

## Лабораторная работа 4. Линейные операторы

### Примеры и указания

Линейное преобразование в пространстве  $\mathbf{R}^3$

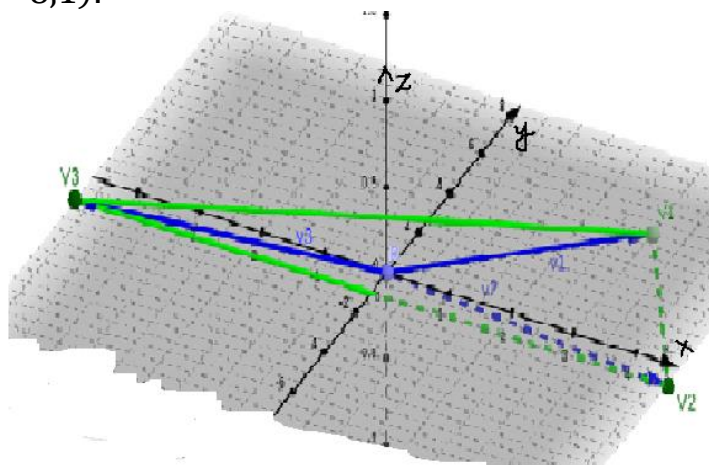
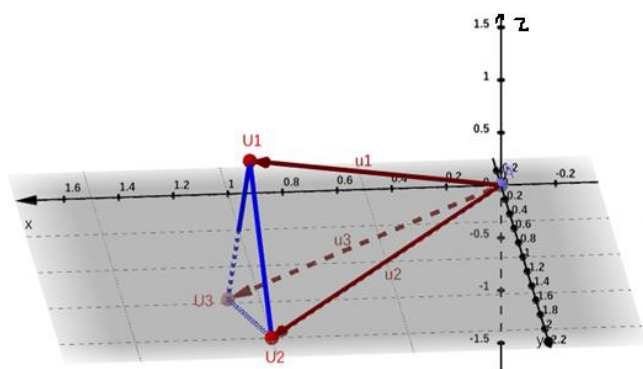
Матрица оператора в разных базисах

Собственные векторы и собственные значения

Характеристический многочлен

Приведение матрицы к диагональному виду

Линейное преобразование  $A$  трехмерного пространства  $\mathbf{R}^3$  переводит треугольник с вершинами в точках  $U_1(1,1,1)$ ,  $U_2(1,2,0)$ ,  $U_3(1,0,-1)$  соответственно в треугольник с вершинами  $V_1(3,5,0)$ ,  $V_2(3,6,-1)$ ,  $V_3(-3,-8,1)$ .



Запишем радиус-векторы указанных точек

$$u_1 = (1,1,1)^T, u_2 = (1,2,0)^T, u_3 = (1,0,-1)^T \\ v_1 = (3,5,0)^T, v_2 = (3,6,-1)^T, v_3 = (-3,-8,1)^T.$$

Искомое преобразование  $V = AU$  существует и единственно, так как векторы  $u_1, u_2, u_3$  – линейно независимы (**проверьте!**) и, следовательно, составляют базис пространства  $\mathbf{R}^3$ .

**1. Найдем матрицу  $A_{ijk}$  преобразования  $A$  в ортонормированном базисе  $i, j, k$ .**

Имеют место соотношения  $v_i = Au_i$ ,  $i = 1, 2, 3$ , которые могут быть записаны в виде матричного уравнения  $V = A_{ijk}U$  или

$$\begin{pmatrix} 3 & 3 & -3 \\ 5 & 6 & -8 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

**Предложите несколько способов решения матричного уравнения.**

**Один из способов (не самый рациональный).** Умножая каждую строку матрицы  $A$  на столбцы матрицы  $U$ , запишем и решим три системы линейных уравнений

$$\begin{cases} a_{11} + a_{12} + a_{13} = 3, \\ a_{11} + 2a_{12} = 5, \\ a_{11} - a_{13} = -3, \end{cases} \begin{cases} a_{21} + a_{22} + a_{23} = 5, \\ a_{21} + 2a_{22} = 6, \\ a_{21} - a_{23} = -8, \end{cases} \begin{cases} a_{31} + a_{32} + a_{33} = 1, \\ a_{31} + 2a_{32} = -1, \\ a_{31} - a_{33} = 1. \end{cases}$$

