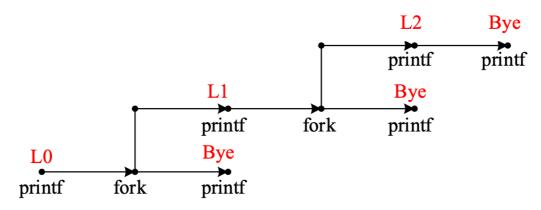
2024 年秋季操作系统第一次作业

Part1. 进程与线程

- 1. 支持多道程序设计的操作系统在运行过程中,不断地选择新进程运行来实现 CPU 的共享,但其中()不是引起操作系统选择新进程的直接原因。
 - A. 运行进程的时间片用完
 - B. 运行讲程出错
 - C. 运行进程要等待某一事件发生
 - D. 有新进程被创建进入就绪态
- 2. 若一个进程实体由 PCB、共享正文段,数据堆段和数据栈段组成,请指出下列 C 语言程序中的内容及相关数据结构各位于哪一段中。
- I. 全局赋值变量()
- II. 未赋值的局部变量()
- III. 函数调用实参传递值()
- IV. 用 malloc()要求动态分配的存储区()
- V. 常量值(如1995、"string")()
- VI. 进程的优先级()
 - A. PCB
 - B. 正文段
 - C. 堆段
 - D. 栈段
- 3. 以下可能导致一个进程从运行态变为就绪态的事件是()。
 - A. 一次 1/0 操作结束
 - C. 运行讲程结束
 - B. 运行进程需做 I/0 操作

- D. 出现了比现在进程优先级更高的进程
- 4. 下列选项中,降低进程优先级的合理时机是()。
 - A. 进程时间片用完
 - B. 进程刚完成 1/0 操作, 进入就绪队列
 - C. 进程长期处于就绪队列
 - D. 进程从就绪态转为运行态
- 5. 根据进程图,以下哪个输出是不正确的()



- A. LO, Bye, L1, Bye, L2, Bye
- B. LO, L1, Bye, L2, Bye, Bye
- C. LO, Bye, L1, L2, Bye, Bye
- D. LO, Bye, L1, Bye, Bye, L2
- 6. 下列关于线程的描述中,错误的是()。
 - A. 内核级线程的调度由操作系统完成
 - B. 用户级线程间的切换比内核级线程间的切换效率高
 - C. 用户级线程可以在不支持内核级线程的操作系统上实现
 - D. 操作系统为每个用户级线程建立一个线程控制块
- 7. 关于线程的以下描述中,哪一个是正确的()
 - A. 线程共享进程的地址空间和资源

- B. 每个线程用有独立的进程上下文
- C. 线程的切换比进程的切换代价更大
- D. 线程是独立于进程的执行单元
- 1. 分析程序 homework wait.c, 回答下列问题:

```
1. /* homework wait.c */
2. void homework_wait() {
3.
      pid_t pid[N];
4.
      int i, child status;
     for (i = 0; i < N; i++) {
5.
6.
           if ((pid[i] = fork()) == 0) {
               exit(100+i); /* Child */
7.
8.
           }
9.
       }
10.
       printf("hello!\n");
11.
       for (i = 0; i < N; i++) { /* Parent */}
12.
           pid_t wpid = wait(&child_status);
           if (WIFEXITED(child status))
               printf("Child %d terminated with exit status %d\n",
14.
15.
                      wpid, WEXITSTATUS(child_status));
16.
           else
17.
               printf("Child %d terminate abnormally\n", wpid);
18.
       }
19. }
```

- 1) 注释掉第 7 行代码后,程序执行到第 10 行,输出多少个 "hello!" (用一个 N 的函数给出答案)?
- 2) N=2 时,程序正常运行两次,得到的结果是否相同?若不同,请解释原因:
- 3) 修改程序,使得子进程能够按照其创建的顺序退出。
- 2. 在以下程序中,会创建一个新进程,然后父进程会等待该进程终止。之后, 父进程会创建一个新进程并重复整个过程。

修改此代码以创建两个不同的进程(并行执行),父进程会等待两个进程的终

```
止。
#include <sys/types.h>
#include <stdio.h>
int main (int argc, char *argv[])
{
   pid_t pid;
    int status;
   pid = fork ();
   if (pid!= 0)
        while (pid != wait (&status));
    else {
        sleep (5);
       exit (5) ;
   }
   pid = fork ();
   if (pid != 0)
        while (pid != wait (&status) );
    else {
        sleep (1);
       exit (1);
```

