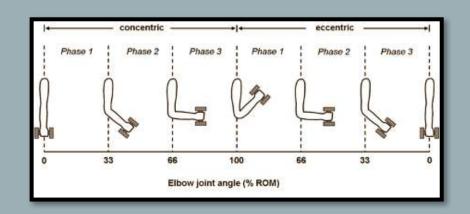


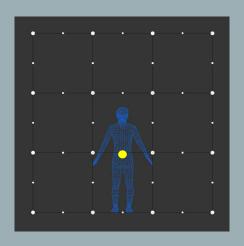
- 1\_한 사람이 자세를 취하고 덤벨(Dumbbell)을 들어올린다.

- 3\_어깨 뼈 (ㄱ), (ㄴ)의 위치는 동일하고 팔꿈치 손목 (ㄷ)의 위치가 변하였다. 4\_쭉 뻗은 팔을 기준으로 (ㄷ)은 앞으로 조금 나온상태에서 위로 이동 하였다. 5\_변화한 포지션을 각각 (ㄱ'), (ㄴ'), (ㄷ')로 표기한다.

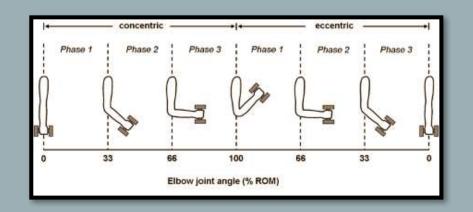


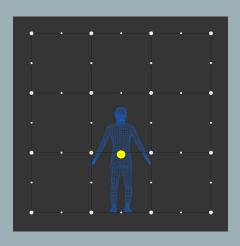
2019. 3. 14. 원종철, 정범연



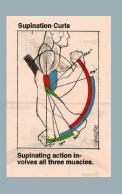


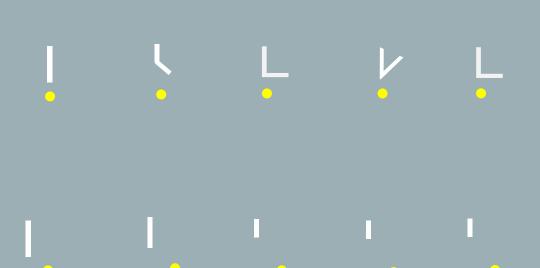
2019. 3. 14. 원종철, 정범연







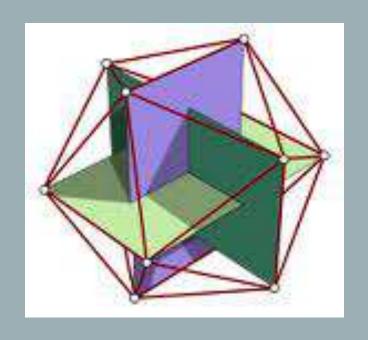


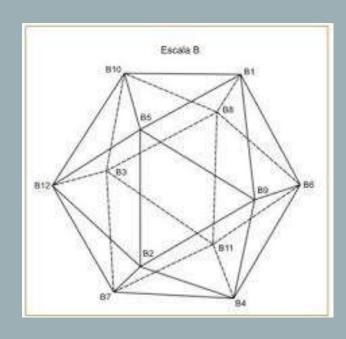




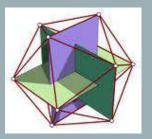


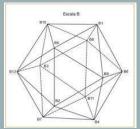
# 움직임의 도형



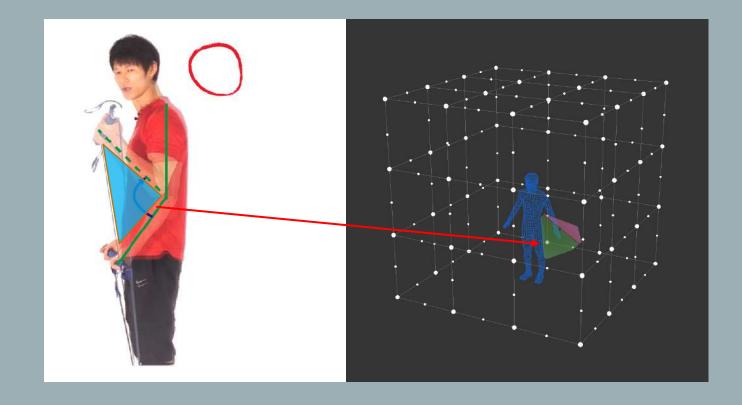


2019. 3. 21. 원종철, 정범연

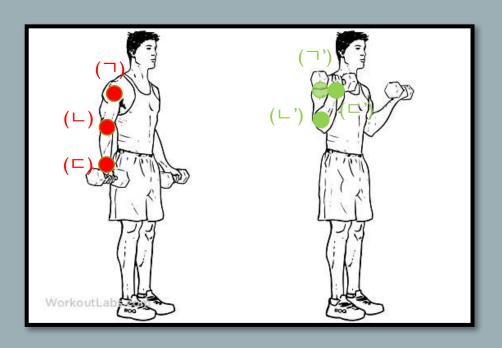