Искомая матрица линейного оператора в ортонормированном базисе  $i, j, k$  имеет вид

$$A_{ijk} = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ -4 & 5 & 4 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Решение в Excel матричного уравнения  $V = A_{ijk}U$ :

$$A_{ijk} = V \cdot U^{-1}$$

G6      fx {=МУМНОЖ(B6:D8;G2:I4)}										
	A	B	C	D	E	F	G	H	I	
1										
2	U=	1	1	1		U <sup>-1</sup> =	0,666667	-0,33333	0,666667	
3		1	2	0			-0,33333	0,666667	-0,33333	
4		1	0	-1			0,666667	-0,33333	-0,33333	
5										
6	V=	3	3	-3		A <sub>ijk</sub> =VU <sup>-1</sup>	-1	2	2	
7		5	6	-8			-4	5	4	
8		0	-1	1			1	-1	0	
9										
10										

## 2. Найдем матрицу $A_u$ преобразования $A$ в базисе $u_1, u_2, u_3$ .

Матрицу  $A_u$  ищем по формуле  $A_u = U^{-1}A_{ijk}U$ , где

$$U = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

– матрица перехода от базиса  $i, j, k$  к базису  $u_1, u_2, u_3$ .

Вычислив обратную матрицу  $U^{-1}$ , перемножив матрицы, получим

$$A_u = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 4 \\ 7 & 10 & -14 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

L6      fx {=МУМНОЖ(L2:N4;B2:D4)}														
	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N
1														
2	U=	1	1	1		U <sup>-1</sup> =	0,666667	-0,33333	0,666667		U <sup>-1</sup> A <sub>ijk</sub> =	1,333333	-1	2,22E-16
3		1	2	0			-0,33333	0,666667	-0,33333			-2,66667	3	2
4		1	0	-1			0,666667	-0,33333	-0,33333			0,333333	-1,7E-16	2,22E-16
5														
6	V=	3	3	-3		A <sub>ijk</sub> =VU <sup>-1</sup>	-1	2	2		A <sub>u</sub> =	0,333333	-0,66667	1,333333
7		5	6	-8			-4	5	4			2,333333	3,333333	-4,66667
8		0	-1	1			1	-1	0			0,333333	0,333333	0,333333
9														

**!!!!Матрица линейного оператора зависит от выбора базиса.**

**Утверждение.** Матрица линейного оператора позволяет найти образ любого вектора по единому алгоритму в выбранном базисе.

**Утверждение.** Матрица линейного оператора имеет диагональный вид тогда и только тогда, когда каждый базисный вектор является собственным вектором этого линейного оператора. В этом случае на главной диагонали матрицы стоят собственные числа.

## Собственные значения и собственные векторы оператора $A$ .

**Опр.** Ненулевой элемент  $\bar{x} \in L$  ( $\bar{x} \neq \bar{0}$ ) называется **собственным вектором** линейного оператора  $A: L \rightarrow L$ , если существует такое число  $\lambda$ , что

$$A\bar{x} = \lambda\bar{x}.$$

Число  $\lambda$  называется **собственным значением** (собственным числом) линейного оператора  $A$ , соответствующим собственному вектору  $\bar{x}$ .

### Характеристический многочлен матрицы линейного оператора

Для нахождения собственных чисел матрицы  $A$  следует решить уравнение  $\det(A - \lambda E) = 0$ , т. е.

$$\begin{vmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} - \lambda \end{vmatrix} = 0. \quad (1)$$

Уравнение (1) называется **характеристическим уравнением** матрицы  $A$ , а его корни называются **характеристическими числами**, или **собственными значениями** матрицы  $A$ . Многочлен  $n$ -й степени в левой части характеристического уравнения (1), называется **характеристическим многочленом** матрицы  $A$ .

Характеристический многочлен имеет  $n$  корней, вообще говоря, комплексных, с учетом их кратности.

Замечание. Собственными значениями линейного оператора в действительном линейном пространстве являются только **действительные** корни характеристического уравнения.