3. 阅读以下代码

```
1. #include <stdio.h>
2. #include <assert.h>
3. #include <pthread.h>
5. void *mythread(void *arg) {
      printf("%s\n", (char *) arg);
7. return NULL;
8. }
9.
10. int main(int argc, char *argv[]) {
11. pthread_t p1, p2, p3;
       int rc;
12.
      printf("main: begin\n");
13.
       rc = pthread_create(&p1, NULL, mythread, "I "); assert(rc
   == 0);
      rc = pthread create(&p2, NULL, mythread, "LIKE ");
   assert(rc == 0);
16.
      rc = pthread create(&p3, NULL, mythread, "OS "); assert(rc
   == 0);
17. // join waits for the threads to finish
       rc = pthread join(p1, NULL); assert(rc == 0);
18.
     rc = pthread_join(p2, NULL); assert(rc == 0);
19.
20.
       rc = pthread join(p3, NULL); assert(rc == 0);
      printf("\nmain: end\n");
21.
22.
       return 0:
23. }
```

- (1) 以上程序运行的输出结果共有几种?
- (2) 如何修改上述程序, 让其按照"main:start"、"I LIKE OS"、"main:end"的顺序输出。

Part2. 并发与同步

- 1. 对于两个并发进程,设互斥信号量为 mutex (初值为 1), 若 mutex=-1,则 ()。
- A. 表示没有讲程讲入临界区

- B. 表示有一个进程进入临界区
- C. 表示有两个进程进入临界区
- D. 表示有一个进程进入临界区,另一个进程在等待进入
- 2. 有两个优先级相同的并发程序 P1 和 P2,他们的执行过程如下所示。假设当前信号量 s1=0,s2=0。当前的 z=2,进程运行结束之后,x, y, z 的值分别为 ()。

```c

P1: y=1; P2: x=1;

y=y+2; x=x+1;

V(s1); x=x+y;

P(s2); z=x+z;

y=z+y; v(s2);

. . .

- A. 5, 9, 9
- B. 5, 9, 4
- C. 5, 12, 9
- D. 5, 12, 4
- 3. 下列准则中,实现临界区互斥机制必须遵循的是()。
- I. 两个进程不能同时进入临界区
- II. 允许进程访问空闲的临界资源
- III. 进程等待进入临界区的时间是有限的
- IV. 不能进入临界区的执行态进程立即放弃 CPU
- A. 仅I、IV
- B. 仅II、III

| C. 1 | 仅I、II、III                                                         |
|------|-------------------------------------------------------------------|
| D. 1 | 仅I、III、IV                                                         |
|      |                                                                   |
|      | 设与某资源关联的信号量初值为 3,当前值为 1. 若 M 表示该资源的可用个 N 表示等待该资源的进程数,则 M,N 分别是()。 |
| A. ( | 0, 1                                                              |
| В. 1 | 1,0                                                               |
| c. ] | 1, 2                                                              |
| D. 2 | 2, 0                                                              |
|      |                                                                   |
|      | 有三个进程共享同一程序段,而每次只允许两个进程进入该程序段,若用<br>操作同步机制,则信号量 S 的取值范围是 ( )。     |
| A. 2 | 2, 1, 0, -1                                                       |
| В. 3 | 3, 2, 1, 0                                                        |
| C. 2 | 2, 1, 0, -1, -2                                                   |
| D. 1 | 1, 0, -1, -2                                                      |
|      |                                                                   |
|      | 若一个信号量的初值为 3,经过多次 PV 操作后当前值为-1,这表示等待进<br>5界区的进程数是( )。             |
| A. 1 | 1                                                                 |
| B. 2 | 2                                                                 |
| C. 3 | 3                                                                 |
| D. 4 | 1                                                                 |
|      |                                                                   |
| 7. 1 | 信号作为一般进程间通信机制的实用性是有限的,因为                                          |
| A. , | 它们不能在进程之间工作                                                       |
| В.   | 它们是由用户生成的                                                         |
| C. ' | 它们不能直接携带信息                                                        |

- D. 以上都不是
- 1. 请说明如果 P()的信号量操作没有原子执行,那么可能会违反互斥。
- 2. 说明如何使用二进制信号量(信号量取值为 0 和 1)来实现 n 个进程之间的 互斥?
- 3. 假设你有一个只有二进制信号量的操作系统,但你希望使用计数信号量。请你演示如何使用二进制信号量实现计数信号量的 P\_new()和 V\_new()操作。提示:可以使用两个二进制信号量,一个用来实现计数互斥,另一个用来实现阻塞。