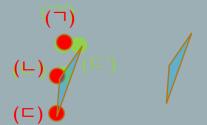


## 움직임의 도형

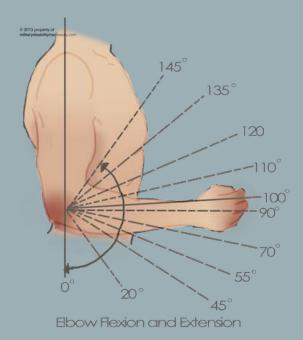


2019. 3. 21. 원종철, 정범연

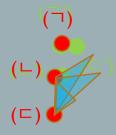




- 시작지점 (ㄱ), (ㄴ), (ㄷ)에서 끝지점 (ㄱ'), (ㄴ'), (ㄷ')까지 회전축을 중심으로 변화된 중간 상태를 점들을 연결하여 도형을 만든다.

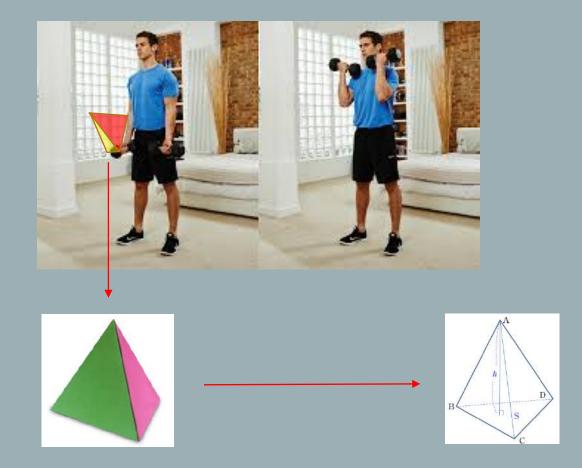


(¬) (¬) (¬)



변화된 도형의 넓이값에 따라 동작을 표준화 한디

#### 동작에 따라 2차원 도형이 아니 3차원 도형이 된다.

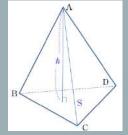


3차원 도형의 부피를 구해 표준화 한다.

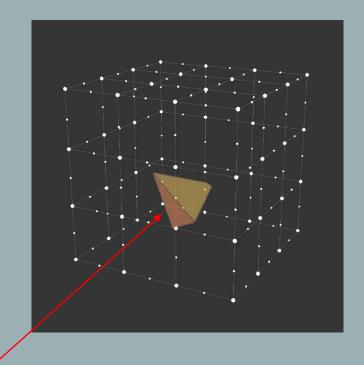
동작에 따라 2차원 도형이 아니 3차원 도형이 된다.







- 1\_ 박스에서 변화된 도형의 부피를 빼면 전체 부피량이 감소한다. 2\_ 감소된 부피량의 변화에 따라 동작을 구분한다.

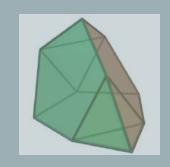


3차원 도형의 부피를 구해 표준화 한다.

2019. 3. 21. 원종철, 정범연

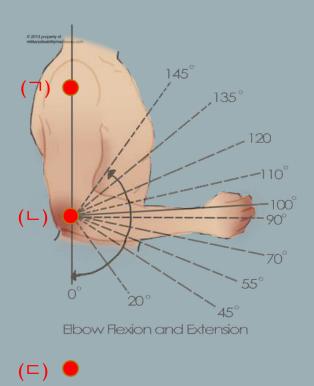


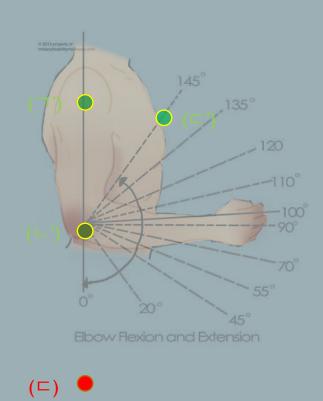
- 정지동작에서는 삼각형 혹은 삼각뿔을 형성한다.