**!!!!!!Утверждение.** Характеристический многочлен матрицы линейного оператора не зависит от выбора базиса.

### 3. Найдем характеристический многочлен и собственные значения матрицы

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 3 & -1 \\ -3 & 5 & -1 \\ -3 & 3 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Решение.** 1 способ. Собственные значения определим из условия  $\det(A - \lambda E) = 0$ ,

$$\begin{vmatrix} -1 - \lambda & 3 & -1 \\ -3 & 5 - \lambda & -1 \\ -3 & 3 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = 0;$$

$$(-1 - \lambda)((5 - \lambda)(1 - \lambda) + 3) - 3(-3 + 3\lambda - 3) - (-9 + 15 - 3\lambda) = 0;$$

$$-\lambda^3 + 5\lambda^2 - 8\lambda + 4 = 0;$$

$$\lambda^3 - 5\lambda^2 + 8\lambda - 4 = 0.$$

2 способ. Характеристический многочлен матрицы  $A$  может быть вычислен по формуле

$$\det(A - \lambda E) = (-\lambda)^n + s_1(-\lambda)^{n-1} + \dots + s_{n-1}(-\lambda) + s_n,$$

где коэффициент  $s_k$  этого многочлена равен сумме диагональных миноров порядка  $k$ .

Найдем главные миноры матрицы  $A = \begin{pmatrix} -1 & 3 & -1 \\ -3 & 5 & -1 \\ -3 & 3 & 1 \end{pmatrix}$ .

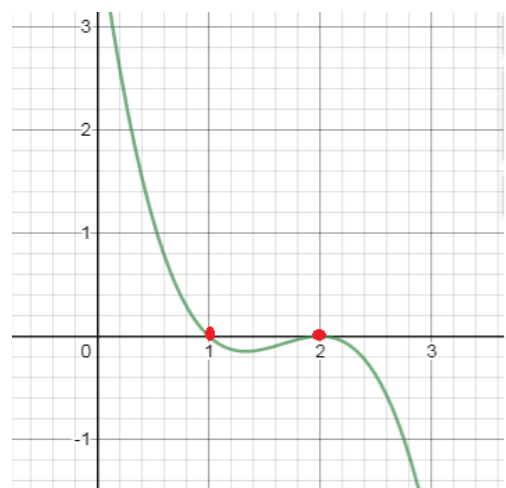
$$s_1 = -1 + 5 + 1 = 5,$$

$$s_2 = \begin{vmatrix} -1 & 3 \\ -3 & 5 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} -1 & -1 \\ -3 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 5 & -1 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} = 8,$$

$$s_3 = \begin{vmatrix} -1 & 3 & -1 \\ -3 & 5 & -1 \\ -3 & 3 & 1 \end{vmatrix} = 4$$

Характеристический многочлен имеет вид  $\det(A - \lambda E) = f(\lambda) = -\lambda^3 + 5\lambda^2 - 8\lambda + 4$ .

4. Построив (он-лайн) график функции  $f(\lambda) = 0$ , можно оценить корни характеристического уравнения с учетом их кратности.



$$f(\lambda) = -\lambda^3 + 5\lambda^2 - 8\lambda + 4$$

5. Найдем характеристические числа. Ищем корни среди делителей свободного члена, т.е. среди чисел  $\pm 1, \pm 2, \pm 4$ . Заметим, что  $\lambda_1 = 1$  является корнем этого уравнения. Разделим характеристический многочлен на  $\lambda - 1$ :

$$\begin{array}{r|l} \lambda^3 & -5\lambda^2 & +8\lambda & -4 & \lambda-1 \\ \lambda^3 & -\lambda^2 & & & \lambda^2-4\lambda+4 \\ \hline & -4\lambda^2 & +8\lambda & -4 & \\ & -4\lambda^2 & +4\lambda & & \\ \hline & & 4\lambda & -4 & \\ & & 4\lambda & -4 & \\ \hline & & & 0 & \end{array}$$

Таким образом,  $(\lambda - 1)(\lambda^2 - 4\lambda + 4) = 0$ , откуда получим **собственные значения матрицы**:  $\lambda_1 = 1; \lambda_2 = \lambda_3 = 2$ .