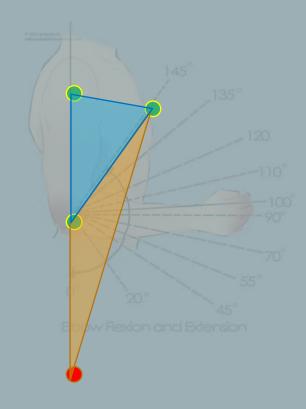


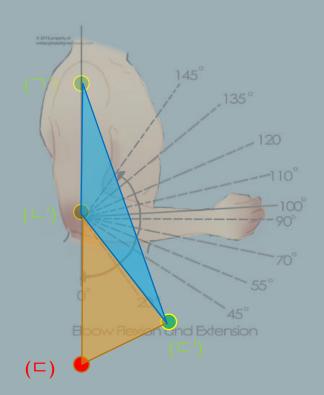
- 동작이 크거나 복잡할 수록 도형은 다각형이 된다.

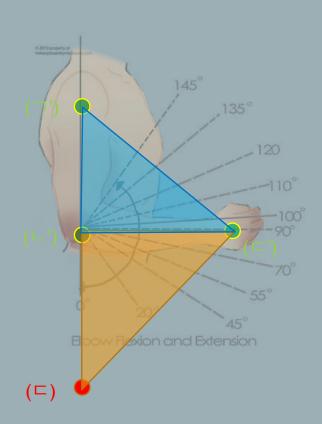
- 도형의 넓이와 부피를 통한 동작 구분 및 표준화한다.