## 6. Найдем собственные векторы оператора.

Собственные векторы удовлетворяют условию  $(A - \lambda E)X = O$ ,

подставляя  $\lambda = 1$ , для собственного вектора  $X_1 = (x_1, x_2, x_3)^T$  получим систему

$$\begin{pmatrix} -1-1 & 3 & -1 \\ -3 & 5-1 & -1 \\ -3 & 3 & 1-1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} -2x_1 + 3x_2 - x_3 = 0, \\ -3x_1 + 4x_2 - x_3 = 0, \\ -3x_1 + 3x_2 = 0. \end{cases}$$

Равносильная система имеет вид

$$\begin{cases} x_1 - x_2 = 0, \\ x_2 - x_3 = 0, \\ 0 = 0, \end{cases} \quad \text{т. е. } x_1 = x_2 = x_3.$$

Таким образом, с точностью до числового множителя собственный вектор имеет вид

$$X_1 = (1, 1, 1)^T.$$

Найдем собственные векторы, соответствующие собственному числу  $\lambda = 2$ .

Их координаты удовлетворяют условию

$$\begin{pmatrix} -1-2 & 3 & -1 \\ -3 & 5-2 & -1 \\ -3 & 3 & 1-2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} -3x_1 + 3x_2 - x_3 = 0, \\ -3x_1 + 3x_2 - x_3 = 0, \\ -3x_1 + 3x_2 - x_3 = 0, \end{cases} \quad -3x_1 + 3x_2 - x_3 = 0.$$

Полагая  $x_1 = c_1, x_2 = c_2$ , получим  $x_3 = -3c_1 + 3c_2$ .

Эти формулы при  $c_1, c_2 \in \mathbf{R}$  задают все решения системы и, соответственно, все собственные векторы, отвечающие собственному числу  $\lambda = 2$ .

При  $c_1 = 1, c_2 = 0$  получим собственный вектор  $X_2 = (1, 0, -3)^T$ ;

при  $c_1 = 0, c_2 = 1$  получим собственный вектор  $X_3 = (0, 1, 3)^T$ .

Собственные векторы  $X_1, X_2, X_3$  линейно независимы. **Проверьте!**

## Свойства собственных векторов

1. Каждому собственному вектору соответствует единственное собственное значение.
2. Если  $\overline{x_1}$  и  $\overline{x_2}$  — два собственных вектора линейного оператора  $A$  с одним и тем же собственным значением  $\lambda$ , то  $\alpha \overline{x_1} + \beta \overline{x_2}$  также является собственным вектором линейного оператора  $A$  с тем же собственным значением  $\lambda$ ,  $\alpha, \beta$  — числа.
3. Собственные векторы  $\overline{x_1}, \overline{x_2}, \dots, \overline{x_k}$  линейного оператора  $A$ , соответствующие попарно различным собственным значениям  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$ , линейно независимы.

**!!!!!! Утверждение.** Число линейно независимых собственных векторов, отвечающих одному и тому же корню характеристического уравнения, не превышает кратности этого корня.

**!!!!!!**Если ранг матрицы  $A - \lambda_j E$  равен  $r$  ( $r < n$ ), то существует  $k = n - r$  линейно независимых собственных векторов  $x^{(1j)}, x^{(2j)}, \dots, x^{(kj)}$ , отвечающих корню  $\lambda_j$

Ранг матрицы – наивысший из порядков всевозможных ненулевых миноров этой матрицы.

В рассмотренном примере ранг матрицы  $A - 2E$  равен 1, так как с помощью элементарных преобразований эту матрицу можно привести к виду

$$\begin{pmatrix} -3 & 3 & -1 \\ -3 & 3 & -1 \\ -3 & 3 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -3 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Следовательно, существует  $k = 3 - 1 = 2$  линейно независимых собственных вектора, соответствующих корню  $\lambda = 2$ . Они найдены.

## 7. Приведение матрицы линейного оператора к диагональному виду

**Опр.** Матрица  $A$  линейного оператора называется *приводимой к диагональному виду*, если существует такая невырожденная матрица  $T$  (такое преобразование базиса), что матрица  $D = T^{-1}AT$  является диагональной.

**Замечание.** Не каждый линейный оператор  $n$ -мерного линейного пространства имеет  $n$  линейно независимых собственных векторов, а следовательно, не всегда матрицу линейного оператора можно привести к диагональному виду.

**Утверждение.** Если линейный оператор  $A$ , действующий в действительном линейном пространстве  $L$ ,  $\dim L = n$ , имеет  $n$  различных действительных собственных значений, то существует базис пространства  $L$  из собственных векторов этого оператора, а следовательно, матрица  $A$  приводима к диагональному виду.