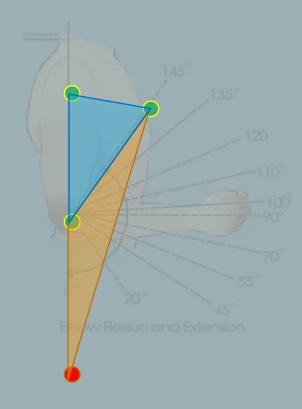


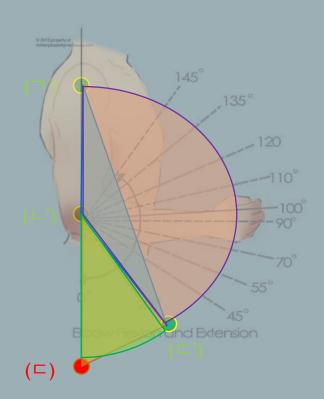


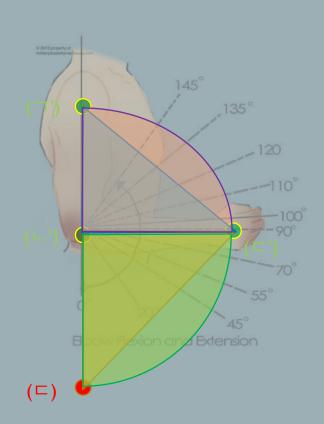


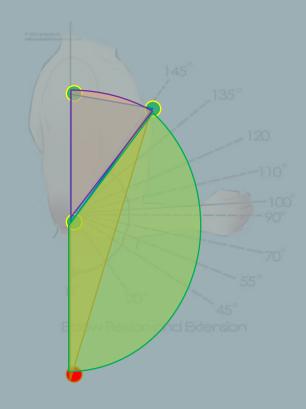


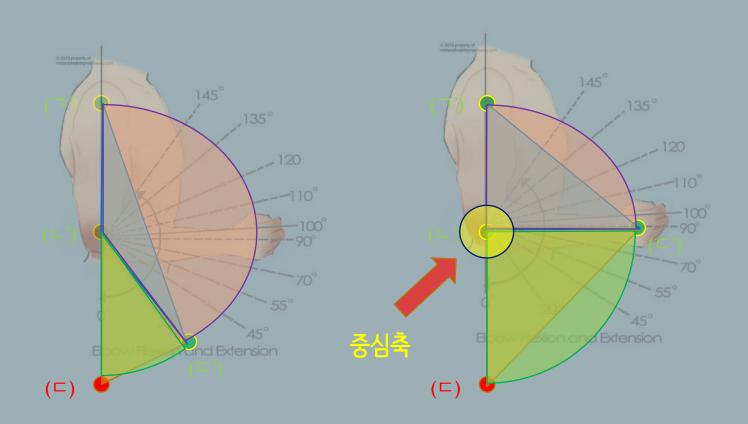


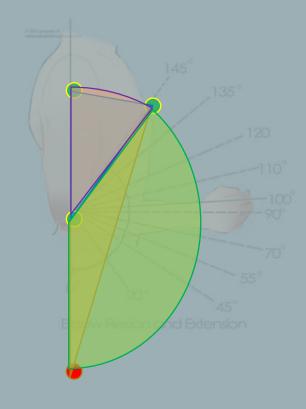




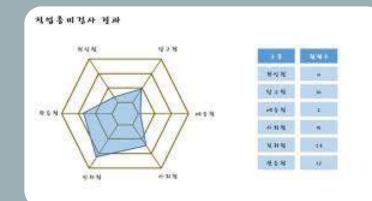


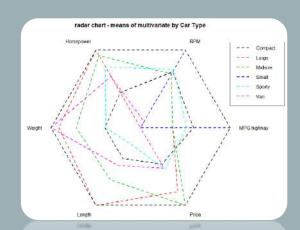


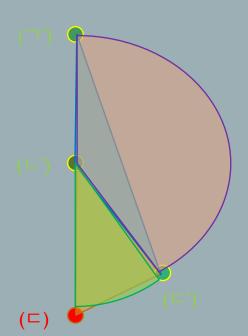


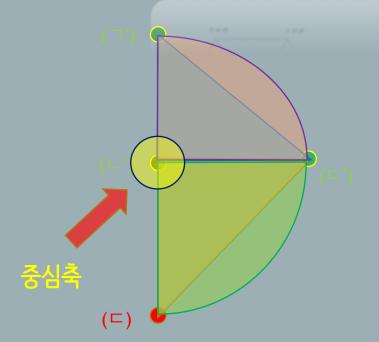


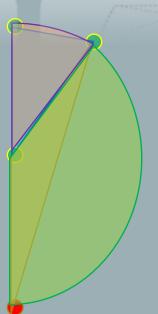
2019. 3. 28. 원종철, 정범연











2019. 4. 04. 원종철, 정범연





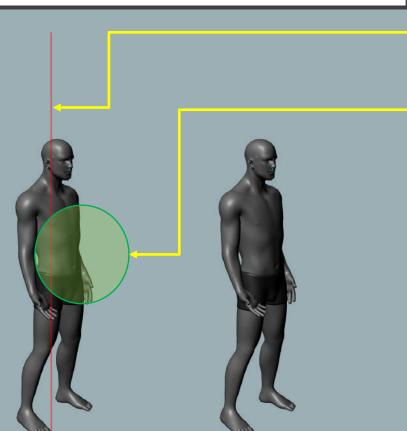








2019. 4. 04. 원종철, 정범연



1\_동작기준: 멈춘 자세에서 움직임의 시작과 멈춤을 동작의 시작지점과 끝지점으로 한다

2\_동작의 반복: 시작과 끝지점으로 지정된 동작기준을 반복한다

3\_시작지점에서 앞으로 변화될 공간, 즉 움직임에 의해 변화 되는 공간에 주목한다.







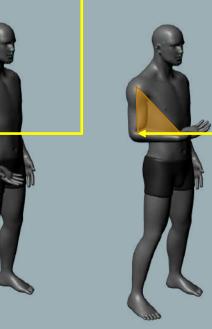


2019. 4. 04. 원종철, 정범연









4 공간의 내각과 그 내각으로 구성된 도형을 만든다

5\_도형의 꼭지점은 내각이 있는 점(중심축)