**Т.е. если корни характеристического уравнения различны, то каждому собственному значению соответствует с точностью до коэффициента пропорциональности один и только один собственный вектор.**

При  $n = 3$  и корне характеристического уравнения кратности 2 в каком случае матрица линейного оператора приводима к диагональному виду?

В рассмотренном выше примере матрица  $A = \begin{pmatrix} -1 & 3 & -1 \\ -3 & 5 & -1 \\ -3 & 3 & 1 \end{pmatrix}$  приводима к

диагональному виду, так как существуют три линейно независимых собственных вектора  $X_1 = (1, 1, 1)^T$ ,  $X_2 = (1, 0, -3)^T$ ,  $X_3 = (0, 1, 3)^T$ , образующих базис пространства  $R^3$ .

Более того, эти векторы являются столбцами матрицы  $T$ , такой что  $D = T^{-1}AT$ , т.е.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -3 & 3 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} -1 & 3 & -1 \\ -3 & 5 & -1 \\ -3 & 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -3 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Матрица  $A_{ijk} = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ -4 & 5 & 4 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$  также приводима к диагональному виду и

справедливо равенство

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ -1/2 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ -4 & 5 & 4 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ -1/2 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Контроль.**  $A_{ijk}X = \lambda X$ , где  $X$  – собственный вектор, соответствующий собственному значению  $\lambda$ .

Собственные векторы матрицы  $A_{ijk}$ :  $X_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1/2 \end{pmatrix}$ ,  $X_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $X_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

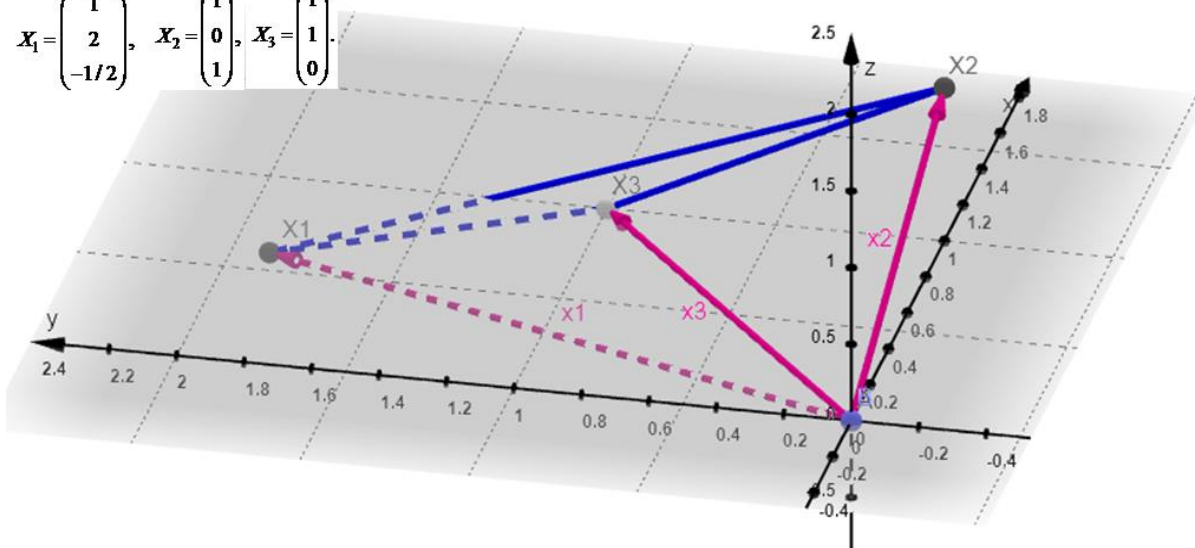
$$\begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ -4 & 5 & 4 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1/2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \cdot 1 + 2 \cdot 2 + 2 \cdot (-1/2) \\ -4 \cdot 1 + 5 \cdot 2 + 4 \cdot (-1/2) \\ 1 \cdot 1 - 1 \cdot 2 + 0 \cdot (-1/2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -1 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1/2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ -4 & 5 & 4 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \cdot 1 + 2 \cdot 0 + 2 \cdot 1 \\ -4 \cdot 1 + 5 \cdot 0 + 4 \cdot 1 \\ 1 \cdot 1 - 1 \cdot 0 + 0 \cdot 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ -4 & 5 & 4 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \cdot 1 + 2 \cdot 1 + 2 \cdot 0 \\ -4 \cdot 1 + 5 \cdot 1 + 4 \cdot 0 \\ 1 \cdot 1 - 1 \cdot 1 + 0 \cdot 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Построим треугольник с вершинами в точках, радиус-векторы которых являются собственными векторами матрицы  $A_{ijk}$ , и треугольник, полученный в результате линейного преобразования.

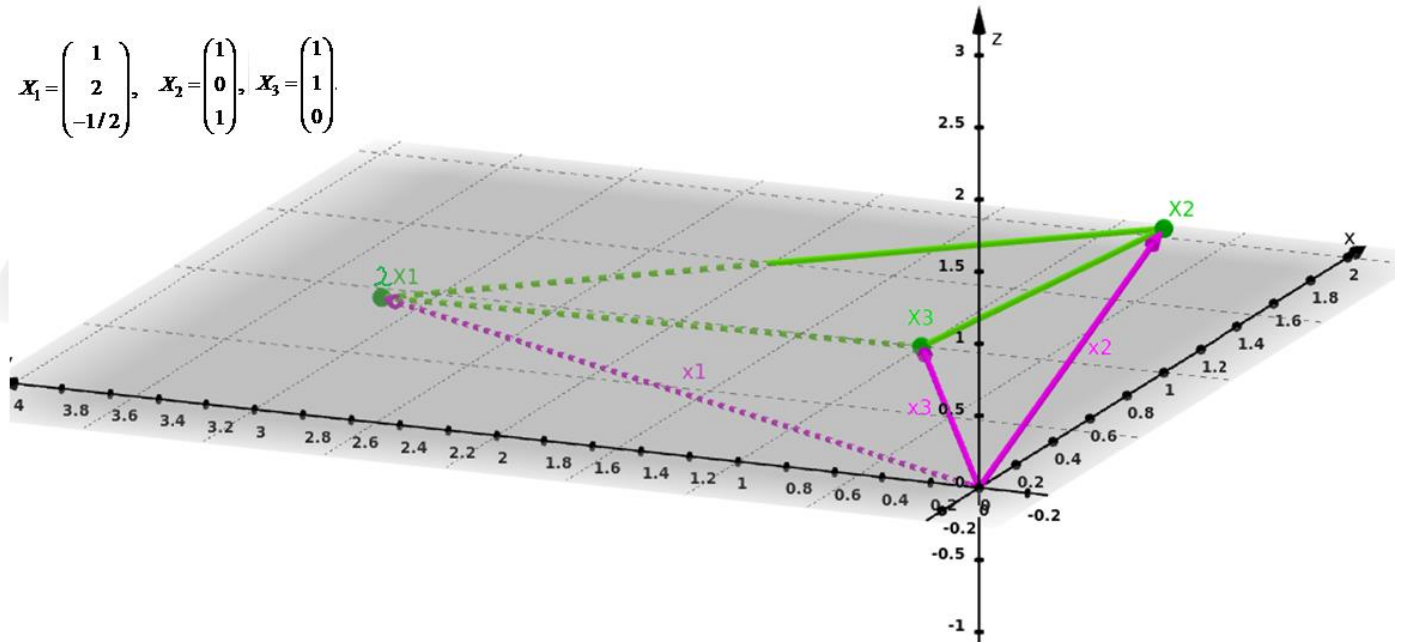
$$X_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1/2 \end{pmatrix}, \quad X_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad X_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$





В результате линейного преобразования векторы  $X_2$  и  $X_3$  не изменились, вектор  $X_1$  не изменил направления, а его модуль увеличился в два раза

$$X_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1/2 \end{pmatrix}, \quad X_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad X_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$



Еще о свойствах спектра.....

!!!!!!! Спектр оператора  $A$  содержится в круге радиуса  $\|A\|$ .

О нормах матриц смотри тему 2.

*Критерий сходимости итерационного процесса.*

Пусть система  $AX = B$  имеет единственное решение  $X^*$ . Преобразуем эту систему к виду  $X = CX + D$ . Итерационный процесс

$$X^{(n+1)} = CX^{(n)} + D, \quad n \geq 0,$$

сходится к решению  $X^*$  при любом начальном приближении  $X^0$  тогда и только тогда, когда все собственные значения матрицы  $C$  по модулю меньше единицы.