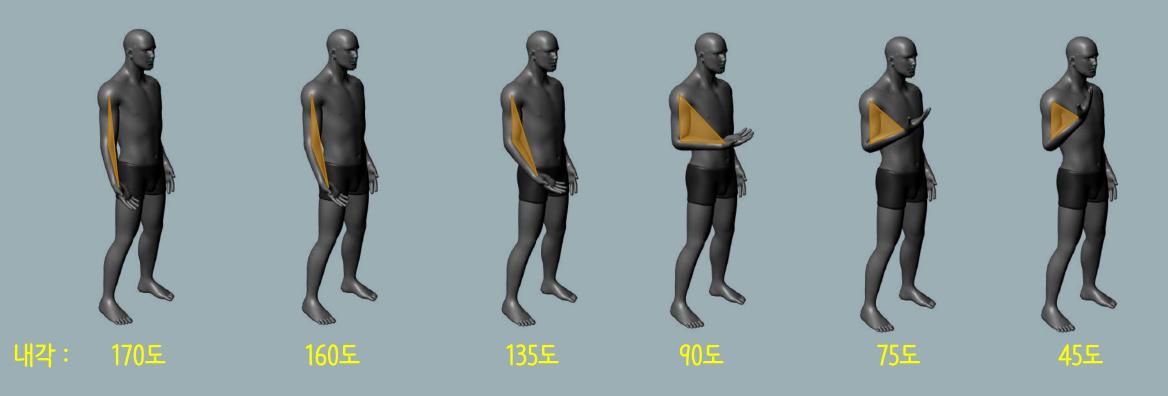
6\_변화를 주도하는 점(변화점]

7\_변화점이 바라보며 움직이는 점(목적점), 세 점으로 이룬다





8\_동작에 따른 내각의 변화이다.



2019. 4. 04. 원종철, 정범연

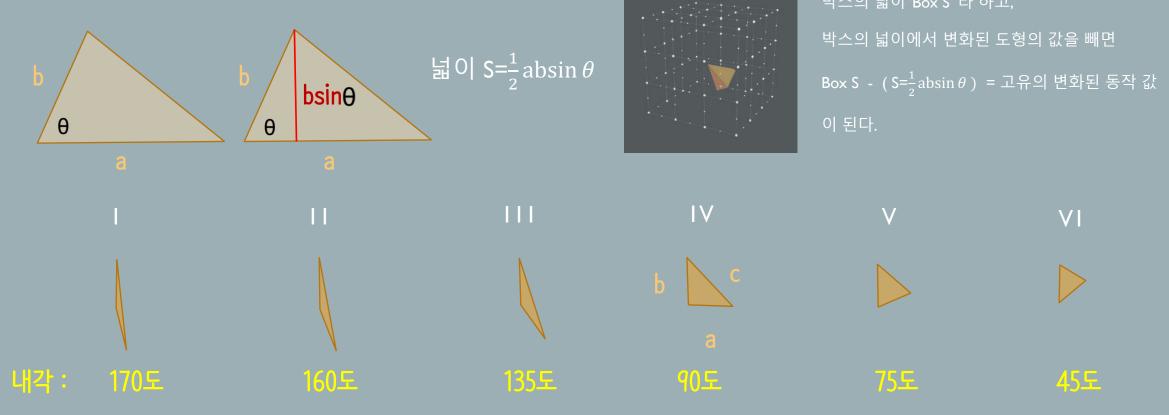
- 9\_도형의 넓이를 계산한다.
- 10\_중심축과 목적점의 변, 그리고 중심축과 변화점의 변의 길이는 변하지 않는다. 이 두변의 길이는 팔의 길이이기 때문에 불변하다.
- 11\_목적점과 변화점의 변의 길이는 변화한다.
- 12\_중심축과 목적점의 변은 'b', 중심축과 변화점의 변을 'a' 라 한다.
- 13\_목적점과 변화점의 변의 길이를 'c' 라 한다



내각: 170도 160도 135도 90도 75도 45도

#### 14\_도형의 넓이는 ?

15\_두 변의 값이 주어지고 내각값이 주워질때의 넓이를 구할 수 있다.



2019. 4. 04. 원종철, 정범연

Dumbbell 동작

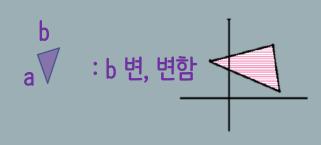
\_Biceps curl



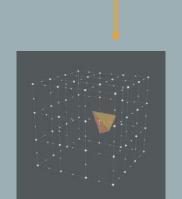








'b' 변의 변화에 따라 벡터의 좌표값을 추가한다.

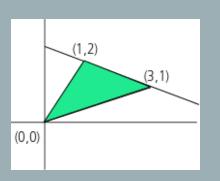


b' 변이 고정이라 하더라도 위치정보의 필요에 따라

고유의 좌표값이 필요하C

- 삼각형을 벡터위에 둔다

- 벡터는 원 박스를 기준으로 좌표를 정한다.



2019. 4. 04. 원종철, 정범연

